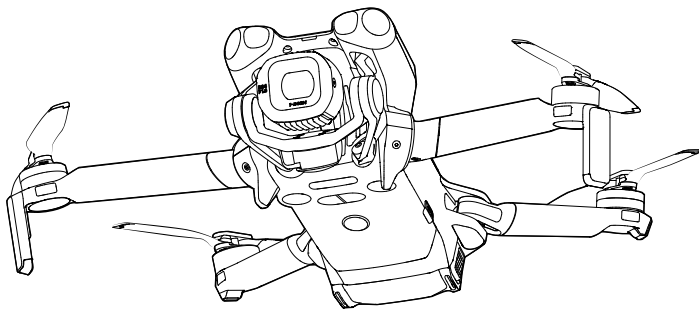


dji MINI 5 PRO

Instrukcja obsługi

v1.0

2025.09





Niniejszy dokument jest chroniony prawami autorskimi DJI, a wszystkie prawa są zastrzeżone. O ile nie uzyska się uprzedniej zgody DJI, nie wolno wykorzystywać ani zezwalać innym na wykorzystywanie niniejszego dokumentu lub jakiegokolwiek jego części poprzez powielanie, przekazywanie lub sprzedaż. Niniejszy dokument i jego zawartość należy traktować wyłącznie jako instrukcję obsługi produktów DJI. Dokument nie powinien być wykorzystywany do innych celów.

W przypadku rozbieżności między różnymi wersjami, wersja angielska ma charakter rozstrzygający.



Wyszukiwanie słów kluczowych

Wyszukaj słowa kluczowe, takie jak „akumulator” i „instalacja”, aby znaleźć odpowiedni temat. Jeśli używasz programu Adobe Acrobat Reader do odczytu tego dokumentu, naciśnij klawisze Ctrl+F w systemie Windows lub Command+F w systemie Mac, aby rozpocząć wyszukiwanie.



Przechodzenie do tematu

Wyświetl pełną listę tematów w spisie treści. Naciśnij temat, aby przejść do odpowiedniej sekcji.



Drukowanie tego dokumentu

Ten dokument obsługuje drukowanie w wysokiej rozdzielczości.

Korzystanie z niniejszej instrukcji

Legenda

- ⚠ Ważne
- 💡 Wskazówki i porady
- 📖 Odniesienia

Przeczytaj przed użyciem

DJI™ udostępnia filmy instruktażowe oraz następujące dokumenty:

1. *Instrukcję bezpieczeństwa*
2. *Instrukcję szybkiego uruchomienia*
3. *Instrukcję obsługi*

Przed pierwszym użyciem zaleca się obejrzenie wszystkich filmów instruktażowych i przeczytanie instrukcji bezpieczeństwa. Przed pierwszym użyciem należy zapoznać się ze instrukcją szybkiego uruchomienia, a więcej informacji można znaleźć w niniejszej instrukcji obsługi.

Filmy instruktażowe

Wejdź na poniższy adres lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe pokazujące, jak bezpiecznie korzystać z produktu:



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

Pobierz aplikację DJI Fly

Podczas lotu korzystaj z aplikacji DJI Fly. Zeskanuj kod QR, aby pobrać najnowszą wersję.



- Aparatura sterująca z ekranem ma już zainstalowaną aplikację DJI Fly. W przypadku korzystania z aparatury sterującej bez ekranu należy pobrać aplikację DJI Fly na urządzenie mobilne.
- Aby sprawdzić wersje systemów operacyjnych Android i iOS obsługiwane przez aplikację DJI Fly, odwiedź stronę <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.
- Interfejs i funkcje aplikacji DJI Fly mogą się różnić w zależności od aktualizacji wersji oprogramowania. Rzeczywiste wrażenia użytkownika zależą od używanej wersji oprogramowania.
- Ze względów bezpieczeństwa lot jest ograniczony do wysokości 30 m (98,4 ft) i zasięgu 50 m (164 ft), jeśli podczas lotu nie ma połączenia z aplikacją lub nie jest się w niej zalogowanym.
- Logowanie do aplikacji jest ważne przez 90 dni. Po upływie tego czasu należy połączyć się z Internetem i zalogować się ponownie.

Pobierz DJI Assistant 2

Pobierz DJI ASSISTANT™ 2 (seria dronów konsumenckich) pod adresem:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

- ⚠ • Temperatura robocza tego produktu wynosi od -10° do 40° C. Nie spełnia on standardowej temperatury roboczej dla zastosowań wojskowych (-55° do 125° C), która jest wymagana, aby wytrzymać większą zmienność warunków środowiskowych. Produkt należy użytkować w odpowiedni sposób i wyłącznie do zastosowań, które spełniają wymagania dotyczące zakresu temperatur roboczych dla tej klasy.
-

Spis treści

Korzystanie z niniejszej instrukcji	3
Legenda	3
Przeczytaj przed użyciem	3
Filmy instruktażowe	3
Pobierz aplikację DJI Fly	3
Pobierz DJI Assistant 2	4
1 Profil produktu	11
1.1 Pierwsze użycie	11
Przygotowanie drona	11
Przygotowanie aparatury sterującej	13
DJI RC 2	13
DJI RC-N3	13
Aktywacja	14
Aktualizacja oprogramowania sprzętowego	14
1.2 Przegląd	14
Dron	14
Aparatura sterująca DJI RC 2	15
Aparatura sterująca DJI RC-N3	16
2 Bezpieczeństwo lotu	17
2.1 Ograniczenia lotu	17
System GEO (Geospatial Environment Online)	17

Ograniczenia lotu	17
Ograniczenia wysokości i odległości lotu	18
Strefy GEO	19
Odblokowywanie stref GEO	20
2.2 Wymagania dotyczące środowiska lotu	20
2.3 Odpowiedzialna obsługa drona	22
2.4 Lista kontrolna przed lotem	23
3 Podstawowy lot	24
3.1 Automatyczny start/lądowanie	24
Automatyczny start	24
Automatyczne lądowanie	24
3.2 Uruchamianie/zatrzymywanie silników	25
Uruchamianie silników	25
Zatrzymywanie silników	25
Zatrzymanie silników w trakcie lotu	26
3.3 Sterowanie dronem	26
3.4 Procedury startu/lądowania	27
3.5 Sugestie i wskazówki dotyczące filmów	28
4 Inteligentne tryby lotu	28
4.1 FocusTrack	29
Uwaga	31
Korzystanie z funkcji FocusTrack	32
4.2 MasterShots	33
Uwaga	33

Korzystanie z funkcji MasterShots	33	użytkownika	56
4.3 QuickShots	34	Uwaga	57
Uwaga	34	Zabezpieczenie podczas lądowania	57
Korzystanie z funkcji QuickShots	35	5.6 Wspomaganie widzenia	58
4.4 Hyperlapse	35	5.7 Śmigła	59
Korzystanie z funkcji Hyperlapse	35	Mocowanie/odłączanie śmigieł	59
4.5 Lot z punktami waypoint	36	Uwaga	60
Korzystanie z lotu z punktem waypoint	37	5.8 Inteligentny akumulator	61
4.6 Tempomat	37	Uwaga	61
Korzystanie z tempomatu	37	Instalowanie/wyjmowanie akumulatora	63
5 Dron	38	Korzystanie z akumulatora	63
5.1 Tryby lotu	38	Ładowanie akumulatora	65
5.2 Diody statusu drona	39	Korzystanie z ładowarki	65
5.3 Powrót do punktu początkowego (RTH)	41	Korzystanie z huba ładującego	66
Uwaga	42	Mechanizmy ochrony akumulatora	69
Zaawansowane RTH	44	5.9 Gimbal i kamera	70
Metoda uruchamiania	44	Uwagi dotyczące gimbala	70
Procedura RTH	46	Kąt gimbala	72
Ustawienia RTH	48	Tryby pracy gimbala	72
Zabezpieczenie podczas lądowania	51	Uwagi dotyczące kamery	72
Dynamiczny punkt Home	52	5.10 Przechowywanie i eksportowanie zdjęć i filmów	74
5.4 System czujników	53	Przechowywanie	74
Uwaga	54	Eksportowanie	74
5.5 Zaawansowane systemy wspomaganie		5.11 QuickTransfer	75

6 Aparatura sterująca	77	Diody LED poziomu naładowania akumulatora	85
6.1 DJI RC 2	77	Ostrzeżenie aparatury sterującej	85
Obsługa	77	Optymalna strefa transmisji	85
Włączanie/wyłączanie	77	Łączenie aparatury sterującej	86
Ładowanie	77	7 Dodatek	87
Sterowanie gimbalem i kamerą	78	7.1 Specyfikacja	87
Przełączanie trybu lotu	78	7.2 Aktualizacja oprogramowania sprzętowego	98
Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu początkowego (RTH)	79	7.3 Rejestrator lotu	100
Diody LED aparatury sterującej	79	7.4 Lista kontrolna po locie	100
Dioda LED statusu	79	7.5 Instrukcje konserwacji	100
Diody LED poziomu naładowania	80	7.6 Procedury rozwiązywania problemów	102
Ostrzeżenie aparatury sterującej	80	7.7 Zagrożenia i ostrzeżenia	103
Optymalna strefa transmisji	80	7.8 Utylizacja akumulatorów	104
Łączenie aparatury sterującej	81	7.9 Certyfikaty C0 i C1	105
Obsługa ekranu dotykowego	82	Bezpośrednia identyfikacja zdalna	109
6.2 DJI RC-N3	83	Ostrzeżenia dotyczące aparatury sterującej	109
Obsługa	83	Świadomość GEO	110
Włączanie/wyłączanie	83	Strefy GEO	113
Ładowanie	83	Informacja EASA	118
Sterowanie gimbalem i kamerą	84	Oryginalna instrukcja	118
Przełączanie trybu lotu	84	WARUNKI GWARANCJI PRODUKTÓW MARKI DJI	121
Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu początkowego (RTH)	84	Ochrona Środowiska	126

1 Profil produktu

1.1 Pierwsze użycie

Naciśnij link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe.



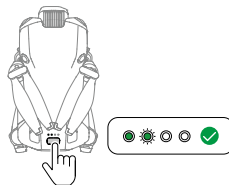
<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

Przygotowanie drona

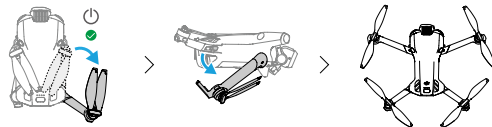
1. Zdejmij pokrowiec.



2. Naciśnij raz przycisk zasilania, aby aktywować akumulator.



3. Rozłóż ramiona drona zgodnie z ilustracją.

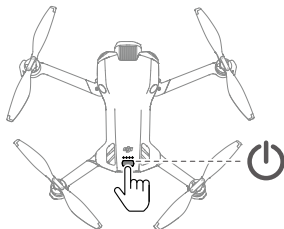


• **Automatyczne włączanie zasilania:** Rozłożenie prawego tylnego ramienia spowoduje domyślne włączenie zasilania drona.

• **Automatyczne wyłączenie zasilania:** Złożenie prawego tylnego ramienia spowoduje rozpoczęcie

automatycznego odliczania do wyłączenia zasilania. Podczas odliczania naciśnięcie dowolnego przycisku na korpusie drona może anulować wyłączenie zasilania.

• **Ręczne włączanie/wyłączanie zasilania:** Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć lub wyłączyć zasilanie drona.



💡 • Jeśli po włączeniu akumulatora dron nie wystartuje, akumulator ponownie przejdzie w tryb czuwania po wyłączeniu drona na określony czas. W takim przypadku naciśnij przycisk zasilania lub naładuj akumulator, aby ponownie go aktywować przed użyciem funkcji „Unfold Arm to Power on”

(Rozłóż ramię, aby włączyć zasilanie).

- Gdy port USB-C drona jest używany, rozłożenie ramienia nie spowoduje włączenia zasilania drona. Odłącz połączenie USB-C i odczekaj kilka sekund przed użyciem funkcji „Unfold Arm to Power on” (Rozłóż ramię, aby włączyć zasilanie).
- Jeśli dron ma obecnie dostęp do albumu, pobiera materiały lub aktualizuje oprogramowanie sprzętowe, złożenie ramienia nie spowoduje wyłączenia zasilania drona.
- Jeśli podczas lotu dojdzie do kolizji, funkcja automatycznego wyłączania zasilania nie będzie działać. Funkcja będzie dostępna po ponownym uruchomieniu drona.

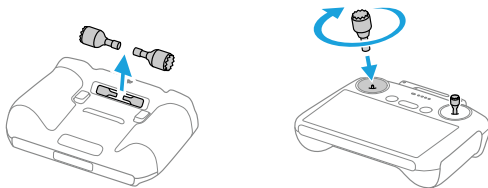


- Do ładowania inteligentnego akumulatora zaleca się stosowanie oficjalnych ładowarek.
- Przed włączeniem zasilania drona należy upewnić się, że pokrywa przechowywania została zdjęta. W przeciwnym razie może to wpłynąć na autodiagnostykę drona.
- Gdy dron nie jest używany, należy założyć pokrywę przechowywania.

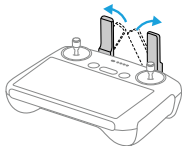
Przygotowanie aparatury sterującej

DJI RC 2

1. Wyjmij drążki sterujące z gniazd przechowywania i zamontuj je na aparaturze.



2. Rozłóż anteny.

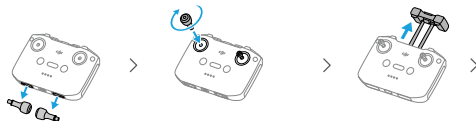


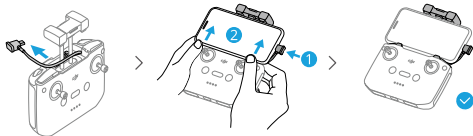
3. Przed pierwszym użyciem należy aktywować aparaturę, a do aktywacji wymagane jest połączenie internetowe. Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć aparaturę. Postępuj zgodnie z komunikatem na ekranie, aby aktywować aparaturę.

DJI RC-N3

1. Wyjmij drążki sterujące z gniazd przechowywania i zamontuj je na aparaturze.

2. Wyciągnij uchwyt na urządzenie mobilne. Wybierz odpowiedni kabel aparatury w zależności od typu portu urządzenia mobilnego (domyślnie podłączony jest kabel ze złączem USB-C). Umieść urządzenie mobilne w uchwycie, a następnie podłącz koniec kabla bez logo aparatury do urządzenia mobilnego. Upewnij się, że urządzenie mobilne jest dobrze zamocowane.





- ⚠ • Jeśli podczas korzystania z urządzenia mobilnego o systemie Android pojawi się komunikat o połączeniu USB, wybierz opcję tylko ładowania. Inne opcje mogą spowodować niepowodzenie połączenia.
- Wyreguluj uchwyt urządzenia mobilnego, aby upewnić się, że urządzenie jest dobrze zamocowane.

Aktywacja

Przed pierwszym użyciem należy aktywować drona. Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć odpowiednio drona i aparaturę sterującą,

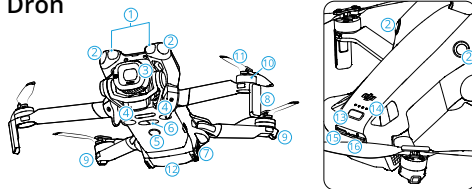
a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby aktywować drona za pomocą aplikacji DJI Fly. Do aktywacji wymagane jest połączenie internetowe.

Aktualizacja oprogramowania sprzętowego

W aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat, gdy dostępna będzie aktualizacja oprogramowania. Zaktualizuj oprogramowanie, gdy pojawi się komunikat. W przeciwnym razie niektóre funkcje mogą być niedostępne.

1.2 Przegląd

Dron

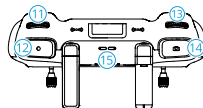
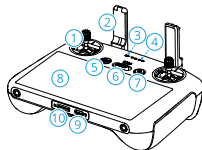


1. LiDAR skierowany do przodu [1]
2. Wielokierunkowy system wizyjny [2]
3. Gimbal i kamera
4. Dolny system wizyjny
5. Dodatkowe oświetlenie
6. Trójwymiarowy system czujników podczerwieni [1]
7. Uchwyty akumulatora
8. Podwozie (wbudowane anteny)
9. Diody statusu drona
10. Silniki
11. Śmigła
12. Inteligentny akumulator lotniczy
13. Przycisk zasilania
14. Diody LED poziomu naładowania akumulatora
15. Port USB-C
16. Gniazdo kart microSD

[1] System czujników podczerwieni 3D i przedni skaner LiDAR spełniają wymagania dotyczące bezpieczeństwa dla ludzkiego oka dla produktów laserowych klasy 1.

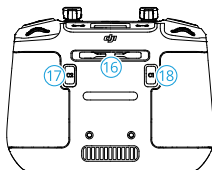
[2] Wielokierunkowy system wizyjny może wykrywać przeszkody w kierunku poziomym i powyżej.

Aparatura sterująca DJI RC 2



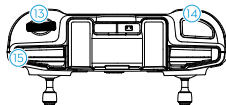
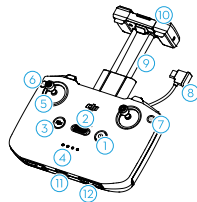
1. Drążki sterujące
2. Anteny
3. Dioda LED statusu
4. Diody LED poziomu naładowania akumulatora
5. Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu startowego (RTH)
6. Przełącznik trybu lotu
7. Przycisk zasilania
8. Ekran dotykowy
9. Port USB-C
10. Gniazdo kart microSD
11. Pokrętło gimbału
12. Przycisk nagrywania
13. Pokrętło sterowania kamerą [1]
14. Przycisk ostrości/migawki

15. Głośnik
16. Gniazda przechowywania drążków sterujących
17. Konfigurowalny przycisk C2 [1]
18. Konfigurowalny przycisk C1 [1]



Aby wyświetlać i ustawić funkcję przycisku, przejdź do podglądu kamery w aplikacji DJI Fly i naciśnij ●●● > Control (Sterowanie) > Button Customization (Dostosowanie przycisków).

Aparatura sterująca DJI RC-N3



1. Przycisk zasilania
2. Przełącznik trybu lotu
3. Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu startowego (RTH)
4. Diody LED poziomego naładowania akumulatora
5. Drążki sterujące
6. Przycisk konfigurowalny [1]
7. Przycisk zdjęcia/film
8. Kabel aparatury sterującej
9. Uchwyt na urządzenie mobilne
10. Anteny
11. Port USB-C
12. Gniazda przechowywania drążków sterujących
13. Pokrętko gimbała
14. Przycisk migawki/nagrywania
15. Gniazdo na urządzenie mobilne

Aby wyświetlić i ustawić funkcję przycisku, przejdź do podglądu kamery w aplikacji DJI Fly i naciśnij ●●● > Control (Sterowanie) > Button Customization (Dostosowanie przycisków).

2 Bezpieczeństwo lotu

Po zakończeniu przygotowań przed lotem wskazuje się ćwiczenie umiejętności latania i bezpiecznego wykonywania lotów. Wybierz odpowiedni obszar do latania zgodnie z poniższymi wymaganiami i ograniczeniami dotyczącymi lotów. Podczas lotu należy ściśle przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji. Przed lotem należy zapoznać się z instrukcją bezpieczeństwa, aby zapewnić bezpieczne użytkowanie produktu.

2.1 Ograniczenia lotu

System GEO (Geospatial Environment Online)

System DJI Geospatial Environment Online (GEO) to globalny system informacyjny, który dostarcza w czasie rzeczywistym informacje dotyczące bezpieczeństwa lotu i aktualizacji ograniczeń oraz zapobiega lotom dronów w przestrzeni powietrznej objętej ograniczeniami. W wyjątkowych okolicznościach obszary objęte ograniczeniami mogą zostać odblokowane, aby

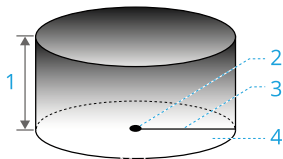
umożliwić loty. Wcześniej należy złożyć wniosek o odblokowanie w oparciu o aktualny poziom ograniczeń w planowanym obszarze lotu. System GEO może nie być w pełni zgodny z lokalnymi przepisami i regulacjami. Użytkownik jest odpowiedzialny za bezpieczeństwo lotu i przed złożeniem wniosku o odblokowanie obszaru objętego ograniczeniami musi skonsultować się z lokalnymi władzami w sprawie odpowiednich wymogów prawnych i regulacyjnych. Więcej informacji na temat systemu GEO można znaleźć na stronie <https://fly-safe.dji.com>.

Ograniczenia lotu

Ze względów bezpieczeństwa ograniczenia lotu są domyślnie włączone, aby pomóc w bezpiecznej eksploatacji drona. Można ustawić ograniczenia lotu dotyczące wysokości i odległości. Ograniczenia wysokości, ograniczenia odległości i strefy GEO działają jednocześnie, aby zarządzać bezpieczeństwem lotu, gdy dostępny jest globalny system nawigacji satelitarnej (GNSS). Gdy GNSS jest niedostępny, można ograniczyć tylko wysokość.

Ograniczenia wysokości i odległości lotu

Maksymalna wysokość ogranicza wysokość lotu drona, natomiast maksymalna odległość ogranicza promień lotu wokół punktu Home drona. Ograniczenia te można zmienić w aplikacji DJI Fly w celu poprawy bezpieczeństwa lotu.



1. Maksymalna wysokość
2. Punkt początkowy (pozycja pozioma)
3. Maksymalna odległość
4. Wysokość drona podczas startu

Silny sygnał GNSS

	Ograniczenia lotu	Komunikat w aplikacji DJI Fly
Maksymalna wysokość	Wysokość drona nie może przekraczać wartości ustawionej w aplikacji DJI Fly.	Osiągnięto maksymalną wysokość lotu.
Maksymalna odległość	Odległość w linii prostej od drona do punktu początkowego nie może przekraczać maksymalnej odległości lotu ustawionej w aplikacji DJI Fly.	Osiągnięto maksymalną odległość lotu.

Słaby sygnał GNSS

	Ograniczenia lotu	Komunikat w aplikacji DJI Fly
Maksymalna wysokość	Wysokość jest ograniczona do 30 m od punktu startu, jeśli oświetlenie jest wystarczające.	Osiągnięto maksymalną wysokość lotu.

	• Wysokość jest ograniczona do 2 m nad terenem, jeśli oświetlenie jest niewystarczające, a system czujników podczerwieni 3D działa. • Wysokość jest ograniczona do 30 m od punktu startu, jeśli oświetlenie jest niewystarczające, a system czujników podczerwieni 3D nie działa.	
Maksymalna wysokość	Brak ograniczeń	

- ⚠ • Za każdym razem, gdy dron zostanie włączony, ograniczenie wysokości zostanie automatycznie usunięte, o ile sygnał GNSS będzie silny (siła sygnału GNSS ≥ 2), a ograniczenie nie będzie obowiązywać, nawet jeśli sygnał GNSS osłabnie później.
- Jeśli dron wyjdzie poza ustalony zasięg

lotu z powodu bezwładności, nadal można nim sterować, ale nie można nim latać dalej.

Strefy GEO

System DJI GEO wyznacza bezpieczne lokalizacje lotów, podaje poziomy ryzyka i ostrzeżenia dotyczące poszczególnych lotów oraz dostarcza informacji o ograniczonej przestrzeni powietrznej. Wszystkie obszary o ograniczonym dostępie lotniczym nazywane są strefami GEO, które dzielą się dalej na strefy ograniczone, strefa autoryzacji, strefy ostrzegawcze, strefy ostrzegawcze o podwyższonym ryzyku oraz strefy wysokościowe. Informacje te można wyświetlać w czasie rzeczywistym w aplikacji DJI Fly. Strefy GEO to określone obszary lotów, w tym między innymi lotniska, duże obiekty eventowe, miejsca, w których wystąpiły sytuacje kryzysowe (np. pożary lasów), elektrownie jądrowe, więzienia, obiekty rządowe i obiekty wojskowe. Domyślnie system GEO ogranicza starty i loty w strefach, które mogą stanowić zagrożenie dla bezpieczeństwa. Mapa stref GEO zawierająca wyczerpujące informacje na temat stref GEO na całym świecie jest dostępna na

oficjalnej stronie internetowej DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Odblokowywanie stref GEO

Funkcja samodzielnego odblokowywania służy do odblokowywania strefy autoryzacji. Aby wykonać samodzielne odblokowanie, należy złożyć wniosek o odblokowanie za pośrednictwem strony internetowej DJI FlySafe pod adresem <https://flysafe.dji.com>. Po zatwierdzeniu wniosku o odblokowanie można zsynchronizować licencję odblokowującą za pośrednictwem aplikacji DJI Fly. Aby odblokować strefę, można również uruchomić lub pilotować dron bezpośrednio w zatwierdzonej strefie autoryzacji i postępować zgodnie z komunikatami wyświetlanymi w aplikacji DJI Fly, aby odblokować strefę.

