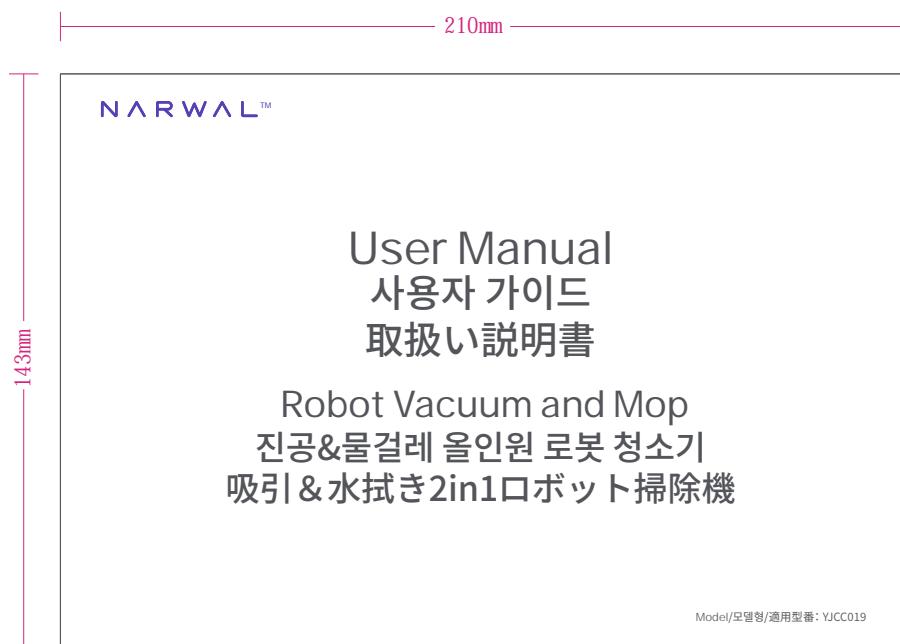


## 变更历史

版本 Version	描述 Description	日期 Date	修改人 Signature	生产检验标准:
				①: 模切整齐,无划痕。骑马钉不能起翘,不生锈(需要满足12小时盐雾测试),不伤手。
				②: 图文印刷清晰,无墨点,脏污,不受潮。
				③: 装订页码顺序正确,无错页,无漏页,无倒页,成形后表面平整无爆边
				④: 满足ROHS 2.0,符合欧盟(包装指令)要求。 执行94/62/EC指令要求,铅(Pb)+镉(Cd)+汞(Hg)、六价铬(Cr(VI))在包材组成物种的总量不超过100PPM 满足卤素声明:卤素(氟,氯,溴,碘),溴(br)≤900ppm,氯(cl)≤900ppm,br+cl<1500ppm

## 封面



	128g	80g		: 55P
	2090C cool gray 11C	1495C cool gray 11C 20%		/
NARWAL	物料名称	(IP1206 )	设计	吴嘉丽
此文件为保密文件,请勿在保密协议授权之外使用、复制、披露、审查或者分发本文件和其附加信息,其被任何形式的泄密都会被追究法律责任。	物料编码	YC BC F00145 00 00	比例	1:1
成品公差:±1mm 切纸公差:±0.5mm	图纸版本	V1	单位	mm
2024/12/30				

# User Manual Manuel de l'Utilisateur

Robot Vacuum and Mop  
Robot Aspirateur et Vadrouille

## Dear users:/Chers utilisateurs:

Thank you for purchasing Narwal products. To access comprehensive support from Narwal, you are recommended to read carefully the manual and illustrations before using the product. Please keep the manual properly.

Merci d'avoir acheté des produits Narwal. Pour bénéficier d'un support complet de la part de Narwal, nous vous recommandons de lire à l'intégralité le manuel et les illustrations avant d'utiliser le produit. Veuillez conserver le manuel correctement.

The manual may be updated from time to time based on product updates and user feedback. Please scan the QR code below to browse the official website and view the latest version.

Le manuel peut être mis à jour de temps en temps en fonction des mises à jour du produit et des commentaires des utilisateurs. Veuillez scanner le code QR ci-dessous pour naviguer sur le site officiel et consulter la dernière version.

In case of any problem in using the product, please contact Narwal after-sales customer service through the following ways:  
En cas de problème dans l'utilisation du produit, veuillez contacter le service après-vente de Narwal par les moyens suivants :

Customer service email:

Courriel du service clientèle :

support.na@global.narwal.com(North America)

support.eu@global.narwal.com(Germany)

support.it@global.narwal.com(Italy)

support.jp@global.narwal.com(Japan)

support.fr@global.narwal.com(France)

support.kr@global.narwal.com(South Korea)

support.es@global.narwal.com(Spain)

\*For other countries, please refer to the after-sales contact information provided by your local vendors.

\*Pour les autres pays, veuillez vous référer aux informations de contact après-vente fournies par vos fournisseurs locaux.

We wish you a pleasant experience!

Nous vous souhaitons une agréable expérience !



WWW.NARWAL.COM



Electronic version of the user manual  
Version électronique du Manuel d'utilisateur  
Elektronische Version des Benutzerhandbuchs  
Versión electrónica del manuale d'uso  
Versión electrónica del manual de usuario

Kullanım kılavuzunun elektronik versiyonu  
Wersja elektroniczna instrukcji obsługi  
B i n t s a h i n g d n s d n g  
کارهای ایجاد کار و نگهداری اینستاکت  
ການ ຂໍ ອຳ ຕະ ດາວ ທ ສ ດ ດ ດ ດ ດ  
خواسته‌های ایجاد کار و نگهداری اینستاکت

## CONTENTS

en	02
fr-ca	06
de	10
it	14
fr	18
es	22
ru	26
tr	30
pl	34
vi	38
th	42
he	46
ar-sa	50

## Regional Availability and Compatibility

Based on user experience consideration and relevant legal and compliant requirements, Narwal products normally sold by Narwal (and its authorized retailers) are only available for use and after-sales service support in the country or region in which they were originally sold. If a product is shipped to any other countries or regions, you might not be able to use the Narwal App to bind the product or perform relevant operations. We recommend that you purchase the local version of the Narwal product from Narwal or its authorized retailers in order to obtain the best product use and service experience.

For avoidance of doubt, Narwal products sold by Narwal (and its authorized retailers) in the PRC are only available for use and after-sales service support in the PRC (for this purpose, excluding Hong Kong, Macao and Taiwan).

**1. Product At A Glance****1.1 Check list****Main parts**

**Robot ×1**  
(Dust collection box ×1 and  
Roller brush ×1 already installed)



**Base station ×1**  
(including cleaning base ×1, clean  
water tank ×1, dirty water tank ×1)

**Accessories**

**Side brush ×2**



**Base station  
power cord ×1**



**Detergent ×1**



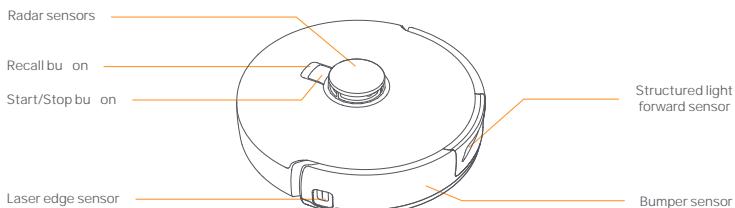
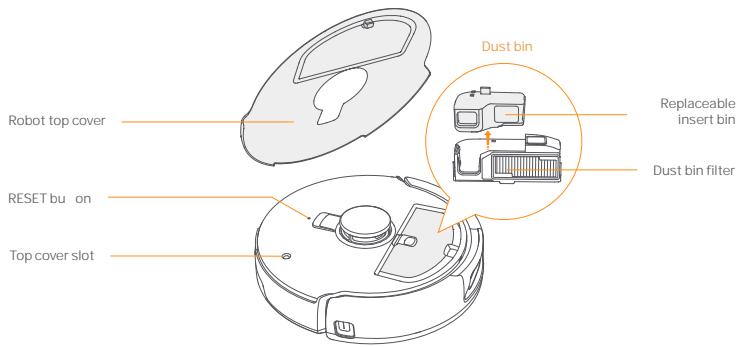
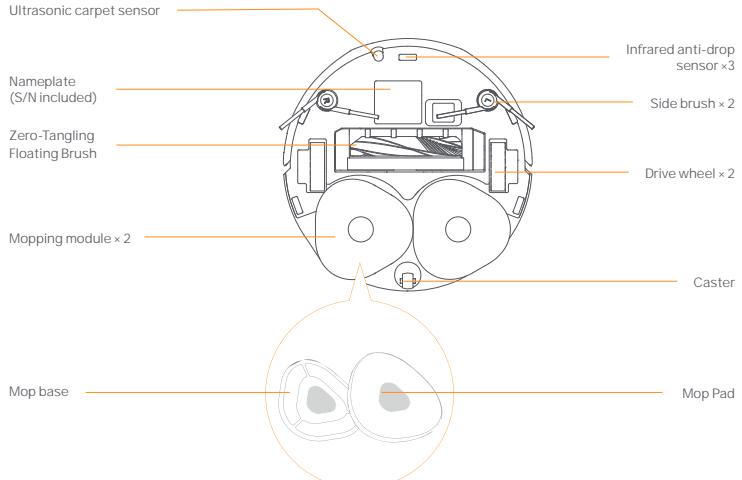
**Dust Bag ×1**



**Cleaning tray×1**

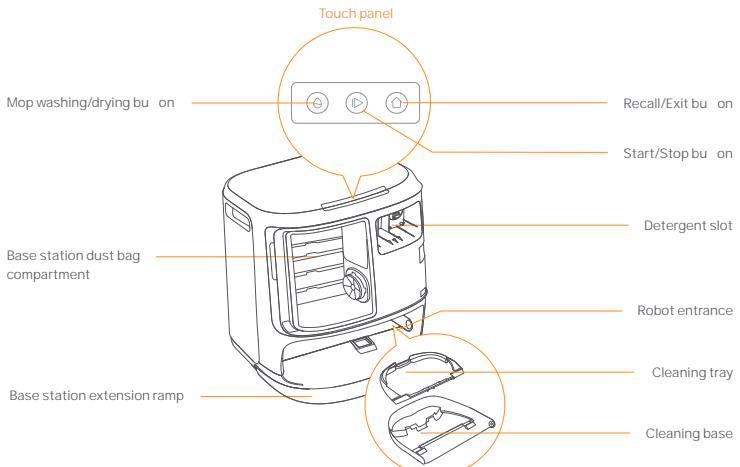


**Base station  
extension ramp ×1**

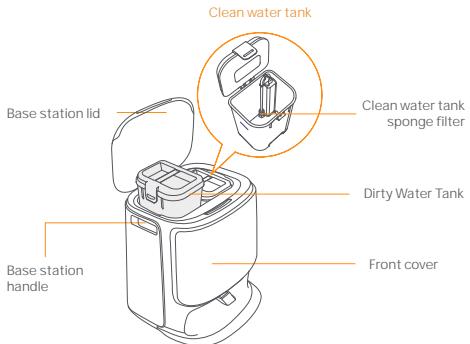
**1.2 Robot Accessory****Front (top cover closed)****Front (top cover open)****Robot bottom**

## 1.3 Base station

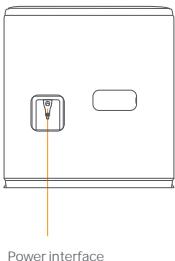
### Front of the base station (open the front cover)



### Front (lid open)



### Back



## 1.4 Buttons and indicators

### Robot buttons

Button	Action	Function
Start/Stop ⏪	Short press	Start/pause/resume the current task
	Press and hold for 2s	Power on/o
Recall ⌂ Home	Short press	Return to the base station
Reset •	Short press	Enter the pairing mode
	Press and hold for 5s	Unbind the account and clear user data
	Press and hold for 10s	Restore factory settings

### Base station buttons

Button	Action	Function
▷	Short press	Start/pause/resume the current task
⌂	Press and hold for 2s during a task	End current task
⌂	Short press	Recall/Exit
⊖	Short press	Start/cancel mop washing
⌂ + ▷	Press and hold for 10s	Refill/discharge self-check
⌂ + ▷	Press and hold for 2s	Enter/exit the pairing mode
▷ + ⊖	Press and hold for 2s	Restart mapping
⌂ + ⊖	Press and hold for 2s	Child Lock on/o

### Robot & base station indicators

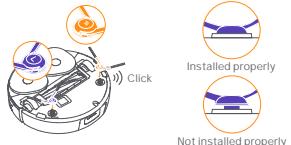
Indicator	Meaning
Steady white	Standby or working
Breathing white	Powering on/Pairing/Updating
Steady Red	Robot error or disconnected

Note: The touch panel goes dark after no operation for 30 seconds.

## 2. Get Ready Before Use

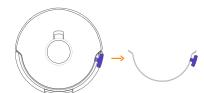
### Install the side brushes

Press side brushes into the slots as indicated by color until they click into place.



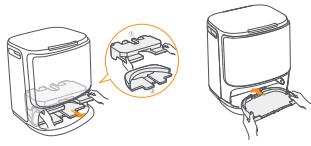
### Remove the anti-collision foam

- Lift the top cover sticker to open the robot top cover and remove the anti-collision foam.
- Close the robot's top cover.



## Remove the foam and install the cleaning tray

- Remove the two foam pieces that secure the robot inside the base station.
- Insert the cleaning tray into the base station and secure it.



## Place the detergent

- Remove the base station front cover, face the cap of the detergent to the base station (DO NOT remove the cap; make sure that the sealing sticker is removed), and horizontally push it into the detergent bin.
- When the detergent is in place, put the base station front cover back.



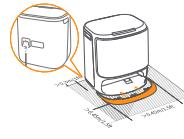
## Add clean water

- Unsnap the clean water tank and fill it with clean water.
- Close the clean water tank cap and put the clean water tank back into the base station.



## Place the base station

- Plug in the power cord in the back of the base station.
- Put the base station extension ramp on the floor and push it into the bottom of the base station until it clicks into place.
- Leave an open space of at least 0.45 meter long in front of the base station for the robot to enter and leave the base station.  
Tips: DO NOT put the base station close to a heat source.



## Base Station Disinfection Dust Bag Installation

- Remove the base station front cover.
- Insert the dust bag into the slot in the marked direction until it hits the bottom.
- Put back the base station front cover.



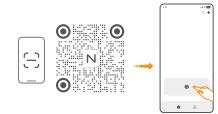
## Boot settings

Push the robot into the base station with side brushes facing outward. The base station will beep once to indicate that charging is successful and the robot will turn itself on and prompt a voice message.



## Connect and bind the robot in the App

Download the Narwal App and follow the instructions for connecting and binding the robot.  
Note: In the App device page, tap "Settings" > "Device" and then press and hold the "Restart Robot" for 10s to turn on/off the power-saving mode.  
- The power-saving mode is only available in North America.



## 3. How to Use

Before using the robot, please make sure you have finished the installation and base station setup in Chapter 2.

### 3.1 Organize the home environment



- A. Put away the clutter on the floor, e.g. scattered cables, rags, slippers, clothes, and books.



- B. Open the doors of the rooms to be cleaned and arrange the furniture to leave as much space as possible for cleaning.



- C. Leave other doors closed and install the fence to prevent the robot from entering elevated or low areas.
- D. The maximum obstacle crossing height is 20mm and the robot cannot enter rooms with a threshold height of over 20mm. You can purchase Narwal Threshold Ramp to help the robot climb over obstacles.



### 3.2 Mapping

Before cleaning a new home, the robot needs to explore the environment and create a map. Before first-time cleaning, you can trigger mapping by short pressing the [Start/Stop] button on the base station or tapping [Start Mapping] in the App.

Note:

1. Once a map is created, it can be edited in the App.
2. Please do not move the base station after a map is created, or you have to restart mapping. If large furniture in your home is rearranged, it is recommended to create a new map.

### 3.3 Cleaning

#### Select cleaning modes

The product comes with four built-in cleaning modes: Vacuum, Mop, Vacuum and Mop, and Vacuum then Mop. You can select and adjust parameters like cleaning cycles, suction, and mop humidity for each mode in the App.

#### Set Freo Mind

The Freo Mind is an intelligent cleaning assistant. When Freo Mind is turned on, the robot will intelligently adjust cleaning parameters, without needing manual settings.

You can select whether to activate Freo Mind when starting a cleaning task in the App.

#### Start cleaning task

You can start the robot for cleaning in three ways:

- Tap [Start Cleaning] in the App;
- Short press the [Start/Stop] button on the robot to start cleaning. The robot will activate the Vacuum Mode by default;
- Short press the [Start/Stop] button on the base station to start cleaning. The robot will activate the Vacuum and Mop Mode by default;

Note: You can adjust the cleaning mode and set more cleaning parameters in the App.

#### Pause/resume the current task

You can pause/resume the current task in three ways:

- Tap / [Resume] in the App;
- Short press the [Start/Stop] button on the robot;
- Short press the [Start/Stop] button on the base station.

#### Dust collection

After a vacuuming task starts, the base station will transfer dirt and debris within the robot canister to the dust bag in it.

You can also tap dust collection in the App to start dust collection manually.

#### Mop washing

If the robot is set for multiple mopping runs or the area for cleaning is large, the robot will automatically return to the base station for mop washing.

The number of mopping runs and return frequency can be modified in the App before cleaning starts, and the modification during the current cleaning task will take effect during the next task.

#### End current task

The robot will navigate itself back to the base station when cleaning ends. You can view the current cleaning report in the App.

You can manually end the task in the following three ways:

- Press and hold [Finish] for 2s in the App;
- Short press the [Home] [Recall] button on the robot;
- Short press the [Recall] button or long press and hold the [Start/Stop] button on the base station for 2s.

#### Mop Drying

After the last mopping run, the robot will return to the base station for mop washing and drying. The drying time can be modified in the App.

You can also start mop washing and drying manually in the following two ways:

- Tap [Mop Washing & Drying] in the App;
- Short press [Mop Washing & Drying] button on the base station.

### 4. Parameters

#### 4.1 Specifications

Robot	Station
Dimensions: 355*350*107.7 mm	Dimensions: 431*426.8*461.5 mm
Weight: ~4.6 kg	Weight: ~11.3kg
Wireless Connection: 2.4GHz, 802.11b/g/n	Rated input: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (The actual rated input is based on the product nameplate information.)
Rated input (charging): 20V==2.0A	Rated output: 20V---2.0A
Rated voltage (working): 14.4V --- (lithium ion battery, >5900mAh)	Rated power: Charging: 45W Water heating: 1100W ( 220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W ( 100-127V~, 50-60Hz) Dust Collection: 450W Drying:65W
Wi-Fi	
Protocol: IEEE 802.11b/g/n	
Frequency Range: 2412-2472MHz	
Max. Transmitter Power (EIRP): 20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protocol: BLE 5.0	Protocol: BLE 5.0
Frequency Range: 2402-2480MHz	Frequency Range: 2402-2480MHz
Max. Transmitter Power (EIRP): 10dBm	Max. Transmitter Power (EIRP): 10dBm

#### Battery (Robot)

Battery Pack Quantity Per Pack:	1pcs
Battery Type:	Rechargeable Li-ion Battery
Nominal Voltage:	14.4V ==
Quantity of Battery Cells Per Battery Pack:	8 pcs
Rated Capacity, Rated Energy:	5000mAh, 72Wh

## Disponibilité Régionale et Compatibilité

Pour garantir une expérience utilisateur optimale et se conformer aux lois et réglementations applicables, les produits Narwal officiellement commercialisés par Narwal (et les distributeurs autorisés par Narwal) ne peuvent être utilisés et bénéficier d'un service après-vente que dans le pays ou la région où ils sont commercialisés. Si le produit est expédié vers d'autres pays ou régions, il se peut que vous ne puissiez pas utiliser l'application Narwal Free pour applicables et faire fonctionner le produit. Pour obtenir la meilleure expérience produit et service , nous vous recommandons d'acheter des produits Narwal vendus localement par Narwal ou par des distributeurs autorisés par Narwal.

Pour éviter toute confusion, les produits Narwal commercialisés en Chine continentale par Narwal (et les distributeurs autorisés par Narwal) ne peuvent être utilisés et bénéficier d'un service après-vente qu'en Chine continentale (à l'exclusion des régions de Hong Kong, de Macao et de Taiwan).

## 1. Aperçu du produit

### 1.1 Liste de vérification

#### Principaux composants



**Robot ×1**  
(Boîte de collecte de poussière ×1 et brosse à rouleau ×1 déjà installées)



**Station de base ×1**  
(Base de nettoyage ×1, plateau de nettoyage ×1, sac à poussière ×1, réservoir d'eau propre ×1, réservoir d'eau sale ×1 inclus)

#### Accessoires



Brosse latérale ×2



Cordon d'alimentation de la station de base ×1



Déturgent ×1



Dust Bag ×1



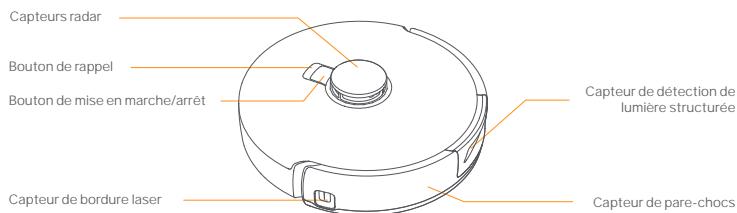
Plateau de nettoyage ×1



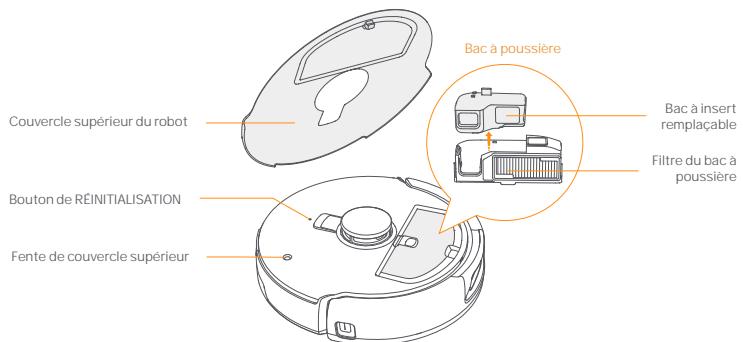
Rampe d'extension de la station de base ×1

### 1.2 Robot

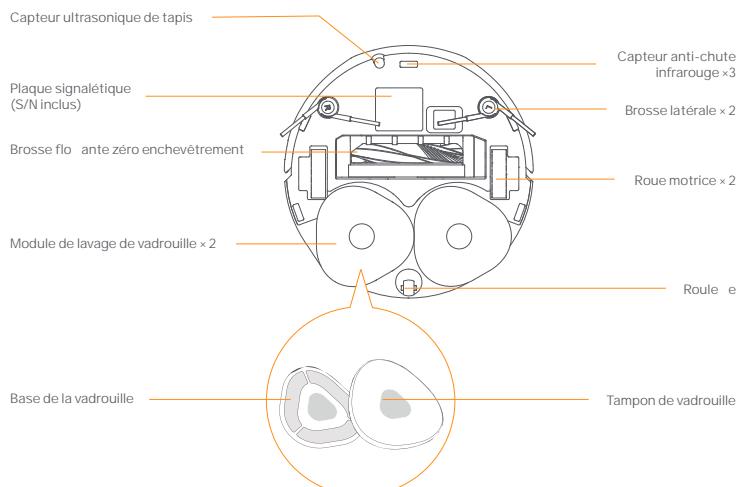
#### Avant (couvercle fermé)



#### Avant (couvercle ouvert)

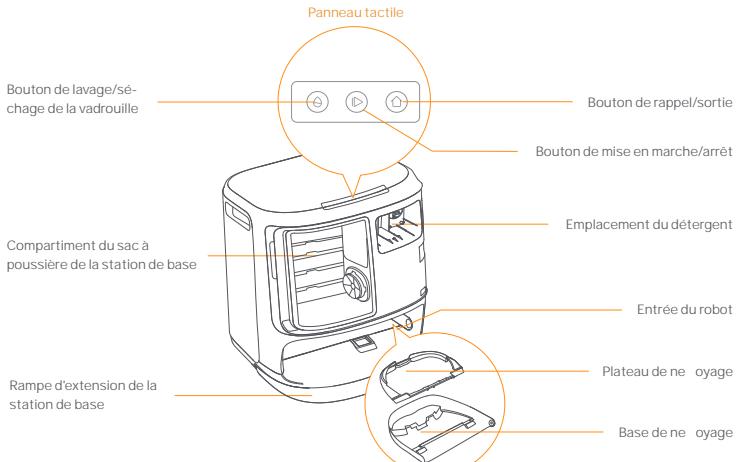


#### Fond du robot

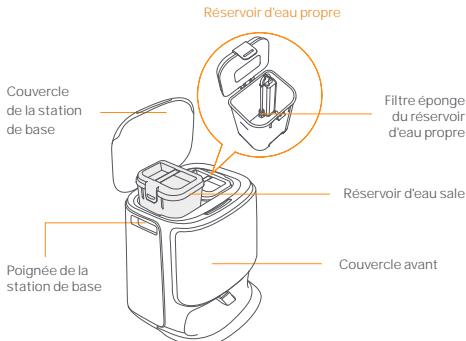


## 1.3 Station de base

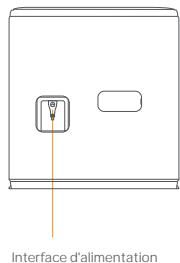
### Avant de la station de base (ouvrir le couvercle avant)



### Avant (couvercle ouvert)



### Arrière



## 1.4 Boutons et indicateurs

### Boutons du robot

Bouton	Action	Fonction
Démarrer/Arrêter ⏪	Appuyez brièvement Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Démarrer/arrêter en pause/reprendre la tâche en cours Mise sous/hors tension
Rappel ⌂ Home	Appuyez brièvement	Retourner à la station de base
Réinitialiser •	Appuyez brièvement Appuyez et maintenez pendant 5s	Entrer en mode d'appariement Délier le compte et effacer les données utilisateur
	Appuyez et maintenez pendant 10s	Restaurer les paramètres d'usine

### Boutons de la station de base

Bouton	Action	Fonction
▷	Appuyez brièvement Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Démarrer/arrêter en pause/reprendre la tâche en cours Terminer la tâche en cours
⌂	Appuyez brièvement	Rappel/Sortie
⊖	Appuyez brièvement Appuyez et maintenez pendant 10 secondes	Démarrer/annuler le lavage de la serpillière Remplir/vider l'auto-contôle
⌂ + ▷	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Entrer/sortir du mode d'appariement
▷ + ⊖	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Re-cartographie
⌂ + ⊖	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Verrouillage enfant activé/désactive

### Indicateurs du robot et de la station de base

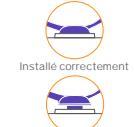
Indicateur	Signification
Blanc stable	En veille ou en fonctionnement
Blanc respirant	Allumage/Pairage/Mise à jour
Rouge stable	Erreur du robot ou déconnecté

Note: Le panneau tactile s'éteint après 30 secondes d'inactivité.

## 2. Préparez-vous avant utilisation

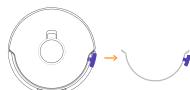
### Installez les brosses latérales

Appuyez sur les brosses latérales dans les emplacements indiqués par couleur jusqu'à ce qu'elles s'enclenchent en place.



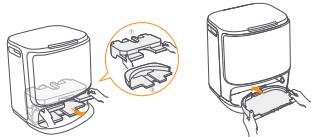
### Retirez la mousse anti-collision

- Soulevez l'autocollant du couvercle supérieur pour ouvrir le couvercle supérieur du robot et retirez la mousse anti-collision.
- Refermez le couvercle supérieur du robot.



## Retirez la mousse et installez le plateau de ne oyage

- Retirez les deux morceaux de mousse qui maintiennent le robot dans la station de base.
- Insérez le plateau de ne oyage dans la station de base et fixez-le.



## Placez le détergent

- Retirez le couvercle avant de la station de base, dirigez le bouchon du détergent vers la station de base (NE PAS enlever le bouchon; assurez-vous que l'autocollant de scellement soit retiré), et poussez-le horizontalement dans le bac à détergent and horizontally push it into the detergent bin.
- Lorsque le détergent est en place, replacez le couvercle avant de la base.



## Ajouter de l'eau propre

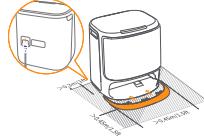
- Détachez le réservoir d'eau propre et remplissez-le d'eau propre.
- Refermez le bouchon du réservoir d'eau propre et replacez-le dans la station de base.



## Placez la station de base

- Branchez le cordon d'alimentation à l'arrière de la station de base.
- Melez la rampe d'extension de la station de base sur le sol et poussez-la dans le bas de la station de base jusqu'à ce qu'elle s'enclenche.
- Laissez un espace ouvert d'au moins 0.45 mètre de long devant la station de base pour que le robot entre et sorte de la station de base.

Conseil: NE PAS placer la station de base près d'une source de chaleur.



## Installation du sac de désinfection de la station de base

- Retirez le couvercle avant de la station de base.
- Insérez le sac à poussière dans la fente en suivant la direction indiquée jusqu'à ce qu'il a égagé le fond.
- Remettez le couvercle avant de la station de base.



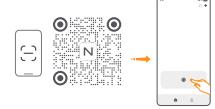
## Paramètres de démarrage

- Poussez le robot dans la station de base avec les brosses latérales tournées vers l'extérieur. La station de base émettra un bip pour indiquer que la charge est réussie et le robot s'allumera et émettra un message vocal.



## Connectez et associez le robot dans l'application

Téléchargez l'application Narwal et suivez les instructions pour connecter et lier le robot.  
Conseil : 1. Dans la page Appareil de l'application, appuyez sur "Paramètres" > "Appareil", puis maintenez "Redémarrer le robot" enfoncé pendant 10 secondes pour activer ou désactiver le mode économie d'énergie. Le mode veille est uniquement disponible en Amérique du Nord.



## 3. Comment Utiliser

Avant d'utiliser le robot, assurez-vous d'avoir terminé l'installation et la configuration de la station de base dans le Chapitre 2.

### 3.1 Organiser l'environnement domestique



- A. Rangez le désordre sur le sol, par exemple les câbles éparpillés, les chiens, les pantoufles, les vêtements et les livres.



- B. Ouvrez les portes des pièces à ne pas ouvrir et disposez les meubles de manière à laisser le plus d'espace possible pour le ne oyage.



Hauteur de franchissement d'obstacles

- C. Laissez les autres portes fermées et installez la clôture pour empêcher le robot d'entrer dans des zones surélevées ou basses.

- D. La hauteur maximale de franchissement des obstacles est de 20 mm et le robot ne peut pas entrer dans les pièces avec un seuil de plus de 20 mm. Vous pouvez acheter la Rampe de Seuil Narwal pour aider le robot à franchir les obstacles.



- E. NE PAS vous tenir devant le robot, sur le seuil ou dans des allées étroites pour éviter les omissions.

### 3.2 Cartographie

Avant de ne pas ouvrir une nouvelle maison, le robot doit explorer l'environnement et créer une carte. Avant le premier ne oyage, vous pouvez déclencher la cartographie en appuyant brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base ou en appuyant sur [Démarrer la cartographie] dans l'application.

Remarque :

1. Une fois qu'une carte est créée, elle peut être éditée dans l'application.
2. Veuillez ne pas déplacer la base après la création d'une carte, sinon vous devrez redémarrer la cartographie. Si de gros meubles de votre maison sont réorganisés, il est recommandé de créer une nouvelle carte.

### 3.3 Ne voyage

#### Sélectionner les modes de ne voyage

Le produit est livré avec quatre modes de ne voyage intégrés : Aspiration, Lavage, Aspiration et Lavage, et Aspiration puis Lavage. Vous pouvez sélectionner et ajuster des paramètres comme les cycles de ne voyage, l'aspiration et l'humidité de la vadrouille pour chaque mode dans l'application.

#### Configurer Freo Mind

Freo Mind est un assistant de ne voyage intelligent. Lorsque Freo Mind est activé, le robot ajuste automatiquement les paramètres de ne voyage sans nécessiter de réglages manuels.

Vous pouvez choisir d'activer ou non Freo Mind lors du lancement d'une tâche de ne voyage dans l'application.

#### Démarrer la tâche de ne voyage

Vous pouvez démarrer le robot pour le ne voyage de trois manières :

- Appuyez sur [Démarrer le Ne Voyage] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] du robot pour commencer le ne voyage. Le robot activera le mode Aspirateur par défaut;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base pour commencer le ne voyage. Le robot activera le mode Aspirateur et Lavage par défaut;

Note: Vous pouvez ajuster le mode de ne voyage et régler plus de paramètres de ne voyage dans l'application.

#### Mettre en pause/reprendre la tâche en cours

Vous pouvez mettre en pause/reprendre la tâche en cours de trois manières :

- Appuyez sur / [Pause]/ [Reprendre] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] du robot;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base.

#### Collecte de la poussière

Après le début d'une tâche d'aspiration, la station de base transfère la saleté et les débris du réservoir du robot vers le sac à poussière.

Vous pouvez également appuyer sur la collecte de poussière dans l'application pour démarrer manuellement la collecte de poussière.

#### Lavage de la vadrouille

Si le robot est configuré pour plusieurs passages de lavage ou si la zone à neoyer est grande, le robot retournera automatiquement à la base pour laver la vadrouille.

Le nombre de passages de lavage et la fréquence de retour peuvent être modifiés dans l'application avant le début du ne voyage, et la modification en cours de tâche de ne voyage actuelle prendra effet lors de la prochaine tâche.

#### Terminer la tâche en cours

Le robot se dirigera lui-même vers la station de base lorsque le ne voyage sera terminé. Vous pouvez consulter le rapport de ne voyage actuel dans l'application.

Vous pouvez mettre fin manuellement à la tâche de trois manières suivantes :

- Appuyez longuement sur [Terminer] pendant 2s dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Rappel] du robot;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Rappel] ou appuyez longuement et maintenez le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base pendant 2s.

#### Séchage de la Serpillière

Après le dernier cycle de lavage, le robot retournera à la station de base pour le lavage et le séchage de la serpillière.

Le temps de séchage peut être modifié dans l'application.

Vous pouvez également démarrer le lavage et le séchage de la serpillière manuellement de deux manières :

- Appuyez sur [Lavage et Séchage de la Serpillière] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Lavage et Séchage de la Serpillière] de la station de base.

## 4. Paramètres

### 4.1 Spécifications

Robot	Base Station
Dimensions: 355*350*107,7 mm	Dimensions: 431*426,8*461,5 mm
Poids: ~4,6 kg	Poids: ~11,3 kg
Batterie: 5000 mAh	Entrée nominale: 220-240V~, 50-60Hz 100-127V~, 50-60Hz (La puissance nominale réelle est basée sur les informations inscrites sur la plaque signalétique du produit.)
Tension nominale: 14,4V ---	Sortie nominale: 20V --- 2,0A
Puissance nominale: 65W	Puissance nominale: Charge: 45W Chau age de l'eau: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Collecte de poussière: 450W Séchage: 65W
Wi-Fi	
Protocole: IEEE 802.11b/g/n	
Plage de fréquence: 2412~2472MHz	
Puissance d'émission maximale (EIRP): 20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protocole: BLE 5.0	Protocole: BLE 5.0
Plage de fréquence : 2402-2480MHz	Plage de fréquence : 2402-2480MHz
Puissance d'émission maximale (EIRP): 10dBm	Puissance d'émission maximale (EIRP): 10dBm

### Batterie (Robot)

Quantité de blocs de batterie par bloc:	1 pcs
Type de batterie:	Batterie lithium-ion rechargeable
Nominal Gerilim:	14.4V ---
Quantité de cellules par bloc de batteries:	8 pcs
Capacité nominale, énergie nominale:	5000mAh, 72Wh

## Regionale Verfügbarkeit und Kompatibilität

Aufgrund der Benutzererfahrungen und entsprechenden Gesetz- und Compliance-Bestimmungen können die von Narwal (einschließlich Narwals autorisierten Handlern) oder Iziellen zur Markteinführung gebrachten Narwal-Produkte lediglich in den verkauften Ländern/Regionen verwendet und Kundendienst erhalten werden. Wird das Produkt nach anderen Ländern oder Regionen geliefert, kann es sein, dass das Produkt in der Narwal-APP nicht verknüpft wird und entsprechende Operationen nicht durchgeführt werden. Um die beste Produktnutzung und Serviceerfahrung zu erhalten, schlagen wir Ihnen vor, bei Narwal oder Narwals autorisierten Handlern das vor Ort oder Izielle zur Markteinführung gebrachte Narwal-Produkt zu erwerben.

Um Zweifel auszuschließen, sind Narwal-Produkte, die von Narwal (und seinen autorisierten Handlern) in der VR China verkauft werden, nur für den Gebrauch und den Kundendienst in der VRC (zu diesem Zweck ohne Hongkong, Macao und Taiwan) vorgesehen.

# 1. Produkt auf einen Blick

## 1.1 Checkliste

### Haup teile



Roboter × 1  
(Staubsamelbehälter × 1 und Walzenbürste × 1 bereits installiert)



Dockingstation × 1  
(einschließlich Reinigungssockel × 1, Frischwasser-Tank × 1, Schmutzwasser-Tank × 1)

### Zubehör



Seitenbürste × 2



Netzkabel der Dockingstation × 1



Reiniger × 1



Staubbeutel × 1



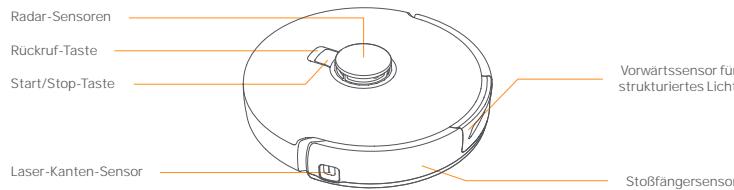
Reinigungsbehälter × 1



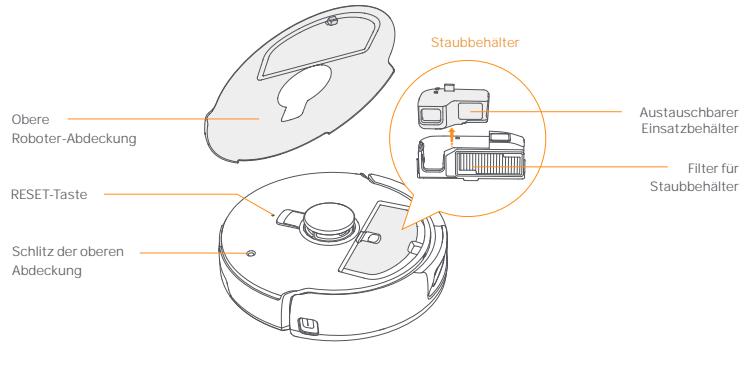
Au ahrt zur Dockingstation × 1

## 1.2 Roboter

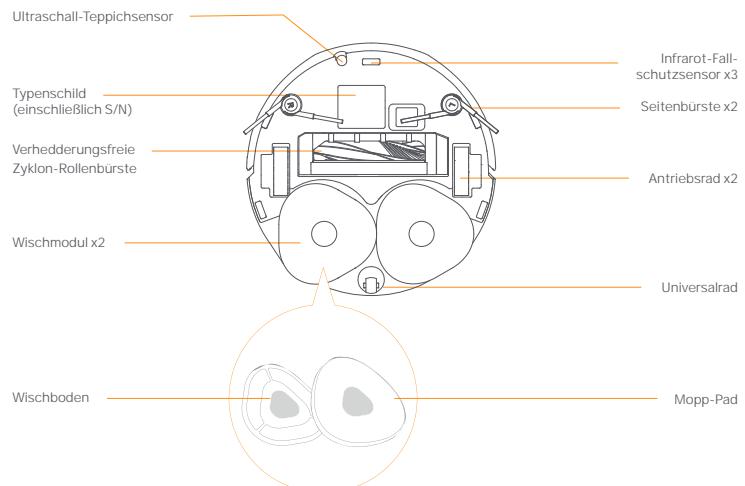
### Vorderseite (obere Abdeckung geschlossen)



### Vorderseite (obere Abdeckung geöffnet)

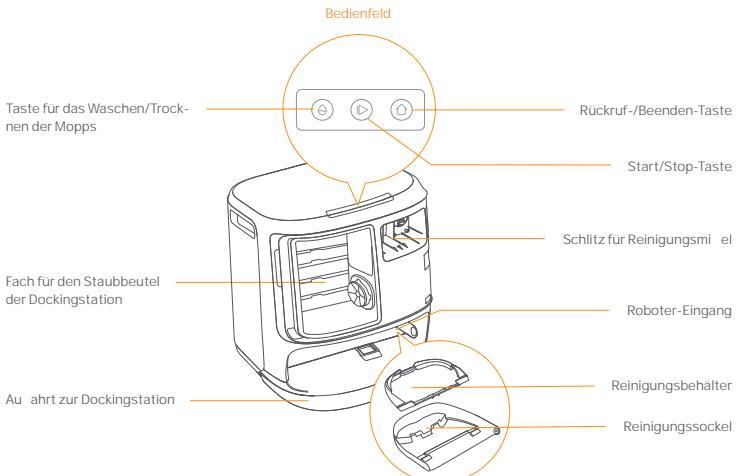


### Roboter-Boden



## 1.3 Dockingstation

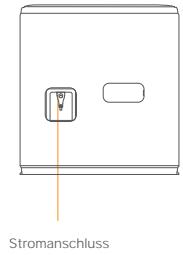
### Vorderseite der Dockingstation (önen Sie die vordere Abdeckung)



### Vorderseite (Deckel offen)



### Stationsrückseite



## 1.4 Tasten und Anzeigen

### Roboter-Tasten

Taste	Aktion	Funktion
Start/Stop ⏪	Kurzes Drücken	Starten/Pausieren/Fortsetzen der aktuellen Aufgabe
	2 Sekunden lang gedrückt halten	Einschalten/Ausschalten
Rückruf ⌂ Home	Kurzes Drücken	Rückkehr zur Dockingstation
	Kurzes Drücken	Aufrufen des Koppelungsmodus
Zurücksetzen ⏪	Drücken und 5s lang halten	Aufheben der Verknüpfung des Kontos und Löschen der Benutzerdaten
	10s lang gedrückt halten	Werkseinstellungen wiederherstellen

### Tasten der Dockingstation

Taste	Aktion	Funktion
▷	Kurzes Drücken	Starten/Pausieren/Fortsetzen der aktuellen Aufgabe
	Während einer Aufgabe 2 Sekunden lang gedrückt halten	Aktuelle Aufgabe beenden
⌂	Kurzes Drücken	Rückruf/Beenden
⊖	Kurzes Drücken	Start/Abbruch der Mopp-Wäsche
⌚ + ▷	10 Sekunden lang gedrückt halten	Selbstkontrolle beim Nachfüllen/Entleeren
▷ + ⌂	2 Sekunden lang gedrückt halten	Aufrufen/Beenden des Koppelungsmodus
▷ + ⊖	2 Sekunden lang gedrückt halten	Kartierung neu starten
⌚ + ⊖	2 Sekunden lang gedrückt halten	Kindersicherung ein/aus

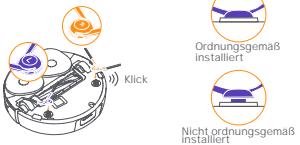
### Roboter- und Dockingstation-Anzeigen

Anzeige	Bedeutung
Stetig weiß	Bereitschaft oder Betrieb
Atmend weiß	Einschalten/Paarung/Aktualisierung
Dauerhaft rot	Roboterfehler oder getrennt
Hinweis: Das Bedienfeld wird dunkel, wenn 30 Sekunden lang keine Bedienung erfolgt.	