Funkcja niestandardowego odblokowania jest dostosowana do potrzeb użytkowników o specjalnych wymaganiach. Pozwala ona na wyznaczenie niestandardowych obszarów lotów zdefiniowanych przez użytkownika i zapewnia dokumenty

zezwalające na loty dostosowane do potrzeb różnych użytkowników. Ta opcja odblokowania jest dostępna we wszystkich krajach i regionach i można ją zamówić za pośrednictwem strony internetowej DJI FlySafe pod adresem <https://fly-safe.dji.com>.



- Aby zapewnić bezpieczeństwo lotu, po wejściu do odblokowanej strefy dron nie będzie mógł z niej wylecieć. Jeśli punkt początkowy znajduje się poza odblokowaną strefą, dron nie będzie mógł do niego powrócić.

2.2 Wymagania dotyczące środowiska lotu

1. Nie należy latać w trudnych warunkach pogodowych, takich jak silny wiatr, śnieg, deszcz i mgła.
2. Lataj tylko na otwartych przestrzeniach. Wysokie budynki i duże konstrukcje metalowe mogą wpływać

na dokładność kompasu pokładowego i systemu GNSS. Po starcie upewnij się, że otrzymałeś komunikat głosowy informujący o aktualizacji punktu początkowego, zanim kontynuujesz lot. Jeśli dron wystartował w pobliżu budynków, nie można zagwarantować dokładności punktu początkowego. W takim przypadku należy zwrócić szczególną uwagę na aktualną pozycję drona podczas automatycznego powrotu do punktu początkowego (RTH). Gdy dron znajduje się w pobliżu punktu początkowego, wskazuje się anulowanie automatycznego powrotu do punktu początkowego (RTH) i ręczne sterowanie dronem w celu lądowania w odpowiednim miejscu.

3. Lataj dronem w zasięgu wzroku (VLOS). Unikaj gór i drzew blokujących sygnały GNSS. Każdy lot poza zasięgiem wzroku (BVLOS) może być wykonywany tylko wtedy, gdy osiągi drona, wiedza i umiejętności użytkownika oraz zarządzanie bezpieczeństwem operacyjnym są zgodne z lokalnymi przepisami dotyczącymi BVLOS. Należy unikać przeszkód, tłumów, drzew i zbiorników wodnych. Ze względów bezpieczeństwa, nie należy latać w pobliżu lotnisk, autostrad, stacji kolejowych, linii kolejowych, centrów

miast lub innych wrażliwych obszarów, chyba że uzyskano pozwolenie lub zgodę zgodnie z lokalnymi przepisami.

4. Gdy sygnał GNSS jest słaby, lataj dronem w miejscach z dobrym oświetleniem i widocznością. System wizyjny może nie działać poprawnie w złych warunkach oświetleniowych.

5. Ogranicz zakłócenia, unikając obszarów o wysokim poziomie elektromagnetyzmu, takich jak miejsca w pobliżu linii energetycznych, stacji bazowych, podstacji elektrycznych i wież nadawczych.

6. Wydajność drona i jego akumulatora jest ograniczona podczas lotu na dużych wysokościach. Należy latać ostrożnie. Nie należy latać powyżej określonej wysokości.

7. Na drogę hamowania drona ma wpływ wysokość lotu. Im wyższa wysokość, tym większa droga hamowania. Podczas lotu na dużych wysokościach należy zachować odpowiednią drogę hamowania, aby zapewnić bezpieczeństwo lotu.

8. System GNSS nie może być używany w dronach w regionach polarnych. Zamiast tego należy używać systemu wizyjnego.

9. Nie należy startować z poruszających się obiektów, takich jak samochody, statki i drony.

10. Nie należy startować z jednolitych powierzchni lub powierzchni o silnym odbiciu, takich jak dach samochodu.

11. Należy zachować ostrożność podczas startu na pustyni lub plaży, aby uniknąć przedostania się piasku do drona.

12. Nie należy używać drona w środowisku, w którym istnieje ryzyko pożaru lub wybuchu.

13. Używaj drona, aparatury sterującej, akumulatora, ładowarki i huba ładującego akumulator w suchym otoczeniu.

14. Nie należy używać drona, aparatury sterującej, akumulatora, ładowarki i huba ładującego akumulator

w pobliżu wypadków, pożarów, wybuchów, powodzi, tsunami, lawin, osuwisk, trzęsień ziemi, pyłu, burz piaskowych, mgły solnej lub grzybów.

15. Nie należy używać drona w pobliżu stad ptaków.

2.3 Odpowiedzialna obsługa drona

Aby uniknąć poważnych obrażeń ciała i szkód materialnych, należy przestrzegać następujących zasad:

1. Upewnij się, że nie jesteś pod wpływem środków znieczulających, alkoholu lub narkotyków ani nie cierpisz na zawroty głowy, zmęczenie, nudności lub inne dolegliwości, które mogłyby wpłynąć na zdolność bezpiecznego sterowania dronem.

2. Po wylądowaniu najpierw wyłącz zasilanie drona, a następnie wyłącz aparaturę sterującą.

3. Nie należy upuszczać, wyrzeliwać ani w inny sposób wyrzucać żadnych niebezpiecznych ładunków na budynek, osoby lub zwierzęta, co mogłoby spowodować

obrażenia ciała lub szkody materialne.

4. Nie należy używać drona, który został przypadkowo uszkodzony, uległ awarii lub nie jest w dobrym stanie.

5. Należy zapewnić odpowiednie szkolenie i przygotować plany awaryjne na wypadek sytuacji kryzysowych lub zdarzeń nieprzewidzianych.

6. Należy przygotować plan lotu. Nie należy latać dronem w sposób lekkomyślny.

7. Podczas korzystania z kamery należy szanować prywatność innych osób. Należy przestrzegać lokalnych przepisów dotyczących prywatności, regulacji i norm moralnych.

8. Nie należy używać tego produktu do celów innych niż ogólne użytku osobistego.

9. Nie należy używać go do celów niezgodnych z prawem lub niewłaściwych, takich jak szpiegostwo, operacje wojskowe lub nieuprawnione dochodzenia.

10. Nie należy używać tego produktu do zniesławiania, znieważania, nękania, prześladowania, grożenia lub w inny sposób naruszania praw, takich jak prawo do prywatności i wizerunku innych osób.

11. Nie należy wkraczać na teren prywatny innych osób.

2.4 Lista kontrolna przed lotem

1. Zdejmij wszystkie elementy zabezpieczeń z drona.

2. Upewnij się, że Inteligentny akumulator i śmigła są dobrze zamocowane.

3. Upewnij się, że aparatura sterująca, urządzenie mobilne i Inteligentny akumulator są w pełni naładowane.

4. Upewnij się, że ramiona drona i śmigła są rozłożone.

5. Upewnij się, że kamera gimbała i kamera działają prawidłowo.

6. Upewnij się, że nic nie blokuje silników i że działają one prawidłowo.

7. Upewnij się, że aplikacja DJI Fly jest pomyślnie połączona z dronem.

8. Upewnij się, że wszystkie obiektywy kamer i czujniki są czyste.

9. Używaj wyłącznie oryginalnych części DJI lub części autoryzowanych przez DJI. Nieautoryzowane części mogą powodować nieprawidłowe działanie systemu i zagrażać bezpieczeństwu lotu.

10. Upewnij się, że w aplikacji DJI Fly ustawiono funkcję omijania przeszkód, a **maksymalna wysokość, maksymalna odległość i automatyczna wysokość powrotu do punktu startowego (RTH)** są odpowiednio skonfigurowane zgodnie z lokalnymi przepisami i regulacjami.

3 Podstawowy lot

3.1 Automatyczny start/lądowanie

Automatyczny start

1. Uruchom aplikację DJI Fly i przejdź do podglądu kamery.
2. Wykonaj wszystkie czynności z listy kontrolnej przed lotem.
3. Naciśnij . Jeśli warunki są bezpieczne do startu, naciśnij i przytrzymaj przycisk, aby potwierdzić.
4. Dron wystartuje i zawiśnie nad terenem.

Automatyczne lądowanie

1. Jeśli warunki są bezpieczne do lądowania, naciśnij , a następnie naciśnij  i przytrzymaj, aby potwierdzić.

2. Automatyczne lądowanie można anulować, naciśnięciem .

3. Jeśli dolny system wizyjny działa prawidłowo, zostanie włączone zabezpieczenie podczas lądowania.

4. Silniki zatrzymają się automatycznie po lądowaniu.

 • Wybierz odpowiednie miejsce do lądowania.

3.2 Uruchamianie/zatrzymywanie silników

Uruchamianie silników

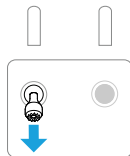
Aby uruchomić silniki, wykonaj jedno z poleceń kombinacji drążków (CSC) pokazanych poniżej. Gdy silniki zaczną się obracać, zwolnij jednocześnie oba drążki.



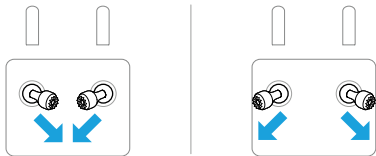
Zatrzymywanie silników

Silniki można zatrzymać na dwa sposoby:

Metoda 1: Po wylądowaniu drona należy nacisnąć drążek i przytrzymać go, aż silniki się zatrzymają.



Metoda 2: Po wylądowaniu drona wykonaj jedną z czynności CSC pokazanych poniżej, aż silniki się zatrzymają.



Zatrzymanie silników w trakcie lotu

- ⚠ • Zatrzymanie silników w trakcie lotu spowoduje katastrofę drona.

Domyślnym ustawieniem funkcji **awaryjnego zatrzymania śmigła** w aplikacji DJI Fly jest opcja **Emergency Only (Tylko w sytuacjach awaryjnych)**, co oznacza, że silniki mogą zostać zatrzymane w trakcie lotu tylko wtedy, gdy dron wykryje sytuację awaryjną, taką jak kolizja, zgaśnięcie silnika, obrót drona w powietrzu lub utrata sterowania nad dronem i bardzo szybkie wznoszenie się lub opadanie. Aby zatrzymać silniki w trakcie lotu, wykonaj tę samą czynność CSC,

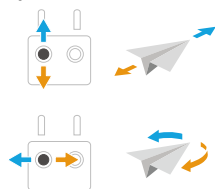
która została użyta do uruchomienia silników. Pamiętaj, że aby zatrzymać silniki, musisz przytrzymać drążki sterujące przez dwie sekundy podczas wykonywania czynności CSC. Awaryjne zatrzymanie śmigła można zmienić na **Anytime (W dowolnym momencie)** w aplikacji. Korzystaj z tej opcji z ostrożnością.

3.3 Sterowanie dronem

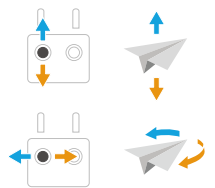
Do sterowania ruchem drona służą drążki sterujące aparatury sterującej. Drążki sterujące mogą pracować w trybie 1, trybie 2 lub trybie 3, jak pokazano poniżej.

Domyślnym trybem sterowania aparatury sterującej jest tryb 2. W niniejszej instrukcji tryb 2 służy jako przykład ilustrujący sposób użycia drążków sterujących. Im bardziej drążek jest odsunięty od środka, tym szybciej porusza się dron.

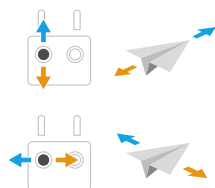
Tryb 1



Tryb 2



Tryb 3



3.4 Procedury startu/lądowania

- ⚠ Nie należy obsługiwać drona, gdy oświetlenie jest zbyt jasne lub zbyt ciemne, aby można było monitorować lot za pomocą aparatury sterującej. Użytkownik jest odpowiedzialny za prawidłową regulację jasności wyświetlacza i natężenia bezpośredniego światła słonecznego padającego na ekran, aby uniknąć trudności w wyraźnym wyświetlaniu ekranu.

1. Lista kontrolna przed lotem została opracowana, aby pomóc Ci latać bezpiecznie. Przed każdym lotem należy przejrzeć całą listę kontrolną przed lotem.
2. Umieść dron na otwartej, płaskiej powierzchni, tyłem skierowanym w Twoją stronę.
3. Włącz aparaturę sterującą i drona.
4. Uruchom aplikację DJI Fly i przejdź do podglądu kamery.

5. Poczekaj, aż dron zakończy autodiagnostykę. Jeśli aplikacja DJI Fly nie wyświetla żadnych nieprawidłowych ostrzeżeń, możesz uruchomić silniki.
6. Powoli przesun drążek w górę, aby wystartować.
7. Aby wylądować, zawiśnij nad płaską powierzchnią i przesun drążek w dół, aby zacząć opadać.
8. Po wylądowaniu przesun drążek w dół i przytrzymaj, aż silniki się zatrzymają.
9. Wyłącz dron przed wyłączeniem aparatury sterującej.

3.5 Sugestie i wskazówki dotyczące filmów

1. Wybierz żądany tryb pracy gimbału w aplikacji DJI Fly.
2. Zalecamy, aby robić zdjęcia lub nagrywać filmy podczas lotu w trybie Normal lub Cine.
3. Nie należy latać w złych warunkach pogodowych,

takich jak deszcz lub wiatr.

4. Wybierz ustawienia kamery, które najlepiej odpowiadają Twoim potrzebom.
5. Przeprowadź lot testowy, aby ustalić trasy lotu i podgląd scen.
6. Delikatnie poruszaj drążkami sterującymi, aby zapewnić płynny i stabilny ruch drona.

4 Inteligentne tryby lotu



Zalecamy kliknięcie poniższego linku lub zeskanowanie kodu QR, aby obejrzeć film instruktażowy.



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

4.1 FocusTrack

Spotlight

Umożliwia kamerze gimbala stałe skierowanie w stronę obiektu podczas ręcznego sterowania lotem.

Gdy system wizyjny działa prawidłowo, dron ominie lub zahamuje w przypadku wykrycia przeszkody, zgodnie z ustawieniem działania omijania przeszkód w aplikacji DJI Fly (opcja **Bypass** (Omiń) lub **Brake** (Zahamuj)).

 W trybie Sport funkcja omijania przeszkód jest wyłączona.

Obsługiwane obiekty:

- Obiekty nieruchome
- Obiekty ruchome (tylko pojazdy, łodzie i ludzie)

Punkt zainteresowania (POI)

Umożliwia dronowi latanie wokół obiektu.

Dron ominie przeszkody niezależnie od trybów lotu lub ustawień omijania przeszkód w aplikacji DJI Fly, gdy systemy wizyjne działają prawidłowo.

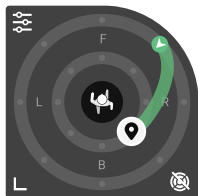
Obsługiwane obiekty:

- Obiekty nieruchome
- Obiekty ruchome (tylko pojazdy, łodzie i ludzie)

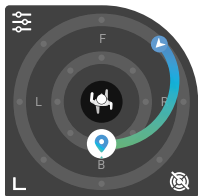
ActiveTrack

Dron podąża za obiektem w trybie ręcznym i automatycznym.

- Ręczny: naciśnij lub przesunij koło trasy, aby zmienić kierunek namierzania, a dron automatycznie poleci z aktualnej pozycji  wzdłuż wygenerowanej trajektorii do wybranego kierunku namierzania i będzie kontynuował namierzanie. Użytkownicy mogą również ręcznie dostosować kierunek namierzania , wysokość i odległość za pomocą drążków sterujących. Naciśnij ikoną ustawień FocusTrack , aby ustawić parametry namierzania w aplikacji.



- Automatyczny ruch: Naciśnij ikonę AUTO , aby włączyć lub wyłączyć automatyczny ruch. Dron nieustannie dostosowuje swoją trasę lotu, aby podążać za obiektem w oparciu o warunki lotu.



- ⚠ • W trybie automatycznego ruchu dron będzie śledził obiekt przy użyciu domyślnych parametrów

śledzenia aplikacji. Niestandardowe ustawienia FocusTrack nie będą miały zastosowania. Należy zwracać uwagę na warunki lotu i zapewnić bezpieczeństwo lotu.

- Przesunięcie drążka sterującego lub obsługa koła śledzenia spowoduje wyjście drona z trybu automatycznego ruchu.

Dron omija przeszkody niezależnie od trybów lotu lub ustawień czynności omijania przeszkód w aplikacji DJI Fly, gdy systemy wizyjne działają normalnie.

Obsługiwane obiekty:

Obiekty ruchome (tylko pojazdy, łodzie i ludzie). Tryb automatyczny obsługuje tylko pojazdy i ludzi.

Gdy obiektem jest osoba, dron może automatycznie wykrywać różne sceny nagrywania. Użytkownicy mogą również naciśnąć ikonę sceny nagrywania , aby ręcznie przełączyć scenę nagrywania. Na podstawie wybranej sceny dron stosuje odpowiednie parametry śledzenia.

- ⚠ W przypadku scen narciarskich odległość i wysokość śledzenia można regulować wyłącznie za pomocą drążków sterujących. Ustawianie parametrów śledzenia w aplikacji nie jest dostępne dla narciarstwa. Dron będzie utrzymywał tylne śledzenie obiektu, a regulacja kierunku śledzenia nie jest obsługiwana.
- NIE należy ręcznie ustawiać sceny nagrywania na Standard lub Cycling podczas jazdy na nartach. W przeciwnym razie nie można zagwarantować efektu śledzenia i bezpieczeństwa lotu.

W ActiveTrack obsługiwane zakresy odległości i wysokości między dronem a obiektem są określone poniżej.

Dotyczy	Ludzie	Pojazdy/łódzie
Odległość pozioma	4-20 m	4-50 m
Wysokość	0,5-50 m	0,5-50 m

- Jeśli odległość i wysokość przekraczają dopuszczalny zakres w momencie uruchomienia funkcji ActiveTrack, dron przeleci do wspieranego zakresu odległości i wysokości.
- Zaleca się, aby prędkość dynamicznego obiektu nie przekraczała 12 m/s, w przeciwnym razie dron nie będzie w stanie prawidłowo śledzić obiektu.

Uwaga

- Dron nie może omijać poruszających się obiektów, takich jak ludzie, zwierzęta lub pojazdy. Podczas korzystania z funkcji FocusTrack należy zwracać uwagę na otoczenie, aby zapewnić bezpieczeństwo lotu.
- NIE używaj funkcji FocusTrack w obszarach, w których znajdują się małe lub drobne obiekty (np. gałęzie drzew lub linie energetyczne), obiekty przezroczyste (np. woda lub szkło) lub powierzchnie monochromatyczne (np. białe ściany).
- Zawsze bądź przygotowany do naciśnięcia

przycisku wstrzymania lotu na aparaturze lub naciśnij **Stop** w aplikacji DJI Fly, aby w razie wystąpienia sytuacji awaryjnej móc sterować dronem ręcznie.

- Zachowaj szczególną ostrożność podczas korzystania z funkcji FocusTrack w następujących sytuacjach:
 - Śledzony obiekt nie porusza się po płaskiej powierzchni.
 - Śledzony obiekt zmienia kształt podczas ruchu.
 - Śledzony obiekt jest poza zasięgiem wzroku przez dłuższy czas.
 - Śledzony obiekt znajduje się na dużych monochromatycznych obszarach, takich jak obszary pokryte śniegiem lub pustynie.
 - Śledzony obiekt ma kolor lub wzór podobny do otaczającego go środowiska.
 - Oświetlenie jest bardzo słabe (<300 luksów) lub bardzo jasne (>10 000 luksów).
- Podczas korzystania z funkcji FocusTrack należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.
- Zaleca się śledzenie wyłącznie pojazdów, łodzi

i osób (z wyjątkiem dzieci). Podczas śledzenia innych obiektów należy zachować ostrożność.

- W przypadku obsługiwanych obiektów ruchomych pojazdy oznaczają samochody oraz małe i średnie łodzie. NIE śledź zdalnie sterowanych samochodów ani łodzi.
- Obiekt śledzenia może zostać nieumyślnie zamieniony na inny obiekt, jeśli obiekty te mijają się w pobliżu.

Korzystanie z funkcji FocusTrack

Przed włączeniem funkcji FocusTrack upewnij się, że otoczenie lotu jest otwarte i nie ma żadnych przeszkód, a oświetlenie jest wystarczające.

Aby włączyć funkcję FocusTrack, naciśnij ikonę FocusTrack [•] po lewej stronie podglądu kamery lub wybierz obiekt na ekranie. Po włączeniu funkcji naciśnij ponownie ikonę FocusTrack [•], aby ją wyłączyć.

-  Podczas użytkowania naciśnij przycisk wstrzymania lotu na aparaturze, aby anulować wybór obiektu.
-

4.2 MasterShots

Dron wybierze z góry ustaloną trasę lotu w oparciu o rodzaj obiektu i odległość, a następnie automatycznie wykona szereg klasycznych zdjęć lotniczych.

Uwaga

-  • Używaj MasterShots w miejscach wolnych od budynków i innych przeszkód. Upewnij się, że na trasie lotu nie ma ludzi, zwierząt ani innych przeszkód.
- Zawsze zwracaj uwagę na przeszkody wokół drona i używaj aparatury, aby uniknąć kolizji lub utrudnień w locie.
- NIE używaj MasterShots w żadnej z poniższych sytuacji:
 - * Gdy obiekt jest zasłonięty przez dłuższy

czas lub znajduje się poza zasięgiem wzroku.

- * Gdy obiekt znajduje się na dużych obszarach monochromatycznych, takich jak obszary pokryte śniegiem lub pustynie.
 - * Gdy obiekt ma podobny kolor lub wzór do otoczenia.
 - * Gdy obiekt znajduje się w powietrzu.
 - * Gdy obiekt porusza się szybko.
 - * Gdy oświetlenie jest bardzo słabe (<300 luksów) lub bardzo jasne (>10 000 luksów).
- NIE należy używać funkcji MasterShots w miejscach położonych blisko budynków lub tam, gdzie sygnał GNSS jest słaby. W przeciwnym razie trajektoria lotu może stać się niestabilna.
 - Podczas korzystania z funkcji MasterShots należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.
-

Korzystanie z funkcji MasterShots

1. Naciśnij ikonę trybu nagrywania po prawej stronie podglądu kamery i wybierz opcję MasterShots .

2. Po zaznaczeniu obiektu i dostosowaniu obszaru nagrywania naciśnij , aby rozpocząć nagrywanie, a dron automatycznie rozpocznie lot i nagrywanie. Po zakończeniu nagrywania dron powróci do swojej pierwotnej pozycji.

3. Naciśnij  lub naciśnij raz przycisk wstrzymania lotu na aparaturze. Dron natychmiast wyjdzie z trybu MasterShots i zawiśnie w powietrzu.

4.3 QuickShots

QuickShots obejmuje wiele trybów nagrywania. Dron automatycznie rejestruje zgodnie z wybranym trybem nagrywania i generuje krótki film.

Uwaga

-  • Podczas korzystania z funkcji Boomerang upewnij się, że masz wystarczająco dużo miejsca. Zapewnij promień co najmniej 30 m (99 stóp) wokół

drona i przestrzeń co najmniej 10 m (33 stóp) nad dronem.

- Podczas korzystania z funkcji Asteroid upewnij się, że masz wystarczająco dużo miejsca. Zapewnij co najmniej 40 m (131 stóp) za dronem i 50 m (164 stóp) nad dronem.
- Funkcji QuickShots należy używać w miejscach wolnych od budynków i innych przeszkód. Upewnij się, że na trasie lotu nie ma ludzi, zwierząt ani innych przeszkód.
- Zawsze zwracaj uwagę na obiekty wokół drona i używaj aparatury, aby uniknąć kolizji lub utrudnień w locie.
- NIE używaj funkcji QuickShots w żadnej z poniższych sytuacji:
 - * Gdy obiekt jest zasłonięty przez dłuższy czas lub znajduje się poza polem widzenia.
 - * Gdy obiekt znajduje się na dużych obszarach monochromatycznych, takich jak obszary pokryte śniegiem lub pustynie.
 - * Gdy obiekt ma podobny kolor lub wzór do otoczenia.
 - * Gdy obiekt znajduje się w powietrzu.
 - * Gdy obiekt porusza się szybko.
 - * Gdy oświetlenie jest bardzo słabe (<300

luksów) lub bardzo jasne (>10 000 luksów).