## 2. Vor dem Gebrauch vorbereiten

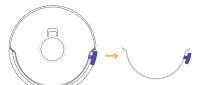
### Montieren Sie die Seitenbürsten

Drücken Sie die Seitenbürsten in die farblich gekennzeichneten Schlitzte, bis sie einrasten.



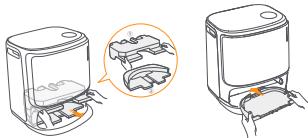
### Entfernen Sie den Anti-Kollisionsschaum

- Heben Sie den Aufkleber der oberen Abdeckung an, um die obere Abdeckung des Roboters zu öffnen und den Anti-Kollisionsschaum zu entfernen.
- Schließen Sie die obere Abdeckung des Roboters.



## Entfernen Sie den Schaumstoff und montieren Sie den Reinigungsbehälter

- Entfernen Sie die beiden Schaumstoffteile, mit denen der Roboter in der Dockingstation befestigt ist.
- Setzen Sie den Reinigungsbehälter in die Dockingstation ein und fixieren Sie ihn.



## Reinigungsmittel einfüllen

- Nehmen Sie die vordere Abdeckung der Dockingstation ab, richten Sie die Kappe des Reinigungsmittels auf die Dockingstation (entfernen Sie die Kappe NICHT; stellen Sie sicher, dass der Siegelaufkleber entfernt ist), und schieben Sie es waagerecht in den Reinigungsmittelbehälter.
- Wenn das Reinigungsmittel eingefüllt wurde, bringen Sie die vordere Abdeckung der Dockingstation wieder an.



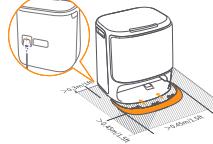
## Sauberes Wasser hinzufügen

- Entfernen Sie den Verschluss des Reinwasser-Tanks und füllen Sie ihn mit sauberem Wasser.
- Schließen Sie den Deckel des Frischwasser-Tanks und stellen Sie den Frischwasser-Tank wieder in die Dockingstation.



## Stellen Sie die Dockingstation auf

- Stecken Sie das Netzkabel an der Rückseite der Dockingstation ein.
- Legen Sie die Auflage der Dockingstation auf den Boden und schieben Sie sie in den Boden der Dockingstation, bis sie einrastet.
- Lassen Sie vor der Dockingstation einen Freiraum von mindestens 0,45 Meter Länge, damit der Roboter die Dockingstation befahren und verlassen kann.  
Tipps: Stellen Sie die Dockingstation NICHT in die Nähe einer Wärmequelle.



## Dockingstation Desinfektion Staubbeutel Installation

- Entfernen Sie die vordere Abdeckung der Dockingstation.
- Führen Sie den Staubbeutel in der markierten Richtung in den Schlitz ein, bis er am Boden ansetzt.
- Bringen Sie die vordere Abdeckung der Dockingstation wieder an.



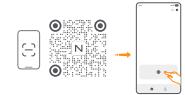
## Boot-Einstellungen

Schieben Sie den Roboter mit den Seitenbürsten nach außen in die Dockingstation. Die Dockingstation gibt einen Signalton ab, um anzugeben, dass der Ladevorgang erfolgreich war, und der Roboter schaltet sich ein und gibt eine Sprachausgabe aus.



## Verbinden und verknüpfen Sie den Roboter in der App

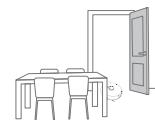
- Laden Sie die Narwal App herunter und befolgen Sie die Anweisungen zum Verbinden und Verknüpfen des Roboters.  
Anmerkung: Tippen Sie auf der Geräteseite der App auf "Einstellungen" > "Gerät" und halten Sie dann die Taste "Roboter neu starten" 10 Sekunden lang gedrückt, um den Energiesparmodus ein-/auszuschalten.  
-Der Energiesparmodus ist nur in Nordamerika verfügbar.



## 3. Verwendung

Bevor Sie den Roboter benutzen, stellen Sie sicher, dass Sie die Installation und die Einrichtung der Dockingstation in Kapitel 2 abgeschlossen haben.

### 3.1 Die häusliche Umgebung einrichten



- A. Räumen Sie das Durcheinander auf dem Boden weg, z.B. verstreute Kabel, Lappen, Hausschuhe, Kleidung und Bücher.



- C. Lassen Sie die anderen Türen geschlossen und montieren Sie die Absperrung, um den Roboter daran zu hindern, erhöhte oder niedrige Bereiche aufzurufen.



- D. Die maximale Höhe beim Überqueren von Hindernissen beträgt 20 mm, und der Roboter kann Räume mit einer Schwellenhöhe von über 20 mm nicht überwinden. Sie können die Narwal Schwellenrampe kaufen, um dem Roboter beim Überfahren von Hindernissen zu helfen.



- E. Stellen Sie sich NICHT vor den Roboter, auf die Schwelle oder in engen Gängen, um ein Übersehen zu vermeiden.

### 3.2 Kartierung

Vor der Reinigung einer neuen Wohnung muss der Roboter die Umgebung erkunden und eine Karte erstellen. Vor der ersten Reinigung können Sie das Kartieren durch kurzes Drücken der Taste [Start/Stop] an der Dockingstation oder durch Antippen von [Start Mapping] in der App auslösen.  
Anmerkung:

1. Sobald eine Karte erstellt ist, kann sie in der App bearbeitet werden.
2. Bitte bewegen Sie die Dockingstation nicht, nachdem eine Karte erstellt wurde, sonst müssen Sie das Kartieren neu starten. Wenn große Möbel in Ihrer Wohnung umgestellt werden, empfiehlt es sich, eine neue Karte zu erstellen.

### 3.3 Reinigung

#### Reinigungsmodi auswählen

Das Produkt verfügt über vier integrierte Reinigungsmodi: Saugen, Wischen, Saugen und Wischen und Wischen nach Saugen. Sie können Parameter wie Reinigungzyklen, Saugleistung und Feuchtigkeit beim Wischen für jeden Modus in der App auswählen und einstellen.

#### Freo Mind festlegen

Der Freo Mind ist ein intelligenter Reinigungsassistent. Wenn Freo Mind eingeschaltet ist, passt der Roboter die Reinigungsparameter auf intelligente Weise an, ohne dass manuelle Einstellungen erforderlich sind.

Sie können auswählen, ob Freo Mind aktiviert werden soll, wenn Sie eine Reinigungsaufgabe in der App starten.

#### Reinigungsaufgabe starten

Sie können den Roboter auf drei Arten für die Reinigung starten:

- Tippen Sie auf [Reinigung starten] in der App;
- Drücken Sie kurz die Taste [Start/Stop] am Roboter, um die Reinigung zu starten. Der Roboter aktiviert standardmäßig den Staubsaugermodus;
- Drücken Sie kurz die Taste [Start/Stop] an der Dockingstation, um die Reinigung zu starten. Der Roboter aktiviert standardmäßig den Staubsauger- und Wisch-Modus;

Hinweis: Sie können den Reinigungsmodus anpassen und weitere Reinigungsparameter in der App festlegen.

#### Die aktuelle Aufgabe pausieren/fortsetzen

Sie können die aktuelle Aufgabe auf drei Arten pausieren/fortsetzen:

- Tippen Sie auf [Pause]/ [Fortsetzen] in der App;
- Drücken Sie kurz die Taste [Start/Stop] am Roboter;
- Drücken Sie kurz die Taste [Start/Stop] an der Dockingstation.

#### Staubsammlung

Wenn eine Staubsauge-Aufgabe startet, überträgt die Dockingstation Schmutz und Ablagerungen aus dem Behälter des Roboters in den darin befindlichen Staubbeutel.

Sie können auch in der App auf Staubsammlung klicken, um die Staubsammlung manuell zu starten.

#### Mopp-Wäsche

Wenn der Roboter für mehrere Wischvorgänge festgelegt ist oder die zu reinigende Fläche groß ist, kehrt der Roboter automatisch zur Dockingstation zurück, um die Mopp-Wäsche durchzuführen.

Die Anzahl der Wischvorgänge und die Wiederholungsfrequenz können in der App vor Beginn der Reinigung geändert werden, und die Änderung während der aktuellen Reinigungsaufgabe wird bei der nächsten Aufgabe wirksam.

#### Aktuelle Aufgabe beenden

Der Roboter navigiert sich selbst zurück zur Dockingstation, wenn die Reinigung beendet ist. Sie können den aktuellen Reinigungsbericht in der App einsehen.

Sie können die Aufgabe auf die folgenden drei Arten manuell beenden:

- Drücken und halten Sie Beenden-Taste in der App 2 Sekunden lang gedrückt;
- Drücken Sie kurz die Taste Home [Recall] am Roboter;
- Drücken Sie kurz die Rückruf-Taste oder halten Sie die Start/Stopp-Taste an der Dockingstation 2 Sekunden lang gedrückt.

#### Mopp-Trocknung

Nach dem letzten Wischvorgang kehrt der Roboter zur Mopp-Wäsche und -trocknung in die Dockingstation zurück. Die Trocknungszeit kann in der App geändert werden.

Die Mopp-Wäsche- und -trocknung können Sie auch manuell auf die folgenden zwei Arten starten:

- Tippen Sie in der App auf die Taste Moppreinigung & -trocknung;
- Drücken Sie kurz auf die Taste Moppreinigung & -trocknung an der Dockingstation.

### 4. Parameter

#### 4.1 Spezifikationen

Roboter	Dockingstation
Abmessungen: 355*350*107,7mm	Abmessungen: 431*426,8*461,5 mm
Gewicht: ca. ~4,6 kg	Gewicht: ~11,3kg
Drahtlose Verbindung: 2.4GHz, 802.11b/g/n	Netzanschluss: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (Die tatsächliche Nennleistung basiert auf den Angaben auf dem Typenschild des Produkts).
Nenneingang (Laden): 20V == 2.0A	Nennleistung: 20 V == 2.0 A
Nennspannung (Betrieb): 14.4V == (Lithium-Ionen Akku, >5900mAh)	Nennleistung: Aufladen: 45 W Wassererhitzung: 1100W( 220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W( 100-127V~, 50-60Hz) Staubsammlung: 450W Trocknung: 65W
WLAN	
Protokoll: IEEE 802.11b/g/n	
Frequenzbereich: 2412 ~ 2472MHz	
Max. Sendeleistung (EIRP): <20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protokoll: BLE 5.0	Protokoll: BLE 5.0
Frequenzbereich: 2402-2480MHz	Frequenzbereich: 2402-2480MHz
Max. Sendeleistung (EIRP): 10dBm	Max. Sendeleistung (EIRP): 10dBm

#### Akku (Roboter)

Anzahl der Akku packs pro Packung:	1 Stück
Akku-Typ:	Wiederaufladbarer Li-Ionen-Akku
Nennspannung:	14.4V ==
Anzahl der Batterien pro Batteriepack:	8 Stück
Nennkapazität, Nennenergie:	5000mAh, 72Wh

## Disponibilità e Compatibilità Regionale

Sulla base di considerazioni relative all'esperienza dell'utente e ai requisiti di conformità legale, i prodotti NARWAL rilasciati ufficialmente da NARWAL (e dai distributori autorizzati da NARWAL) possono essere utilizzati e ricevere assistenza post-vendita solo nel Paese/regione in cui sono stati rilasciati. Se il prodotto viene spedito in un altro Paese o in un'altra regione, potresti non essere in grado di utilizzare l'APP di NARWAL per associare il prodotto o di eseguire operazioni correlate. Per ottenere la migliore esperienza d'uso e di servizio del prodotto, ti consigliamo di acquistare la versione disponibile localmente del prodotto NARWAL a raffronto NARWAL o i rivenditori autorizzati da NARWAL.

A scanso di equivoci, i prodotti NARWAL venduti nella Cina Continentale da NARWAL (e dai distributori autorizzati da NARWAL) sono limitati all'uso nella Cina Continentale e all'estero esclusivamente dell'assistenza post-vendita (solo a questo scopo, esclusi Hong Kong, Macao e Taiwan).

# 1. Il prodotto in breve

## 1.1 Lista di controllo

### Parti principali



Robot × 1  
(Contenitore di raccolta della polvere × 1 e Spazzola a rullo × 1 già installati)



Stazione base × 1  
(include: base di pulizia × 1, serbatoio dell'acqua pulita × 1, serbatoio dell'acqua sporca × 1)

### Accessori



Spazzola laterale × 2



Cavo di alimentazione della stazione base × 1



Detergente × 1



Sacche o della polvere × 1



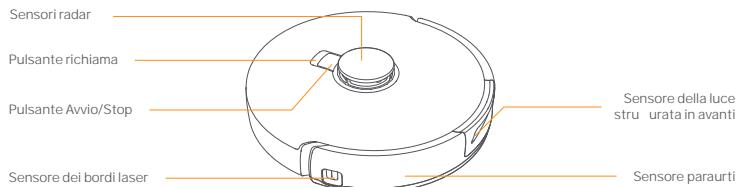
Vassoio per la pulizia × 1



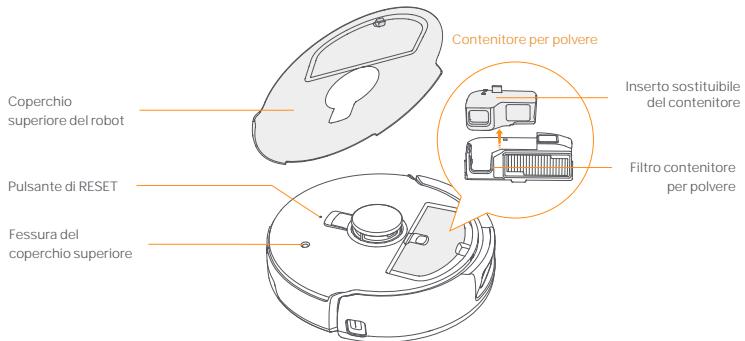
Rampa di estensione della stazione base × 1

## 1.2 Robot

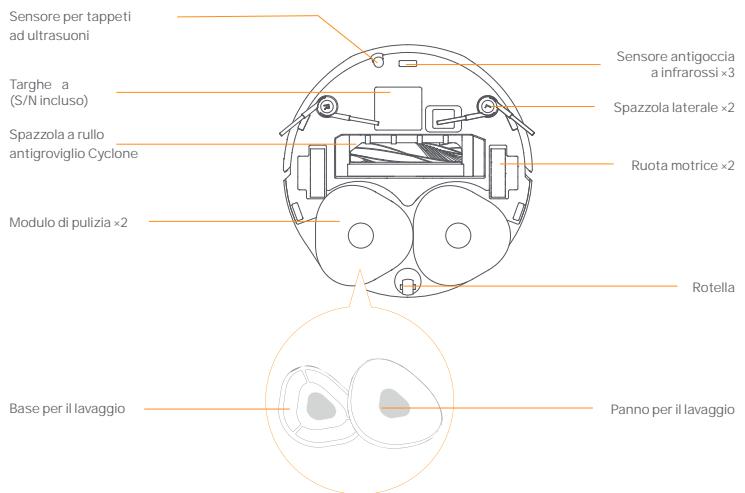
### Anteriore (coperchio superiore chiuso)



### Anteriore (coperchio superiore aperto)

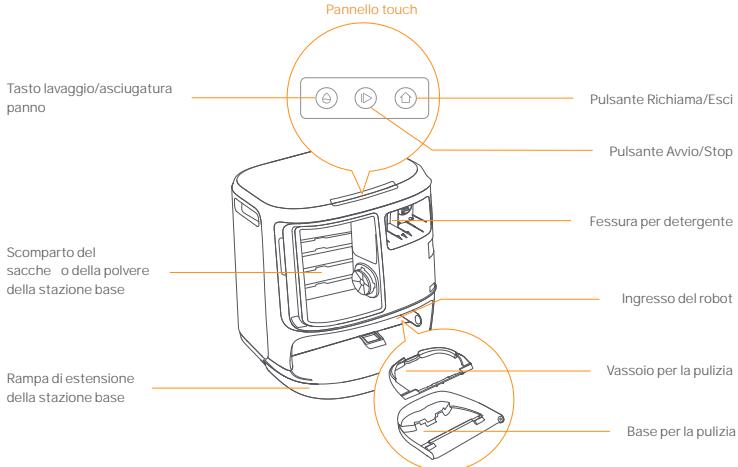


### Fondo del robot



## 1.3 Stazione base

### Parte anteriore della stazione base (apri il coperchio anteriore)



### Anteriore (coperchio aperto)



## 1.4 Pulsanti e spie

### Pulsanti del robot

Pulsante	Azione	Funzione
Avvia/Interrompi	Pressione breve	Avvia/pausa/riprendi l'attività corrente
	Tieni premuto per 2 sec	Accensione/spegnimento
Richiama	Pressione breve	Ritorno alla stazione base
	Pressione breve	Accedi alla modalità di associazione
Ripristina	Tieni premuto per 5 sec	Scollega l'account e cancella i dati utente
	Tieni premuto per 10 sec	Ripristina le impostazioni predefinite

### Pulsanti della stazione base

Pulsante	Azione	Funzione
▷	Pressione breve	Avvia/pausa/riprendi l'attività corrente
▷	Tieni premuto per 2 sec durante una attività	Termina l'attività corrente
⌂	Pressione breve	Richiama/Esci
⊖	Pressione breve	Avvia/annulla il lavaggio del panno
⊖	Tieni premuto per 10 sec	Autocontrollo di riempimento/scarica
⌂ + ▷	Tieni premuto per 2 sec	Entra/esci dalla modalità di associazione
▷ + ⊖	Tieni premuto per 2 sec	Rimappare
⌂ + ⊖	Tieni premuto per 2 sec	Blocco bambini a lavato/disalavato

### Spie del robot e della stazione base

Spia	Significato
Bianco fisso	Standby o in funzione
Bianco pulsante	Accensione/Associazione/Aggiornamento
Rosso fisso	Errore o disconnesso del robot

Nota: il pannello touch si oscura dopo 30 secondi di inattività.

## 2. Preparazione prima dell'uso

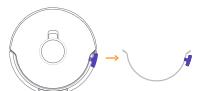
### Installate le spazzole laterali

Premi le spazzole laterali nelle fessure come indicato dal colore finché non scattano in posizione.



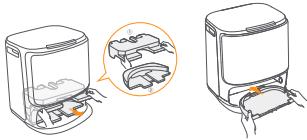
### Rimuovi la schiuma anticollisione

- Solleva l'adesivo del coperchio superiore per aprire il coperchio superiore del robot e rimuovi la schiuma anticollisione.
- Chiudi il coperchio superiore del robot.



## Rimuovi la schiuma e installa il vassoio di pulizia

- Rimuovi i due pezzi di schiuma che fissano il robot all'interno della stazione base.
- Inserisci il vassoio di pulizia nella stazione base e fissarlo.



## Posiziona il detergente

- Rimuovi il coperchio anteriore della stazione base, rivolgi il tappo del detergente verso la stazione base (NON rimuovere il tappo: assicurati che l'adesivo di tenuta sia stato rimosso) e spingilo orizzontalmente nel contenitore del detergente.
- Dopo aver messo il detergente, riposiziona il coperchio anteriore della stazione base.



## Aggiungi acqua pulita

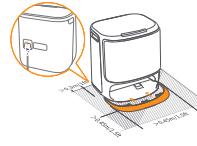
- Sgancia il serbatoio dell'acqua pulita e riempilo con acqua pulita.
- Chiudi il tappo del serbatoio dell'acqua pulita e reinserisci il serbatoio dell'acqua pulita nella stazione base.



## Posiziona la stazione base

- Collega il cavo di alimentazione sul retro della stazione base.
- Posiziona la rampa di estensione della stazione base sul pavimento e spingila nella parte inferiore della stazione base finché non scatta in posizione.
- Lascia uno spazio aperto lungo almeno 0.45 metro davanti alla stazione base a un'inché il robot possa entrare e uscire dalla stazione base.

Suggerimenti: NON posizionare la stazione base vicino a una fonte di calore.



## Installazione del sacchetto o della polvere per la disinfezione della stazione base

- Rimuovi il coperchio anteriore della stazione base.
- Inserisci il sacchetto o della polvere nella fessura seguendo la direzione contrassegnata, finché non tocca il fondo.
- Riposiziona il coperchio anteriore della stazione base.



## Impostazioni di avvio

Spingi il robot nella stazione base con le spazzole laterali rivolte verso l'esterno. La stazione base emetterà un segnale acustico per indicare che la ricarica è avvenuta con successo e il robot si accenderà e emetterà un messaggio vocale.

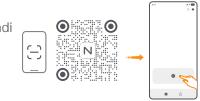


## Connetti e associa il robot nell'App

Scarica l'app Narwal e segui le istruzioni per connettere e associare il robot.

Nota: Nella pagina del dispositivo dell'app, tocca "Impostazioni" > "Dispositivo", quindi tieni premuto "Riavvia robot" per 10 sec per attivare/disattivare la modalità di risparmio energetico.

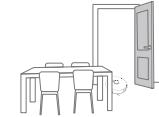
-La modalità di risparmio energetico è disponibile solo in Nord America.



## 3. Come si utilizza

Prima di utilizzare il robot, assicurati di aver completato l'installazione e la configurazione della stazione base nel Capitolo 2.

### 3.1 Organizzare l'ambiente domestico



A. Metti in ordine il pavimento, ad es. cavi, stracci, pantofole, vestiti e libri sparsi.



B. Apri le porte delle stanze da pulire e disponi i mobili in modo da lasciare quanto più spazio possibile per la pulizia.



C. Lascia le altre porte chiuse e installa la recinzione per impedire al robot di entrare in aree elevate o basse.

D. L'altezza massima di attraversamento degli ostacoli è di 20 mm e il robot non può entrare in stanze con un'altezza della soglia superiore a 20 mm. Puoi acquistare la rampa di soglia Narwal per aiutare il robot a superare gli ostacoli.



E. NON sostare davanti al robot, sulla soglia o in corridoi stretti per evitare omissioni.

### 3.2 Mappatura

Prima di pulire una nuova casa, il robot deve esplorare l'ambiente e creare una mappa. Prima della prima pulizia, puoi avviare la mappatura premendo brevemente il pulsante ▶ [Avvio/Stop] sulla stazione base o toccando [Inizia la Mappatura] nell'app. Nota:

1. Una volta creata una mappa, puoi modificarla nell'app.

2. Non spostare la stazione base dopo aver creato una mappa, altrimenti sarà necessario riavviare la mappatura. Se i mobili di grandi dimensioni della tua casa vengono riorganizzati, ti consigliamo di creare una nuova mappa.

### 3.3 Pulizia

#### Selezione le modalità di pulizia

Il prodotto è dotato di quattro modalità di pulizia integrate: Aspira, Lava, Aspira e Lava e Aspira e poi Lava. Puoi selezionare e regolare parametri come cicli di pulizia, aspirazione e umidità del panno per ciascuna modalità nell'app.

#### Imposta Freo Mind

Freo Mind è un assistente di pulizia intelligente. Quando Freo Mind è acceso, il robot regolerà in modo intelligente i parametri di pulizia, senza bisogno di impostazioni manuali.

Puoi selezionare se avviare Freo Mind quando avvii una attività di pulizia nell'app.

#### Inizia l'attività di pulizia

Puoi avviare il robot per la pulizia in tre modi:

- Tocca [Avvia Pulizia] nell'app;
- Premi brevemente il pulsante [Avvio/Stop] sul robot per avviare la pulizia. Il robot avvierà la modalità Aspirazione per impostazione predefinita;
- Premi brevemente il pulsante [Avvio/Stop] sulla stazione base per avviare la pulizia. Il robot avvierà la modalità Aspirazione e Lavaggio per impostazione predefinita;

Nota: puoi regolare la modalità di pulizia e impostare altri parametri di pulizia nell'app.

#### Pausa/riprendi l'attività corrente

Puoi mettere in pausa/riprendere l'attività corrente in tre modi:

- Tocca [Pausa]/ [Riprendi] nell'app;
- Premi brevemente il pulsante [Avvio/Stop] sul robot;
- Premi brevemente il pulsante [Avvio/Arresto] sulla stazione base.

#### Raccolta polvere

Dopo l'avvio di un'attività di aspirazione, la stazione base trasferirà lo sporco e i detriti presenti nel contenitore del robot al sacchettino della polvere al suo interno.

Puoi anche toccare la raccolta polvere nell'app per avviare manualmente la raccolta polvere.

#### Lavaggio del panno

Se il robot è impostato per più cicli di pulizia o se l'area da pulire è ampia, il robot tornerà automaticamente alla stazione base per il lavaggio del panno.

Il numero di passaggi di lavaggio e la frequenza di ritorno possono essere modificati nell'app prima dell'inizio della pulizia e la modifica durante l'attività di pulizia corrente avrà effetto durante l'attività successiva.

#### Termina l'attività corrente

Al termine della pulizia, il robot tornerà alla stazione base. È possibile visualizzare il rapporto di pulizia corrente nell'app. È possibile terminare manualmente l'attività nei tre modi seguenti:

- Tieni premuto [Fine] per 2 secondi nell'app;
- Premi brevemente il pulsante [Richiama] sul robot;
- Premi brevemente il pulsante [Richiama] o tieni premuto il pulsante [Avvio/Arresto] sulla stazione base per 2 secondi.

#### Asciugatura panno

Dopo l'ultimo ciclo di pulizia, il robot tornerà alla stazione base per lavare e asciugare il panno. Il tempo di asciugatura può essere modificato nell'app.

È inoltre possibile avviare manualmente il lavaggio e l'asciugatura del panno nei due modi seguenti:

- Tocca [Lavaggio & Asciugatura Panno] nell'app;
- Premi brevemente il pulsante [Lavaggio & Asciugatura Panno] sulla stazione base.

### 4. Parametri

#### 4.1 Specifiche

Robot	Stazione
Dimensioni: 355*350*107.7 mm	Dimensioni: 431*426.8*461.5 mm
Peso: ~4,6 kg	Peso: ~11,3 kg
Connessione wireless: 2.4GHz, 802.11b/g/n	Ingresso nominale: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (L'ingresso nominale è privo si basa sulle informazioni sulla targhetta del prodotto.)
Ingresso nominale (in carica): 20 V ==> 2.0 A	Uscita nominale: 20V ==> 2,0A
Tensione nominale (in funzione): 14.4 V ==> (batteria agli ioni di litio, >5900mAh)	Potenza nominale: Ricarica: 45W Riscaldamento dell'acqua: 1100W (220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W (100-127V~, 50-60Hz) Raccolta polveri: 450W Asciugatura: 65W
Wifi	
Protocollo: IEEE 802.11b/g/n	
Gamma di frequenza: 2412-2472 MHz	
Potenza del trasmettitore max (EIRP): 20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protocollo: BLE 5.0	Protocollo: BLE 5.0
Gamma di frequenza: 2402-2480 MHz	Gamma di frequenza: 2402-2480 MHz
Potenza del trasmettitore max (EIRP): 10dBm	Potenza del trasmettitore max (EIRP): 10dBm

#### Batteria (Robot)

Quantità di batterie per confezione:	1 pz
Tipo di batteria:	Batteria ricaricabile agli ioni di litio
Tensione nominale:	14.4 V ==>
Quantità di celle della batteria per pacco batteria:	8 pz
Capacità nominale, energia nominale:	5000mAh, 72Wh

## Disponibilité Régionale et Compatibilité

Dans le but d'assurer une expérience utilisateur optimale et de respecter les exigences légales, les produits Narwal vendus ou livrés localement par Narwal (et ses distributeurs agréés) ne peuvent être utilisés et bénéficier du support après-vente que dans le pays/région de vente. Si le produit est expédié dans un autre pays ou une autre région, il se peut que vous ne puissiez pas connecter le produit à l'application Narwal ou effectuer les opérations correspondantes. Afin de garantir une utilisation optimale du produit et de bénéficier d'un service de qualité, nous vous recommandons d'acheter la version locale du produit Narwal auprès de Narwal ou d'un distributeur agréé local.

Pour dissiper toute équivoque, les produits Narwal vendus par Narwal (et ses distributeurs agréés) en République populaire de Chine sont strictement réservés à une utilisation et à un service après-vente en République populaire de Chine (à ce stade uniquement, cela n'inclut pas Hong Kong, Macao et Taiwan).

## 1. Aperçu du produit

## 1.1 Liste de vérification

## Principaux composants



Robot × 1  
(Boîte de collecte de poussière × 1 et brosse rotative × 1 déjà installées)



Station de base × 1  
(y compris la base de nettoyage × 1, le réservoir d'eau propre × 1, le réservoir d'eau sale × 1)

## Accessoires



Brosse latérale × 2



Cordon d'alimentation de la station de base × 1



Détergent × 1



Sac à poussière × 1



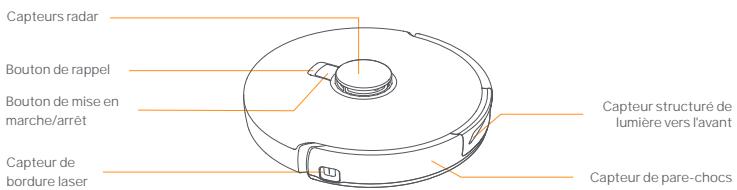
Plateau de nettoyage × 1



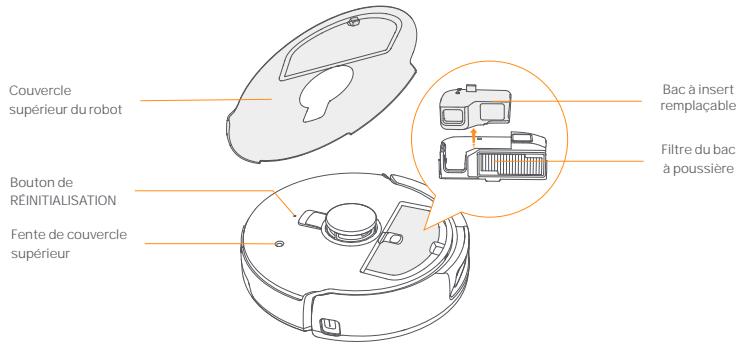
Rampe d'extension de la station de base × 1

## 1.2 Robot

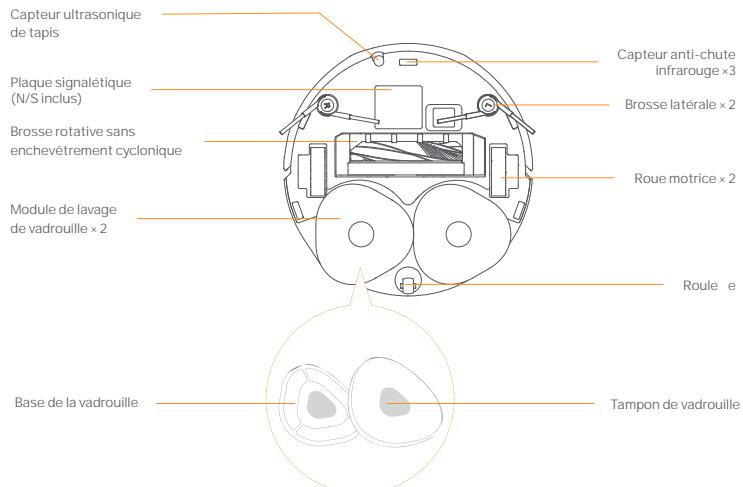
## Avant (couvercle fermé)



## Avant (couvercle ouvert)

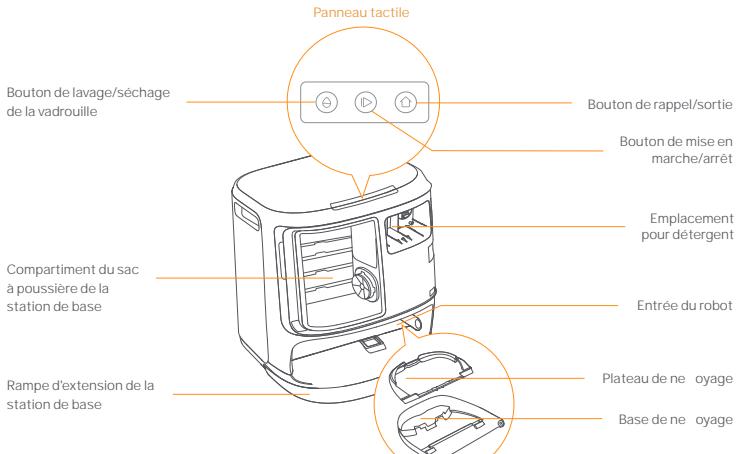


## Bas du robot

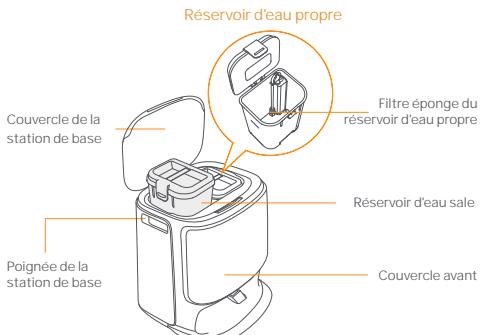


## 1.3 Station de base

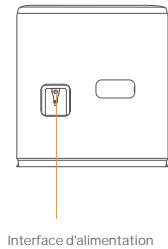
### Devant de la station de base (ouvrir le couvercle avant)



### Avant (couvercle ouvert)



### Arrière



## 1.4 Boutons et indicateurs

### Boutons du robot

Bouton	Action	Fonction
Démarrer/Arrêter ⏪	Appuyez brièvement	Démarrer/arrêter en pause/reprendre la tâche en cours
	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Mise sous/hors tension
Rappel ⌂ Home	Appuyez brièvement	Retour à la station de base
	Appuyez brièvement	Entrer en mode d'appariement
Réinitialiser •	Appuyez et maintenez pendant 5s	Délier le compte et effacer les données utilisateur
	Appuyez et maintenez pendant 10 secondes	Restaurer les paramètres d'usine

### Boutons de la station de base

Bouton	Action	Fonction
▷	Appuyez brièvement	Démarrer/arrêter en pause/reprendre la tâche en cours
	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Terminer la tâche en cours
⌂	Appuyez brièvement	Rappel/Sortie
⊖	Appuyez brièvement	Démarrer/annuler le lavage de la serpillière
⌂ + ▷	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Entrer/sortir du mode d'appariement
▷ + ⊖	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Redémarrer la cartographie
⌂ + ⊖	Appuyez et maintenez pendant 2 secondes	Verrouillage enfant activé/désactivé

### Indicateurs du robot et de la station de base

Indicateur	Signification
Blanc stable	En veille ou en fonctionnement
Blanc respirant	Allumage/Appariage/Mise à jour
Rouge stable	Erreur du robot ou déconnecté

Remarque : Le panneau tactile s'éteint après 30 secondes sans opération.

## 2. Préparez-vous avant utilisation

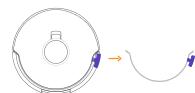
### Installez les brosses latérales

Appuyez sur les brosses latérales dans les emplacements indiqués par couleur jusqu'à ce qu'elles s'enclenchent en place.



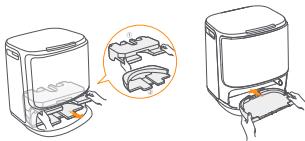
### Retirez la mousse anti-collision

- Soulevez l'autocollant du couvercle supérieur pour ouvrir le couvercle supérieur du robot et retirez la mousse anti-collision.
- Fermez le couvercle supérieur du robot.



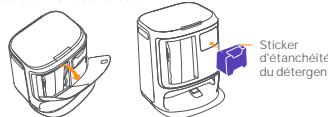
## Retirez la mousse et installez le plateau de neoyage.

- Retirez les deux morceaux de mousse qui maintiennent le robot à l'intérieur de la station de base.
- Insérez le plateau de neoyage dans la station de base et fixez-le.



## Placez le détergent

- Retirez le couvercle avant de la station de base, faites face au capuchon du détergent vers la station de base (NE PAS retirer le capuchon: assurez-vous que l'autocollant de scellement est retiré), et poussez-le horizontalement dans le compartiment à détergent.
- When the detergent is in place, put the base station front cover back.



## Ajouter de l'eau propre

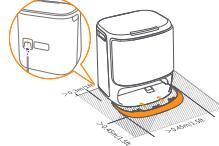
- Déclipssez le réservoir d'eau propre et remplissez-le avec de l'eau propre.
- Refermez le bouchon du réservoir d'eau propre et replacez-le dans la station de base.



## Placez la station de base

- Branchez le cordon d'alimentation à l'arrière de la station de base.
- Mettez la rampe d'extension de la station de base sur le sol et poussez-la dans le bas de la station de base jusqu'à ce qu'elle s'enclenche.
- Laissez un espace ouvert d'au moins 0.45 mètre de long devant la station de base pour que le robot entre et sorte de la station de base.

Conseils : NE PAS placer la station de base près d'une source de chaleur.



## Installation du sac à poussière pour la désinfection de la station de base

- Retirez le couvercle avant de la station de base.
- Insérez le sac à poussière dans la fente dans le sens indiqué jusqu'à ce qu'il atteigne le fond.
- Remettez le couvercle avant de la station de base.



## Paramètres de démarrage

Poussez le robot dans la station de base avec les brosse latérales tournées vers l'extérieur. La station de base émettra un bip pour indiquer que la charge est réussie et le robot s'allumera et émettra un message vocal.

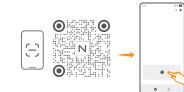


## Connectez et associez le robot dans l'application

Téléchargez l'application Narwal et suivez les instructions pour connecter et lier le robot.

Remarque : Dans la page de l'appareil de l'application, appuyez sur "Paramètres" > "Appareil" puis maintenez enfoncé "Redémarrer le robot" pendant 10 secondes pour activer/désactiver le mode d'économie d'énergie.

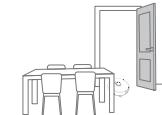
-Le mode d'économie d'énergie est uniquement disponible en Amérique du Nord.



## 3. Comment Utiliser

Avant d'utiliser le robot, assurez-vous d'avoir terminé l'installation et la configuration de la station de base dans le Chapitre 2.

### 3.1 Organiser l'environnement domestique



A. Rangez le désordre sur le sol, par exemple les câbles épars, les chiens, les pantoufles, les vêtements et les livres.



B. Ouvrez les portes des pièces à neoyer et disposez les meubles de manière à laisser le plus d'espace possible pour le neoyage.



Hauteur de franchissement d'obstacles

C. Laissez les autres portes fermées et installez la clôture pour empêcher le robot d'entrer dans des zones surélevées ou basses.



D. La hauteur maximale de franchissement d'obstacles est de 20 mm et le robot ne peut pas entrer dans les pièces avec un seuil de plus de 20 mm. Vous pouvez acheter une rampe de seuil Narwal pour aider le robot à franchir les obstacles.



E. NE PAS vous tenir devant le robot, sur le seuil ou dans des allées étroites pour éviter les omissions.

### 3.2 Cartographie

Avant de neoyer une nouvelle maison, le robot doit explorer l'environnement et créer une carte. Pour le premier neoyer, vous pouvez déclencher la cartographie en appuyant brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base ou en appuyant sur [Démarrer la cartographie] dans l'application.

Remarque :

1. Une fois qu'une carte est créée, elle peut être éditée dans l'application.

2. Veuillez ne pas déplacer la base après la création d'une carte, sinon vous devrez redémarrer la cartographie. Si de gros meubles de votre maison sont réorganisés, il est recommandé de créer une nouvelle carte.

### 3.3 Nettoyage

#### Selectionner les modes de nettoyage

Le produit est livré avec quatre modes de nettoyage intégrés : Aspiration, Lavage, Aspiration et Lavage, et Aspiration puis Lavage. Vous pouvez sélectionner et ajuster des paramètres comme les cycles de nettoyage, l'aspiration et l'humidité de la vadrouille pour chaque mode dans l'application.

#### Activer Freo Mind

Le Freo Mind est un assistant de nettoyage intelligent. Lorsqu'il est activé, le robot ajuste intelligemment les paramètres de nettoyage sans nécessiter de réglages manuels.

Vous pouvez choisir d'activer ou non Freo Mind lors du lancement d'une tâche de nettoyage dans l'application.