- NIE używaj funkcji QuickShots w miejscach położonych blisko budynków lub w miejscach, gdzie sygnał GNSS jest słaby. W przeciwnym razie trasa lotu stanie się niestabilna.
- Podczas korzystania z funkcji QuickShots należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.

Korzystanie z funkcji QuickShots

1. Naciśnij ikoną trybu nagrywania po prawej stronie podglądu kamery i wybierz opcję QuickShots .
2. Po wybraniu jednego z trybów podrzędnych naciśnij ikonę plusa lub przeciągnij palcem po ekranie, aby wybrać obiekt. Następnie naciśnij , aby rozpocząć nagrywanie. Dron będzie nagrywał materiał filmowy, wykonując zaprogramowany ruch lotu zgodnie z wybraną opcją, a następnie wygeneruje film. Po zakończeniu nagrywania dron powróci do swojej pierwotnej pozycji.

3. Naciśnij  lub naciśnij raz przycisk wstrzymania lotu na aparaturze. Dron natychmiast wyjdzie z trybu QuickShots i zawiśnie w powietrzu.

4.4 Hyperlapse

Hyperlapse robi określoną liczbę zdjęć w określonych odstępach czasu, a następnie łączy je w kilkusekundowy film. Funkcja ta nadaje się szczególnie do rejestrowania scen z elementami ruchu, takimi jak ruch uliczny, płynące chmury oraz wschody i zachody słońca.

Korzystanie z funkcji Hyperlapse

1. Naciśnij ikonę trybu nagrywania w podglądzie kamery i wybierz Hyperlapse .
2. Wybierz tryb Hyperlapse. Po ustawieniu odpowiednich parametrów naciśnij przycisk migawki/nagrywania , aby rozpocząć proces.
3. Naciśnij  lub przycisk Stop na aparaturze, a dron

wyjdzie z trybu Hyperlapse i zawisnie w powietrzu.

4.5 Lot z punktami waypoint

Dzięki funkcji lotu z punktem waypoint można z wyprzedzeniem ustawić punkty waypoints dla różnych lokalizacji zdjęciowych, a następnie wygenerować trasę lotu na podstawie ustawionych punktów waypoints. Następnie dron będzie automatycznie leciał wzdłuż ustalonej trasy i wykonywał zaprogramowane czynności związane z kamerą.

Trasy lotu można zapisać i powtarzać w różnych momentach, aby uchwycić zmiany zachodzące w różnych porach roku oraz efekt dnia i nocy.

-
-  • Przed włączeniem trybu lotu z punktem waypoint naciśnij ••• > **Safety (Bezpieczeństwo)** > **Manual Obstacle Avoidance (Ręczne omijanie przeszkód)**, aby sprawdzić czynność omijania przeszkód. Po ustawieniu czynności omijania przeszkód na **Bypass (Omiń)** lub **Brake (Hamuj)**,

dron zahamuje, jeśli wykryje przeszkody podczas lotu z punktem waypoint. Jeśli czynność jest ustawiona na **Off (Wyłączona)**, dron nie może omijać przeszkód.

- Trasa lotu będzie przebiegać po łuku między punktami trasy, więc wysokość lotu między punktami trasy może być niższa niż wysokość punktów trasy podczas lotu. Podczas ustawiania punktu waypoint należy unikać wszelkich przeszkód znajdujących się poniżej.

-
- Przed startem można używać mapy tylko do dodawania punktów waypoints.
 - Przed użyciem mapy do dodania punktu waypoint należy połączyć aparaturę z Internetem i pobrać mapę.
 - Jeśli opcja **Camera Action (Czynność kamery)** jest ustawiona na **None (Brak)**, dron będzie latał wyłącznie automatycznie. Podczas lotu należy ręcznie sterować kamerą.
 - Jeśli opcje **Heading (Kierunek)** i **Gimbal Tilt (Nachylenie gimbału względem osi Tilt)** zostały już ustawione na **Face POI (Skieruj na punkt POI)**, punkt POI zostanie automatycznie powiązany z tymi

punktami trasy.

- Podczas korzystania z funkcji lotu z punktem waypoint w UE nie można ustawić opcji **On Signal Lost (W przypadku utraty sygnału)** na **Continue (Kontynuuj)**.

Korzystanie z lotu z punktem waypoint

1. Naciśnij  po lewej stronie podglądu kamery, aby włączyć lot z punktem waypoint.
2. Postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby zakończyć konfigurację i wykonać trasę lotu.
3. Naciśnij ponownie , aby wyjść z lotu z punktem waypoint, a trasa lotu zostanie automatycznie zapisana w bibliotece.

4.6 Tempomat

Tempomat umożliwia zablokowanie prędkości lotu

i prędkości obrotu gimbala, co ułatwia sterowanie i zapewnia płynniejsze ruchy kamery. Więcej ruchów kamery, takich jak spiralne wznoszenie i obrót gimbala, można uzyskać poprzez zwiększenie siły nacisku na drążek sterujący i tarcza.

-
-  • Funkcja omijania przeszkód w trybie tempomatu działa zgodnie z aktualnym trybem lotu. Należy latać ostrożnie.
-

Korzystanie z tempomatu

1. Ustaw jeden konfigurowalny przycisk zdalnego sterowania na tryb tempomatu.
2. Po naciśnięciu drążków sterujących naciśnij przycisk tempomatu, a dron będzie automatycznie leciał z aktualną prędkością.
3. • DJI RC 2: Podczas regulacji kąta gimbala za pomocą pokrętki aparatury naciśnij przycisk tempomatu, a gimbal utrzyma aktualną prędkość i kierunek obrotu.

Zaleca się ustawienie pokrętki sterowania kamerą na obrót gimbała.

- DJI RC-N3: Automatyczny obrót gimbała nie jest obsługiwany za pomocą przycisku tempomatu.

-
- 💡 • Obrót gimbała zatrzyma się, gdy gimbal osiągnie granicę ruchu.
 - Podczas obrotu gimbała, jeśli zmienisz kąt gimbała, gimbal wykona odpowiednią regulację, a następnie będzie kontynuował obrót.
-

4. Naciśnij raz przycisk wstrzymania lotu na aparaturze lub naciśnij , aby wyjść z trybu tempomatu.

5 Dron

5.1 Tryby lotu

Dron obsługuje następujące tryby lotu, które można przełączać za pomocą przełącznika trybu lotu na aparaturze.

Tryb Normal: Tryb jest odpowiedni dla większości scenariuszy lotu. Dron może precyzyjnie zawisnąć w powietrzu, latać stabilnie i korzystać z inteligentnych trybów lotu.

Tryb Sport: Maksymalna prędkość lotu poziomego drona będzie wyższa w porównaniu z trybem Normal. Należy pamiętać, że w trybie Sport funkcja omijania przeszkód jest wyłączona.

Tryb Cine: Tryb oparty jest na trybie Normal z ograniczoną prędkością lotu, dzięki czemu dron jest bardziej stabilny podczas nagrywania.

Dron automatycznie przechodzi w tryb ATTI (Attitude), gdy system wizyjny jest niedostępny lub wyłączony, a sygnał GNSS jest słaby lub kompas doświadcza zakłóceń. W trybie ATTI dron może być bardziej podatny na wpływ otoczenia. Czynniki środowiskowe, takie jak wiatr, mogą powodować dryfowanie drona w poziomie, co może stwarzać zagrożenie, zwłaszcza podczas lotu w ograniczonej przestrzeni. Dron nie będzie w stanie zawisnąć ani automatycznie hamować, dlatego użytkownik powinien jak najszybciej wylądować, aby uniknąć wypadku.

- Tryby lotu działają tylko w przypadku lotu ręcznego i tempomatu.

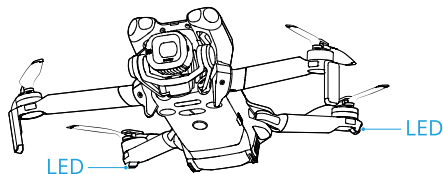
- W trybie Sport system wizyjny drona jest wyłączony, co oznacza, że dron nie może automatycznie wykrywać przeszkód na swojej trasie. Należy zachować czujność i kontrolować drona, aby omijać przeszkody.
- W trybie Sport maksymalna prędkość i droga hamowania drona znacznie się zwiększają. W bezwietrznych warunkach wymagana jest

minimalna droga hamowania wynosząca 30 m.

- W bezwietrznych warunkach wymagana jest minimalna droga hamowania wynosząca 10 m podczas wznoszenia i opadania drona w trybie Sport lub Normal.
- W trybie Sport znacznie wzrasta czułość drona, co oznacza, że niewielki ruch drążka sterującego na aparaturze przekłada się na duże przemieszczenie drona. Podczas lotu należy zachować odpowiednią przestrzeń manewrową.
- Filmy nagrane w trybie Sport mogą być poruszone.

5.2 Diody statusu drona

Dron posiada dwie diody statusu drona.



Gdy dron jest włączony, ale silniki nie pracują, dioda statusu drona wyświetla aktualny stan drona.

Opis diod statusu drona

Stany normalne		
	Miga na przemian na czerwono, żółto i zielono	Włączanie zasilania i przeprowadzanie testów autodiagnostycznych
 × 4	Miga cztery razy na żółto	Rozgrzewanie
	Miga powoli na zielono	GNSS włączony
 × 2	Miga dwukrotnie na zielono	Systemy wizyjne włączone
	Miga powoli na żółto	System GNSS i system wizyjny wyłączone (tryb ATTI włączony)
Stany ostrzegawcze		
	Miga szybko na żółto	Utrata sygnału aparatury sterującej
	Miga powoli na czerwono	Start jest niemożliwy (np. niski poziom naładowania akumulatora) [1]

	Miga szybko na czerwono	Krytycznie niski poziom naładowania akumulatora
 —	Jednolity czerwony	Krytycznie niski poziom naładowania akumulatora
	Miga na przemian czerwonym i żółtym światłem	Wymagana kalibracja kompasu

[1] Jeśli dron nie może wystartować, gdy diody statusu drona migają powoli na czerwono, sprawdź komunikat ostrzegawczy w aplikacji DJI Fly.

Po uruchomieniu silników diody statusu drona będą migać na zielono. Podczas lotu nad Chinami kontynentalnymi dioda statusu po lewej stronie drona miga na czerwono, a dioda statusu po prawej stronie miga na zielono.

- ⚠ • Wymagania dotyczące oświetlenia różnią się w zależności od regionu. Należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji.

5.3 Powrót do punktu początkowego (RTH)

Proszę uważnie przeczytać treść tej sekcji, aby zapoznać się z zachowaniem drona podczas powrotu do punktu początkowego (RTH).

Funkcja powrotu do punktu początkowego (RTH) automatycznie spowoduje powrót drona do ostatnio zarejestrowanego punktu początkowego. Funkcję RTH można uruchomić na trzy sposoby: użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH, poziom naładowania akumulatora drona jest niski lub utracono sygnał z aparatury (uruchamia się funkcja Failsafe RTH). Jeśli dron pomyślnie zarejestrował punkt początkowy, a system pozycjonowania działa prawidłowo, po uruchomieniu funkcji RTH dron automatycznie powróci i wyląduje w punkcie początkowym.

-  • **Punkt Home (punkt początkowy):** Punkt Home zostanie zarejestrowany podczas startu, o ile dron ma silny sygnał GNSS  26 lub oświetlenie jest wystarczające. Po zarejestrowaniu punktu

Home aplikacja DJI Fly wyemituje komunikat głosowy. Jeśli konieczna jest aktualizacja punktu Home podczas lotu (na przykład w przypadku zmiany pozycji), punkt Home można ręcznie zaktualizować na stronie •••> **Safety** (Bezpieczeństwo) w aplikacji DJI Fly. Gdy dron jest używany z aparaturą DJI RC 2, dostępna jest funkcja dynamicznego punktu Home.

Podczas RTH trasa AR RTH będzie wyświetlana w podglądzie kamery, co pomoże Ci zobaczyć ścieżkę powrotną i zapewnić bezpieczeństwo lotu. Podgląd kamery pokazuje też punkt Home AR. Kiedy dron dotrze do obszaru nad punktem Home, kamera gimbała automatycznie obróci się w dół. Cień drona AR pojawi się w podglądzie kamery, gdy dron zbliży się do ziemi, co pozwoli Ci sterować dronem, aby wylądować dokładniej w wybranym miejscu.

Punkt Home AR, trasa AR RTH i cień drona AR będą domyślnie wyświetlane w podglądzie kamery. Wyświetlanie można zmienić w •••> **Safety** (Bezpieczeństwo) > **AR Settings** (Ustawienia AR).

-
-  • Trasa AR RTH służy wyłącznie jako punkt odniesienia i może odbiegać od rzeczywistej trasy lotu w różnych scenariuszach. Podczas lotu RTH należy zawsze zwracać uwagę na obraz na żywo wyświetlany na ekranie. Należy latać ostrożnie.
- Podczas RTH dron domyślnie automatycznie dostosowuje nachylenie gimbału względem osi Tilt, aby skierować kamerę w stronę trasy RTH. Użycie pokrętki gimbału do dostosowania orientacji kamery lub naciśnięcie przycisków konfigurowalnych na aparaturze w celu wyśrodkowania kamery spowoduje zatrzymanie automatycznego dostosowywania nachylenia gimbału względem osi Tilt przez drona, co może uniemożliwić wyświetlenie trasy AR RTH.
-

Uwaga

-  • Jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo, dron może nie być w stanie wrócić do punktu Home jak zwykle. Podczas awaryjnego

powrotu do punktu Home (Failsafe RTH) dron może przejść w tryb ATTI i wylądować automatycznie, jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo.

- W przypadku braku sygnału GNSS nie należy latać nad powierzchnią wody, budynkami z powierzchnią szklaną ani w sytuacjach, gdy wysokość nad ziemią przekracza 30 metrów. Jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo, dron przejdzie w tryb ATTI.
- Przed każdym lotem należy ustawić odpowiednią wysokość RTH. Uruchom aplikację DJI Fly i ustaw wysokość RTH.
- Dron nie może wykrywać przeszkód podczas RTH, jeśli warunki otoczenia nie są odpowiednie dla systemu wykrywania.
- Strefy GEO mogą mieć wpływ na RTH. Unikaj latania w pobliżu stref GEO.
- Dron może nie być w stanie powrócić do punktu Home, jeśli prędkość wiatru jest zbyt duża. Lataj ostrożnie.
- Podczas RTH należy zwracać szczególną uwagę na małe lub delikatne obiekty (takie jak gałęzie drzew lub linie energetyczne) lub obiekty przezroczyste (takie jak woda lub szkło). W sytuacji

awaryjnej należy wyjść z trybu RTH i sterować dronem ręcznie.

- Jeśli na trasie RTH znajdują się linie energetyczne lub wieże przesyłowe, których dron nie może ominąć, należy ustawić zaawansowany tryb RTH jako **ustawienie wstępne** i upewnić się, że wysokość RTH jest ustawiona powyżej wszystkich przeszkód.
- Jeśli podczas RTH zmienisz **ustawienia zaawansowanego RTH** w aplikacji DJI Fly, dron zahamuje i wróci do punktu startowego zgodnie z najnowszymi ustawieniami.
- Jeśli podczas RTH maksymalna wysokość zostanie ustawiona poniżej aktualnej wysokości, dron najpierw opuści się do maksymalnej wysokości, a następnie będzie kontynuował powrót do punktu startowego.
- Wysokości RTH nie można zmienić podczas RTH.
- Jeśli istnieje duża różnica między aktualną wysokością a wysokością RTH, nie można dokładnie obliczyć zużycia energii akumulatora ze względu na różnice prędkości wiatru na różnych wysokościach. Należy zwrócić szczególną uwagę na komunikaty

dotyczące stanu akumulatora i komunikaty ostrzegawcze w aplikacji DJI Fly.

- Gdy sygnał aparatury sterującej jest normalny podczas zaawansowanego RTH, drążek pochylenia względem osi Pitch może służyć do sterowania prędkością lotu, ale nie można kontrolować orientacji i wysokości, a dron nie może latać w lewo lub w prawo. Ciągłe naciskanie drążka pochylenia względem osi Pitch w celu przyspieszenia zwiększa tempo zużycia energii akumulatora. Dron nie może ominąć przeszkód, jeśli prędkość lotu przekracza efektywną prędkość wykrywania. Dron zahamuje i zawiśnie w miejscu, a następnie wyjdzie z trybu RTH, jeśli drążek pochylenia względem osi Pitch zostanie przesunięty do końca w dół. Dron można kontrolować po zwolnieniu drążka pochylenia względem osi Pitch.
- Jeśli podczas wznoszenia w trybie Preset RTH dron osiągnie limit wysokości aktualnej lokalizacji lub punktu Home, przestaje się wznosić i wraca do punktu Home na aktualnej wysokości. Podczas RTH należy zwracać uwagę na bezpieczeństwo lotu.
- Jeśli punkt Home znajduje się w strefie wysokości, ale dron nie znajduje się w strefie

wysokości, po osiągnięciu strefy wysokości dron opuści granicę wysokości, która może być niższa niż ustawiona wysokość RTH. Należy latać ostrożnie.

- Dron wyjdzie z trybu RTH, jeśli otoczenie jest zbyt złożone, aby zakończyć RTH, nawet jeśli system wykrywania działa prawidłowo.
- Tryb RTH nie może zostać uruchomiony podczas automatycznego lądowania.

Zaawansowane RTH

Po uruchomieniu funkcji zaawansowanego RTH dron automatycznie zaplanuje najlepszą trasę powrotu do punktu startowego (RTH), która zostanie wyświetlona w aplikacji DJI Fly i będzie dostosowywana do warunków otoczenia. Podczas powrotu do punktu startowego dron automatycznie dostosuje prędkość lotu do czynników środowiskowych, takich jak prędkość i kierunek wiatru oraz przeszkody.

Jeśli sygnał sterujący między aparaturą a dronem jest dobry, wyjdź z trybu RTH, naciśnij  w aplikacji DJI Fly

lub naciskając przycisk RTH na aparaturze. Po wyjściu z trybu RTH odzyskasz kontrolę nad dronem.

Metoda uruchamiania

Użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH

Podczas lotu można uruchomić funkcję RTH, naciskając i przytrzymując przycisk RTH na aparaturze lub naciśnij  po lewej stronie podglądu kamery, a następnie przytrzymaj ikonę RTH.

Jeśli podczas RTH nastąpi utrata sygnału aparatury, dron będzie kontynuował procedurę RTH niezależnie od wstępnie ustawionej czynności w przypadku utraty sygnału.

Niski poziom naładowania akumulatora drona

Jeśli podczas lotu poziom naładowania akumulatora jest niski i wystarcza tylko do powrotu do punktu Home, w aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat. Jeśli naciśniesz, aby potwierdzić powrót do punktu Home (RTH) lub

nie podejmiesz żadnej czynności przed zakończeniem odliczania, dron automatycznie zainicjuje powrót do punktu Home z powodu niskiego poziomu naładowania akumulatora.

Jeśli anulujesz komunikat o niskim poziomie naładowania akumulatora i kontynuujesz lot, dron wyłącza się automatycznie, gdy aktualny poziom naładowania akumulatora pozwoli mu jedynie na opuszczenie bieżącej wysokości.

Automatycznego lądowania nie można anulować, ale nadal można pilotować dron w poziomie, poruszając drążkiem pochylenia względem osi Pitch i drążkiem przechylenia względem osi Roll, a także zmieniać prędkość opadania drona, poruszając drążkiem. Jak najszybciej skieruj dron do odpowiedniego miejsca do lądowania.

-
- ⚠ • Gdy poziom naładowania akumulatora lotniczego jest zbyt niski i nie ma wystarczającej mocy, aby powrócić do punktu startowego, należy jak najszybciej wylądować dronem. Opóźnienie

czynności spowoduje stopniowy spadek ciągu, co może doprowadzić do niekontrolowanego opadania po całkowitym wyczerpaniu akumulatora. Może to spowodować zniszczenie drona, szkody materialne osób trzecich lub obrażenia ciała.

- NIE należy naciskać drążka w górę podczas automatycznego lądowania. W przeciwnym razie dron doświadczy stopniowego spadku ciągu, a nawet uderzy w ziemię po całkowitym wyczerpaniu akumulatora.

Utrata sygnału aparatury sterującej

W przypadku utraty sygnału aparatury sterującej na ponad 6 sekund, dron automatycznie uruchomi tryb Failsafe RTH, jeśli opcja Signal Lost Action (czynność w przypadku utraty sygnału) jest ustawiona na RTH. Działanie to można również ustawić na Hover (Wiszenie w miejscu) lub Landing (Lądowanie).

Gdy warunki oświetleniowe i środowiskowe są odpowiednie dla systemu wizyjnego, aplikacja DJI Fly

wyświetli ścieżkę RTH wygenerowaną przez dron przed utratą sygnału. Dron rozpocznie powrót do punktu startowego (RTH) przy użyciu zaawansowanego trybu RTH zgodnie z ustawieniami RTH. Dron pozostanie w trybie RTH, nawet jeśli sygnał aparatury zostanie przywrócony. Aplikacja DJI Fly odpowiednio zaktualizuje ścieżkę RTH.

Gdy warunki oświetleniowe i środowiskowe są nieodpowiednie dla systemu wizyjnego, dron zahamuje i zawisnie w powietrzu, a następnie przejdzie do trybu powrotu do punktu startowego (RTH) po pierwotnej trasie.

- Jeśli odległość RTH (odległość pozioma między dronem a punktem Home) jest większa niż 50 m, dron dostosowuje swój kierunek i leci wstecz przez 50 m po pierwotnej trasie lotu, zanim wejdzie w tryb Preset RTH.
- Jeśli odległość RTH jest większa niż 5 m, ale mniejsza niż 50 m, dron dostosowuje swój kierunek i leci prosto w poziomie z powrotem do punktu Home na bieżącej wysokości.

- Dron ląduje natychmiast, jeśli odległość RTH jest mniejsza niż 5 m.

Procedura RTH

Po uruchomieniu zaawansowanej funkcji RTH dron hamuje i zawisa w miejscu.

- Gdy warunki otoczenia lub oświetlenia są odpowiednie dla systemu wizyjnego:
 - Dron dostosuje swoją orientację do punktu Home, zaplanuje najlepszą trasę zgodnie z ustawieniami RTH, a następnie powróci do punktu Home, jeśli podczas startu dostępny był system GNSS.
 - Jeśli podczas startu system GNSS był niedostępny i działał tylko system wizyjny, dron dostosuje swoją orientację do punktu Home, zaplanuje najlepszą trasę zgodnie z ustawieniami RTH, a następnie powróci do pozycji o silnym sygnale GNSS w oparciu

o ustawienia RTH. Będzie on w przybliżeniu podążał trajektorią powrotną z powrotem do okolicy punktu Home. W tym momencie należy zwrócić uwagę na komunikaty aplikacji i wybrać, czy dron ma automatycznie wykonać RTH i lądowanie, czy też ręcznie kontrolować RTH i lądowanie.

Zwróć uwagę, jeśli podczas startu system GNSS był niedostępny:

- * Upewnij się, że funkcja omijania przeszkód jest włączona.
- * NIE lataj w wąskich przestrzeniach, a prędkość wiatru powinna być mniejsza niż 3 m/s.
- * Po starcie szybko leć na otwartą przestrzeń i trzymaj się co najmniej 10 metrów od wszelkich przeszkód, w przeciwnym razie dron może nie być w stanie powrócić do punktu startowego. Podczas lotu unikaj przelotu

nad powierzchnią wody, dopóki nie dotrzesz do obszaru o silnym sygnale GNSS. Wysokość nad ziemią powinna być większa niż 2 metry i mniejsza niż 30 metrów, w przeciwnym razie dron może nie być w stanie powrócić do punktu Home. Jeśli dron przejdzie w tryb ATTI przed dotarciem do obszaru o silnym sygnale GNSS, punkt Home zostanie unieważniony.