#### Démarrer la tâche de nettoyage

Vous pouvez démarrer le robot pour le nettoyage de trois manières :

- Appuyez sur [Démarrer le nettoyage] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] du robot pour commencer le nettoyage. Le robot activera le mode Aspirateur par défaut;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base pour commencer le nettoyage. Le robot activera le mode Aspirateur et Vadrouille par défaut;

Remarque : Vous pouvez ajuster le mode de nettoyage et définir plus de paramètres de nettoyage dans l'application.

#### Mettre en pause/reprendre la tâche en cours

Vous pouvez mettre en pause/reprendre la tâche en cours de trois manières :

- Appuyez sur [Pause]/[Reprendre] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] du robot;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base.

#### Collecte de poussière

Après le début d'une tâche d'aspiration, la station de base transfère la saleté et les débris du réservoir du robot vers le sac à poussière intégré.

Vous pouvez également appuyer sur la collecte de poussière dans l'application pour démarrer la collecte manuellement.

#### Lavage de la serpillière

Si le robot est configuré pour plusieurs passages de lavage ou si la zone à nettoyer est grande, le robot retournera automatiquement à la base pour laver la serpillière.

Le nombre de courses de lavage et la fréquence de retour peuvent être modifiés dans l'application avant le début du nettoyage, et la modification pendant la tâche de nettoyage en cours prendra effet lors de la tâche suivante.

#### Terminer la tâche en cours

Le robot se dirigera lui-même vers la station de base lorsque la tâche de nettoyage sera terminée. Vous pouvez consulter le rapport de nettoyage actuel dans l'application.

Vous pouvez mettre fin manuellement à la tâche de trois manières suivantes :

- Appuyez et maintenez [Terminer] pendant 2 secondes dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Rappel] du robot;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Rappel] ou appuyez longuement sur le bouton [Démarrer/Arrêter] de la station de base pendant 2 secondes.

#### Séchage de la Serpillière

Après le dernier cycle de lavage, le robot retournera à la station de base pour le lavage et le séchage de la serpillière. Le temps de séchage peut être modifié dans l'application.

Vous pouvez également démarrer le lavage et le séchage de la serpillière manuellement de deux manières :

- Appuyez sur [Lavage & Séchage de la Serpillière] dans l'application;
- Appuyez brièvement sur le bouton [Lavage & Séchage de la Serpillière] sur la station de base.

## 4. Paramètres

### 4.1 Caractéristiques

Robot	Station
Dimensions : 355*350*107,7 mm	Dimensions : 431*426,8*461,5 mm
Poids : -4,6 kg	Poids : -11,3 kg
Connexion sans fil : 2,4GHz, 802.11b/g/n	Entrée nominale : 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (La puissance nominale réelle est basée sur les informations figurant sur la plaque signalétique du produit.)
Entrée nominale (en charge) : 20V 2.0A	Sortie nominale : 20V--- 2.0A
Tension nominale (en fonctionnement) : 14.4V (batterie lithium-ion, >5900mAh)	Puissance nominale : Charge: 45W Chauage de l'eau: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Collecte de poussière: 450W Séchage: 65W
Wifi	
Protocole : IEEE 802.11b/g/n	
Gamme de fréquences : 2412-2472 MHz	
Max. Puissance de l'émetteur (EIRP) : 20 dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protocole : BLE 5.0	Protocole : BLE 5.0
Gamme de fréquences : 2402-2480 MHz	Gamme de fréquences : 2402-2480 MHz
Max. Puissance de l'émetteur (EIRP) : 10 dBm	Max. Puissance de l'émetteur (EIRP) : 10 dBm

### Batterie (robot)

Nombre de batteries par emballage:	1 pièce
Type de batterie:	Batterie Li-ion rechargeable
Tension nominale:	14.4V ---
Quantité de cellules par batterie:	8 pièces
Capacité nominale, Énergie nominale:	5000mAh, 72Wh

## Disponibilidad y compatibilidad regional

Basándose en consideraciones relativas a la experiencia del usuario y en los requisitos de cumplimiento legal pertinentes, los productos Narwal (y los vendedores autorizados de Narwal) lanzados oficialmente solo pueden utilizarse y recibir asistencia postventa en el país/área en el que se lanzan. Si el producto se envía a otros países o regiones, es posible que no pueda utilizar la aplicación Narwal para vincular el producto o realizar operaciones relacionadas. Para obtener la mejor experiencia de producto y servicio, le recomendamos que adquiera el producto Narwal distribuido localmente a Narwal o a los vendedores autorizados de Narwal.

Para evitar cualquier duda, los productos Narwal distribuidos por Narwal (y los vendedores autorizados de Narwal) en China continental están limitados al uso y al servicio de asistencia postventa en China continental (a estos efectos únicamente, quedan excluidos Hong Kong, Macao y Taiwán).

## 1. Producto de un vistazo

### 1.1 Lista de verificación

#### Partes principales



Robot × 1  
(1x caja de recolección de polvo y 1x cepillo de rodillo ya instalado)



Estación base × 1  
(incluye base de limpieza × 1, tanque de agua limpia × 1, depósito de agua sucia × 1)

#### Accesorios



Cepillo lateral × 2



Cable de alimentación de la estación base × 1



Detergente × 1



Bolsa para polvo × 1



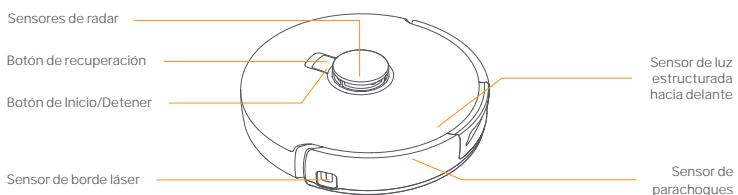
Banda de limpieza × 1



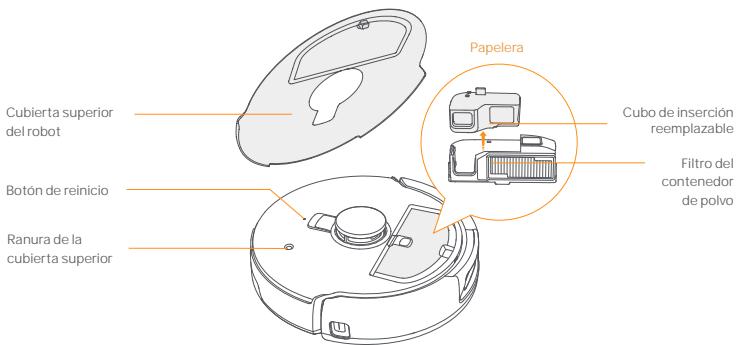
Rampa de extensión de la estación base × 1

### 1.2 Robot

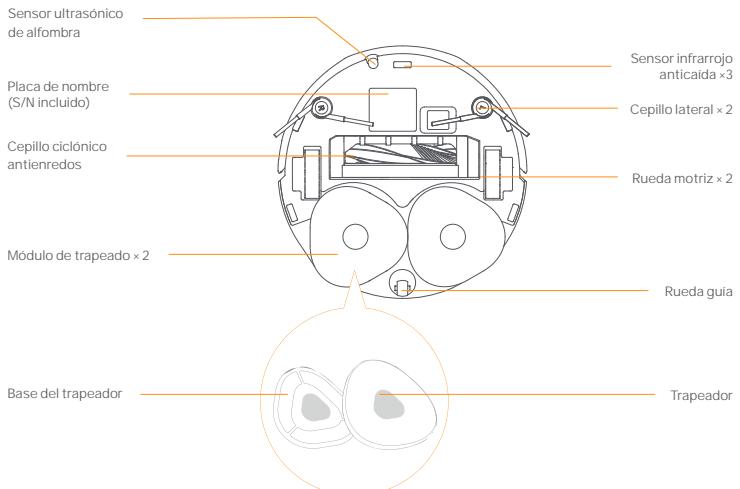
#### Frontal (cubierta superior cerrada)



#### Frontal (cubierta superior abierta)

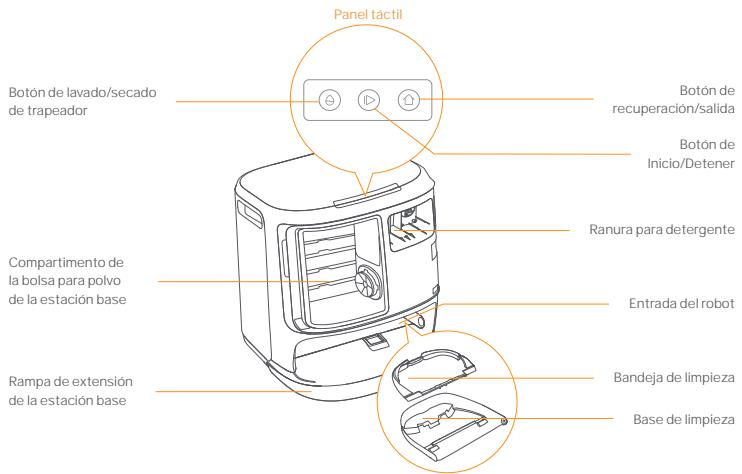


#### Fondo del robot



## 1.3 Estación base

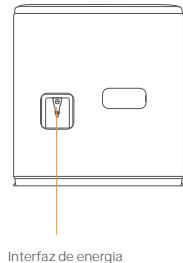
### Parte frontal de la estación base (abra la cubierta frontal)



### Frente (tapa abierta)



### Atrás



## 1.4 Botones e indicadores

### Botones de robot

Botón	Acción	Función
Iniciar/Parar ⏪	Pulsación corta	Iniciar/pausar/reanudar la tarea actual
Recordar 🏠 Home	Mantenga presionado durante 2 segundos	Encendido / apagado
	Pulsación corta	Volver a la estación base
Reiniciar •	Pulsación corta	Ingresar al modo de emparejamiento
	Mantenga presionado durante 5s	Desvincular la cuenta y borrar los datos del usuario
	Mantener pulsado durante 10s	Restaurar la configuración de fábrica

### Botones de la estación base

Botón	Acción	Función
▷	Pulsación corta	Iniciar/pausar/reanudar la tarea actual
	Mantenga presionado durante 2 segundos durante una tarea	Finalizar la tarea actual
🏡	Pulsación corta	Recuperar/Salir
	Mantenga presionado durante 10 segundos	Autocomprobación de recarga/descarga
🏡 + ▷	Pulsación corta	Iniciar/cancelar el lavado del trapeador
	Mantenga presionado durante 2 segundos	Entrar/salir del modo de emparejamiento
▷ + ⊖	Pulsación corta	Reasignación
	Mantenga presionado durante 2 segundos	Activar/desactivar bloqueo infantil
🏡 + ⊖	Mantenga presionado durante 2 segundos	Activar/desactivar bloqueo infantil

### Indicadores de robot y estación base

Indicador	Significado
Blanco fijo	En espera o en funcionamiento
Respiración dinámica blanca	Encendido/Acoplamiento/Actualización
Rojo fijo	Error o desconexión del robot

Nota: El panel táctil se oscurece si no se utiliza durante 30 segundos.

## 2. Preparación antes del uso

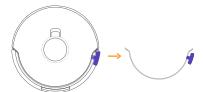
### Instale los cepillos laterales

Presione los cepillos laterales en las ranuras como lo indica el color hasta que encajen en su lugar.



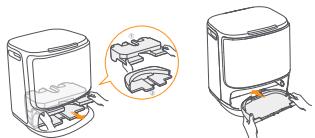
### Retire la espuma anticolisión.

- Levante la pegatina de la cubierta superior para abrir la cubierta superior del robot y retire la espuma anticolisión.
- Cierre la cubierta superior del robot.



## Retire la espuma e instale la bandeja de limpieza

- Retire las dos piezas de espuma que fijan el robot dentro de la estación base.
- Introduzca la bandeja de limpieza en la estación base y fíjela.



## Coloque el detergente

- Retire la cubierta frontal de la estación base, dirija la tapa del detergente hacia la estación base (NO retire la tapa; asegúrese de retirar la pegatina de sellado) y empuje la horizontalmente hacia el depósito de detergente.
- Cuando el detergente esté en su sitio, vuelva a colocar la tapa frontal de la estación base.



## Añadir agua limpia

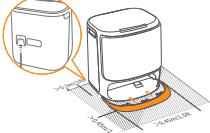
- Desenganche el depósito de agua limpia y llénelo de agua limpia.
- Cierre la tapa del tanque de agua limpia y vuelva a colocar el tanque de agua limpia en la estación base.



## Colocar la estación base

- Enchufe el cable de alimentación en la parte posterior de la estación base.
- Coloque la rampa de extensión de la estación base en el suelo y empújela hacia la parte inferior de la estación base hasta que encaje en su sitio.
- Deje un espacio abierto de al menos 0.45 metro de largo detrás de la estación base para que el robot entre y salga de la estación base.

Recomendaciones: NO coloque la estación base cerca de una fuente de calor.



## Instalación de la bolsa de polvo de desinfección de la estación base

- Retire la cubierta frontal de la estación base.
- Introduzca la bolsa recogepolvos en la ranura en la dirección marcada hasta que toque el fondo.
- Vuelva a colocar la tapa frontal de la estación base.



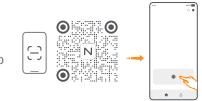
## Ajustes de arranque

Introduzca el robot en la estación base con los cepillos laterales hacia fuera. La estación base emitirá un pitido para indicar que la carga se ha realizado correctamente y el robot se encenderá solo y emitirá un mensaje de voz.



## Conectar y vincular el robot en la App

Descarga la App Narwal y sigue las instrucciones para conectar y vincular el robot.  
Nota: En la página del dispositivo de la App, toque "Configuración" > "Dispositivo" y luego mantenga presionado "Reiniciar robot" durante 10 segundos para activar/desactivar el modo de ahorro de energía.  
-El modo de ahorro de energía sólo está disponible en Norteamérica.



## 3. Modo de empleo

Antes de usar el robot, asegúrese de haber finalizado la instalación y configuración de la estación base en el Capítulo 2.

### 3.1 Organizar el entorno doméstico



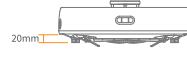
- A. Aparte del desorden del suelo, por ejemplo, cables esparcidos, trapos, zapatillas, ropa y libros.



- C. Deje cerradas las demás puertas e instale la valla para evitar que el robot entre en zonas elevadas o bajas.



- B. Abra las puertas de las habitaciones que vaya a limpiar y ordene los muebles para dejar el mayor espacio posible para la limpieza.



Altura para subir obstáculos

- D. La altura máxima de cruce de obstáculos es de 20 mm y el robot no puede entrar en habitaciones con una altura de umbral superior a 20 mm. Puede adquirir la Rampa de umbral de Narwal para ayudar al robot a superar obstáculos.



- E. NO coloque delante del robot, en el umbral o en pasillos estrechos para evitar omisiones.

### 3.2 Trazar mapas

Antes de limpiar un nuevo hogar, el robot necesita explorar el entorno y crear un mapa. Antes de limpiar por primera vez, puedes activar el mapeo pulsando brevemente el botón [Inicio/Parada] en la estación base o tocando [Iniciar mapeo] en la App.

Nota:

1. Una vez creado un mapa, se puede editar en la App.
2. No mueva la estación base después de crear un mapa, o tendrá que reiniciar el mapeo. Si se reorganizan los muebles grandes de su casa, se recomienda crear un nuevo mapa.

## 3.3 Limpieza

### Seleccione los modos de limpieza

El producto incorpora cuatro modos de limpieza: Aspirar, Trapear, Aspirar y Trapear, y Aspirar y después Trapear. Puede seleccionar y ajustar parámetros como los ciclos de limpieza, la succión y la humedad del trapeador para cada modo en la App.

### Ajuste Freo Mind

Freo Mind es un asistente de limpieza inteligente. Cuando Freo Mind está activado, el robot ajustará de manera inteligente los parámetros de limpieza, sin necesidad de realizar ajustes manuales.

Puede seleccionar si desea activar Freo Mind al iniciar una tarea de limpieza en la App.

### Iniciar la tarea de limpieza

Puede iniciar el robot para la limpieza de tres formas:

- Pulse [Iniciar limpieza] en la App;
- Pulse brevemente el botón [Inicio/Parada] del robot para iniciar la limpieza. El robot activará el Modo Aspiración de forma predeterminada;
- Pulse brevemente el botón [Inicio/Parada] de la estación base para iniciar la limpieza. El robot activará el modo Aspirar y Trapear de forma predeterminada;

Nota: Puede ajustar el modo de limpieza y configurar más parámetros de limpieza en la App.

### Pausar/reanudar la tarea actual

Puede pausar/reanudar la tarea actual de tres formas:

- Pulse [Pausa] [Reanudar] en la App;
- Pulsa brevemente el botón [Inicio/Parada] del robot;
- Pulse brevemente el botón [Inicio/Parada] de la estación base.

### Recolección de polvo

Después de que comience una tarea de aspiración, la estación base transferirá la suciedad y los residuos dentro del recipiente del robot a la bolsa para polvo que se encuentra en el interior.

También puede tocar la recolección de polvo en la App para iniciar la recolección de polvo manualmente.

### Lavado del trapeador

Si el robot está configurado para varias pasadas de trapeado o la zona a limpiar es grande, el robot volverá automáticamente a la estación base para lavar el trapeador.

El número de pasadas de trapeado y la frecuencia de retorno se pueden modificar en la App antes de que comience la limpieza, y la modificación durante la tarea de limpieza actual tendrá efecto durante la siguiente tarea.

### Finalizar la tarea actual

El robot volverá a la estación base cuando finalice la limpieza. Puede ver el informe de limpieza actual en la App.

Puede finalizar manualmente la tarea de las tres formas siguientes:

- Mantén pulsado [Finalizar] durante 2s en la App;
- Pulse brevemente el botón [Home] [Recuperar] en el robot;
- Pulse brevemente el botón [Recuperar] o mantenga pulsado el botón [Inicio/parar] de la estación base durante 2 segundos.

### Secado del trapeador

Tras la última pasada del trapeador, el robot volverá a la estación base para lavar y secar el trapeador. El tiempo de secado se puede modificar en la App.

También puede iniciar el lavado y secado del trapeador manualmente de las dos formas siguientes:

- Pulse [Lavado y secado del trapeador] en la App;
- Pulse brevemente el botón [Lavado y secado del trapeador] en la estación base.

## 4. Parámetros

### 4.1 Especificaciones

Robot	Estación
Dimensiones: 355*350*107,7 mm	Dimensiones: 431*426,8*461,5 mm
Peso: ~4,6 kg	Peso: ~11,3 kg
Conexión inalámbrica: 2,4 GHz, 802.11b/g/n	Entrada nominal: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (La entrada nominal real se basa en la información de la placa de identificación del producto).
Entrada nominal (carga): 20V === 2.0A	Salida nominal: 20V === 2.0A
Tensión nominal (de funcionamiento) 14.4V === (batería de iones de litio, >5900mAh)	Potencia nominal: Carga:45W Calentamiento de agua:1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Recogida de polvo: 450W Secado:65W
Wifi	
Protocolo: IEEE 802.11b/g/n	
Rango de frecuencia: 2412-2472MHz	
Máx. Potencia del transmisor (EIRP): 20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protocolo: BLE 5.0	Protocolo: BLE 5.0
Rango de frecuencia: 2402-2480MHz	Rango de frecuencia: 2402-2480MHz
Máx. Potencia del transmisor (EIRP): 10dBm	Máx. Potencia del transmisor (EIRP): 10dBm

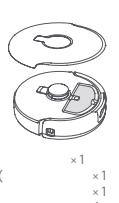
### Batería (Robot)

Cantidad de baterías por paquete:	1 pza
Tipo de batería:	Batería de Li-ion recargable
Tensión nominal:	14.4V ===
Cantidad de celdas de batería por paquete de baterías:	8 pzas
Capacidad nominal, energía nominal:	5000mAh, 72Wh

Narwal ( / )  
Narwal Freqo  
Narwal,  
Narwal),  
Narwal),  
Narwal),  
Narwal).