- * Jeśli podczas lotu pozycjonowanie wizyjne jest niedostępne, dron nie może powrócić do punktu Home. Zwróć uwagę na otoczenie zgodnie z komunikatami głosowymi aplikacji, aby zapobiec kolizjom.
- * Gdy dron powróci w pobliże punktu startu, a aplikacja wyświetli komunikat o złożonym otoczeniu, należy potwierdzić, czy chcesz kontynuować lot:
 - ◇ Należy potwierdzić, czy trasa lotu

jest prawidłowa i zwrócić uwagę na bezpieczeństwo lotu.

- ◇ Należy potwierdzić, czy warunki oświetleniowe są wystarczające dla systemu wizyjnego. W przeciwnym razie dron może opuścić tryb RTH. Wymuszanie kontynuowania lotu lub powrotu do punktu startowego może spowodować przejście drona w tryb ATTI.

- * Po potwierdzeniu dron będzie kontynuował powrót do punktu Home z małą prędkością. Jeśli na trasie powrotnej pojawi się przeszkoda, dron zahamuje i może wyjść z trybu RTH.
- * Proces RTH nie obsługuje dynamicznego wykrywania przeszkód (w tym pieszych itp.) ani wykrywania przeszkód w scenach bez tekstur, takich jak szkło lub białe ściany.

- * Proces RTH wymaga, aby podłoże i otaczające środowisko (np. ściany) miały bogatą teksturę i nie ulegały dynamicznym zmianom.

- **Gdy środowisko lub warunki oświetleniowe nie są odpowiednie dla systemu wizyjnego:**

- Jeśli odległość RTH jest większa niż 5 metrów, dron powróci do punktu startowego zgodnie z **Preset (Ustawieniami wstępnymi)**.

- Dron ląduje natychmiast, jeśli odległość RTH jest mniejsza niż 5 m.

Ustawienia RTH

Ustawienia RTH są dostępne dla zaawansowanego trybu RTH. Przejdź do podglądu kamery w aplikacji DJI Fly, naciśnij ●●●> Safety (Bezpieczeństwo) i przełącz do opcji **Return to Home (RTH) (Powrót do punktu startowego (RTH))**.

• Optimal:



- Jeśli oświetlenie jest wystarczające, a otoczenie odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron automatycznie zaplanuje optymalną trasę powrotu do punktu startowego (RTH) i dostosuje wysokość lotu do czynników środowiskowych, takich jak przeszkody i sygnały transmisji, niezależnie od ustawienia wysokości RTH. Optymalna trasa RTH oznacza, że dron pokona najkrótszą możliwą odległość, aby zmniejszyć zużycie akumulatora i wydłużyć czas lotu.

- Jeśli oświetlenie jest niewystarczające lub środowisko nie jest odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron wykona Preset RTH w oparciu o ustawienie RTH Altitude.

• Preset:



Odległość/wysokość RTH		Odpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe	Nieodpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe
Odległość RTH > 50 m	Aktualna wysokość < wysokość RTH	Dron zaplanuje trasę powrotu do bazy (RTH), poleci do otwartej przestrzeni omijając przeszkody, wzniesie się na wysokość RTH i powróci do bazy najlepszą trasą.	Dron wzniesie się na wysokość RTH i poleci do punktu Home w linii prostej na wysokości RTH. [1]
	Aktualna wysokość ≥ wysokość RTH	Dron powróci do bazy, wybierając najlepszą trasę na bieżącej wysokości.	Dron poleci do punktu Home po linii prostej na bieżącej wysokości. [1]

Odległość RTH wynosi od 5 do 50 m.	Dron powróci do bazy, wybierając najlepszą trasę na bieżącej wysokości.	Dron poleci do punktu Home po linii prostej na bieżącej wysokości. [2]
------------------------------------	---	--

[1] Jeśli przedni LiDAR wykryje przeszkodę przed sobą, dron wzbije się w górę, aby ją ominąć. Przystanie się wznosić, gdy droga przed nim będzie wolna, a następnie kontynuuje lot do punktu RTH. Jeśli wysokość przeszkody przekroczy limit wysokości, dron zahamuje i zawiśnie w powietrzu, a użytkownik będzie musiał przejąć kontrolę.

[2] Dron zahamuje i zawiśnie w powietrzu, a użytkownik będzie musiał przejąć kontrolę.

Gdy dron zbliża się do punktu Home, jeśli aktualna wysokość jest wyższa niż wysokość RTH, dron inteligentnie zdecyduje, czy schodzić podczas lotu do przodu, biorąc pod uwagę otoczenie, oświetlenie, ustawioną wysokość RTH i aktualną wysokość. Gdy dron osiągnie obszar nad punktem Home, aktualna wysokość drona nie będzie niższa niż ustawiona wysokość RTH.

Plany RTH dla różnych środowisk, metody wyzwalania

RTH i ustawienia RTH są następujące:

Metoda wyzwalania RTH	Odpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe (dron może omijać przeszkody i strefy GEO)	Nieodpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe
Użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH	Dron wykona powrót do punktu startowego (RTH) zgodnie z ustawieniem RTH: • Optimal • Preset	Preset (dron może wznieść się, aby ominąć przeszkody i strefy GEO dron o niskim poziomie naładowania akumulatora)
Niski poziom naładowania akumulatora drona		
Utrata sygnału aparatury sterującej		Oryginalna trasa RTH, zaprogramowana trasa RTH zostanie wykonana po przywróceniu sygnału (dron może ominąć strefy GEO i zahamuje oraz zawiśnie w powietrzu, jeśli napotka przeszkodę).

Zabezpieczenie podczas lądowania

Podczas powrotu do punktu startowego (RTH) zabezpieczenie podczas lądowania aktywuje się, gdy dron rozpocznie lądowanie.

Konkretne działanie drona jest następujące:

- Jeśli teren zostanie uznany za odpowiedni do lądowania, dron wyląduje bezpośrednio.
- Jeśli teren zostanie uznany za nieodpowiedni do lądowania, dron zawisnie w powietrzu i będzie czekał na potwierdzenie użytkownika.
- Jeśli zabezpieczenie podczas lądowania nie działa, aplikacja DJI Fly wyświetli komunikat o lądowaniu, gdy dron opuści się na wysokość 0,5 m nad ziemią. Naciśnij przycisk Confirm (Potwierdź) lub przesunij drążek do końca w dół i przytrzymaj przez sekundę, a dron wyląduje.



• Po osiągnięciu obszaru powyżej punktu

Home dron wyląduje dokładnie w miejscu startu. Wykonanie precyzyjnego lądowania podlega następującym warunkom:

- * Punkt Home musi zostać zarejestrowany podczas startu i nie może być zmieniany podczas lotu.
- * Podczas startu dron musi wznieść się pionowo na wysokość co najmniej 7 m, zanim zacznie poruszać się w poziomie.
- * Ukształtowanie terenu punktu Home musi pozostać w dużej mierze niezmienione.
- * Ukształtowanie terenu punktu Home musi być wystarczająco charakterystyczne. Teren taki jak pokryte śniegiem pole nie jest odpowiedni.
- * Warunki oświetleniowe nie mogą być zbyt jasne ani zbyt ciemne.
- Podczas lądowania ruch jakiegokolwiek drążka sterującego innego niż drążek gazu będzie traktowany jako rezygnacja z precyzyjnego lądowania, a dron rozpocznie pionowy spadek.

Dynamiczny punkt Home

Gdy dron jest używany z aparaturą DJI RC 2, dostępna jest funkcja dynamicznego punktu Home.

Gdy sygnał GNSS aparatury jest silny, włącz funkcję dynamicznego punktu Home za pomocą jednej z poniższych metod, a punkt Home będzie stale aktualizowany do lokalizacji aparatury sterującej.

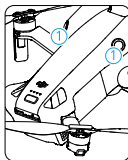
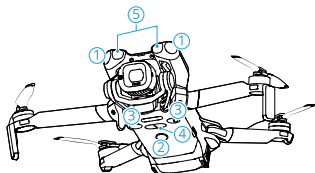
- W podglądzie kamery naciśnij  > **Update Home Point (Aktualizuj punkt Home) > Dynamic Home Point (Dynamiczny punkt Home) > Update (Aktualizuj).**
- W podglądzie kamery naciśnij ••• > **Safety (Bezpieczeństwo) > Update Home Point (Aktualizuj punkt Home) > Dynamic Home Point (Dynamiczny punkt Home) > Update (Aktualizuj).**

Po włączeniu funkcji dynamicznego punktu Home ikona RTH zmieni kolor na niebieski. Po uruchomieniu funkcji RTH dron powróci w pobliże punktu Home, wyjdzie

z trybu RTH i zawiśnie w powietrzu. Użytkownicy mogą sterować dronem.

- ⚠ • Po pierwszym włączeniu funkcji dynamicznego punktu Home, jeśli sygnał GNSS aparatury jest słaby, dynamiczny punkt Home może być niedostępny.
- Funkcji dynamicznego punktu Home należy używać w otwartym środowisku o silnym sygnale GNSS. W przeciwnym razie punkt Home będzie znacznie odbiegał od rzeczywistej lokalizacji aparatury sterującej.
 - Gdy dynamiczny punkt Home jest dostępny, jeśli sygnał GNSS aparatury sterującej jest słaby, punkt Home pozostanie w ostatniej pomyślnie zaktualizowanej lokalizacji aparatury sterującej. Po uruchomieniu funkcji RTH sprawdź, czy lokalizacja punktu Home jest najnowszą lokalizacją aparatury sterującej.
-

5.4 System czujników



1. System widzenia wielokierunkowego
2. Dodatkowe oświetlenie
3. Dolny system wizyjny
4. System czujników podczerwieni 3D
5. LiDAR skierowany do przodu

System widzenia wielokierunkowego działa najlepiej przy odpowiednim oświetleniu i wyraźnie oznaczonych lub teksturowanych przeszkodach. System widzenia wielokierunkowego aktywuje się automatycznie, gdy dron znajduje się w trybie Normal lub Cine, a czynność omijania przeszkód jest ustawiona na **Bypass** lub **Brake** w aplikacji DJI Fly. Funkcja pozycjonowania ma zastosowanie, gdy sygnały GNSS są niedostępne lub słabe.

Dodatkowe oświetlenie umieszczone w dolnej części drona może wspomagać dolny system wizyjny. Domyślnie włącza się ono automatycznie w warunkach słabego oświetlenia, gdy wysokość lotu po starcie wynosi poniżej 5 m. Można je również włączać i wyłączać ręcznie w aplikacji DJI Fly. Przy każdym ponownym uruchomieniu drona dodatkowe oświetlenie powraca do domyślnego ustawienia **Auto**.

Podczas korzystania z dodatkowego oświetlenia należy przestrzegać lokalnych przepisów i NIE zasłaniać diod LED na ramionach.

-
- 💡 • Gdy funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód jest wyłączona, dron wykorzystuje wyłącznie system GNSS do zawisu, funkcja omijania przeszkód we wszystkich kierunkach jest niedostępna, a dron nie zwalnia automatycznie podczas schodzenia w pobliżu ziemi. Gdy funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód jest wyłączona, należy zachować szczególną ostrożność.
 - Wyłączenie funkcji pozycjonowania wizyjnego

i omijania przeszkód ma zastosowanie tylko podczas lotu ręcznego i nie ma zastosowania podczas korzystania z funkcji RTH, automatycznego lądowania lub inteligentnych trybów lotu.

- Funkcję pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód można tymczasowo wyłączyć w przypadku chmur i mgły lub gdy podczas lądowania wykryta zostanie przeszkoda. W normalnych warunkach lotu funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód powinna pozostać włączona. Po ponownym uruchomieniu drona funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód jest domyślnie włączona.

Uwaga

-  • Zwracaj uwagę na warunki lotu. System wykrywania działa tylko w określonych sytuacjach i nie może zastąpić kontroli i oceny sytuacji przez człowieka. Podczas lotu zawsze zwracaj uwagę na otoczenie i ostrzeżenia wyświetlane w aplikacji DJI

Fly oraz zachowaj kontrolę nad dronem przez cały czas.

- Jeśli nie jest dostępny system GNSS, dolny system wizyjny pomaga w pozycjonowaniu drona i działa najlepiej, gdy dron znajduje się na wysokości od 0,5 m do 30 m. Należy zachować szczególną ostrożność, jeśli wysokość drona przekracza 30 m, ponieważ może to wpłynąć na wydajność pozycjonowania wizyjnego.
- W warunkach słabego oświetlenia system wizyjny może nie osiągać optymalnej wydajności pozycjonowania, nawet jeśli włączone jest dodatkowe oświetlenie. Należy latać ostrożnie, jeśli sygnał GNSS jest słaby w takich warunkach.
- Dolny system wizyjny może nie działać prawidłowo, gdy dron leci w pobliżu wody.
- W związku z tym dron może nie być w stanie aktywnie omijać wody znajdującej się pod nim podczas lądowania. Zaleca się utrzymywanie kontroli nad lotem przez cały czas, dokonywanie rozsądnych ocen na podstawie otoczenia i unikanie nadmiernego polegania na dolnym systemie wizyjnym.
- System wizyjny nie działa prawidłowo w pobliżu

powierzchni bez wyraźnych zmian wzoru lub w miejscach, gdzie oświetlenie jest zbyt słabe lub zbyt silne. System wizyjny nie działa prawidłowo w następujących sytuacjach:

- * Lot w pobliżu powierzchni monochromatycznych (np. czystej czerni, bieli, czerwieni lub zieleni)
- * Lot w pobliżu powierzchni silnie odbijających światło
- * Lot w pobliżu wody lub powierzchni przezroczystych
- * Lot w pobliżu ruchomych powierzchni lub obiektów
- * Lot w obszarze, w którym występują częste i drastyczne zmiany oświetlenia
- * Lot w pobliżu bardzo ciemnych (<1 luks) lub jasnych (>40 000 luksów) powierzchni
- * Lot w pobliżu powierzchni, które silnie odbijają lub pochłaniają fale podczerwone (np. lustra, nawierzchnie asfaltowe)
- * Lot w pobliżu powierzchni bez wyraźnych wzorów lub tekstur
- * Lot w pobliżu powierzchni o powtarzających się identycznych wzorach lub fakturach (np. płytki

o tym samym wzorze)

- * Lot w pobliżu przeszkód o małej powierzchni (np. gałęzie drzew i linie energetyczne)
- Utrzymuj czujniki w czystości przez cały czas. NIE ZARYSOWUJ ani nie manipuluj czujnikami. NIE UŻYWAJ drona w środowiskach zapylonych lub wilgotnych.
- Kamery systemu wizyjnego mogą wymagać kalibracji po dłuższym okresie przechowywania. W aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat, a kalibracja zostanie przeprowadzona automatycznie.
- NIE LATAJ podczas deszczu, smogu lub gdy widoczność jest mniejsza niż 100 m.
- NIE zasłaniaj systemu czujników.
- Przed każdym startem sprawdź, czy:
 - * Na szkłe systemu czujników nie ma naklejek ani innych przeszkód.
 - * Jeśli na szkłe systemu czujników znajduje się brud, kurz lub woda, użyj miękkiej ściereczki. NIE używaj środków czyszczących zawierających alkohol.
 - * Jeśli soczewki systemu czujników są uszkodzone, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

- Dron może latać o każdej porze dnia i nocy. Jednak podczas lotu w nocy system wizyjny jest niedostępny. Należy latać ostrożnie.
- Przedni LiDAR nie wykrywa przeszkód o współczynniku odbicia poniżej 10% ani obiektów odbijających światło, takich jak szkło.
- Przedni LiDAR nie działa prawidłowo w środowiskach o zbyt silnym oświetleniu (>20 000 luksów).

5.5 Zaawansowane systemy wspomagania użytkownika

Funkcja zaawansowanych systemów wspomagania użytkownika (APAS) jest dostępna w trybie normalnym i trybie Cine. Gdy funkcja APAS jest włączona, dron nadal reaguje na polecenia użytkownika i planuje trasę lotu zgodnie z ruchami drążka sterującego oraz warunkami lotu. Funkcja APAS ułatwia omijanie przeszkód, zapewnia płynniejsze nagrania i lepsze wrażenia z lotu.

Gdy funkcja APAS jest włączona, dron można zatrzymać,

naciskając przycisk pauzy lotu na aparaturze sterującej. Dron hamuje i zawisa w powietrzu przez trzy sekundy, czekając na dalsze polecenia użytkownika.

Aby włączyć funkcję APAS, otwórz aplikację DJI Fly, przejdź do ••• > **Safety (Bezpieczeństwo)** > **Manual Obstacle Avoidance (Ręczne omijanie przeszkód)** i wybierz opcję **Bypass (Omiń)**. Ustaw **opcje omijania** na **Normal** lub **Nifty**. W trybie Nifty dron może latać szybciej, płynniej i bliżej przeszkód, uzyskując lepsze ujęcia podczas omijania przeszkód. Jednak ryzyko zderzenia z przeszkodami wzrośnie. Lataj ostrożnie.

Tryb Nifty nie działa normalnie w następujących sytuacjach:

- Gdy dron zmienia się gwałtownie w orientacji podczas lotu w pobliżu przeszkód.
- Podczas lotu z dużą prędkością przez wąskie przeszkody, takie jak baldachy lub krzewy.
- Podczas lotu w pobliżu przeszkód, które są zbyt małe, aby je wykryć.

Uwaga

- ⚠ • Upewnij się, że korzystasz z systemu APAS, gdy system wizyjny jest dostępny. Upewnij się, że na wybranej trasie lotu nie ma ludzi, zwierząt, obiektów o małej powierzchni (np. gałęzi drzew) ani obiektów przezroczystych (np. szkła lub wody).
- Pamiętaj, aby używać systemu APAS, gdy dostępny jest dolny system wizyjny lub gdy dron przelatuje nad wodą lub obszarami pokrytymi śniegiem. System APAS może nie działać prawidłowo.
 - Zachowaj szczególną ostrożność podczas lotu w bardzo ciemnym (<15 luksów) lub jasnym (>10 000 luksów) otoczeniu.
 - Zwracaj uwagę na aplikację DJI Fly i upewnij się, że system APAS działa prawidłowo.
 - System APAS może nie działać prawidłowo, gdy dron leci w pobliżu ograniczenia lotu lub w strefie GEO.
 - Gdy oświetlenie staje się niewystarczające, a system wizyjny jest częściowo niedostępny, dron przełącza się z omijania przeszkód na hamowanie

i zawisanie. Należy ustawić drążek sterujący w pozycji środkowej, a następnie kontynuować sterowanie dronem.

Zabezpieczenie podczas lądowania

Jeśli czynność omijania przeszkód jest ustawiona na **Bypass (Omiń)** lub **Brake (Hamuj)**, zabezpieczenie podczas lądowania zostanie aktywowane po naciśnięciu drążka w dół w celu wylądowania drona. Zabezpieczenie podczas lądowania jest włączane, gdy dron zaczyna lądować.

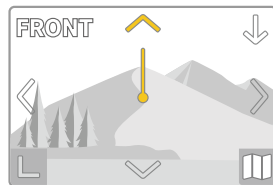
- Jeśli teren zostanie uznany za odpowiedni do lądowania, dron wyląduje bezpośrednio.
- Jeśli teren zostanie uznany za nieodpowiedni do lądowania, dron zawiśnie w powietrzu po osiągnięciu określonej wysokości nad ziemią. Naciśnij drążek i przytrzymaj go przez co najmniej pięć sekund, a dron wyląduje bez omijania przeszkód.

5.6 Wspomaganie widzenia

Widok wspomaganie widzenia, obsługiwany przez systemy wizyjne, zmienia obraz z odpowiednich czujników wizyjnych zgodnie z kierunkiem prędkości lotu, aby pomóc użytkownikom w nawigacji i obserwacji przeszkód podczas lotu. Przesuń palcem w lewo po wskaźniku wysokości, w prawo po mini mapie lub naciśnij ikoną w prawym dolnym rogu wskaźnika wysokości, aby przełączyć się do widoku wspomaganie widzenia.

- ⚠ • Podczas korzystania z funkcji wspomaganie widzenia jakość transmisji wideo może być niższa ze względu na ograniczenia przepustowości transmisji, wydajność telefonu komórkowego lub rozdzielczość transmisji wideo ekranu aparatury sterującej.
- Pojawianie się elementów drona w widoku wspomaganie widzenia jest zjawiskiem normalnym.
- Pojawianie się szwów obrazu lub różnic w jasności w widoku wspomaganie widzenia jest zjawiskiem normalnym.

- Funkcja wspomaganie widzenia powinna służyć wyłącznie jako punkt odniesienia. Szklane ściany i małe obiekty, takie jak gałęzie drzew, przewody elektryczne i linki latawców, nie mogą być wyświetlane dokładnie.
- Funkcja wspomaganie widzenia nie jest dostępna, gdy dron nie wystartował lub gdy sygnał transmisji wideo jest słaby.



Naciśnij strzałkę, aby przełączać się między różnymi kierunkami widoku wspomagającego widzenie. Naciśnij i przytrzymaj, aby zablokować kierunek. Naciśnij środek ekranu, aby zmaksymalizować widok wspomagający widzenie.

Kierunek linii wskazuje aktualny kierunek prędkości lotu drona, a długość linii wskazuje prędkość lotu drona.

- ⚠ • Gdy kierunek nie jest zablokowany w określonym kierunku, widok wspomagania widzenia automatycznie przełącza się na aktualny kierunek lotu. Naciśnij dowolną inną strzałkę kierunkową, aby na chwilę przełączyć kierunek widoku wspomagania widzenia, a następnie powrócić do widoku aktualnego kierunku lotu.
 - Gdy kierunek wspomagania widzenia jest zablokowany w określonym kierunku, naciśnij dowolną inną strzałkę, aby na chwilę przełączyć widok wspomagania widzenia, a następnie powrócić do aktualnie zablokowanego kierunku.
-

Ostrzeżenie o kolizji

W przypadku wykrycia przeszkody w aktualnym kierunku widzenia, system wspomagania widoczności wyświetla ostrzeżenie o kolizji. Kolor ostrzeżenia zależy od odległości między przeszkodą a dronem. Kolory żółty

i czerwony oznaczają względną odległość od dalekiej do bliskiej.

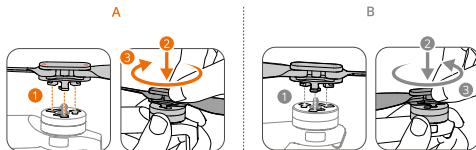
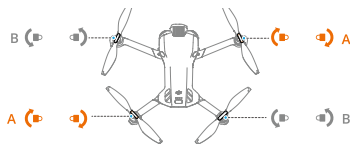
- ☀ • Pole widzenia systemu wspomagania widoczności we wszystkich kierunkach jest ograniczone. Brak widoczności przeszkód w polu widzenia podczas ostrzegania o kolizji jest zjawiskiem normalnym.
 - Ostrzeganie o kolizji nie jest sterowane przełącznikiem podglądu mapy radarowej i pozostaje widoczne nawet po wyłączeniu mapy radarowej.
 - Ostrzeganie o kolizji pojawia się tylko wtedy, gdy widok systemu wspomagania widoczności jest wyświetlany w małym oknie.
-

5.7 Śmigła

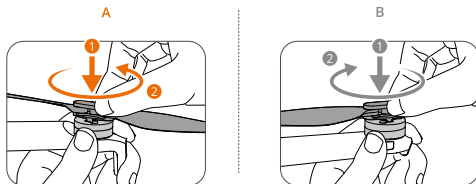
Mocowanie/odłączanie śmigieł

Mocowanie

Zamontuj śmigła prawidłowo, zgodnie z oznaczeniami kolorystycznymi na śmigłach i silnikach.

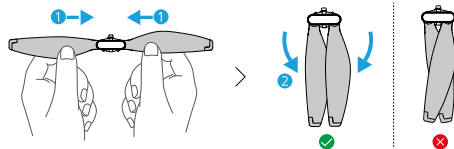


Odłączanie



Uwaga

- ⚠ Łopatkki śmigła są ostre. Należy obchodzić się z nimi ostrożnie, aby uniknąć obrażeń ciała lub deformacji śmigła.
- Podczas składania śmigieł po locie należy chwycić środkową część dwóch śmigieł obiema rękami, a następnie delikatnie popchnąć je jednocześnie do wewnątrz, aby je złożyć. Aby uniknąć obrażeń, nie należy wykonywać tej czynności jedną ręką. **NIE NALEŻY** nadmiernie nakładać na siebie dwóch śmigieł, aby zapobiec ich deformacji lub zużyciu.



- Przed każdym lotem upewnij się, że śmigła i silniki są dobrze zamontowane.
- Używaj tylko oficjalnych śmigieł DJI. NIE mieszaj różnych typów śmigieł.
- Śmigła to części zużywające się. W razie potrzeby kup dodatkowe śmigła.
- Przed każdym lotem upewnij się, że wszystkie śmigła są w dobrym stanie. NIE używaj zużytych, wyszczerbionych lub uszkodzonych śmigieł. Jeśli na śmigłach znajdują się jakiegokolwiek ciała obce, wyczyść je miękką, suchą szmatką.
- Aby uniknąć obrażeń, trzymaj się z dala od obracających się śmigieł lub silników.
- Aby uniknąć uszkodzenia śmigieł, podczas transportu lub przechowywania należy prawidłowo ustawić drona. NIE ściskaj ani nie wyginaj śmigieł. Uszkodzenie śmigieł może wpłynąć na osiągi lotu.
- Upewnij się, że silniki są dobrze zamocowane i obracają się płynnie. Jeśli silnik ulegnie przeciążeniu lub zgaśnie podczas lotu, natychmiast wyląduj.
- NIE NALEŻY próbować modyfikować konstrukcji silników.
- NIE NALEŻY dotykać silników ani dopuszczać do

kontakty z nimi ręk lub innych części ciała po locie, ponieważ mogą być gorące.

- NIE NALEŻY blokować otworów wentylacyjnych w silnikach lub dronie.
- Upewnij się, że regulatory ESC wydają normalny dźwięk po włączeniu zasilania.

5.8 Inteligentny akumulator

Uwaga

- ⚠ • Przed użyciem akumulatora należy zapoznać się z instrukcją obsługi, instrukcją bezpieczeństwa i informacjami na naklejkach akumulatora oraz ściśle ich przestrzegać. Użytkownik ponosi pełną odpowiedzialność za wszystkie czynności i sposób użytkowania.

-
1. NIE ładuj inteligentnego akumulatora bezpośrednio

po locie, ponieważ może być zbyt gorący. Przed ponownym ładowaniem poczekaj, aż akumulator ostygnie do dopuszczalnej temperatury ładowania.

2. Aby zapobiec uszkodzeniom, akumulator ładuje się tylko wtedy, gdy jego temperatura wynosi od 5° do 40° C (41° do 104° F). Idealna temperatura ładowania wynosi od 22° do 28° C (71,6° do 82,4° F). Ładowanie w idealnym zakresie temperatur może przedłużyć żywotność akumulatora. Ładowanie zatrzymuje się automatycznie, jeśli temperatura ogniw akumulatora przekroczy 55° C (131° F) podczas ładowania.

3. Informacja dotycząca niskich temperatur:

- Akumulatorów nie można używać w środowiskach o ekstremalnie niskich temperaturach poniżej -10°C (14°F).
- Pojemność akumulatora jest znacznie zmniejszona podczas lotu w niskich temperaturach od -10° do 5°C (14° do 41°F). Przed startem należy całkowicie naładować akumulator. Po starcie należy przez chwilę utrzymywać drona w miejscu, aby rozgrzać akumulator.

- Podczas lotów w środowiskach o niskiej temperaturze zaleca się rozgrzanie akumulatora do co najmniej 10°C (50°F) przed startem. Idealna temperatura do rozgrzania akumulatora wynosi powyżej 20°C (68°F).
- Zmniejszona pojemność akumulatora w środowiskach o niskiej temperaturze zmniejsza odporność drona na prędkość wiatru. Należy zachować ostrożność podczas lotu.
- Należy zachować szczególną ostrożność podczas lotu na dużych wysokościach w niskich temperaturach.

4. W pełni naładowany akumulator automatycznie się rozładowuje, gdy pozostaje bezczynny przez pewien czas. Należy pamiętać, że podczas procesu rozładowywania akumulator może wydzielać ciepło, co jest zjawiskiem normalnym.

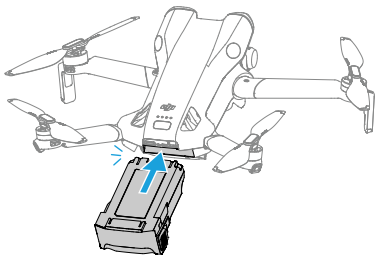
5. Aby zachować sprawność akumulatora, należy go w pełni ładować co najmniej raz na trzy miesiące. Jeśli akumulator nie jest używany przez dłuższy czas, może

to wpłynąć na jego wydajność, a nawet spowodować trwałe uszkodzenie. Jeśli akumulator nie był ładowany ani rozładowywany przez trzy miesiące lub dłużej, nie będzie już objęty gwarancją.

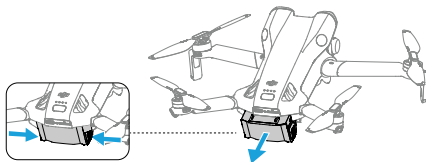
6. Ze względów bezpieczeństwa podczas transportu akumulatory powinny mieć niski poziom naładowania. Przed transportem zaleca się rozładowanie akumulatora do poziomu 30% lub mniej.

Instalowanie/wyjmowanie akumulatora

Instalacja



Wyjmowanie

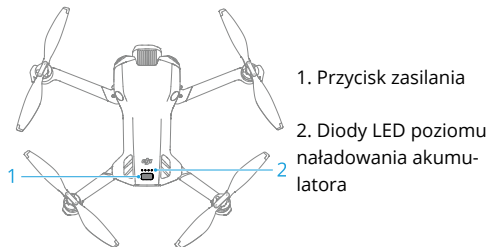


- ⚠ **NIE** wkładaj ani nie wyjmuj akumulatora, gdy dron jest włączony.
- Upewnij się, że akumulator jest dobrze zamocowany i słycać naciśnięcie. **NIE** uruchamiaj drona, gdy akumulator nie jest dobrze zamocowany, bo może to spowodować słaby kontakt między akumulatorem a dronem i stwarzać zagrożenie.

Korzystanie z akumulatora

Sprawdzanie poziomu naładowania akumulatora

Naciśnij raz przycisk zasilania, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.



1. Przycisk zasilania

2. Diody LED poziomu naładowania akumulatora

Diody LED poziomu naładowania akumulatora wskazują poziom naładowania akumulatora podczas ładowania i rozładowywania. Wskaźniki diod LED są określone poniżej:

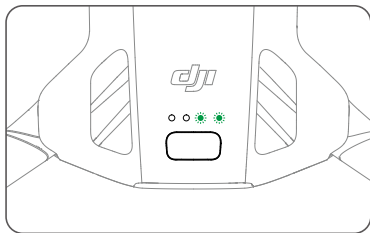
-  Dioda LED świeci
-  Dioda LED miga
-  Dioda LED nie świeci

Wzór migania	Poziom naładowania akumulatora
	88-100%
	76-87%
	63-75%
	51-62%
	38-50%
	26-37%
	13-25%
	0-12%

Włączanie/wyłączanie zasilania

Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć lub wyłączyć zasilanie drona. Po włączeniu zasilania drona diody LED poziomu naładowania akumulatora wskazują poziom naładowania akumulatora. Po wyłączeniu zasilania drona diody LED poziomu naładowania akumulatora gasną.

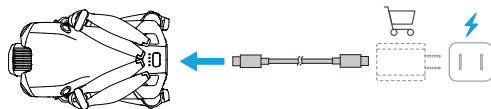
Jeśli dwie diody LED pokazane na poniższym zdjęciu migają jednocześnie, oznacza to, że akumulator działa nieprawidłowo. Wyjmij akumulator z drona, włóż go ponownie i upewnij się, że jest dobrze zamocowany.



Ładowanie akumulatora

Przed każdym użyciem należy całkowicie naładować akumulator. Zaleca się używanie urządzeń ładujących dostarczonych przez DJI lub innych ładowarek obsługujących protokół szybkiego ładowania USB PD.

Korzystanie z ładowarki



- ⚠ Akumulator nie może być ładowany, gdy dron jest włączony.

Poniższa tabela przedstawia poziom naładowania akumulatora podczas ładowania.

Wzór migania	Poziom naładowania akumulatora
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

- 💡 Częstotliwość migania diod LED wskazujących poziom naładowania akumulatora różni się w zależności od używanej ładowarki USB. Jeśli ładowanie przebiega szybko, diody LED migają szybko.
- Jednoczesne miganie czterech diod LED oznacza, że akumulator jest uszkodzony.

Korzystanie z huba ładującego



Zalecamy naciśnięcie poniższego linku lub zeskanowanie kodu QR, aby obejrzeć film instruktażowy.

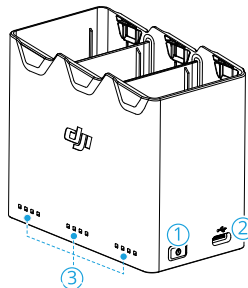


<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

- ⚠ • Temperatura otoczenia wpływa na szybkość ładowania. Ładowanie przebiega szybciej w dobrze wentylowanym otoczeniu o temperaturze 25°C (77°F).
- Hub ładujący jest kompatybilny wyłącznie z określonym modelem inteligentego akumulatora. **NIE** należy używać huba ładującego z innymi modelami akumulatorów.
- Podczas użytkowania, hub ładujący należy umieścić na płaskiej i stabilnej powierzchni. Należy upewnić się, że urządzenie jest odpowiednio

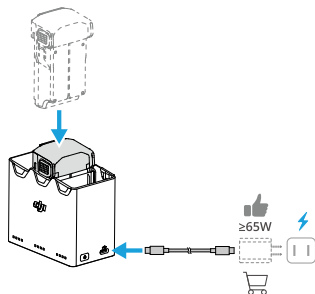
izolowane, aby zapobiec zagrożeniu pożarowemu.

- **NIE DOTYKAJ** metalowych zacisków na portach akumulatora.
- Jeśli zauważysz jakieś zanieczyszczenia, wyczyść metalowe zaciski czystą, suchą szmatką.



1. Przycisk funkcyjny
2. Złącze USB-C
3. Diody LED statusu

Jak ładować



W przypadku korzystania z ładowarek o różnej mocy wyjściowej kolejność ładowania będzie się różnić.

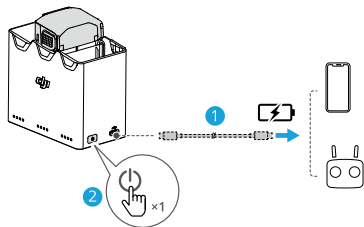
Moc ładowarki	Sekwencja ładowania
<45 W	Od najwyższego do najniższego poziomu naładowania akumulatora.
≥45 W	Ładuje dwie akumulatory jednocześnie [1] : Najpierw ładuje akumulator o drugim najwyższym poziomie naładowania, aż osiągnie poziom naładowania akumulatora o najwyższym poziomie, a następnie ładuje obie akumulatory jednocześnie.

[1] Warunki ładowania równoległego są następujące:

- Model akumulatora: BWXNN5-2788-7.0
- Adapter:
 - * Moc ≥ 45 W
 - * Prąd wyjściowy ≥ 3 A przy 15 V
 - * Obsługuje protokół PD
- Kabel ładujący: Prąd znamionowy ≥ 3 A

Korzystanie z huba ładującego jako power banku

- Włóż jeden lub więcej akumulatorów do huba ładującego. Podłącz urządzenie zewnętrzne, takie jak telefon komórkowy lub aparat sterującą, za pomocą portu USB-C.
- Naciśnij przycisk funkcyjny. Najpierw rozładowany zostanie akumulator o najniższym poziomie naładowania, a następnie pozostałe akumulatory będą rozładowywane kolejno. Aby zatrzymać ładowanie urządzenia zewnętrznego, odłącz je od huba ładującego.



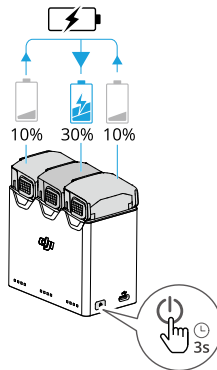
- ⚠ • Jeśli poziom naładowania akumulatora jest niższy niż 5%, akumulator nie może ładować urządzenia zewnętrznego.
- Aby przełączyć się na ładowanie inteligentnych akumulatorów, podłącz ponownie kabel USB-C.

Akumulowanie mocy

1. Włóż inteligentne akumulatory do huba ładującego, naciśnij i przytrzymaj przycisk funkcyjny, aby przenieść moc z akumulatorów o niższym poziomie naładowania do akumulatora o najwyższym poziomie naładowania. Diody LED statusu akumulatorów o niższym poziomie

naładowania będą wyświetlać aktualny poziom naładowania, natomiast diody LED statusu akumulatora o wysokim poziomie naładowania będą migać sekwencyjnie.

2. Aby zatrzymać gromadzenie energii, ponownie naciśnij i przytrzymaj przycisk funkcyjny. Po zatrzymaniu gromadzenia energii naciśnij przycisk funkcyjny, aby sprawdzić poziom naładowania akumulatorów.



- ⚠ • Akumulacja energii zatrzymuje się automatycznie w następujących sytuacjach:
 - * Akumulator odbiorczy jest w pełni naładowany lub moc akumulatora wyjściowego jest niższa niż 10%.
 - * Podczas gromadzenia energii do huba ładującego podłączona jest ładowarka lub urządzenie zewnętrzne.
 - * Gromadzenie energii zostało przerwane na ponad 15 minut z powodu nieprawidłowej temperatury akumulatora.
- Po zgromadzeniu energii należy jak najszybciej naładować akumulator o najniższym poziomie mocy, aby uniknąć rozładowania.

Opis diod LED stanu

Każdy port akumulatora w hubie ładującym ma odpowiadający mu zestaw diod LED stanu, które mogą wskazywać stan ładowania, poziom naładowania akumulatora i nieprawidłowy stan. Stan diod LED dla

poziomu naładowania akumulatora i nieprawidłowości akumulatora jest taki sam jak w dronie.

Stan ładowania

Wzór migania	Opis
Diody LED statusu w matrycy migają szybko po kolei	Akumulator w odpowiednim porcie akumulatora jest ładowany za pomocą ładowarki USB PD.
Diody LED statusu w matrycy migają powoli po kolei	Akumulator w odpowiednim porcie akumulatora jest ładowany za pomocą zwykłej ładowarki.
Diody LED statusu w matrycy świecą się światłem ciągłym	Akumulator w odpowiednim porcie akumulatora jest w pełni naładowany.
Wszystkie diody LED statusu migają sekwencyjnie	Akumulator nie jest włożony.

Mechanizmy ochrony akumulatora

Diody LED poziomu naładowania akumulatora mogą wyświetlać powiadomienia dotyczące ochrony

akumulatora wywołane nieprawidłowymi warunkami ładowania.

Diody LED	Wzór migania	Status
	LED2 miga dwa razy na sekundę	Wykryto przetężenie
	LED2 miga trzy razy na sekundę	Wykryto zwarcie
	LED3 miga dwa razy na sekundę	Wykryto nadmierne obciążenie
	LED3 miga trzy razy na sekundę	Wykryto przeładowanie ładowarki
	LED4 miga dwa razy na sekundę	Temperatura ładowania jest zbyt niska
	LED4 miga trzy razy na sekundę	Temperatura ładowania jest zbyt wysoka

Jeśli którykolwiek z mechanizmów zabezpieczających akumulator zostanie aktywowany, odłącz ładowarkę i podłącz ją ponownie, aby wznowić ładowanie. Jeśli temperatura ładowania jest nieprawidłowa, poczekaj,

aż powróci do normy. Akumulator automatycznie wznowi ładowanie bez konieczności odłączania i ponownego podłączania ładowarki.

5.9 Gimbal i kamera

Uwagi dotyczące gimbała

- ⚠ Przed startem upewnij się, że na gimbalu nie ma naklejek ani innych przedmiotów. **NIE** naciśnij ani nie stukaj w gimbal po włączeniu zasilania drona. Aby chronić gimbal, startuj dronem z otwartej i płaskiej powierzchni.
- Przed włączeniem drona należy zdjąć pokrywę ochronną. Pokrywę ochronną należy założyć, gdy dron nie jest używany.
- Precyzyjne elementy gimbała mogą ulec uszkodzeniu w wyniku kolizji lub uderzenia, co może spowodować nieprawidłowe działanie gimbała.
- Należy unikać przedostawania się kurzu lub

piasku do gimbalu, zwłaszcza do silników gimbalu.

- Silnik gimbalu może przejść w tryb ochronny, jeśli gimbal zostanie zablokowany przez inne przedmioty podczas umieszczenia drona na nierównym podłożu lub trawie lub jeśli gimbal zostanie poddany nadmiernej sile zewnętrznej, np. podczas kolizji. Należy poczekać, aż gimbal powróci do normalnego stanu lub ponownie uruchomić urządzenie.
- NIE WYWIERAJ siły zewnętrznej na gimbal po włączeniu zasilania drona.
- NIE DODAWAJ żadnych dodatkowych obciążeń innych niż oficjalne akcesoria do gimbalu, ponieważ może to spowodować nieprawidłowe działanie gimbalu, a nawet doprowadzić do trwałego uszkodzenia silnika.
- Latanie w gęstej mgle lub chmurach może spowodować zamoczenie gimbalu, co doprowadzi do tymczasowej awarii. Gimbal odzyska pełną funkcjonalność po wyschnięciu.
- W przypadku silnego wiatru gimbal może wibrować podczas nagrywania.
- Po włączeniu, jeśli dron nie jest ustawiony płasko przez dłuższy czas lub jeśli jest znacznie

wstrząsany, gimbal może przestać działać i przejść w tryb ochronny. W takim przypadku należy ustawić dron płasko i poczekać, aż się zregeneruje.

- NIE używaj drona podczas deszczu lub śniegu. Jeśli podczas lotu napotkasz deszcz lub śnieg, natychmiast wyląduj dronem i niezwłocznie wyczyść powierzchnię gimbalu i silnika gimbalu.
- Jeśli kąt nachylenia gimbalu jest duży:
 - * Gdy dron przechyla się do przodu z powodu przyspieszenia lub zwalniania, gimbal przechodzi w tryb ochrony granicznej i automatycznie dostosowuje kąt w dół.
 - * Gdy dron przechyla się na bok (oś Roll) z powodu przyspieszenia lub opóźnienia bocznego, oś Yaw gimbalu może osiągnąć limit ruchu.
 - * Dron ograniczy prędkość, aby utrzymać stabilizację obrazu. W warunkach silnego wiatru prędkość lotu zostanie dodatkowo ograniczona. Odpowiednie zmniejszenie kąta nachylenia względem osi Pitch pozwala osiągnąć wyższą prędkość lotu.
 - * Korpus drona może pojawić się na krawędzi podglądu na żywo.

Kąt gimbala

Użyj pokrętle gimballa na aparaturze sterującej, aby kontrolować nachylenie gimballa względem osi Tilt. Alternatywnie możesz to zrobić poprzez podgląd kamery w aplikacji DJI Fly. Przytrzymaj ekran, aż pojawi się pasek regulacji gimballa. Przeciągnij pasek, aby kontrolować kąt gimballa.

Gimbal obsługuje obrót w płaszczyźnie poprzecznej (oś Roll), umożliwiając regulację kąta podczas filmowania. Naciśnij link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć film instruktażowy.



<https://www.dji.com/mini-5-pro/video>

Tryby pracy gimballa

Dostępne są dwa tryby pracy gimballa. Przełączanie między różnymi trybami pracy odbywa się w ••• > **Control (Sterowanie).**

Tryb Follow: Kąt przechyłu względem osi Roll gimballa pozostaje stabilny względem płaszczyzny poziomej lub utrzymuje ustawiony kąt przechyłu względem osi Roll. Tryb ten nadaje się do rejestrowania stabilnych obrazów.

Tryb FPV: Gdy dron leci do przodu, gimbal przechyla się synchronicznie z przechylającym się dronem, zapewniając wrażenia z lotu z perspektywy pierwszej osoby.

Uwagi dotyczące kamery

- ⚠ • NIE NALEŻY wystawiać obiektywu kamery na działanie promieni laserowych, np. podczas pokazu laserowego, ani kierować kamery na intensywne źródła światła przez dłuższy czas, np. słońce w pogodny dzień, aby uniknąć uszkodzenia matrycy.
- Należy upewnić się, że temperatura i wilgotność są odpowiednie dla kamery podczas użytkowania i przechowywania.

- Aby uniknąć uszkodzenia lub pogorszenia jakości obrazu, do czyszczenia obiektywu należy używać środka do czyszczenia obiektywów.
- NIE należy blokować otworów wentylacyjnych kamery, ponieważ wytworzone ciepło może spowodować uszkodzenie urządzenia lub obrażenia ciała.
- W następujących sytuacjach kamery mogą nie ustawiać ostrości prawidłowo:
 - * Robienie zdjęć i nagrywanie filmów z daleka z ciemnymi obiektami.
 - * Robienie zdjęć i nagrywanie filmów z obiektami o powtarzających się identycznych wzorach i teksturach lub obiektami bez wyraźnych wzorów lub tekstur.
 - * Podczas robienia zdjęć i nagrywania filmów błyszczących lub odbijających światło obiektów (takich jak oświetlenie uliczne i szkło).
 - * Podczas robienia zdjęć i nagrywania filmów migających obiektów.
 - * Podczas robienia zdjęć i nagrywania filmów szybko poruszających się obiektów.
 - * Gdy dron/gimbal porusza się szybko.
 - * Podczas robienia zdjęć i nagrywania

filmów obiektów znajdujących się w różnych odległościach w zakresie ostrości.

- Dron domyślnie korzysta z trybu SmartPhoto w trybie pojedynczego zdjęcia, który integruje funkcje takie jak rozpoznawanie sceny lub HDR w celu uzyskania optymalnych rezultatów. Tryb SmartPhoto wymaga wykonania wielu zdjęć w krótkich odstępach czasu w celu syntezy obrazu. Gdy dron lub gimbal porusza się, tryb SmartPhoto nie będzie obsługiwany, a jakość obrazu może się różnić.
- Zdjęcia wykonane w trybie pojedynczego zdjęcia nie mają efektu HDR w następujących sytuacjach:
 - * Gdy dron lub kamera gimbała porusza się lub gdy dron nie jest w stanie utrzymać stabilnego zawisu z powodu dużych prędkości wiatru.
 - * Kamera jest w trybie automatycznym, a ustawienie EV jest regulowane ręcznie.
 - * Kamera jest w trybie automatycznym, a blokada AE jest włączona.
 - * Kamera jest w trybie profesjonalnym.

5.10 Przechowywanie i eksportowanie zdjęć i filmów

Przechowywanie

Dron obsługuje karty microSD do przechowywania zdjęć i filmów. Więcej informacji na temat zalecanych kart microSD można znaleźć w sekcji Specyfikacja.

Zdjęcia i filmy można również zapisywać w pamięci wewnętrznej drona, jeśli karta microSD nie jest dostępna.

Eksportowanie

- Użyj funkcji QuickTransfer, aby wyeksportować materiał filmowy do urządzenia mobilnego.
- Podłącz dron do komputera za pomocą kabla danych, wyeksportuj materiał filmowy z pamięci wewnętrznej drona lub z karty microSD zamontowanej w dronie. Podczas procesu eksportowania dron nie musi być włączony.

- Wyjmij kartę microSD z drona i włóż ją do czytnika kart, a następnie wyeksportuj materiał filmowy z karty microSD za pomocą czytnika kart.