## 1.

## 1.1



( x1  
x1  
x1  
)

( x1  
x1,  
x1)



x 2

x 1

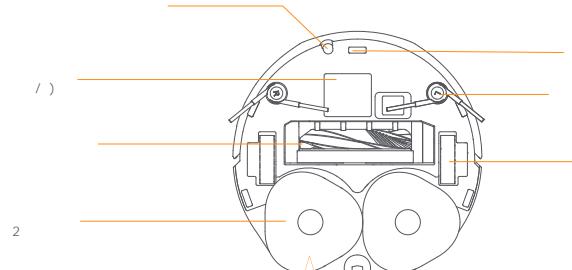
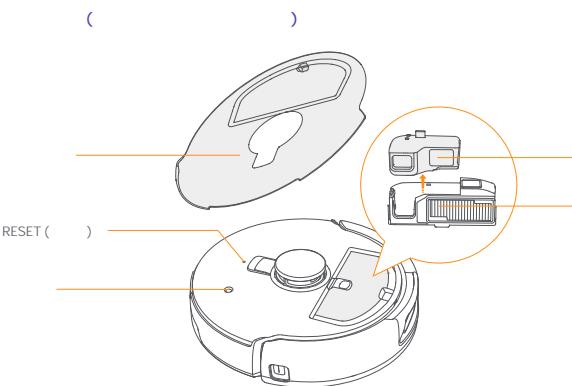
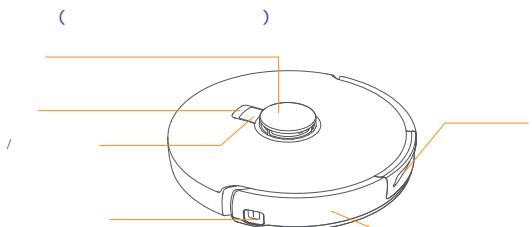
x 1

1

x 1

x 1

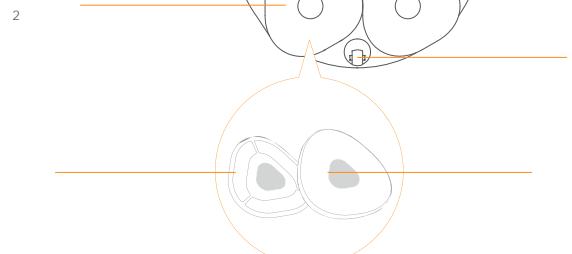
## 1.2



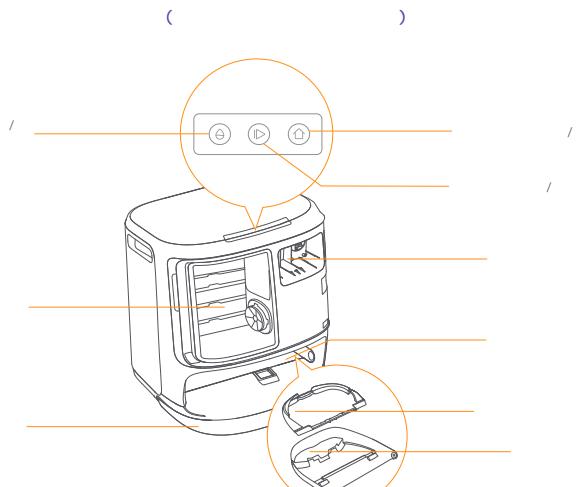
x 3

2

2

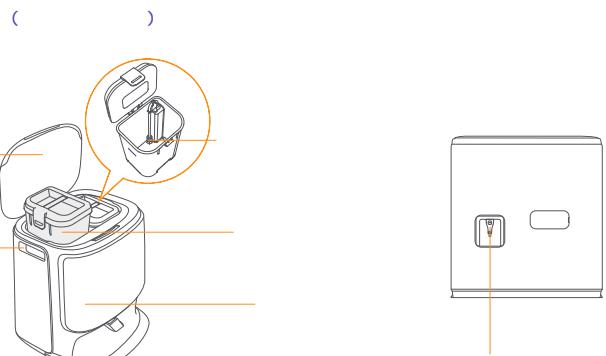


1.3

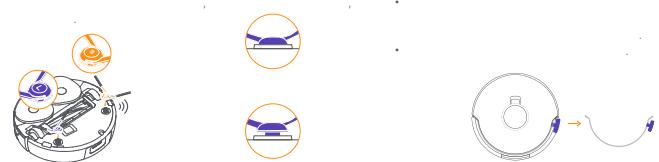


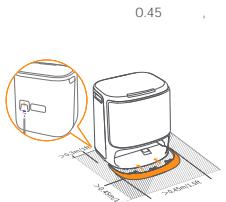
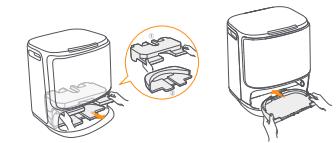
1.4

/	∅	/ /
2	/	/
Home		
•	5	
10		
▷	/ /	
2	/	
△	/	
○	10	/
△ + ▷	2	/
▷ + ○	2	
△ + ○	2	

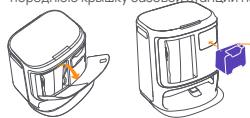


2.



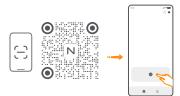


- Когда моющее средство будет на месте, верните переднюю крышку базовой станции на место.



Narwal

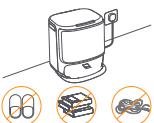
"Settings" > "Device"  
"Restart Robot"



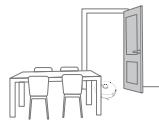
3.

2.

3.1



A.



B.



C.



D.



E.

3.2

)

1.

2.

[Start Mapping] (

Start/Stop ( )

**Freo Mind**

Freo Mind -

Freo Mind

- ⓘ [Start Cleaning] ( ) ;
- ⓘ Start/Stop ( / ) ;
- ⓘ [Start/Stop] ( / ) ;
- ⓘ [Pause]/ ⓘ [Resume] ( / ) ;
- ⓘ [Start/Stop] ( / ) ;
- ⓘ [Start/Stop] ( / ) ;

- ⓘ [Finish] ( ) ; 2
- ⓘ Home [Recall] ( ) ; 2
- ⓘ [Recall] ( ) ; 2
- ⓘ [Start/Stop] ( / ) ;

- ⓘ [Mop Washing & Drying] ( ) ;
- ⓘ [Mop Washing & Drying] ( ) ;

:355*351*107,7 mm	: 431*426,8*461,5
: -4,6	: -11,3
: 2,4 , 802.11b/g/n	: 220-240 ~,50-60 100-127 ~,50-60 ( )
( ) :20 == 2,0 A	: 20 == 2,0
( ) :14,4 ==	: 45 :1100 (220-240 ~,50-60 ) 850-1250 (100-127 ~,50-60 ) :450 :65
Wifi ( o + )	
: IEEE 802.11b/g/n	
: 2412-2472	
Máx. Potencia del transmisor (EIRP): 20dBm	
<b>Bluetooth</b>	<b>Bluetooth</b>
: BLE 5.0	: BLE 5.0
: 2402-2480	: 2402-2480
(EIRP): 10	(EIRP): 10

( )	
:	1
:	
:	14.4V ==
:	8
:	5000 , 72

## Bölgesel Kullanılabilirlik ve Uyumluluk

En iyi kullanıcı deneyimini ile ilgili yasa ve düzenlemelere uyumu sa. İamak için satı sonrası hizmet ve kullanım, Narwal'ın ürünlerini resmi olarak piyasaya sürdü. Ulke veya bölgeye (veya Narwal tarafından yetkili distribütörler) sınırlıdır. Ürün ba. ka ulke veya bölgelerde gönderilemeyecektir. En iyi ürün ve hizmet deneyimi için Narwal ürünlerini bolgenizdeki yetkili distribütör veya perakendeçilerden satın alınız纶n.

Çin Anakarasında da itlan ve satı sonrası hizmet için eri ilen Narwal ürünlerinin, Hong Kong, Makao ve Tayvan hariç olmak üzere, yetkili distribütörler ve Çin Anakarası sine ri old. u aúkça belirtiliyor.

# 1. Bir Bakı ta Ürün

## 1.1 Kontrol listesi

### Ana parçalar



Robot x 1  
(Toz toplama kutusu x 1 ve Rulo firça x 1 zaten kurulu)



Ana istasyon x 1  
(Temizlik tabanı x 1, toz torbası x 1, temiz su tankı x 1, kırıcı su tankı x 1 dahil)

### Aksesuarlar



Yan firça x 2



Ana istasyon güç kablosu x 1



Deterjan x 1



Toz Torbası x 1



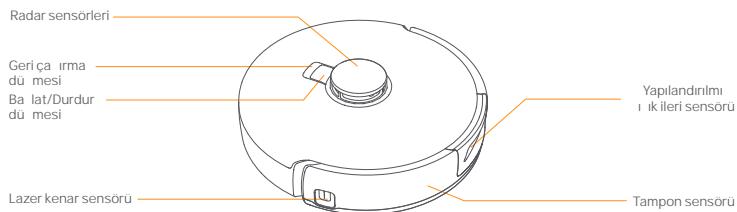
Temizleme Tepsisi x 1



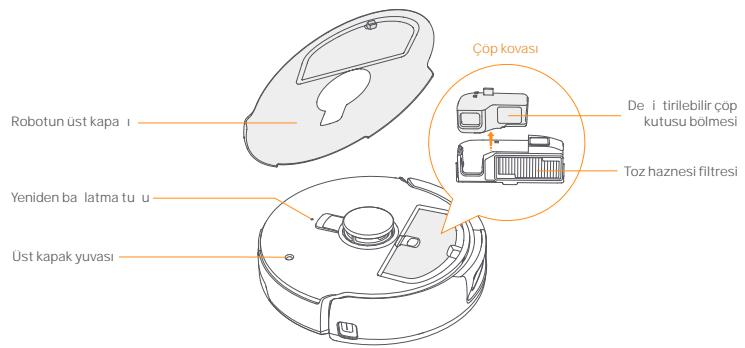
Ana istasyon uzatma rampası x 1

## 1.2 Robot Aksesuari

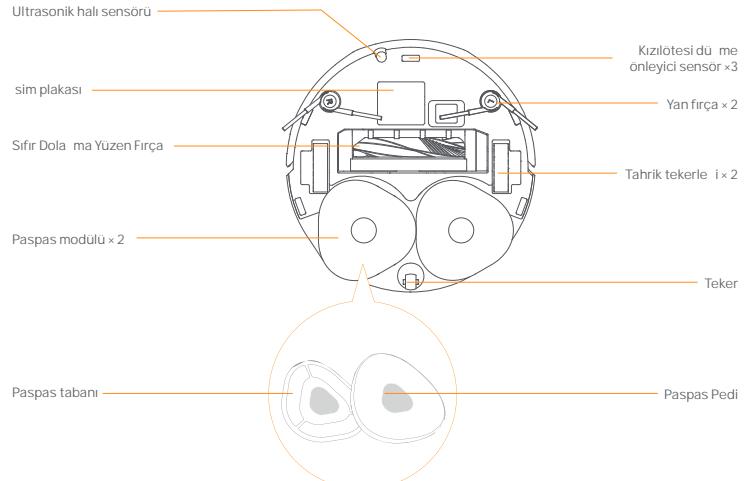
### Ön (üst kapak kapalı)



### Ön (üst kapak açık)

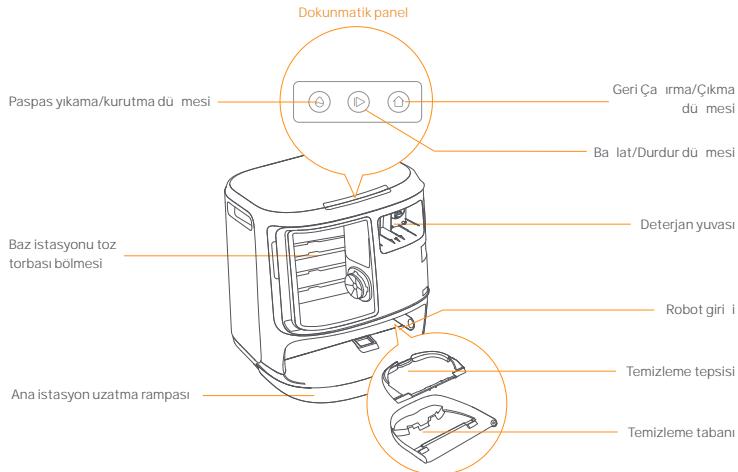


### Robotun alt kısmı

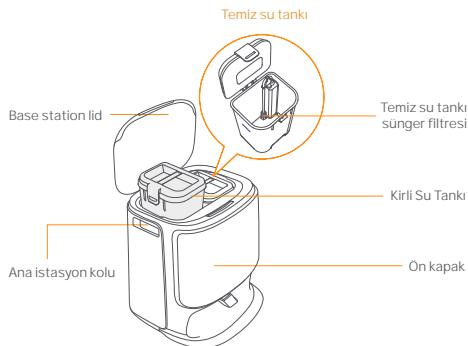


## 1.3 Ana istasyon

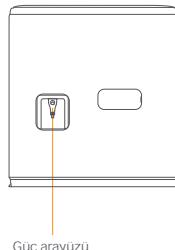
### Ana istasyon öni (ön kapa i açın)



### Ön (kapak açık)



### Geri



## 1.4 Dümeler ve göstergeler

### Robot dü meleri

Dü me	Aksiyon	İev
Ba lat/Durdur	Kısa bası	Geçerli görevi başlat/duraklat/devam et
	2 saniye basılı tutun	Çalışma/kapalı
Geri Çama irma	Kısa bası	Ana istasyona geri dön
Home	Kısa bası	E le türme moduna girin
Sıfırla	5 saniye boyunca basılı tutun	Hesabın bağlantısını kaldırın ve kullanıcı verilerini temizleyin
	10 saniye boyunca basılı tutun	Fabrika ayarlarını geri yükle

### Ana istasyon dü meleri

Dü me	Aksiyon	İev
▷	Kısa bası	Geçerli görevi başlat/duraklat/devam et
	Bir görev sırasında 2 saniye basılı tutun	Mevcut görevi sonlandır
◻	Kısa bası	Geri Çama irma/Cıkma
⊖	Kısa bası	Paspas yıkamayı başlat/iptal et
	10 saniye basılı tutun	Yeniden doldurma/bölmeye otomatik kontrolü
◻ + ▷	2 saniye basılı tutun	E le türme moduna girin/çıkın
▷ + ⊖	2 saniye basılı tutun	E lemeyi yeniden başlat
◻ + ⊖	2 saniye basılı tutun	Çocuk Kiliti açık/kapalı

### Robot ve ana istasyon göstergeleri

Göstergə	Anlam
Sabit beyaz	Bekləmede veya çalışır
Beyaz nefes	Açma/E le türme/Guncelleme
Sabit Kırmızı	Robot hatası veya bağlantısı kesildi

Not: 30 saniye boyunca herhangi bir işlem yapılmadıında dokunmatik panel kararlıdır.

## 2. Kullanmadan Önce Hazır Olun

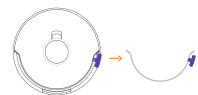
### Yan fırçaları takın

Yan fırçaları, yerine oturana kadar renkle gösterilen yuvalara bastırın.



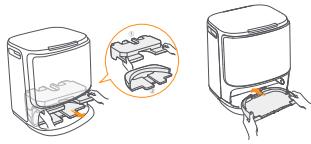
### Çarpı ma önleyici köpü ü çkarın

- Robotun üst kapa ini açmak için üst kapak etiketini kaldırın ve çarpmaya önleyici köpükü çıkarın.
- Robotun üst kapa ini kapatın.



## Köpük üçüklerin ve temizleme tepeşini takın

- Robotu baz istasyonunun içinde sabitleyen iki köpük parçasını çıkarın.
- Temizleme tepeşini baz istasyonuna yerle tırın ve sabitleyin.



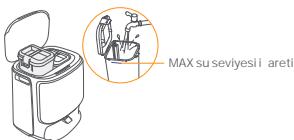
## Deterjanı yerle tırın

- Ana istasyonun on kapa ini çıkarın, deterjan kapa ini ana istasyona on kapa ini çevirin (kapa i ÇIKARMAYIN; sizdirmazlık etiketinin çıkarıldığı indan emin olun) ve deterjan kutusunun içine yayat olarak itin.
- Deterjan yerine oturdu onda ana istasyonun on kapa ini geri takın.



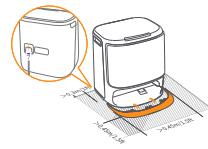
## Temiz su ekleyin

- Temiz su tankının kapa ini açın ve temiz suyla doldurun.
- Temiz su tankı kapa ini kapatin ve temiz su deposunu tekrar ana istasyona yerle tırın.



## Ana istasyonu yerle tırın

- Güç kablosunu ana istasyonun arkasına takın.
- Ana istasyon uzaştırma rampasını zemine koyn ve yerine oturana kadar ana istasyonu alt kısmına on kudu itin.
- Robotun ana istasyona girip çıkışabilmesi için ana istasyonun onunde en az 0,45 metre uzunlu unda açık alan bırakın.  
puçları: Ana istasyonu bir işi kayna inin yakınına KOYMAYIN.



## Baz istasyonu Dezenfeksiyon Toz Torbası Kurulumu

- Ana istasyonun on kapa ini çıkarın.
- Toz torbasını i areti yonde, tabana de ecek ekilde yuvaya yerle tırın.
- Ana istasyonun on kapa ini geri takın.



## Önyükleme ayarları

Robotu, yan fırçalar di ari do ru yönlendirilmiş haldeyken ana istasyona yerle tırın. Ba arılı arj sonrasında, ana istasyon tek bir sesi çırakacak ve bu noktada robot etkinle ecek ve mesajı iletmeye ba layacaktır.



## Robotu uygulamaya ba lama ve ba lama

- Narwal Uygulamasını indirin ve robotu ba lama ve ba lama talimatlarını izleyin.  
puç: 1. Uygulama cihaz sayfasında "Ayarlar" > "Cihaz'a dokunun ve ardından güç tasarrufu modunu açmak/kapatmak için "Robotu Yeniden Ba lat" du mesine 10 saniye basılı tutun.  
-Bekleme modu yalnızca Kuzey Amerika'da kullanılabilir



## 3. Nasıl Kullanılır

Robotu calı tırmadan önce lütfen Bölüm 2'de özetlenen kurulumun ve ana istasyon yapılandırmasının tamamlandı in dan emin oln.

### 3.1 Ev ortamını düzenleyin



- A. Yerdeki da inikli i (örne in da inik kablolar, paçavralar, terlikler, giysiler ve kitaplar) ortadan kaldırın.



- B. Temizlenecek odaların kapılarını açın ve mobilyaların temizlik içi mümkün oldu unca fazla yer bırakacak ekilde düzenleyin.



Engel tırmanma yüksekli 20mm

- C. Di er kapıları kapalı bırakın ve robotun yüksek veya alçak alanlara girmesini önlemek için çit takın.



- D. Maksimum engel geçme yüksekli 20 mm'dir ve robot, e ik yüksekli 120 mm'nin üzerinde olan odalara giremez. Robotun engellerin üzerinden ve etrafından daha verimli bir ekilde tırmamasına yardımcı olmak için Narwal E ik Rampası satın alabilirsiniz.



- E. hımdan kaçınmak için robotun önünde, e ikté veya doruklarda DURMAYIN.

### 3.2 Haritalama

- Yeni bir evi temizlemeden önce robotun çevreyi ke fetmesi ve bir harita olu turması gerekiyor. Ik temizlikten önce ana istasyondaki [Ba lat/Durdur] du mesine kısa basılarak veya Uygulamada [Haritalamayı Ba lat] o esine dokunarak ba latılabilir.  
Not:  
1. Bir harita olu turulduktan sonra Uygulamada düzenlenenebilir.  
2. Bir harita olu turulduktan sonra ana istasyonun ta mması, haritalama sürecinin yeniden ba latılmasını gerektirecektir. Bir ki inin iç mekanındaki önemli mobilyalar yeniden düzenlenide yeni bir harita olu turulması tavsiye edilir.

### 3.3 Temizleme

#### Temizleme modlarını seçin

Üründe dört temizleme modu entegre edilmişdir: süpürme, paspas, süpürme ve paspas ve süpürme sonrası paspas. Uygulama, kullanıcılardan her mod için emme, temizleme döngülerini ve paspas nemi gibi parametreleri seçip ayarlayabilirsiniz.

#### Freo Mind'i Ayarla

Freo Mind akıllı bir temizlik asistanıdır. Freo Mind açıldıında robot, manuel ayara gerek kalmadan temizlik parametrelerini akıllıca ayarlayacaktır. Uygulamada bir temizlik görevi başladığında Freo Mind etkinleştirebilir ve paspasını seçebilirsiniz.

#### Temizleme görevine başlayın

Robotu temizlik için aşağıdaki adımları takip edin:

- Uygulamada [Temizle] / [Bağla] tuşuna basın.
- Temizlemeye başlamak için robotun üzerindeki [Bağla/Durdur] düğmesine kısa basın. Robot, varsayılan olarak Süpürme Modunu etkinleştirir.
- Temizleyiciyi başlatmak için ana istasyondaki [Bağla/Durdur] düğmesine kısa basın. Robot, varsayılan olarak Süpürme ve Paspas Modunu etkinleştirir.

Not: Uygulamada temizleme modunu ayarlayabilir ve daha fazla temizleme parametresi ayarlayabilirsiniz.

#### Gecerli görevi duraklatın/devam et

Geçerli görevi bırakarak devam etme işlemi yapabilirsiniz:

- Uygulamada [Duraklat] / [Devam Et] tuşuna basın.
- Robot aki [Bağla/Durdur] düğmesine kısa basın;
- Ana istasyondaki [Bağla/Durdur] düğmesine kısa basın.

#### Toz toplama

Vakumlama görevi başladığtan sonra baz istasyonu, robotun havasındaki kir ve kalıntıları içindeki toz torbasına aktaracaktır.

#### Paspas yıkama

Robot, birden fazla paspaslama geçtiğinde temizlik programını sa veya temizlenecek alan genişletecektir. Temizlenmemesi gereken alan paspaslamak için otomatik olarak ana istasyona dönecektir.

Temizleme ilemlerinin sayısı ve geri dönüş sıklığı, temizlik başlamadan önce Uygulamada de tirilebilir ve mevcut temizlik görevi sırasında yapılan de tıklık, bir sonraki görev sırasında etkili olur.

#### Mevcut görevi sonlandır

Temizlik bittiğinde robot kendi kendine ana istasyona geri dönecektir. Mevcut temizlik raporunu Uygulamada görebilirsiniz.

Görevi başladığında manuel olarak silinenlerini silin:

- Uygulamada [Bitir] tuşunu 2 saniye basılı tutun;
- Robot aki [Geri Çaır] düğmesine kısa basın;
- [Geri Çaır] düğmesine kısa basın veya ana istasyondaki [Bağla/Durdur] düğmesini 2 saniye boyunca basılı tutun.

#### Paspas Kurutma

Son silme işleminden sonra robot, paspasın temizlenmesi ve kurutulması için ana istasyona dönecektir. Uygulama, kuruma süresinin de tırılmasına olanak tanır.

Ayrıca paspasın manuel olarak yıkaması ve kurutulması iki adımda başlayabilirsiniz:

- Uygulamada [Paspas Yıkama ve Kurutma] tuşuna basın;
- Ana istasyondaki [Mop Yıkama ve Kurutma] düğmesine kısa basın.

## 4. Parametreler

### 4.1 Özellikler

Robot	Ana istasyon
Boyutlar: 355*350*107,7 mm	Boyutlar: 431*426,8*461,5mm
Ağırlık: 4,6 kg	Ağırlık: 11,3 kg
Pil: 5000 mAh	Nominal giri: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (Gerçek nominal giri, ürün bilgi plakası bilgilere dayanmaktadır.)
Nominal voltaj: 14,4V ---	Nominal çıkış : 20V --- 2,0A
Anma gücü: 65W	Anma gücü: arj: 45W Su işitme: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Toz toplama: 450W Kurutma: 65W
Wi-Fi (robot)	
Protokol: IEEE 802.11b/g/n	
Frekans Aralığı: 2412-2472 MHz Maks. Verici Gücü (EIRP): 20 dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protokol: BLE 5.0	Protokol: BLE 5.0
Frekans Aralığı: 2402-2480MHz	Frekans Aralığı: 2402-2480MHz
Maks. Verici Gücü (EIRP): 10dBm	Maks. Verici Gücü (EIRP): 10dBm

### Pil (Robot)

Pil Paketi Paket Başına Adedi:	1 adet
Pil Türü:	arj Edilebilir Li-ion Pil
Nominal Gerilim:	14,4V ---
Pil Paketi Başına Pil Hacmi Sayısı:	8 adet
Nominal Kapasite, Nominal Enerji:	5000 mAh, 72 Wh

Dost pno i kompatybilno regionalna

Aby zapewni optymalne wrażenia u użytkownika i zgodno z odpowiednimi przepisami prawa i regulacjami, produkty oficjalnie sprzedawane przez Narwal (i dystrybutorów autoryzowanych przez Narwal) mogą być używane i uzyska obsług sprzedawca tylko w kraju/regionie, w którym zostały wydane. Je il produkt zostanie wysłany do innego kraju lub regionu, mo e nie w mo ilwe korzystanie z aplikacji Narwal Free w celu powi zania i obsługi produktu. Aby uzyska najlepsz jako produktu i obsługi, zalecamy zakup produktów Narwal sprzedawanych lokalnie przez Narwal lub dystrybutorów autoryzowanych przez Narwal.

W celu unikni cia w tylu ci, produkty Narwal sprzedawane w Chinach kontynentalnych przez firm Narwal (i dystrybutorów autoryzowanych przez Narwal) mogą być używane i obj te obsługa sprzedawca wyl cnie w Chinach kontynentalnych (wyl czeniem regionów Hongkongu, Makau i Tajwanu).

## 1. Produkt w skrócie

### 1.1 Lista kontrolna

Główne części



Robot x 1  
(Pojemnik na kurz x 1 i szczotka walcowa x 1 są już zainstalowane)



Stacja bazowa x 1  
(w tym podstawa czyszcz ca x 1, zbiornik czystej wody x 1, zbiornik brudnej wody x 1)

Akcesoria



Szczotka boczna x 2



Przewód zasilający stacji bazowej x 1



Detergent x 1



Worek na kurz x 1



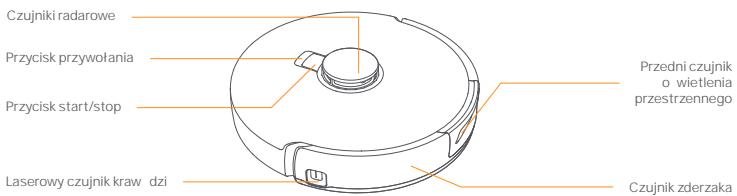
taca czyszcz ca x 1



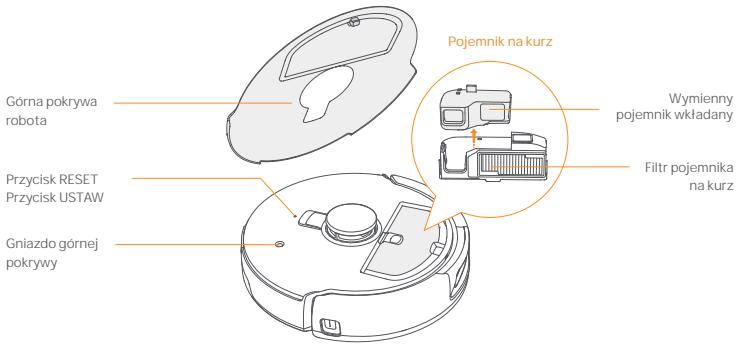
Rampa przednia ca stacji bazowej x 1

### 1.2 Robot

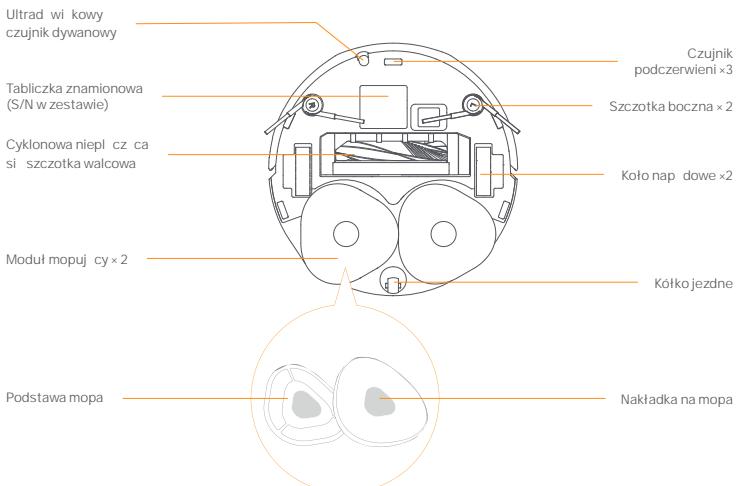
#### Przód (góra pokrywa zamkni ta)



#### Przód (góra pokrywa otwarta)

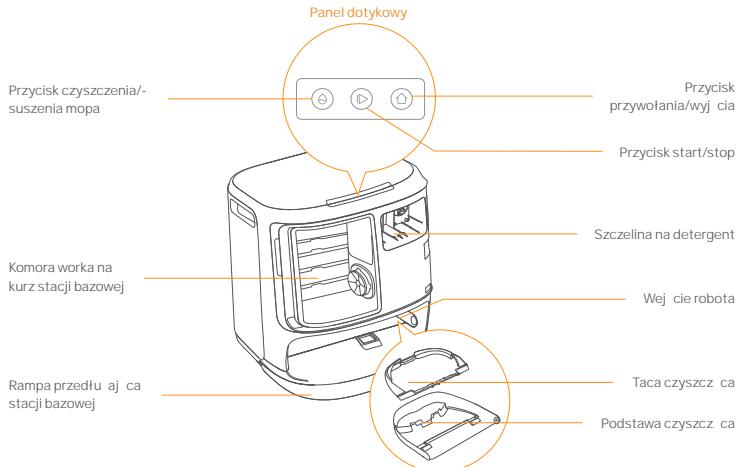


#### Spód robota

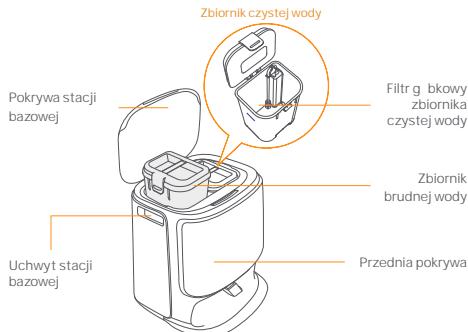


## 1.3 Stacja bazowa

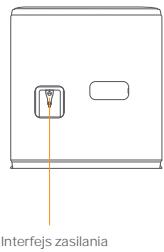
Przód stacji bazowej (proszę otworzyć przedni pokryw )



Przód (pokrywa otwarta)



Wstecz



## 1.4 Przyciski i wska. niki

### Przyciski robota

Przycisk	Działanie	Funkcja
Start/Stop ⏹	Krótkie naci. ni. cie Naci. ni. i przytrzymaj przez 2s	Start/wstrzymanie/wznowienie bie. cego zadania Włączenie/wyłączenie zasilania
Przywołaj Home ⌂	Krótkie naci. ni. cie	Wróć do stacji bazowej
Reset •	Krótkie naci. ni. cie Naci. ni. i przytrzymaj przez 5s Naci. ni. i przytrzymaj przez 10s	Wejd. w tryb parowania Rozł. cz poł. czen konta i wycz. dane u. ytkownika Przywró. ustawnienia fabryczne

### Przyciski stacji bazowej

Przycisk	Działanie	Funkcja
▶	Krótkie naci. ni. cie Naci. ni. i przytrzymaj przez 2 sekundy podczas wykonywania zadania	Start/wstrzymanie/wznowienie bie. cego zadania Zakończenie zadania
⌂	Krótkie naci. ni. cie	Wycofanie/Wyjście
⊖	Krótkie naci. ni. cie Naci. ni. i przytrzymaj przez 10s	Start/anulowanie mycia mopem Auto-kontrola napełniania/rozładowywania
⌂ + ▶	Naci. ni. i przytrzymaj przez 2s	Wej. cie/wyj. cie z trybu parowania
▶ + ⊖	Naci. ni. i przytrzymaj przez 2s	Restart mapowania
⌂ + ⊖	Naci. ni. i przytrzymaj przez 2s	Włączenie/wyłączenie blokady rodzicielskiej

### Wska. niki robota i stacji bazowej

Wska. niki	Znaczenie
Biały	Tryb gotowy/ci lub pracy
Migający biały	Włączenie/parowanie/aktualizacja
Stały czerwony	Błąd robota lub rozłączenie

Uwaga: Panel dotykowy ga nie po 30 sekundach bezczynno. cl.

## 2. Przygotowanie przed użyciem

### Zamontowa szczotki boczne

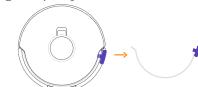
Wcisn. szczotki boczne w szczelinę wskazane kolorem, a zatrzasn. si. na swoim miejscu.



### Usun. piank antykoliżyn

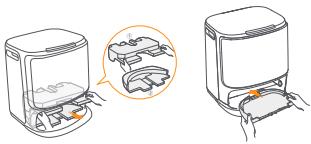
• Podnie. naklejk. na górn. pokryw tak, aby otworzy. górn. pokryw robota i usun. piank antykoliżyn.

• Zamkn. górn. pokryw robota.



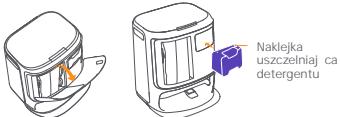
## Usuwanie pianki i instalacja czyszczaka

- Usuń dwa kawałki pianki, które zabezpieczają robota wewnątrz stacji bazowej.
- Włożyć czyszczak do stacji bazowej i przymocuj ją.



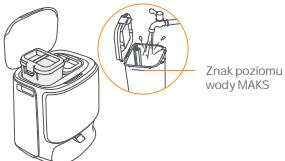
## Umieszczenie detergentu

- Zdejmij przedni pokryw stacji bazowej, skierując nasadkę detergentu w stronę stacji bazowej (NIE zdejmuj nasadki upewni się, że naklejka uszczelniająca została usunięta) i wepchnij ją poziomo do pojemnika na detergent.
- Gdy detergent jest na miejscu, założyć przedni pokryw stacji bazowej.



## Dodawanie wody

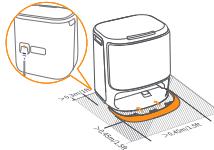
- Odkręć zbiornik czystej wody i napełnij go czystą wodą.
- Zamknij korek zbiornika czystej wody i włożyć zbiornik z powrotem do stacji bazowej.



## Umieszczenie stacji bazowej

- Podłącz czyszczak zasilający z tyłu stacji bazowej.
- Położyć rampę przednią przy stacji bazowej na podłodze i wcisnąć ją w dół do stacji bazowej, a zatrzaśnięć ją na swoim miejscu.
- Pozostawić otwarty przestrzeń o długości co najmniej 0,45 metra przed stacją bazową, aby robot mógł ją dążyć do wyjścia z stacji bazowej.

Wskazówka: NIE umieszczaj stacji bazowej w pobliżu ujęć ciepła.



## Instalacja worka na kurz do dezynfekcji stacji bazowej

- Zdejmij przedni pokryw stacji bazowej.
- Włożyć worek na kurz do szczeliny w zaznaczonym kierunku, a znajdująca się na dole.
- Założyć przedni pokryw stacji bazowej.



## Ustawienia uruchamiania

- Wsun robota do stacji bazowej boczny szczotkami skierowanymi na zewnątrz. Stacja bazowa wydaje sygnał dźwiękowy, aby wskazała, że ładowanie zostało zakończone. W momencie linii, robot włączy się i wyemituje komunikat glosowy.

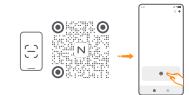


## Połączenie robota z aplikacją

- Pobierz aplikację Narwal i postępuj zgodnie z instrukcjami tak, aby połączyć ją z robota.

Uwaga: Na stronie urzędu ds. dzienia aplikacji proszę nacisnąć "Ustawienia" > "Urzędu ds. dzienia", a następnie przytrzymać przycisk "Uruchom ponownie robota" przez 10 sekund, aby połączyć z trybem oszczędzania energii.

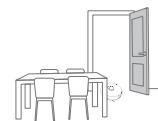
- Tryb oszczędzania energii jest dostępny tylko w Ameryce Północnej.



## 3. Jak używać

Przed rozpoczęciem korzystania z robota należy upewnić się, że instalacja i konfiguracja stacji bazowej w rozdziale 2 zostały zakończone.

### 3.1 Organizacja środowiska domowego



- A. Ustaw robot na balaganie na podłodze, np. porozrzucane kable, szmaty, kapcie, ubrania i książki.



- C. Pozostawić inne drzwi zamknięte i zainstalować ogrodzenie tak, aby uniemożliwić robotowi wjazd na podwórza, szczytu lub niskie obszary.



- D. Maksymalna wysokość przekroczenia przeszkody wynosi 20 mm, w której robot nie może wejść do pomieszczeń, w których wysokość progu przekracza 20 mm. Możesz również zakupić rampę progu Narwal tak, aby pomóc robotowi pokonywać przeszkody.



- E. NIE stawać przed robotem, na progu lub w pobliżu ciech, aby uniknąć przeciżenia.

### 3.2 Mapowanie

Przed rozpoczęciem sprzątania nowego domu robot musi zbadać otoczenie i stworzyć mapę. Przed pierwszym czyszczeniem musisz uruchomić mapowanie, naciśnij krótko przycisk [Start/Stop] na stacji bazowej lub [Rozpocznij mapowanie] w aplikacji.

Uwaga:

1. Po utworzeniu mapy możesz ją edytować w aplikacji.
2. Po utworzeniu mapy nie należy przenosić stacji bazowej, gdy spowoduje to konieczne ponowne uruchomienie mapowania. Przy zmianie układu dwóch mebli w domu zaleca się utworzenie nowej mapy.

### 3.3 Czyszczenie

#### Wybór trybów czyszczenia

Produkt posiada cztery wbudowane tryby czyszczenia: Odkurzanie, mopowanie, odkurzanie z mopowaniem oraz odkurzanie i mopowanie. W aplikacji można wybrać i dostosować parametry, takie jak cykle czyszczenia, ssanie i wilgotno-mopa dla tego trybu.

#### Ustaw Freo Mind

Freo Mind to inteligentny asystent sprzątania. Po wcześniejszym ustawieniu Freo Mind robot automatycznie dostosuje parametry czyszczenia, bez konieczności ręcznego ustawiania.

Możesz wybrać, czy aktywna Freo Mind podczas rozpoczęcia zadania sprzątania w aplikacji.

#### Rozpoczęcie zadania czyszczenia

Robot można uruchomić na trzy sposoby:

- Naciśnij przycisk [Rozpocznij czyszczenie] w aplikacji;
- Krótko naciśnij przycisk [Start/Stop] na robocie, aby rozpocząć czyszczenie. Robot domyślnie aktywuje tryb odkurzania;
- Krótko naciśnij przycisk [Start/Stop] na stacji bazowej, aby rozpocząć czyszczenie. Robot domyślnie aktywuje tryb odkurzania i mopowania;

Uwaga: W aplikacji można dostosować tryb czyszczenia i ustawić właściwe parametry czyszczenia.

#### Pauza/wznowienie bieżącego zadania

Pauza /wznowienie bieżącego zadania można przeprowadzić na trzy sposoby:

- Naciśnij przycisk [Pauza]/[Wznow] w aplikacji;
- Krótko naciśnij przycisk [Start/Stop] na robocie;
- Krótko naciśnij przycisk [Start/Stop] na stacji bazowej.

#### Zbieranie kurzu

Po rozpoczęciu odkurzania stacja bazowa przeniesie brud i zanieczyszczenia z pojemnika robota do znajdującego się w nim worka na kurz.

Można tak naciśnąć przycisk zbierania kurzu w aplikacji, aby uruchomić zbieranie kurzu ręcznie.

#### Czyszczenie mopa

Jeśli robot ustawiony jest na wielokrotne mopowanie lub obszar do czyszczenia jest duży, robot automatycznie powróci do stacji bazowej w celu wyczyszczenia mopa.

Liczba cykli mopowania i czas stotliwości powrotu można zmodyfikować w aplikacji przed rozpoczęciem czyszczenia, a modyfikacja podczas bieżącego zadania czyszczenia będzie obowiązywać podczas następnego zadania.

#### Zakończenie zadania

Po zakończeniu czyszczenia robot samodzielnie powróci do stacji bazowej. W aplikacji można wyświetlić raport czyszczenia.

Zadanie można zakończyć ręcznie na trzy sposoby:

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk [Zakończ] przez 2 sekundy w aplikacji;
- Krótko naciśnij przycisk [Home] [Przywołaj] na robocie;
- Krótko naciśnij przycisk [Przywołaj] lub naciśnij i przytrzymaj przycisk [Start/Stop] na stacji bazowej.

#### Suszenie mopa

Po zakończeniu ostatniego mopowania robot powróci do stacji bazowej w celu umycia i wysuszenia mopa. Czas suszenia można zmodyfikować w aplikacji.

Czyszczenie i suszenie mopa można również rozpoczęć ręcznie na dwa sposoby:

- Naciśnij przycisk [Czyszczenie i suszenie mopa] w aplikacji;
- Krótko naciśnij przycisk [Czyszczenie i suszenie mopa] na stacji bazowej.

### 4. Parametry

#### 4.1 Specyfikacje

Robot	Stacja
Wymiary: 355*350*107,7mm	Wymiary: 431*426,8*461,5mm
Waga: ~4,6 kg	Waga: ~11,3 kg
Połączenie bezprzewodowe: 2.4GHz, 802.11b/g/n	Wejście znamionowe: 220-240V~, 50-60Hz/ 100-127V~, 50-60Hz (Rzeczywista znamionowa moc wejściowa jest oparta na informacjach z tabliczki znamionowej produktu.)
Znamionowe wejście (ładowanie): 20V === 2,0A	Wyjście znamionowe: 20V === 2,0A
Napięcie znamionowe (przy pracy): 14,4V === (bateria litowo-jonowa, >5900mAh)	Moc znamionowa: Ładowanie: 45W Ogrzewanie wody: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Zbieranie kurzu: 450W Suszenie: 65W
Wi-Fi (robot)	
Protokół: IEEE 802.11b/g/n	
Zakres częstotliwości: 2412-2472MHz	
Maks. moc nadajnika (EIRP): -20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Protokół: BLE 5.0	Protokół: BLE 5.0
Zakres częstotliwości: 2402-2480 MHz	Zakres częstotliwości: 2402-2480 MHz
Maks. moc nadajnika (EIRP): 10dBm	Maks. moc nadajnika (EIRP): 10dBm

#### Bateria (Robot)

Ilość akumulatorów w opakowaniu:	1 szt
Typ baterii:	akumulator litowo-jonowy
Napięcie znamionowe:	14,4V ===
Ilość ogniwn akumulatorowych w zestawie akumulatorowym:	8 szt
Pojemność znamionowa, energia znamionowa:	5000 mAh, 72 Wh

## Tính Kỹ Dụng Tí Khu Vực và Tính Thích

mô hình robot có thể tự động di chuyển theo hướng của robot. Narwal có khả năng tránh các vật cản như cửa sổ, cửa ra vào, tivi, v.v. Sau khi di chuyển qua một số vật cản, robot sẽ tự động điều chỉnh hướng di chuyển. Ngoài ra, robot còn có khả năng nhận biết và tránh các vật cản như cửa sổ, cửa ra vào, tivi, v.v. Sau khi di chuyển qua một số vật cản, robot sẽ tự động điều chỉnh hướng di chuyển.