- Podczas użytkowania upewnij się, że gniazdo karty SD i karta microSD są czyste i wolne od ciał obcych.
- **NIE WYJMUIJ** karty microSD z drona podczas robienia zdjęć lub nagrywania filmów. W przeciwnym razie karta microSD może ulec uszkodzeniu.
- Przed użyciem sprawdź ustawienia kamery, aby upewnić się, że są one skonfigurowane prawidłowo.
- Przed wykonaniem ważnych zdjęć lub filmów należy wykonać kilka zdjęć, aby sprawdzić, czy kamera działa prawidłowo.
- Należy pamiętać o prawidłowym wyłączeniu drona. W przeciwnym razie parametry kamery nie zostaną zapisane, co może mieć wpływ na wszystkie zarejestrowane zdjęcia lub filmy. Firma DJI nie ponosi odpowiedzialności za straty spowodowane przez zdjęcia lub filmy zarejestrowane w sposób uniemożliwiający odczytanie ich przez urządzenie.

5.11 QuickTransfer

Wykonaj poniższe czynności, aby szybko pobrać zdjęcia i filmy z drona na urządzenie mobilne.

1. Włącz drona i poczekaj, aż zakończą się testy autodiagnostyczne.
2. Włącz Bluetooth i Wi-Fi na urządzeniu mobilnym i upewnij się, że funkcja pozycjonowania jest również włączona.
3. Przejdź do trybu QuickTransfer, korzystając z jednej z poniższych metod.
 - Uruchom aplikację DJI Fly i naciśnij kartę QuickTransfer na ekranie głównym.
 - Uruchom aplikację DJI Fly, przejdź do Albumu i naciśnij  w prawym górnym rogu.
4. Po pomyślnym nawiązaniu połączenia można uzyskać dostęp do plików w dronie i pobrać je z dużą prędkością. Należy pamiętać, że podczas pierwszego

łączenia urządzenia mobilnego z dronem należy przytrzymać przycisk zasilania drona, aby potwierdzić.

Zezwól na QuickTransfer w trybie uśpienia

Jeśli funkcja Zezwól na QuickTransfer w trybie uśpienia jest włączona w aplikacji DJI Fly (domyślnie włączona), QuickTransfer może być używany, gdy dron jest wyłączony.

Po połączeniu drona i aparatury sterującej w podglądzie kamery DJI Fly naciśnij ••• > **Camera (Kamera)**, aby włączyć lub wyłączyć opcję Zezwalać na QuickTransfer w trybie uśpienia.

Po włączeniu opcji Zezwalać na QuickTransfer w trybie uśpienia dron przejdzie w tryb czuwania po wyłączeniu zasilania, umożliwiając korzystanie z funkcji QuickTransfer. Sposób korzystania z funkcji QuickTransfer jest taki sam zarówno w stanie wyłączenia, jak i włączenia zasilania. Korzystając z opcji Zezwalać na QuickTransfer w trybie uśpienia, można połączyć się tylko z dronem, który wyświetla ikonę uśpienia.

Tryb czuwania wyłącza się automatycznie w następujących okolicznościach:

- Dron pozostaje nieaktywny przez 12 godzin.
- Wymieniono akumulator.
- Do drona podłączono kabel USB-C.

Aby przywrócić tryb czuwania, upewnij się, że do drona nie jest podłączony kabel USB-C, a następnie naciśnij raz przycisk zasilania i odczekaj około 15 sekund.

Podczas przywracania trybu czuwania i korzystania z funkcji Zezwalaj na QuickTransfer w trybie czuwania do transmisji, diody LED poziomu naładowania akumulatora 1 i 2 oraz diody LED 3 i 4 będą migać naprzemiennie. Jeśli w tym czasie rozłożysz prawe tylne ramię drona, nie włączy się on.



Jeśli urządzenie mobilne i dron nie są połączone przez Wi-Fi lub jeśli aplikacja zostanie zamknięta (i nie ma

żadnych trwających zadań pobierania) na dłużej niż 1 minutę, QuickTransfer automatycznie się zamknie, a dron powróci do trybu czuwania.

⚠ • Maksymalną prędkość pobierania można osiągnąć tylko w krajach i regionach, w których częstotliwość 5,8 GHz jest dozwolona przez przepisy prawa i regulacje, przy użyciu urządzeń obsługujących pasmo częstotliwości 5,8 GHz i połączenie Wi-Fi oraz w środowisku bez zakłóceń i przeszkód. Jeśli częstotliwość 5,8 GHz nie jest dozwolona przez lokalne przepisy (np. w Japonii), urządzenie mobilne nie obsługuje pasma częstotliwości 5,8 GHz lub w otoczeniu występują poważne zakłócenia, funkcja QuickTransfer będzie korzystać z pasma częstotliwości 2,4 GHz, a maksymalna prędkość pobierania spadnie do 6 MB/s.

• Podczas korzystania z QuickTransfer nie ma potrzeby wprowadzania hasła Wi-Fi na stronie ustawień urządzenia mobilnego w celu nawiązania połączenia. Uruchom aplikację DJI Fly, a pojawi się komunikat o połączenie z dronem.

- Korzystaj z QuickTransfer w środowisku bez przeszkód i zakłóceń oraz trzymaj się z dala od źródeł zakłóceń, takich jak routery bezprzewodowe, głośniki Bluetooth lub słuchawki.
-

6 Aparatura sterująca

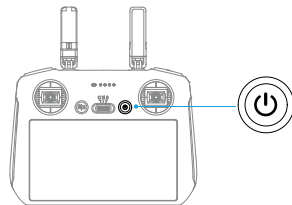
6.1 DJI RC 2

Obsługa

Włączanie/wyłączanie

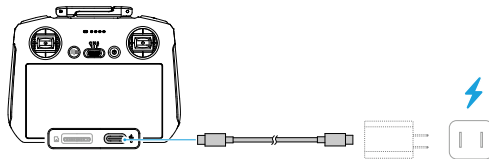
Naciśnij raz przycisk zasilania, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.

Naciśnij, a następnie przytrzymaj, aby włączyć lub wyłączyć aparaturę.



Ładowanie

Podłącz ładowarkę do portu USB-C na aparaturze.

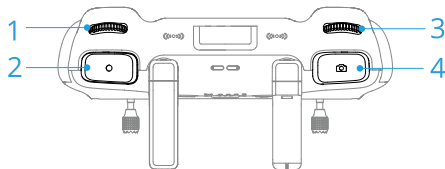


-
- ⚠ • Przed każdym lotem należy w pełni naładować aparaturę. Aparatura sterująca emituje sygnał dźwiękowy, gdy poziom naładowania akumulatora

jest niski.

- Aby zachować sprawność akumulatora, należy go w pełni ładować co najmniej raz na trzy miesiące.

Sterowanie gimbałem i kamerą



1. Pokrętło gimbała: steruje nachyleniem względem osi Tilt gimbała.

2. Przycisk nagrywania: naciśnij raz, aby rozpocząć lub zatrzymać nagrywanie.

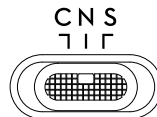
3. Pokrętło sterowania kamerą: domyślnie służy do regulacji zoomu. Funkcję pokrętła można ustawić tak, aby regulować ogniskową, EV, czas otwarcia migawki i ISO.

4. Przycisk ostrości/migawki: naciśnij do połowy, aby ustawić automatyczną ostrość, a następnie naciśnij do końca, aby zrobić zdjęcie.

⚠ Gimbał obsługuje obrót względem osi Roll. Przytrzymaj przycisk C1, a następnie użyj pokrętła sterującego kamery, aby sterować obrotem gimbała zgodnie z ustawieniem domyślnym. Możesz również przypisać inne przyciski do sterowania obrotem gimbała względem osi Roll.

Przełączanie trybu lotu

Przesuń przełącznik, aby wybrać żądany tryb lotu.

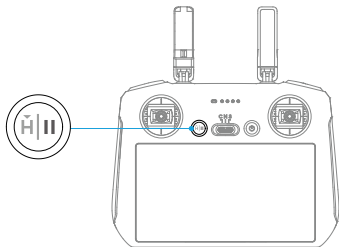


Pozycja	Tryb lotu
C	Tryb Cine
N	Tryb Normal
S	Tryb Sport

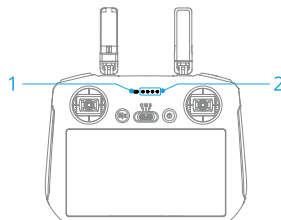
Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu początkowego (RTH)

Naciśnij raz, aby dron zahamował i zawisł w miejscu.

Naciśnij i przytrzymaj przycisk, aż aparatura wyemituje sygnał dźwiękowy i rozpocznie powrót do punktu początkowego (RTH). Dron powróci do ostatnio zarejestrowanego punktu początkowego (punkt Home). Naciśnij przycisk ponownie, aby anulować powrót do punktu początkowego (RTH) i odzyskać kontrolę nad dronem.



Diody LED aparatury sterującej



1. Dioda LED statusu

2. Diody LED poziomu naładowania akumulatora

Dioda LED statusu

Wzór migania	Opis
— Jednolity czerwony	Odłączony od drona.
..... Migający czerwony	Poziom naładowania akumulatora drona jest niski.
..... Jednolity zielony	Połączono z dronem.
..... Migający niebieski	Aparatura łączy się z dronem.
— Jednolity żółty	Aktualizacja oprogramowania sprzętowego nie powiodła się.
— Jednolity niebieski	Aktualizacja oprogramowania zakończona sukcesem.

 Migający żółty	Poziom naładowania akumulatora aparatury jest niski.
 Migający cyjan	Drążki sterujące nie są wyśrodkowane.

Diody LED poziomu naładowania

Wzór migania	Poziom naładowania akumulatora
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

Ostrzeżenie aparatury sterującej

Aparatura sterująca emituje sygnał dźwiękowy, aby wskazać błąd lub ostrzeżenie. Zwróć uwagę na komunikaty wyświetlane na ekranie dotykowym lub w aplikacji DJI Fly.

Przesuń palcem w dół od góry ekranu i wybierz opcję Mute (Wycisz), aby wyłączyć wszystkie ostrzeżenia, lub

przesuń suwak głośności do pozycji 0, aby wyłączyć niektóre ostrzeżenia.

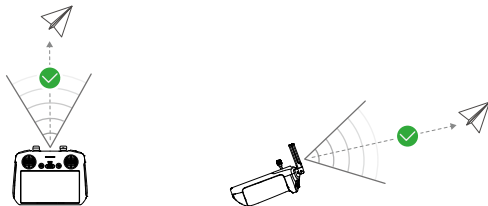
Aparatura sterująca emituje ostrzeżenie podczas powrotu do punktu startowego (RTH), którego nie można anulować. Aparatura emituje ostrzeżenie, gdy jej poziom naładowania akumulatora jest niski. Alarm niskiego poziomu naładowania akumulatora można anulować, naciskając przycisk zasilania. Gdy poziom naładowania akumulatora jest krytycznie niski, alarmu nie można anulować.

Alarm zostanie wyświetlony, jeśli aparatura nie będzie używana przez pewien czas, gdy jest włączona, ale nie jest połączona z dronem. Po wyłączeniu alarmu urządzenie automatycznie się wyłączy. Aby anulować alarm, należy poruszyć drążkami sterującymi lub nacisnąć dowolny przycisk.

Optymalna strefa transmisji

Sygnał między dronem a aparaturą sterującą jest najbardziej niezawodny, gdy anteny są ustawione

względem drona w sposób pokazany poniżej. Jeśli sygnał jest słaby, dostosuj orientację aparatury sterującej lub zbliż drona do aparatury sterującej.



- ⚠ • NIE używaj innych urządzeń bezprzewodowych działających na tej samej częstotliwości co aparatura sterująca. W przeciwnym razie aparatura będzie narażona na zakłócenia.
- Jeśli podczas lotu sygnał transmisji jest słaby, w aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat. Dostosuj orientację aparatury sterującej zgodnie z wyświetlaczem wskaźnika wysokości, aby upewnić się, że dron znajduje się w optymalnym zasięgu transmisji.

Łączenie aparatury sterującej

Aparatura jest już połączona z dronem, jeśli zostały zakupione razem jako zestaw. W przeciwnym razie wykonaj poniższe czynności, aby połączyć aparaturę z dronem po aktywacji.

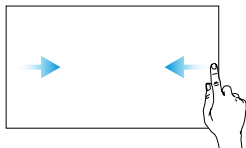
1. Włącz drona i aparaturę.
2. Uruchom aplikację DJI Fly.
3. W podglądzie kamery naciśnij ••• > **Control (Sterowanie)** > **Connect to Aircraft (Połącz z dronem)**. Podczas łączenia dioda LED statusu aparatury miga na niebiesko, a aparatura wydaje sygnał dźwiękowy.
4. Przytrzymaj przycisk zasilania drona przez ponad cztery sekundy. Dron wyda sygnał dźwiękowy, a diody LED poziomu naładowania akumulatora będą migać sekwencyjnie, wskazując, że jest gotowy do połączenia. Aparatura sterująca wyda dwa sygnały dźwiękowe, a jej dioda LED statusu zaświeci się na zielono, wskazując, że połączenie zostało nawiązane.

- Podczas łączenia aparatury sterującej należy upewnić się, że znajduje się on w odległości nie większej niż 0,5 m od drona.
- Aparatura automatycznie rozłączy się ze dronem, jeśli z tym samym dronem zostanie połączona nowa aparatura.

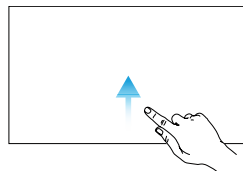
Obsługa ekranu dotykowego

- Należy pamiętać, że ekran dotykowy nie jest wodoodporny. Należy obchodzić się z nim ostrożnie.

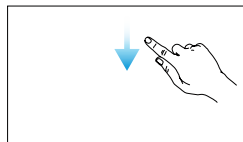
Gesty ekranowe



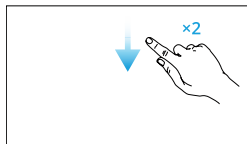
Powrót: Przesuń palcem od lewej lub prawej strony do środka ekranu, aby powrócić do poprzedniego ekranu.



Powrót do aplikacji DJI Fly: Przesuń palcem w górę od dołu ekranu, aby powrócić do aplikacji DJI Fly.



Otwórz pasek stanu: Przesuń palcem w dół od góry ekranu, aby otworzyć pasek stanu w aplikacji DJI Fly. Pasek stanu wyświetla czas, sygnał Wi-Fi, poziom naładowania akumulatora aparatury itp.



Otwórz szybkie ustawienia: Przesuń dwukrotnie palcem w dół od góry ekranu, aby otworzyć szybkie ustawienia w aplikacji DJI Fly.

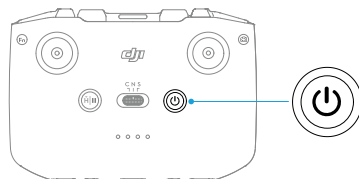
6.2 DJI RC-N3

Obsługa

Włączanie/wyłączanie

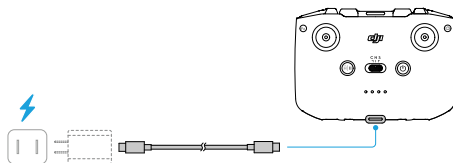
Naciśnij przycisk zasilania raz, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.

Naciśnij, a następnie przytrzymaj, aby włączyć lub wyłączyć aparaturę.



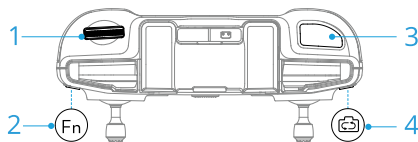
Ładowanie

Podłącz ładowarkę do portu USB-C na aparaturze.



- ⚠ • Przed każdym lotem należy w pełni naładować aparaturę. Aparatura emituje sygnał dźwiękowy, gdy poziom naładowania akumulatora jest niski.
- Aby zachować sprawność akumulatora, należy go w pełni ładować co najmniej raz na trzy miesiące.

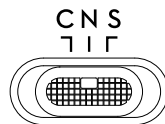
Sterowanie gimbałem i kamerą



- 1. Pokrętło gimbała:** Regulacja nachylenia gimbału względem osi Tilt
- 2. Przycisk konfigurowalny:** Przytrzymaj przycisk konfigurowalny, a następnie użyj pokrętła gimbała, aby domyślnie sterować obrotem gimbała. Funkcję tę można ustawić na zoom.
- 3. Przycisk migawki/nagrywania:** Naciśnij raz, aby zrobić zdjęcie lub rozpocząć lub zatrzymać nagrywanie.
- 4. Przycisk zdjęcia/wideo:** Naciśnij raz, aby przełączyć się między trybem nagrywania a trybem wideo.

Przełączanie trybu lotu

Przesuń przełącznik, aby wybrać żądany tryb lotu.

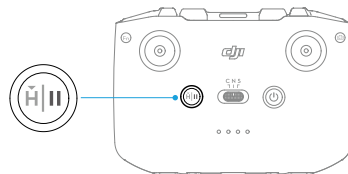


Pozycja	Tryb lotu
C	Tryb Cine
N	Tryb Normal
S	Tryb Sport

Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu początkowego (RTH)

Naciśnij raz, aby dron zahamował i zawisł w miejscu.

Naciśnij i przytrzymaj przycisk, aż aparatura wyemituje sygnał dźwiękowy i rozpocznie powrót do punktu początkowego (RTH). Dron powróci do ostatnio zarejestrowanego punktu początkowego. Naciśnij przycisk ponownie, aby anulować powrót do punktu początkowego (RTH) i odzyskać kontrolę nad dronem.



Diody LED poziomu naładowania akumulatora

Wzór migania	Poziom naładowania akumulatora
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

Ostrzeżenie aparatury sterującej

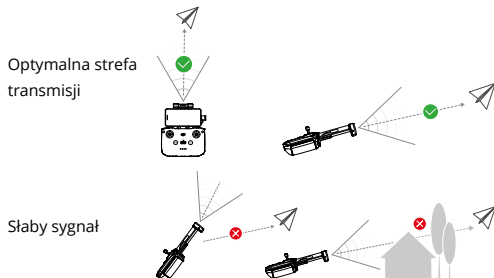
Podczas powrotu do punktu startowego (RTH) aparatura sterująca emituje alarm, którego nie można wyłączyć. Aparatura emituje alarm, gdy poziom naładowania akumulatora aparatury jest niski. Alarm niskiego poziomu naładowania akumulatora można wyłączyć, naciskając przycisk zasilania. Gdy poziom naładowania akumulatora jest krytycznie niski, alarmu nie można wyłączyć.

Sygnal ostrzegawczy zostanie wyemitowany, jeśli aparatura nie będzie używana przez pewien czas, gdy jest włączona, ale nie jest połączony z dronem lub

aplikacją DJI Fly na urządzeniu mobilnym. Aparatura wyłączy się automatycznie po ustaniu sygnału ostrzegawczego. Aby anulować sygnał ostrzegawczy, należy poruszyć drążkami sterującymi lub nacisnąć dowolny przycisk.

Optymalna strefa transmisji

Sygnal między dronem a aparaturą sterującą jest najbardziej niezawodny, gdy anteny są ustawione względem drona w sposób pokazany poniżej. Jeśli sygnał jest słaby, dostosuj orientację aparatury sterującej lub zbliż dron do aparatury sterującej.



- NIE używaj innych urządzeń bezprzewodowych działających na tej samej częstotliwości co aparatura sterująca. W przeciwnym razie aparatura będzie narażona na zakłócenia.
- Jeśli podczas lotu sygnał transmisji będzie słaby, w aplikacji DJI Fly pojawi się odpowiedni komunikat. Dostosuj orientację aparatury sterującej zgodnie z wyświetlaczem wskaźnika wysokości, aby upewnić się, że dron znajduje się w optymalnym zasięgu transmisji.

Łączenie aparatury sterującej

Aparatura jest już połączona z dronem, jeśli zostały zakupione razem jako zestaw. W przeciwnym razie wykonaj poniższe czynności, aby połączyć urządzenia.

1. Włącz drona i aparaturę.
2. Uruchom aplikację DJI Fly.
3. W podglądzie kamery naciśnij ●●●> **Control**

(Sterowanie) > Re-pair to Aircraft (Ponowne sparowanie z dronem). Podczas łączenia aparatura wydaje sygnał dźwiękowy.

4. Przytrzymaj przycisk zasilania drona przez ponad cztery sekundy. Dron wyemituje sygnał dźwiękowy, a diody LED poziomu naładowania akumulatora będą migać sekwencyjnie, wskazując, że jest gotowy do połączenia. Aparatura wyemituje dwa sygnały dźwiękowe, wskazując, że połączenie zostało nawiązane.



- Podczas łączenia upewnij się, że aparatura znajduje się w odległości nie większej niż 0,5m od drona.
- Aparatura automatycznie rozłączy się z dronem, jeśli nowa aparatura zostanie połączona z tym samym dronem.

7 Dodatek

7.1 Specyfikacja

Dron	
Masa startowa	249,9 g *Waga produktu może się różnić w zależności od partii materiałów i innych czynników. Rzeczywista waga wynosi około 249,9 g $\pm$ 4 g i zależy od rzeczywistego produktu. Przed lotem należy sprawdzić lokalne przepisy i ściśle ich przestrzegać, a także potwierdzić, czy wymagane jest zarejestrowanie urządzenia lub zdanie egzaminu.
Wymiary	Po złożeniu (bez śmigieł): 157×95×68 mm (D×S×W) Po rozłożeniu (ze śmigłami): 255×181×91 mm (D×S×W)
Maks. prędkość wznoszenia	10 m/s (tryb S) 5 m/s (tryb N) 5 m/s (tryb C)
Maks. prędkość opadania	6 m/s (tryb S) 5 m/s (tryb N) 5 m/s (tryb C)
Maks. prędkość pozioma	18 m/s* (tryb S) 15 m/s** (status śledzenia) *Zmierzone w tunelu aerodynamicznym podczas startu z wysokości 0 metrów i pionowego wznoszenia się na wysokość 1,5 metra nad ziemią w trybie Sport. Wynik ma charakter wyłącznie orientacyjny. Podczas lotu należy zawsze zwracać uwagę na wyświetlane komunikaty. **Zmierzone w otwartym, bezwietrznym środowisku testowym, przy starcie z wysokości 0 m.

Maks. wysokość startu	6000 m
Maks. czas lotu	36 minut *Zmierzono podczas lotu do przodu ze stałą prędkością 21,6 km/h, w bezwietrznym środowisku, na poziomie morza, z akcją unikania przeszkód ustawioną na Brake, w trybie Photo, aż do wymuszonego lądowania z powodu niskiego napięcia. Dane mają charakter wyłącznie orientacyjny. Podczas lotu należy zawsze zwracać uwagę na przypomnienia wyświetlane w aplikacji.
Typowy czas lotu	21 minut *Zmierzono na poziomie morza, w wietrznym środowisku, podczas startu z pełnym akumulatorem, z akcją omijania przeszkód ustawioną na Brake i kamerą ustawioną na nagrywanie w 4K/60FPS. Po starcie dron wznosi się na wysokość 120 m i leci 1 km z prędkością 15 m/s, po czym rozpoczyna nagrywanie (około 15 minut nagrywania z inteligentnym akumulatorem). Podczas nagrywania dron reguluje ruchy gimbału i pozycję lotu z prędkościami do 10 m/s na dystansie ok. 2 km, resztę czasu spędzając w zawisie. Dron pozostaje w zawisie do momentu pojawienia się komunikatu RTH, po czym automatycznie wraca i ląduje. Dane mają charakter poglądowy. Zawsze zwracaj uwagę na komunikaty w aplikacji podczas lotu.
Maks. dystans lotu	21 km *Zmierzono podczas lotu do przodu ze stałą prędkością 39,6 km/h, w bezwietrznym środowisku, na poziomie morza, z akcją omijania przeszkód ustawioną na Brake, w trybie Photo, aż do wymuszonego lądowania z powodu niskiego napięcia. Dane mają charakter poglądowy. Zawsze zwracaj uwagę na komunikaty w aplikacji podczas lotu.
Maks. kąt nachylenia	38°
Zakres temperatur pracy	Od -10°C do 40°C (od 14°F do 104°F)

Globalny system nawigacji satelitarnej	GPS + Galileo + BeiDou
Zakres dokładności zawisu	Pionowo: ±0,1 m (z pozycjonowaniem wizyjnym) ±0,5 m (z pozycjonowaniem satelitarnym) Poziomo: ±0,3 m (z pozycjonowaniem wizyjnym) ±0,5 m (z pozycjonowaniem satelitarnym)
Pamięć wewnętrzna	42 GB
Klasa	C0 (UE), z możliwością ubiegania się o C1 (UE) w aplikacji DJI Fly.
Kamera	
Matryca	1-calowa matryca CMOS, efektywne piksele: 50 MP
Obiektyw	Pole widzenia (FOV): 84° Ogniskowa równoważna: 24 mm Przysłona: f/1.8 Ostrość: od 0,5 m do ∞
Zakres ISO	Wideo Normal: 100–12800 (Normal) 100–3200 (D-Log M) 100–3200 (HLG) Slow Motion: 100–6400 (Normal) 100–3200 (D-Log M) 100–3200 (HLG) Zdjęcia 100–6400 (12 MP) 100–3200 (50 MP)

Czas naświetlania	Zdjęcia 12 MP: 1/8000–2 s (2,5–8 s dla symulowanej długiej ekspozycji) Zdjęcia 50 MP: 1/8000–2 s
Maks. rozdzielczość zdjęć	8192×6144
Tryby fotografii	Single Shot: 12 MP i 50 MP Burst Shooting: 12 MP, 3/5/7 klatek; 50 MP, 3/5 klatek AEB: 12 MP, 3/5/7 klatek; 50 MP, 3/5 klatek przy 0,7 EV Timed: 12 MP, 2/3/5/7/10/15/20/30/60 s; 50 MP, 5/7/10/15/20/30/60 s
Format zdjęć	JPEG/DNG (RAW)
Rozdzielczość wideo	H.264/H.265 4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60/120*FPS FHD: 1920×1080@24/25/30/48/50/60/120*/240*FPS *Liczba klatek na sekundę podczas nagrywania. Materiał filmowy odpowiadający tym wartościom odtwarzany jest jako wideo w zwolnionym tempie. Filmy slow-motion i nagrania 4K obsługują wyłącznie kodowanie H.265.
Format wideo	MP4 (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265)
Maks. bitrate wideo	H.264/H.265: 130 Mbps *Podczas nagrywania filmów 4K/120FPS w trybie D-Log M za pomocą DJI Mini 5 Pro bitrate kodowania może sięgać nawet 130 Mb/s, co odpowiada strumieniowi wideo 120FPS. Jednak ponieważ pliki wideo w zwolnionym tempie są zapisywane z prędkością 30FPS, długość wideo wyświetlana w odtwarzaczu jest czterokrotnie większa od czasu trwania nagrania, a bitrate pliku wynikowego wynosi około 1/4 oryginalnego.
Obsługiwany system plików	exFAT

Tryb kolorów i metoda próbkowania	Normal (FHD): 8-bit 4:2:0 (H.264) Normal (FHD/4K): 10-bit 4:2:0 (H.265) HLG/D-Log M: 10-bit 4:2:0 (H.265)
Zoom cyfrowy	Zdjęcia 12 MP: 1-3× 4K: 1-3× FHD: 1-4×
Gimbal	
Stabilizacja	3-osiowy gimbal mechaniczny (tilt, roll, pan)
Zakres mechaniczny	Tilt: od -135° do 80° Roll: od -230° do 95° Pan: od -25° do 25°
Zakres sterowania	Tilt: od -90° do 55° Roll: od -180° do 45°
Maks. prędkość kontroli (tilt)	100°/s
Zakres wibracji kątowych	±0,005°
System czujników	
Rodzaj czujników	Dookólny binokularny system wizyjny wspomagany przez LiDAR skierowany do przodu oraz czujnik podczerwieni umieszczony w dolnej części drona.

Przedni	Zakres pomiaru: 0,5-18 m Zakres wykrywania: 0,5-200 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 15 m/s Pole widzenia (FOV): poziomo 90°, pionowo 72°
Tylny	Zakres pomiaru: 0,5-18 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 14 m/s Pole widzenia (FOV): poziomo 90°, pionowo 72°
Boczny	Zakres pomiaru: 0,5-12 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 14 m/s Pole widzenia (FOV): poziomo 90°, pionowo 72°
Górny	Zakres pomiaru: 0,5-18 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 6 m/s Pole widzenia (FOV): przód i tył 72°, lewo i prawo 90°
Dolny	Zakres pomiaru: 0,3-14 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 6 m/s Pole widzenia (FOV): przód i tył 106°, lewo i prawo 90°
Środowisko pracy	Przód, tył, lewo, prawo i góra: Powierzchnie z wyraźnym wzorem i odpowiednim oświetleniem (luks > 1) Dół: Powierzchnie z wyraźnym wzorem, współczynnik odbicia rozproszonego $> 20\%$ (np. ściany, drzewa, ludzie) i odpowiednie oświetlenie (luks > 1)
Czujnik podczerwieni 3D	LiDAR skierowany do przodu Zakres pomiaru (nocą): 0,5-25 m (współczynnik odbicia $> 10\%$) Pole widzenia (FOV): góra i dół 60°, lewo i prawo 60° Czujnik podczerwieni skierowany w dół Zakres pomiaru: 0,3-8 m (współczynnik odbicia $> 10\%$) Pole widzenia (FOV): przód i tył 60°, lewo i prawo 60°

Transmisja wideo	
System transmisji wideo	O4+
Jakość podglądu na żywo	Aparatura sterująca: 1080p/30FPS, 1080p/60FPS
Częstotliwość robocza	2,400–2,4835 GHz 5,170–5,250 GHz 5,725–5,850 GHz *Dozwolona częstotliwość robocza różni się w zależności od kraju i regionu. Szczegółowe informacje znajdziesz w lokalnych przepisach.
Moc nadajnika (EIRP)	2,4 GHz: < 33 dBm (FCC) < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,1 GHz: < 23 dBm (CE) 5,8 GHz: < 33 dBm (FCC) < 30 dBm (SRRC) < 14 dBm (CE)
Maks. zasięg transmisji (bez przeszkód, bez zakłóceń)	FCC: 20 km CE: 10 km SRRC: 10 km MIC: 10 km *Zmierzono w otwartym środowisku bez przeszkód i zakłóceń. Dane przedstawiają maksymalny zasięg komunikacji podczas lotu w jedną stronę, bez powrotu, dla każdego standardu. Zawsze zwracaj uwagę na komunikaty RTH w aplikacji podczas lotu.

Maks. zasięg transmisji (bez przeszkód, z zakłóceniami)	Silne zakłócenia: teren miejski, ok. 1,5–4 km Średnie zakłócenia: teren podmiejski, ok. 4–10 km Niskie zakłócenia: przedmieścia/wybrzeże, ok. 10–20 km *Zmierzono zgodnie ze standardem FCC, w środowisku bez przeszkód, przy typowych zakłóceniach. Dane mają charakter poglądowy, bez gwarancji rzeczywistego zasięgu transmisji.
Maks. zasięg transmisji (z przeszkodami, z zakłóceniami)	Niskie zakłócenia i przeszkody w postaci budynków: ok. 0–0,7 km Niskie zakłócenia i przeszkody w postaci drzew: ok. 0,7–4,5 km *Zmierzono zgodnie ze standardem FCC, w środowisku z przeszkodami, przy typowo niskim poziomie zakłóceń. Dane mają charakter poglądowy, bez gwarancji rzeczywistego zasięgu transmisji.
Maks. prędkość pobierania	O4+: 10 MB/s (z aparaturą sterującą DJI RC-N3) 10 MB/s (z DJI RC 2) Wi-Fi 6: do 100 MB/s* *Zmierzono w warunkach laboratoryjnych, przy minimalnych zakłóceniach, w regionach obsługujących zarówno 2,4 GHz, jak i 5,8 GHz. Rzeczywiste prędkości pobierania mogą się różnić w zależności od faktycznych warunków.
Najniższe opóźnienie	Dron + aparatura sterująca: ok. 120 ms *W zależności od środowiska i urządzenia mobilnego.
Antena	4 anteny, 2T4R
Wi-Fi	
Protokół	802.11 a/b/g/n/ac/ax
Częstotliwość robocza	2,400-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz

Moc nadajnika (EIRP)	2,4 GHz: < 20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: < 26 dBm (FCC/SRRC) < 14 dBm (CE)
Bluetooth	
Protokół	Bluetooth 5.4
Częstotliwość robocza	2,400–2,4835 GHz
Moc nadajnika (EIRP)	< 10 dBm
Akumulator	
Pojemność	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: 2788 mAh
Waga	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: ok. 71,9 g
Napięcie nominalne	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: 7,16 V
Maks. napięcie ładowania	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: 8,6 V
Typ akumulatora	Li-Ion
Skład chemiczny	LiNiMnCoO ₂
Energia	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: 19,52 Wh
Temperatura ładowania	Od 5°C do 40°C (od 41°F do 104°F)

Czas ładowania	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: 1 akumulator: pełne naładowanie w ok. 69 min (ładowanie przez drona za pomocą ładowarki DJI 65W Portable Charger). 1 akumulator: pełne naładowanie w ok. 46 min (ładowanie przez hub dwukierunkowy i ładowarkę DJI 65W Portable Charger). 3 akumulatory: pełne naładowanie w ok. 115 min (ładowanie przez hub dwukierunkowy i ładowarkę DJI 65W Portable Charger). *Zmierzono w temperaturze 25°C. Rzeczywisty czas ładowania może być dłuższy przy wyższej temperaturze otoczenia lub różnicach napięcia sieciowego w poszczególnych regionach.
Hub do ładowania	
Wejście	USB-C: 5-15 V, maks. 4,3 A
Wyjście	Port akumulatora: 5-15 V, maks. 2 A
Sposób ładowania	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro: dwa akumulatory ładowane równolegle.
Kompatybilność	Inteligentny akumulator do DJI Mini 5 Pro
Pamięć	
Zalecane karty microSD	Lexar Silver Plus 64GB A2 V30 microSDXC Lexar Silver Plus 128GB A2 V30 microSDXC Lexar Silver Plus 256GB A2 V30 microSDXC Lexar Silver Plus 512GB A2 V30 microSDXC Lexar Silver Plus 1TB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 64GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 128GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 256GB A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS GO! Plus 512GB A2 V30 microSDXC

Aparatura sterująca DJI RC-N3	
Maks. czas pracy	Bez ładowania urządzenia mobilnego: ok. 3,5 h Podczas ładowania urządzenia mobilnego: ok. 1,5 h
Maks. obsługiwany rozmiar urządzenia mobilnego	180×86×10 mm (D×S×W)
Zakres temperatur pracy	Od -10°C do 40°C (od 14°F do 104°F)
Temperatura ładowania	Od 5°C do 40°C (od 41°F do 104°F)
Czas ładowania	Ok. 2 h
Sposób ładowania	Zaleca się korzystanie z ładowarki 5 V/2 A.
Pojemność akumulatora	9,36 Wh (3,6 V, 2600 mAh)
Waga	Ok. 320 g
Wymiary	104,2×150×45,2 mm (D×S×W)
Obsługiwane rodzaje portów urządzeń mobilnych	Lightning, USB-C, Micro USB *Korzystanie z urządzenia mobilnego z portem Micro USB wymaga kabla do aparatury sterującej z serii DJI RC-N (ze standardowym złączem Micro USB), który jest dostępny w oddzielnej sprzedaży.
Częstotliwość robocza transmisji wideo	2,400–2,4835 GHz 5,170–5,250 GHz 5,725–5,850 GHz *Dozwolona częstotliwość robocza różni się w zależności od kraju i regionu. Szczegółowe informacje znajdziesz w lokalnych przepisach.

Moc nadawcza transmisji wideo (EIRP)	2,4 GHz: < 33 dBm (FCC) < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,1 GHz: < 23 dBm (CE) 5,8 GHz: < 33 dBm (FCC) < 14 dBm (CE) < 30 dBm (SRRC)
--------------------------------------	---

7.2 Aktualizacja oprogramowania sprzętowego

Użyj aplikacji DJI Fly lub DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich), aby zaktualizować oprogramowanie drona i aparatury.

Korzystanie z aplikacji DJI Fly

Po połączeniu drona z aparaturą, uruchom aplikację DJI Fly, a zostaniesz powiadomiony o dostępności nowej aktualizacji oprogramowania. Postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby przeprowadzić aktualizację. Pamiętaj, że nie można zaktualizować oprogramowania układowego, jeśli aparatura sterująca nie jest połączona z dronem. Wymagane jest połączenie internetowe.

Korzystanie z aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich)

Użyj aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich), aby zaktualizować osobno drona i aparaturę sterującą.

1. Włącz urządzenie. Podłącz urządzenie do komputera za pomocą kabla USB-C.
 2. Uruchom aplikację DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich) i zaloguj się na swoje konto DJI.
 3. Wybierz urządzenie i naciśnij opcję **Firmware Update (Aktualizacja oprogramowania sprzętowego)** po lewej stronie ekranu.
 4. Wybierz wersję oprogramowania sprzętowego.
 5. Poczekaj na pobranie oprogramowania sprzętowego. Aktualizacja oprogramowania sprzętowego rozpocznie się automatycznie. Poczekaj na zakończenie aktualizacji oprogramowania sprzętowego.
-

- ⚠ • Oprogramowanie układowe akumulatora jest zawarte w oprogramowaniu układowym drona. Należy zaktualizować wszystkie akumulatory.
- Należy postępować zgodnie ze wszystkimi instrukcjami dotyczącymi aktualizacji oprogramowania układowego, w przeciwnym razie aktualizacja może się nie powieść.
 - Upewnij się, że komputer jest podłączony do Internetu podczas aktualizacji.
 - NIE odłączaj kabla USB-C podczas aktualizacji.
 - Aktualizacja oprogramowania sprzętowego potrwa około 10 minut. Podczas procesu aktualizacji normalnym zjawiskiem jest osłabienie działania gimbału, miganie diod statusu drona oraz ponowne uruchomienie drona. Poczekaj cierpliwie na zakończenie aktualizacji.
-

7.3 Rejestrator lotu

Dane lotu, w tym telemetria lotu, informacje o stanie drona i inne parametry, są automatycznie zapisywane w wewnętrznym rejestratorze danych drona. Dostęp do danych można uzyskać za pomocą aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich).

7.4 Lista kontrolna po locie

- Należy przeprowadzić kontrolę wzrokową, aby upewnić się, że dron, aparatura, kamera gimbała, inteligentne akumulatory i śmigła są w dobrym stanie. W przypadku zauważenia jakichkolwiek uszkodzeń należy skontaktować się z pomocą techniczną DJI.
- Należy upewnić się, że obiektyw kamery i czujniki systemu wizyjnego są czyste.
- Przed transportem należy odpowiednio przechowywać dron.

7.5 Instrukcje konserwacji

Aby uniknąć poważnych obrażeń dzieci i zwierząt, należy przestrzegać następujących zasad:

1. Małe części, takie jak kable i paski, są niebezpieczne w przypadku połknięcia. Wszystkie części należy przechowywać w miejscu niedostępnym dla dzieci i zwierząt.

2. Inteligentny akumulator i aparaturę należy przechowywać w chłodnym, suchym miejscu, z dala od bezpośredniego światła słonecznego, aby wbudowany akumulator LiPo NIE uległ przegrzaniu. Zalecana temperatura przechowywania: od 22° do 28° C (71° do 82° F) w przypadku przechowywania przez okres dłuższy niż trzy miesiące. Nigdy nie przechowuj w środowiskach o temperaturze wykraczającej poza zakres od -10° do 45° C (14° do 113° F).
3. NIE dopuść do kontaktu kamery z wodą lub innymi płynami ani do jej zanurzenia w nich. Jeśli kamera ulegnie zamoczeniu, wytrzyj ją do sucha miękką, chłonną ściereczką. Włączenie drona, który wpadł do wody, może spowodować trwałe uszkodzenie elementów. NIE używaj substancji zawierających alkohol, benzen, rozcieńczalniki ani inne substancje łatwopalne do czyszczenia lub konserwacji kamery. NIE przechowuj kamery w wilgotnych lub zapyłonych miejscach.
4. Po każdej awarii lub poważnym uderzeniu sprawdź wszystkie części drona. W razie jakichkolwiek problemów lub pytań skontaktuj się z autoryzowanym sprzedawcą DJI.
5. Regularnie sprawdzaj diody poziomu naładowania akumulatora, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora i ogólną żywotność akumulatora. Akumulator jest przystosowany do 200 cykli ładowania. Nie zaleca się dalszego użytkowania po przekroczeniu tej liczby.
6. Podczas transportu wyłączonego drona należy złożyć ramiona.
7. Podczas transportu wyłączonej aparatury sterującej należy złożyć anteny.
8. Podczas długotrwałego przechowywania akumulator przechodzi w tryb czuwania. Aby wyjść z trybu czuwania, należy naładować akumulator.

9. Dron, aparaturę, akumulator i ładowarkę należy przechowywać w suchym miejscu.

10. Przed serwisowaniem drona (np. czyszczeniem lub montowaniem i demontowaniem śmigieł) należy wyjąć akumulator. Należy upewnić się, że dron i śmigła są czyste, usuwając wszelkie zabrudzenia lub kurz miękką ściereczką. Nie należy czyścić drona mokrą ściereczką ani używać środków czyszczących zawierających alkohol. Płyny mogą przedostać się do obudowy drona, co może spowodować zwarcie i zniszczenie elektroniki.

7.6 Procedury rozwiązywania problemów

1. Jak rozwiązać problem dryftu gimbala podczas lotu?

Skalibruj IMU i kompas w aplikacji DJI Fly. Jeśli problem nadal występuje, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

2. Brak funkcji

Sprawdź, czy akumulator i aparatura sterująca są aktywowane poprzez ładowanie. Jeśli problem nadal występuje, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

3. Problemy z włączaniem i uruchamianiem

Sprawdź, czy akumulator jest naładowany. Jeśli tak, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI, jeśli nie można go normalnie uruchomić.

4. Problemy z aktualizacją oprogramowania

Postępuj zgodnie z instrukcjami zawartymi w instrukcji obsługi, aby zaktualizować oprogramowanie. Jeśli aktualizacja oprogramowania nie powiedzie się, uruchom ponownie wszystkie urządzenia i spróbuj ponownie. Jeśli problem nadal występuje, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

5. Procedury przywracania ustawień fabrycznych

Użyj aplikacji DJI Fly, aby przywrócić ustawienia fabryczne.

6. Problemy z wyłączaniem i wyłączaniem zasilania

Skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

7. Jak wykryć nieostrożne obchodzenie się lub przechowywanie w niebezpiecznych warunkach?

Skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

7.7 Zagrożenia i ostrzeżenia

Gdy po włączeniu zasilania dron wykryje zagrożenie, w aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat. Zwróć uwagę na poniższą listę sytuacji.

- Jeśli lokalizacja nie jest odpowiednia do startu.
- Jeśli podczas lotu wykryta zostanie przeszkoda.
- Jeśli lokalizacja nie jest odpowiednia do lądowania.
- Jeśli kompas i IMU doświadczają zakłóceń i wymagają kalibracji.
- Postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, gdy zostaną wyświetlone.

7.8 Utylizacja akumulatorów



Akumulatory należy utylizować wyłącznie w specjalnych pojemnikach do recyklingu po całkowitym rozładowaniu.

NIE WOLNO wyrzucać akumulatorów do zwykłych pojemników na śmieci. Należy ściśle przestrzegać lokalnych przepisów dotyczących utylizacji i recyklingu akumulatorów.

Jeśli akumulator nie włącza się po nadmiernym rozładowaniu, należy go natychmiast utylizować.

Jeśli przycisk zasilania jest nieaktywny i akumulator nie może zostać całkowicie rozładowany, należy skontaktować się z profesjonalną agencją zajmującą się utylizacją/recyklingiem akumulatorów w celu uzyskania dalszej pomocy.

7.9 Certyfikaty C0 i C1

DJI Mini 5 Pro spełnia wymagania certyfikatów C0 i C1. Istnieją pewne wymagania i ograniczenia dotyczące użytkowania DJI Mini 5 Pro w państwach członkowskich UE, państwach członkowskich EFTA (EFTA, tj. Norwegia, Islandia, Liechtenstein, Szwajcaria) oraz Gruzji.

Model	MT5MFND
Klasa UAS	C0
Maksymalna masa startowa (MTOM)	249.9 g *
Maksymalna prędkość śmigła	7800 obr./min

* Waga produktu może się różnić w zależności od partii materiałów i innych czynników. Rzeczywista waga wynosi około $249,9 \pm 4$ g i powinna być oparta na dostarczonym produkcie. Przed lotem sprawdź i potwierdź lokalne przepisy i regulacje, aby ustalić, czy wymagana jest rejestracja lub egzamin.

Model	MT5MFND
Klasa UAS	C1
Maksymalna masa startowa (MTOM)	355 g
Poziom mocy akustycznej	81 dB
Maksymalna prędkość śmigła	11200 obr./min

Oświadczenie dotyczące MTOM

Dla C0

MTOM modelu DJI Mini 5 Pro (model MT5MFND) wynosi 249,9 g, co jest zgodne z wymaganiami C0.

Dla C1

MTOM modelu DJI Mini 5 Pro (model MT5MFND) wynosi 355 g, co jest zgodne z wymaganiami C1.

Aby spełnić wymagania dotyczące MTOM, należy postępować zgodnie z poniższymi instrukcjami.

- NIE dodawaj żadnych ładunków do drona poza elementami wymienionymi w sekcji Lista elementów, w tym kwalifikowanych akcesoriów.
- NIE używaj żadnych niekwalifikowanych części zamiennych, takich jak inteligentne akumulatory, śmigła itp.
- NIE modernizuj drona.

Lista elementów, w tym kwalifikowanych akcesoriów

Dla C0

Pozycja	Nr modelu	Wymiary	Waga
Śmigła	6028F	152,4 × 71,1 mm (średnica × skok gwintu)	2,8 g (każdy)
Inteligentny akumulator	BWXNN5-2788-7.0	86,10×54,89×24,85 mm	Około 71,2 g
Zestaw filtrów ND [1] (ND 8/32/128)	Nie dotyczy	34,06 x 28,81 x 9,16 mm	1,12 g (jednostkowo)
Karta microSD [2]	Nie dotyczy	15×11×1,0 mm	Około 0,3 g

Dla C1

Pozycja	Nr modelu	Wymiary	Waga
Śmigła	6028F	152,4 × 71,1 mm (średnica × skok gwintu)	2,8 g (każdy)
Inteligentny akumulator	BWXNN5-2788-7.0	86,10×54,89×24,85 mm	Około 71,2 g
Inteligentny akumulator Plus [3]	BWXNN5-4680-7.16	86,10×54,89×24,85 mm	Około 117 g
Zestaw filtrów ND [1] (ND 8/32/128)	Nie dotyczy	34,06 x 28,81 x 9,16 mm	1,12 g (jednostkowo)
Karta microSD [2]	Nie dotyczy	15×11×1,0 mm	Około 0,3 g

[1] Zestaw filtrów ND może nie być dołączony do oryginalnego opakowania. Informacje dotyczące instalacji i użytkowania zestawu filtrów ND można znaleźć w informacjach o produkcie dotyczących zestawu filtrów ND.

[2] Nie dołączone do oryginalnego opakowania.

[3] Sprzedawane tylko w niektórych krajach i regionach.

Lista części zamiennych i zapasowych

Dla C0

- Śmigła
- Inteligentny akumulator DJI Mini 5 Pro

Dla C1

- Śmigła
- Inteligentny akumulator DJI Mini 5 Pro
- Inteligentny akumulator DJI Mini 5 Pro Plus

Bezpośrednia identyfikacja zdalna

- Metoda przesyłania: sygnał Wi-Fi.
- Metoda przesyłania numeru rejestracyjnego operatora UAS do drona: wejdź do aplikacji DJI Fly, naciśnij •••> **Safety (Bezpieczeństwo) > UAS Remote Identification (Zdalna identyfikacja UAS)**, a następnie prześlij numer rejestracyjny operatora UAS.

Ostrzeżenia dotyczące aparatury sterującej

DJI RC 2

Po odłączeniu od drona dioda aparatury sterującej zacznie świecić na czerwono. Aplikacja DJI Fly wyświetli komunikat ostrzegawczy po odłączeniu od drona. Aparatura wyemituje sygnał dźwiękowy i wyłączy się automatycznie po odłączeniu od drona i braku operacji przez dłuższy czas.

DJI RC-N3

Po odłączeniu od drona diody LED poziomemu naładowania akumulatora zaczną powoli migać. Po odłączeniu od drona aplikacja DJI Fly wyświetli komunikat ostrzegawczy. Po odłączeniu od drona i braku działania przez dłuższy czas aparatura sterująca wyda sygnał dźwiękowy i automatycznie się wyłączy.

- ⚠ • Unikaj zakłóceń między aparaturą sterującą a innymi urządzeniami bezprzewodowymi. Wyłącz Wi-Fi w pobliskich urządzeniach mobilnych. W przypadku wystąpienia zakłóceń jak najszybciej wyląduj dronem.
- W przypadku wystąpienia nieoczekiwanych zdarzeń zwolnij drążek sterujący lub naciśnij przycisk wstrzymania lotu.

Świadomość GEO

Świadomość GEO zawiera funkcje wymienione poniżej. Aktualizacja danych UGZ (Unmanned Geographical Zone): Możesz aktualizować dane FlySafe, korzystając z funkcji automatycznej aktualizacji danych lub ręcznie zapisując dane w dronie.

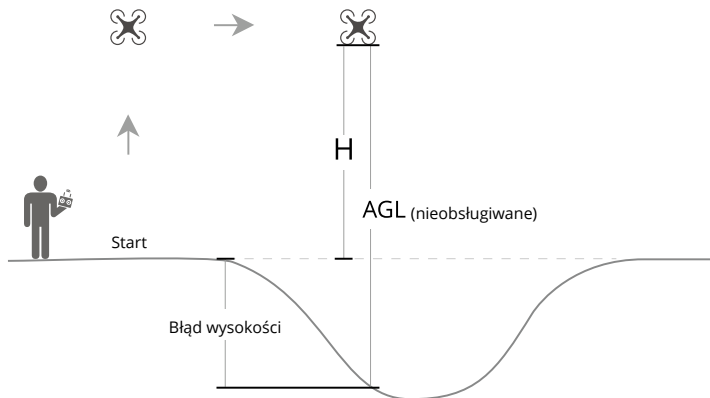
- Metoda 1: Przejdź do ustawień w aplikacji DJI Fly i naciśnij opcję **About (Informacje) > FlySafe Data (Dane FlySafe) > Check for Updates (Sprawdź aktualizacje)**, aby automatycznie zaktualizować dane FlySafe.
- Metoda 2: Regularnie sprawdzaj stronę internetową krajowego urzędu lotnictwa cywilnego i pobieraj najnowsze dane UGZ, aby zaimportować je do swojego drona. Przejdź do ustawień w aplikacji DJI Fly, naciśnij opcję **About (Informacje) > FlySafe Data (Dane FlySafe) > Import from Files (Importuj z plików)**, a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby ręcznie zapisać i zaimportować dane UGZ.

- 💡 Po pomyślnym zakończeniu importu w aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat. Jeśli import nie powiedzie się z powodu nieprawidłowego formatu danych, postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie i spróbuj ponownie.
-

Rysowanie mapy świadomości GEO: Po aktualizacji najnowszych danych UGZ w aplikacji DJI Fly wyświetli się mapa lotów z zaznaczoną strefą ograniczoną. Nazwę, czas obowiązywania, ograniczenie wysokości itp. można wyświetlić, naciskając dany obszar.

Oświadczenie dotyczące wysokości nad poziomem gruntu (AGL)

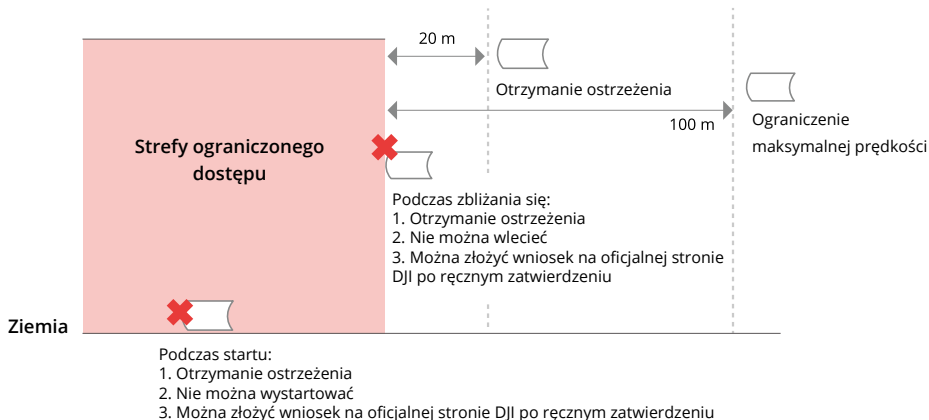
W pionowej części funkcji Geo-Awareness można używać wysokości AMSL lub wysokości AGL. Wybór między tymi dwoma punktami odniesienia jest określany indywidualnie dla każdej strefy UGZ. DJI Mini 5 Pro nie obsługuje ani wysokości AMSL, ani wysokości AGL. Wysokość H pojawia się w podglądzie kamery aplikacji DJI Fly i jest to wysokość od punktu startu drona do drona. Wysokość nad punktem startu może być użyta jako przybliżenie, ale może się różnić od podanej wysokości/wysokości dla konkretnej strefy UGZ. Użytkownik, który steruje zdalnie, pozostaje odpowiedzialny za nieprzekraczanie pionowych granic strefy UGZ.



Strefy GEO

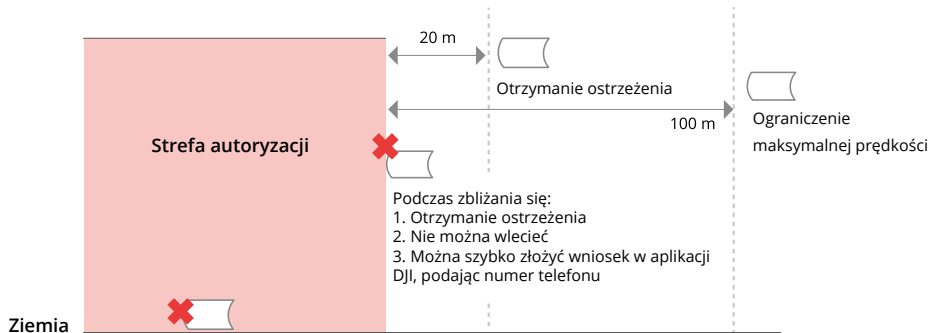
Strefy ograniczonego dostępu

W aplikacji DJI są one zaznaczone na czerwono. Wyświetli się komunikat i lot zostanie zablokowany. Dron nie może latać ani startować w tych strefach. Strefy ograniczonego dostępu można odblokować, kontaktując się z flysafe@dji.com lub przechodząc do sekcji Odblokuj strefę na stronie dji.com/flysafe.



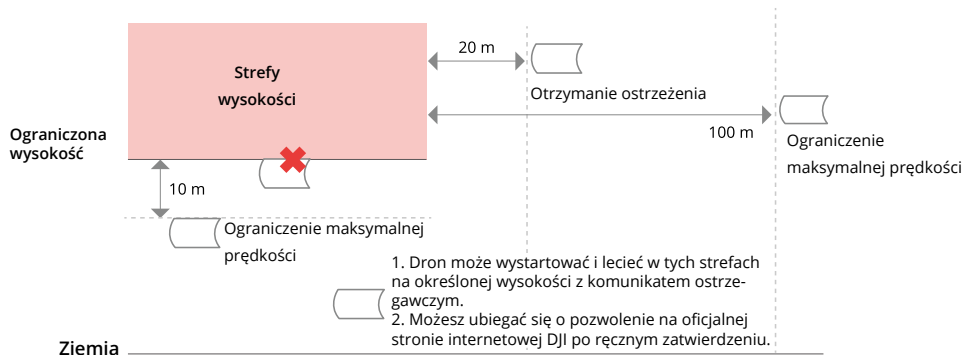
Strefa autoryzacji

W aplikacji DJI są one zaznaczone na niebiesko. Wyświetli się komunikat, a loty są domyślnie ograniczone. Dron nie może latać ani startować w tych strefach, chyba że otrzyma autoryzację. Strefa autoryzacji może zostać odblokowana przez autoryzowanych użytkowników korzystających z weryfikowanego konta DJI.



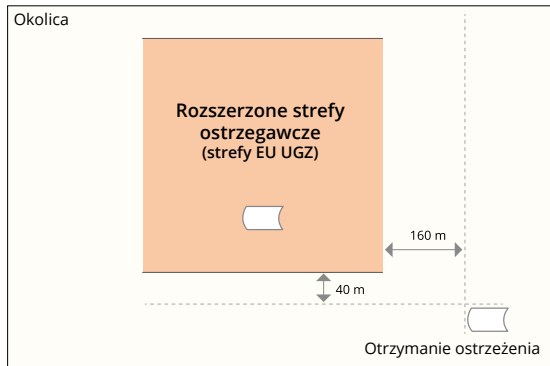
Strefy wysokościowe

Strefy wysokościowe to strefy o ograniczonej wysokości, które na mapie są zaznaczone kolorem szarym. W przypadku zbliżania się do nich użytkownik otrzyma ostrzeżenie w aplikacji DJI.



Rozszerzone strefy ostrzegawcze

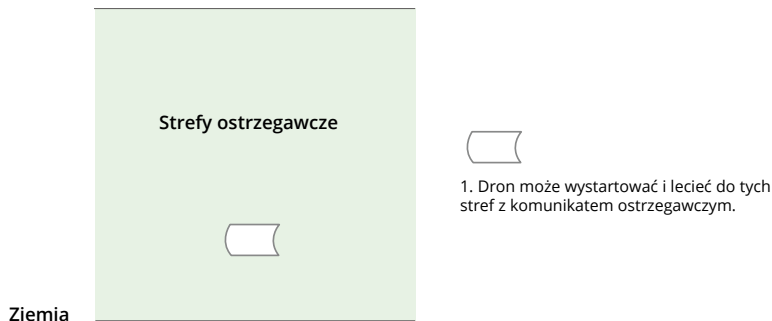
Gdy dron osiągnie granicę strefy, pojawi się komunikat ostrzegawczy.



1. Dron może wystartować i wlecieć do tych stref po wyświetleniu komunikatu ostrzegawczego, który wymaga potwierdzenia przez użytkownika.
2. Dron może wystartować i wlecieć do pobliskiego obszaru po wyświetleniu komunikatu ostrzegawczego.

Strefy ostrzegawcze

Gdy dron zbliży się do granicy strefy, pojawi się komunikat ostrzegawczy.



-
- ⚠ • Gdy dron i aplikacja DJI Fly nie mogą uzyskać sygnału GPS, funkcja rozpoznawania położenia GEO nie będzie działać. Zakłócenia anteny drona lub wyłączenie autoryzacji GPS w aplikacji DJI Fly spowodują, że sygnał GPS nie będzie mógł zostać odebrany.
-

Informacja EASA

Przed użyciem należy zapoznać się z dokumentem zawierającym informacje o dronach, dołączonym do zawartości opakowania.

Więcej informacji na temat komunikatu EASA dotyczącego identyfikowalności można znaleźć pod poniższym linkiem.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/dronesinformation-notice>

Oryginalna instrukcja

Niniejsza instrukcja została dostarczona przez firmę SZ DJI Technology, Inc., a jej treść może ulec zmianie.

Adres: Lobby T2, DJI Sky City, nr 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, Chiny, 518055.

UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE

SZ DJI Technology Co., Ltd. niniejszym oświadcza, że typ urządzenia radiowego [DJI Mini 5 Pro (MT5MFND), DJI RC-N3 (RC151), DJI RC2 (RC331)] jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst deklaracji zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: <https://files.innpro.pl/dji>

Adres producenta: DJI Sky City, No.55 Xianyuan Road, Nanshan District, Shenzhen, Chiny

Treść niniejsza może ulec zmianie bez uprzedzenia.

Pobierz najnowszą wersję z



<https://www.dji.com/mini-5-pro/downloads>

DJI jest znakiem towarowym firmy DJI.
Copyright © 2025 DJI Wszelkie prawa zastrzeżone.



WARUNKI GWARANCJI PRODUKTÓW MARKI DJI

Gwarant:

SZ DJI Technology Co., Ltd.

DJI Sky City, No.55 Xianyuan Road, Nanshan District, Shenzhen, China

Dystrybutor:

INNPRO Robert Błędowski Sp. z o.o. z siedzibą w Rybniku, ul, Rudzka 65C, 44-200 Rybnik,

Dystrybutor produktów DJI na terenie Polski.

1. Gwarancją objęte są następujące produkty marki DJI („Produkty”), pochodzące z dystrybucji realizowanej na terenie Polski przez Dystrybutora, których okres gwarancji wynosi:

a) Drony, kamery, gimbale - 24 miesiące od daty sprzedaży (zgodnie z datą na dowodzie zakupu) lub daty aktywacji, w zależności od tego, co nastąpiło szybciej.

b) Akumulatory - 12 miesięcy od daty sprzedaży (zgodnie z datą na dowodzie zakupu) lub aktywacji w zależności od tego, co nastąpiło jako pierwsze, pod warunkiem że szybciej nie wyczerpał się przewidziany dla danego modelu akumulatora limit cykli użycia akumulatora (100, 200 lub 400 cykli użycia). W przypadku wcześniejszego wyczerpania limitu cykli okres gwarancji upływa z dniem wyczerpania tego limitu. Dla większości akumulatorów przewidziany jest limit 200 cykli, za wyjątkiem modeli:

- Avata, Avata 2, FPV i Neo - 100 cykli

- DJI Focus i DJI Osmo - limit 400 cykli.

- Matrice - limit 400 cykli pod warunkiem magazynowania akumulatora przy poziomie naładowania 90% przez dłużej niż 120 dni.

Akcesoria jak np. obudowy, kable czy śmigła nie podlegają gwarancji.

2. Dystrybutor jest jednocześnie pośrednikiem w realizacji zgłoszeń gwarancyjnych między nabywcą a Gwarantem.

3. Warunkiem przyjęcia produktu do naprawy gwarancyjnej jest dostarczenie przez nabywcę urządzenia pochodzącego z dystrybucji INNPRO do siedziby sprzedawcy końcowego wraz z widocznym numerem seryjnym oraz ważnym dowodem zakupu (paragon, rachunek uproszczony, faktura VAT). Serwis gwarancyjny może odmówić wykonania naprawy gwarancyjnej w przypadku stwierdzenia niezgodności danych zawartych w powyższych dokumentach.

4. Gwarant zapewnia, że każdy zakupiony produkt marki DJI będzie wolny od wad materiałowych i wad produkcyjnych podczas normalnego użytkowania w okresie gwarancyjnym, zgodnego z opublikowanymi materiałami dotyczącymi produktu. Materiały opublikowane przez DJI obejmują m.in. podręcznik użytkownika, instrukcje obsługi, wskazówki bezpieczeństwa, specyfikacje, powiadomienia w aplikacji i komunikaty serwisowe.

5. Gwarancja obejmuje wyłącznie wady spowodowane wadami tkwiącymi w sprzedanym produkcie.

6. Gwarancja nie obejmuje:

- Jakiegokolwiek wady powstałej w wyniku niewłaściwego użytkowania produktu, w szczególności niezgodnego z instrukcją obsługi bądź przepisami bezpieczeństwa.
- Mechanicznego uszkodzenia produktu i wywołanej w nim wady.
- Jakiegokolwiek wady powstałej w wyniku napraw wykonanych przez podmioty nieupoważnione (w tym przez nabywcę).
- Uszkodzenia lub wadliwego działania spowodowanego niewłaściwą instalacją urządzeń współpracujących z produktem.
- Uszkodzenia wskutek katastrofy lub obrażeń od ognia spowodowanych czynnikami nieprodukcyjnymi, w tym, ale nie wyłącznie błędami operatora.
- Uszkodzeń spowodowanych nieautoryzowanymi modyfikacjami, demontażem lub otwieraniem obudowy, niezgodnie z oficjalnymi instrukcjami użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych nieprawidłową instalacją, nieprawidłowym użytkowaniem lub działaniem niezgodnym z oficjalnymi instrukcjami użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych przez nieautoryzowanego dostawcę usług.
- Uszkodzeń spowodowanych nieautoryzowanymi modyfikacjami obwodów i niedopasowaniem lub niewłaściwym

użyciem akumulatora i ładowarki.

- Uszkodzeń spowodowanych lotami, w których nie zastosowano się do zaleceń w oficjalnych instrukcjach użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w złej pogodzie (np. przy silnych wiatrach, deszczu lub burzach piaskowych itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w środowisku, w którym występują zakłócenia elektromagnetyczne (tj. na obszarach wydobywczych lub w pobliżu wież transmisji radiowej, przewodów wysokiego napięcia, stacji energetycznych itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w środowisku, w którym występują zakłócenia innych urządzeń bezprzewodowych (tj. aparatur, bezprzewodowego sygnału wideo, sygnału Wi-Fi itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu przy masie większej niż bezpieczna masa startowa, która określono w instrukcji użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych przez wymuszony lot, gdy elementy są zużyte lub uszkodzone.
- Uszkodzeń spowodowanych przez problemy z niezawodnością lub kompatybilnością podczas korzystania z nieautoryzowanych części.
- Uszkodzeń spowodowanych działaniem urządzenia przy słabo naładowanym lub uszkodzonym akumulatorze.
- Nieprzerwanego lub wolnego od błędów użytkowania produktu.
- Utraty lub uszkodzenia danych przez produkt.
- Wszystkich programów, dostarczonych wraz z produktem lub zainstalowanych później.
- Awarii lub uszkodzeń spowodowanych przez produkty stron trzecich, w tym te, które DJI może dostarczyć lub zintegrować z produktem DJI na żądanie.
- Uszkodzeń wynikających z pomocy technicznej innej niż DJI.
- Produktów lub części ze zmienioną etykietą identyfikacyjną, lub, z których usunięto etykietę identyfikacyjną.
- Części i akcesoriów podlegających normalnemu zużyciu w czasie eksploatacji, w szczególności zarysowań, trudnych do usunięcia zabrudzeń, wytarcia napisów, akumulatorów itp.
- Czynności wymienionych w instrukcji obsługi, przeznaczonych do wykonania przez użytkownika.

- Uszkodzeń powstałych w przypadku zdarzeń losowych, takich jak pożar, powódź, przepięcia sieci energetycznej, wyładowania elektryczne, zalanie, działanie środków chemicznych oraz innych czynników zewnętrznych, powodujących np. korozję czy plamy.

- Braku dostarczenia logów lotu, potrzebnych do zanalizowania wypadku.

7. Gwarancja obejmuje bezpłatną wymianę części zamiennych potrzebnych do naprawy oraz robociznę w okresie gwarancji. Usterki ujawnione w okresie gwarancji mogą być usuwane tylko przez autoryzowany lub oficjalny serwis Gwaranta w możliwie najkrótszym terminie, nie dłuższym niż 60 dni roboczych.

8. Czas trwania naprawy gwarancyjnej uwarunkowany jest rodzajem oraz zakresem usterek, a także dostępnością części serwisowych. Do czasu trwania usługi serwisowej nie wlicza się okresu, kiedy Gwarant nie może podjąć się realizacji usługi serwisowej z przyczyn leżących po stronie kupującego lub po stronie oficjalnego serwisu marki DJI.

9. W ramach napraw gwarancyjnych Gwarant realizuje naprawy sprzętu DJI posiadającego gwarancję DJI samodzielnie lub za pośrednictwem oficjalnego serwisu DJI na terenie UE.

10. Klient zobowiązany jest do dostarczenia sprzętu w pełni zabezpieczonego przed uszkodzeniami podczas transportu, jeśli zachodzi konieczność dostarczenia sprzętu do sprzedawcy. W innym przypadku ryzyko uszkodzenia sprzętu podczas transportu ponosi klient.

11. W przypadku stwierdzenia usterki klient powinien zgłosić usterkę w miejscu zakupu.

12. Jeżeli wysyłka produktu z Serwisu do nabywcy jest realizowana za pośrednictwem firmy kurierskiej, nabywca zobowiązany jest do sprawdzenia stanu sprzętu w obecności przedstawiciela firmy kurierskiej, na prośbę nabywcy. W przypadku wszelkich zastrzeżeń sporządza on protokół szkody w obecności kuriera.

13. Nabywcy przysługuje prawo do wymiany sprzętu na nowy, jeżeli producent stwierdzi na piśmie, iż usunięcie wady jest niemożliwe. Sprzęt podlegający wymianie musi być kompletny. W razie dostarczenia zdekompletowanego zestawu, koszty brakującego wyposażenia ponosi nabywca.

14. Jeżeli zostanie ujawniona usterka w elemencie zestawu, należy dostarczyć do serwisu urządzenie, jak i dowód zakupu całego zestawu.

15. Podczas świadczenia usług gwarancyjnych, Gwarant odpowiada za utratę lub uszkodzenie produktu tylko, gdy

jest on w jego posiadaniu.

16. Jeśli urządzenie ujawni wady w ciągu 7 dni od daty zakupu i zostaną one potwierdzone przez Serwis, Gwarant dołoży wszelkich starań, aby produkt został wymieniony na nowy, wolny od wad w czasie 14 dni roboczych w ramach gwarancji DOA. Gwarant zastrzega sobie prawo do odmowy realizacji wymiany DOA w przypadku braków magazynowych.

17. Usługa gwarancji DOA nie zostanie zrealizowana, jeśli:

Produkt został dostarczony do Gwaranta po ponad 7 dniach kalendarzowych od jego zakupu. Dowód zakupu, paragony lub faktury nie zostały dostarczone razem z urządzeniem, lub istnieje podejrzenie, że zostały sfałszowane lub przerobione. Produkt dostarczany do Gwaranta w celu wymiany nie obejmuje wszystkich oryginalnych akcesoriów, dodatków i opakowań lub zawiera przedmioty uszkodzone z winy użytkownika. Po przeprowadzeniu wszystkich odpowiednich testów przez Gwaranta, produkt nie będzie zawierał żadnych wad. Jakikolwiek błąd lub uszkodzenie produktu spowodowane będą przez nieautoryzowane użycie lub modyfikacje produktu, takich jak ekspozycja na wilgoć, wprowadzanie ciał obcych (wody, oleju, piasku, itd.) lub niewłaściwego montażu lub eksploatacji. Etykiety produktów, numery seryjne, znaki wodne itp. wykazują oznaki sabotażu lub zmiany. Uszkodzenia są spowodowane przez niekontrolowane czynniki zewnętrzne, w tym pożary, powodzie, silne wiatry lub uderzenia pioruna.

18. Gwarant nie ponosi odpowiedzialności za:

Utratę lub ujawnienie jakichkolwiek danych w tym informacji poufnych, informacji zastrzeżonych lub informacji osobistych zawartych w produkcie. Obrażenia ciała (w tym śmierć), szkody majątkowe, osobiste lub materialne spowodowane użyciem produktu niezgodnie z instrukcją obsługi. Skutki prawne i inne następstwa wywołane niedostawianiem użytkownika do przepisów prawa na terenie Polski i innych krajów.

19. Gwarancja nie wyłącza, nie ogranicza ani nie zawiesza uprawnień kupującego wynikających z przepisów o rękojmi za wady rzeczy sprzedanej w przypadku, kiedy nabywca jest konsumentem. Jeśli kupujący jest przedsiębiorcą, rękojmia zostaje wykluczona zgodnie z art. 558 § 1 Kodeksu Cywilnego.



INNPRO
ul. Rudzka 65C
44-200 Rybnik

Ochrona Środowiska



Zużyty sprzęt elektroniczny oznakowany zgodnie z dyrektywą Unii Europejskiej, nie może być umieszczany łącznie z innymi odpadami komunalnymi. Podlega on selektywnej zbiórce i recyklingowi w wyznaczonych punktach. Zapewniając jego prawidłowe usuwanie, zapobiega potencjalnym, negatywnym konsekwencjom dla środowiska naturalnego i zdrowia ludzkiego. System zbierania zużytego sprzętu zgodny jest z lokalnie obowiązującymi przepisami ochrony Środowiska dotyczącymi usuwania odpadów. Szczegółowe informacje na ten temat można uzyskać w urzędzie miejskim, zakładzie oczyszczania lub sklepie, w którym produkt został zakupiony.



Produkt spełnia wymagania dyrektyw tzw. Nowego Podejścia Unii Europejskiej (UE), dotyczących zagadnień związanych z bezpieczeństwem użytkowania, ochrony zdrowia i ochrony środowiska, określających zagrożenia, które powinny zostać wykryte i wyeliminowane.