Trong quá trình làm việc, robot sẽ tự động tránh các vật cản như cửa sổ, cửa ra vào, tivi, v.v. Sau khi di chuyển qua một số vật cản, robot sẽ tự động điều chỉnh hướng di chuyển.

## 1. Sản Phẩm

### 1.1 Danh Mục

#### Bộ Phân Phối



Robot ×1  
(Hộp gồm: 1x1, và Chìa khóa, ánh sáng)



Sac ×1  
(vệ sinh ×1, túi rác ×1, bình nước ×1, bình nước nhỏ ×1, bình nước lớn ×1)

#### Phụ Kiện



Chăn nhì ×2



Dây nguồn ×1



Chìa khóa ×1



Túi rác ×1

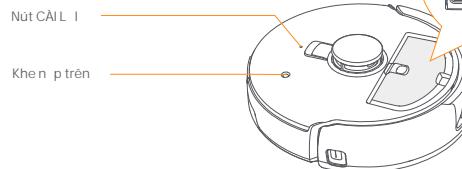
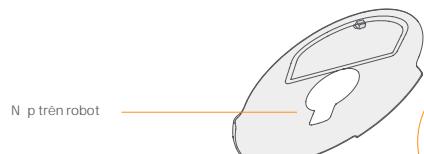


Khay vệ sinh ×1

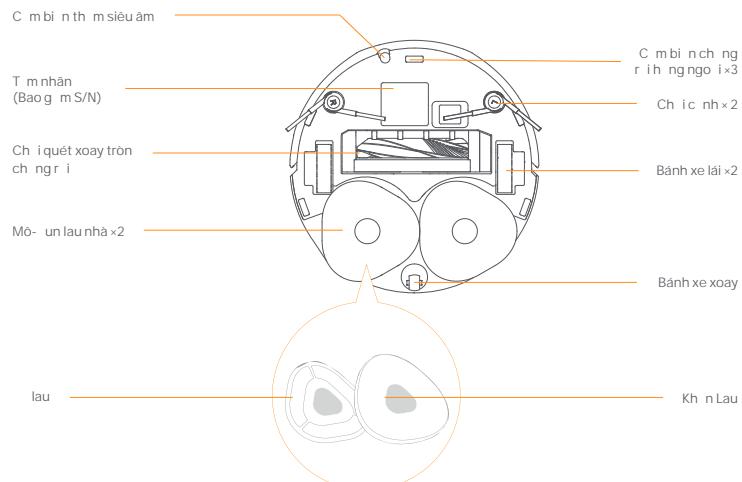


Chỗ chứa đồ ×1

## Mô Tả Cân Phân



## Phân Tích Robot



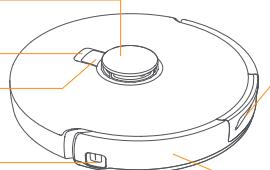
### 1.2 Phân Tách Robot

#### Mô Tả Cân Phân

##### Cảm Biến Radar

##### Nút Ghi Vị

##### Nút Bật/Tắt/Đóng



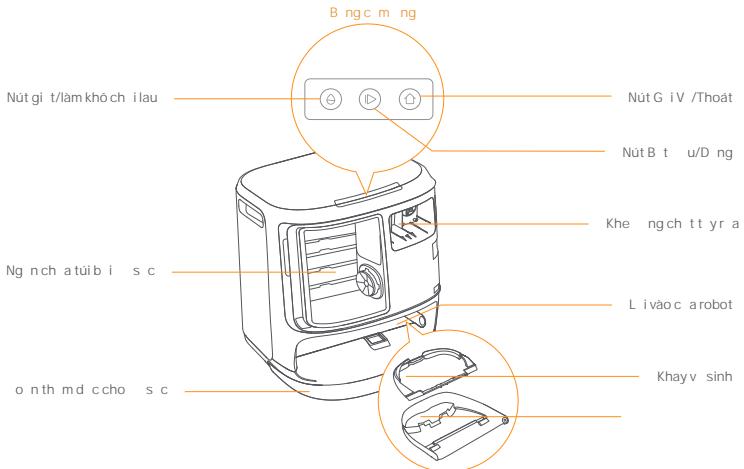
Cảm biến chuyển đổi ánh sáng có cự ly

Cảm biến ánh sáng

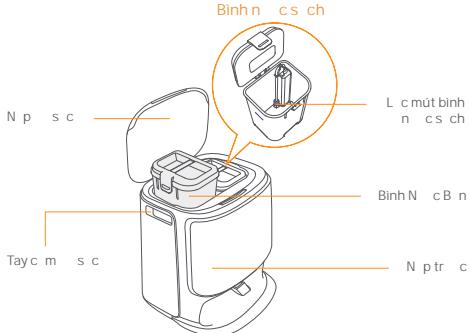
##### Cảm Biến Laser

### 1.3 S C

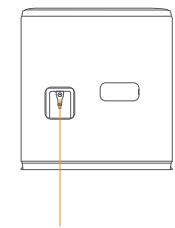
M t tr c c a s c(m n p tr c)



M t tr c(n pm )



M tsau



### 1.4 Các nút và èn béo

Nút robot

Nút	Hành ng	Ch cn ng
B t u/D ng	Nh nnhanh Nh nvà gi 2giây	B t u/t md ng/ti pt cnhi mv hi nt i
G i V Home	Nh nnhanh Nh nnhanh	Quay Tr L i S c
Cài L i	Nh nvà gi 5giây Nh nvà gi trong10giây	Vào ch ghép n i H y lién k ttai kho nvàxoad li ung idung
		Khôiph ccái tg c

Nút s c

Nút	Hành ng	Ch cn ng
▷	Nh nnhanh Nh nvà gi 2giây trong khith c hí nhí mv	B t u/t md ng/ti pt cnhi mv hi nt i
◻	Nh nnhanh	Thuh i/Thoát
⊖	Nh nnhanh Nh nvà gi 10giây	T ki m tra lâm y/x
◻ + ▷	Nh nvà gi 2giây	Vào/Thoát ch ghép n i
▷ + ⊖	Nh nvà gi 2giây	B t ul i v i ct ob n
◻ + ⊖	Nh nvà gi 2giây	B t/t KhóaTr Em

èn béo robot và s c

èn béo	Ýnh a
Sáng tr ng n nh	Ch ch ho cho t ng
Nh p nháy tr ng	B t ngu n/Ghép n i/ ang c p nh t
Màu n nh	Robot bl iho cb ng tk tn i
L uy:B ng c m ng s t i lsau khi không thao tác trong 30 giây.	

### 2. Chu n B Tr c Khi S D ng

L p ch i b ên

Ng nch ic vào khenh cho nkhih p ào v trí.



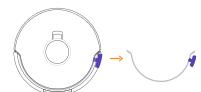
c b i u th b ng m áu s c

c l p üng cách

Không c l p üng cách

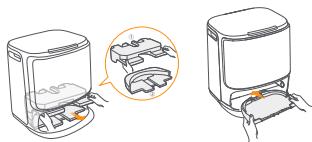
G m út ch ng vach m

- Nh cnhanh dán n p trên m n p trên robot và g m út ch ng vach m.
- óng n p trên c a robot.



## Tháo m i ng b t và l p khay v sinh vào

- Tháo hai m i ng b t c nh robot bên trong s c.
- L p khay v sinh vào s c và c nh.



## tch tt yra

- Tháo n p tr cc a s c, quay n p c ach tt yra v phia s c (KHÔNG tháo n p m b or ng nhän niêm phong à c tháo ra) và y theo chỉ u ngang vào thung ch tt yra.
- Khi ch tt yra à vào úng v tri, hãy p lin p tr c c a tr m g c.



## Thêm n cs ch

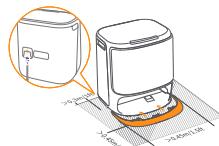
- M binh n cs ch và y n cs ch.
- Đóng náp bình nước sạch và đặt lại bình nước sạch vào để sạc.



## t s c

- Cắm dây nguồn vào phía sau để sạc.
- t o n th m d c c a s c trên sàn và y nó vào ph n áy a s c cho n kh kh p vào v tri.
- Chứa một khoảng trống ít nhất 0.45m phía trước để sạc để robot ra vào để sạc.

M o: KHÔNG t s c g nぐ n nhì t.



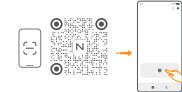
## L p ttúi ráck h trung s c

- Tháo n p tr cc a s c.
- L p túi ráck h theo h ng c ánh d u cho n khich m áy.
- L p lin p tr cc a s c.



## K tn ivàiliénk trobot trong ngD ng

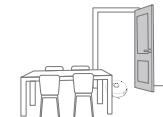
- T i xu ng ngD ng Narwal và làm theo h ng d n k tn ivàiliénk trobot.  
M o: 1.Trong trang Thị tb ngd ng ch m vào "Cài t" > "Thi tb" r inh n gi  
"Kh i ngl irobot" trong 10 gi y b t tch ti k m n ng l ng.  
-Ch ch ch kh d ng B CM.



## 3. Cách s d ng

Tr ckhis d ngrobot,hay mb o qu y v á hoán t t quá trình cài t và thi t l p s c Ch ng 2.

### 3.1 S p X p Môi Tr ng Nhà C a



- A.D n d p c trên sàn nh d y cáp v ng vãi, v i v n, dép, qu áo và sач v .



- B.M c a các phòng c nv sinh và s px p t onh i u khong giàn v sinh nh tco th .



- C. óng c a các phòng khác và l ph ng rào ng n robot vào các khu v c cao ho c th p.



## Cài tkh i ng

robot vào s cv ich ic nh h ng rongai s c s phát t i ng bim tl n chobi t qua trinh c thành công và robot s t b tngu n và pht thông báo b ng gi ng n.



- E.KHÔNG ng tr c robot, trên b cc aho cl i i h p tránh b sót.

### 3.2 L pB n

- Tr ckhi v sinh ngói nhà m i, robot c nkham phá môi tr ng và t ob n . Tr ckhi v sinh l n u, qu y v có th kich ho t v t ob n b ng cách nh nnhanh nút [B t u/D ng] trên s cho c nh n vao [B t ut ob n ] trong ng d ng.

Ghi ch:

- 1.Sau khi t ob n , qu y v có th chnh s ab n trong ng d ng.
- 2.Vui lòng khong di chuy n s c sau kh b n ct o h o qu y v ph i kh i ng l i quá trình l p b n . N u n l th t l n trong nhà c a qu y v c s px pl i, qu y v nent t ob n m.



### 3.3 V Sinh

#### Ch nch v sinh

S nph m c tichh pb nch v sinh:Hút B i,Lau Nhà,Hút B i và Lau Nhà, và Hút B ir iLau Nhà.Quý v có th ch nvà i u ch nh các thng s nh chu trnh v sinh,l chut và m ch ilau chom ich trong ng D ng.

#### Thi t l p Freo Mind

Freo Mind là tr lý v sinh thông minh.Khi b t Freo Mind, robot s i u ch nh các thng s v sinh m t cách thng minh mà khong c ncai t th công.  
B ncó th ch ncob t Freo Mind khi b t u tíc v v sinh hay khong trong ng d ng.

#### B t unhi mv v sinh

Quý v có th kh i ngrobot v sinh b ng ba cách:

- Nh nvào [B t uv sinh] trong ng d ng;
- Nh nnhanh nút [B t u/D ng] trên robot b t uv sinh.Robot s kich ho t Ch h út b i theo m c nh;
- Nh nnhanh nút [B t u/D ng] trên s c b t uv sinh.Robot s kich ho t Ch h út b i và lau nhà theo m c nh;

L úy:Quý v có th i u ch nhch v sinh và t thêm thng s lams ch trong ng d ng.

#### T md ng/ti pt cnhi mv hi nt i

Quý v có th t md ng/ti pt cnhi mv hi nt i theo ba cách:

- Nh n [T md ng]/[Ti pt c] trong ng d ng;
- Nh nnhanh nút [B t u/D ng] trên robot;
- Nh nnhanh nút [B t u/D ng] trên s c.

#### Thu gom b i

Sau khi tác h út b i b t u,tr m c s s chuy nb i b nvàm nhv n bén trong h pch a robot vào túi ch ab i bên trong.

B ncó th nh nvào tính n ng thu th pb i trong ng d ng b t u thuth pb i theo cách th công.

#### Gi tch i lau

N u robot c thi t l p lau nh i ul nh o cs d ng trên di n tich c nv sinh l n,robot s t ng quay tr l i s c gi tch i lau.

Cóth s a is l nvành nhch i lau vát nsu t quayl i trong ng d ng tr ckhi quá trình v sinh b t uv và v c s a i trong nh i mv v sinh hi nt is cóh ul c trong nh i mv t p theo.

#### K tthúc nh i mv hi nt i

Khi quá trình v sinh k tthúc,robot s t i uh ng tr l i s c.Quý v có th xem báo cáo v sinh hi nt i trong ng D ng.

Quý v có th k tthúc nh i mv th công theo ba cách sau:

- Nh nvào [Hoàn t t] trong 2 giây trong ng d ng;
- Nh nnhanh nút [Home] [Thu h i] trên robot;
- Nh nnhanh nút [Thu h i] ho c nh nvàgi nút [B t u/D ng] trên s c trong 2 giây.

#### S ych ilau

Sau l nlau cu i cùng,robot s quay tr l i s c gi t và làm khô ch ilau.Th i gian làm khô có th c i u ch nh trong ng D ng.

Quý v có th b t ug i t và làm khô ch ilau th công theo hai cách sau:

- Nh nvào [Gi t vás ych ilau] trong ng d ng;
- Nh nnhanh nút [Gi t vás ych ilau] trên s c.

## 4. Các Thông S

### 4.1 Thông S K Thu t

Robot	S c
Kích th c: 355*350*107,7 mm	Kích th c: 431*426,8*461,5 mm
Tr ng l ng: 4,6 kg	Tr ng l ng:11,3 kg
Pin: 5000 mAh	i náp u vào nhm c: 220-240V~, 50-60Hz 100-127V~, 50-60Hz ( u vào nhm c th ct d a trên thông tin trên nhãn s nph m.)
i náp nhm c:14.4V ===	i náp ura nhm c: 20V == 2.0A
Công su t nhm c:65W	Công su t nhm c: S c: 45W Làm nóng n c: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) Thu gom b i: 450W S y: 65W
Wi-Fi (robot)	
Giao th c: IEEE 802.11b/g/n	
D it ns : 2412 - 2472 MHz	
Công su t phátt i a (EIRP): 20dBm	
Bluetooth	Bluetooth
Giao th c: BLE 5.0	Giao th c: BLE 5.0
D it ns : 2402-2480 MHz	D it ns : 2402-2480 MHz
Công su t phátt i a (EIRP): 10dBm	Công su t phátt i a (EIRP): 10dBm

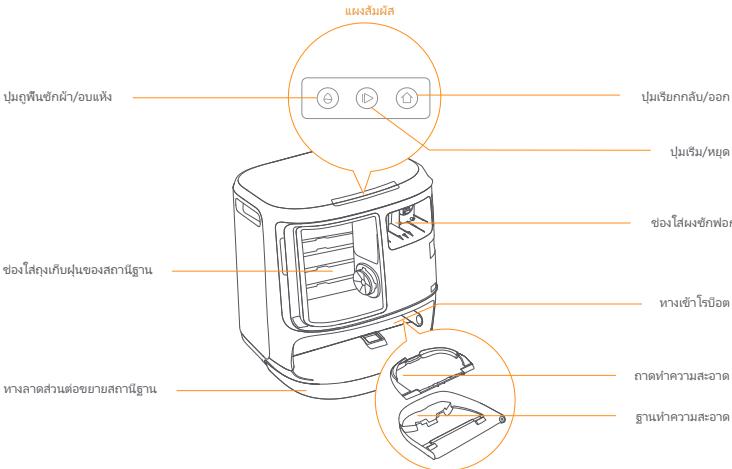
### Pin (Robot)

S I ng pin m i b :	1 pin
Lo i pin:	Pin Li-ion có th s cl i
i náp danh nh:	14.4V ===
S I ng cell pin trên m i b pin:	8cell
Công su t nhm c,N ngl ng nhm c:	5000mAh, 72Wh

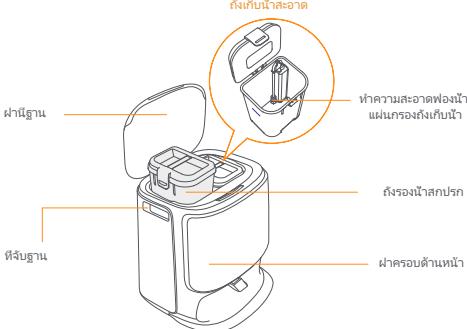


## 1.3 ด้านหน้าสกานีรูป (เปิดฝ่าครอบด้านหน้า)

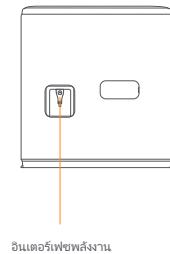
ด้านหน้าสกานีรูป (เปิดฝ่าครอบด้านหน้า)



## ด้านหน้า (เปิดฝ่า)



## กลับ



## 1.4 ปุ่มและไฟแสดงสถานะ

### ปุ่มโรบอต

ปุ่ม	การดำเนินการ	การทำงาน
เข้า/หยุด ⏪	กดสั่น ๆ	เข้า/หยุดเข้าครา/ดำเนินงานเบจจุบันต่อ
	กดล่างไว้ 2 วินาที	เปิด/ปิดเครื่อง
เข้ากลับ ⌂ Home	กดสั่น ๆ	กลับเข้ารูป
	กดสั่น ๆ	เข้ารูป
เชื่อมต่อ •	กดสั่น ๆ	เชื่อมต่อการจับคู่
	กดล่างไว้ 5 วินาที	ยกเลิกการเชื่อมต่อบัญชีและร้างข้อมูลผู้ใช้
	กดล่างไว้ 10 วินาที	ศูนย์การล้างค้างไร้ร่องรอย

### ปุ่มรูป

ปุ่ม	การดำเนินการ	การทำงาน
▷	กดสั่น ๆ	เข้า/หยุดเข้าครา/ดำเนินงานเบจจุบันต่อ
	กดล่างไว้ 2 วินาที	สั่นดูดงานเบจจุบัน
⌂	กดสั่น ๆ	เข้ากลับ/ออก
⊖	กดสั่น ๆ	เข้า/ยกเว้นการซักผ้าเมื่อบน
	กดล่างไว้เป็นเวลา 10 วินาที	การตรวจสอบการติดต่อแบบจิตใจ/แบบประจิตต์แต่ง
⌂ + ▷	กดล่างไว้ 2 วินาที	เข้า/ออกจากโน้มการจับคู่
▷ + ⊖	กดล่างไว้ 2 วินาที	เรียกคืนไฟฟ้าใน
⌂ + ⊖	กดล่างไว้ 2 วินาที	เปิด/ปิดสีดับเบิลรันไดค์

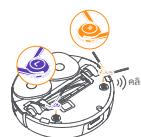
### ตัวแสดงสถานะ-โรบอตและฐาน

ตัวแสดงสถานะ	ความหมาย
สีขาวเมือง	สแตนด์บายหรือทำงาน
กะพริบเป็นเงินหายใจสีขาว	การเปิดเครื่อง/การรีเซ็ต/การรีบูต
สีแดงเมือง	หุบเมดเดชช่องหรืออุบัติการเริ่มต้นต่อ
หมุนเหด: แผงสัมผัสลงด้านหลังหานในมีการใช้งาน 30 วินาที	

## 2. เตรียมพร้อมก่อนใช้งาน

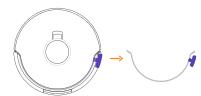
### ติดตั้งประแจช่าง

กดลงด้านล่างตามเส้นทางที่ให้มาแล้วคลิกเข้าที่



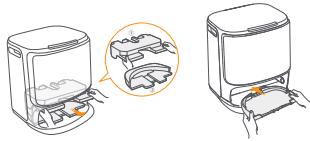
### ทดสอบไฟฟ้าบอร์ดล้องสองห้อง

- ยกหัวเกียร์หัวครอบด้านแม่พิมพ์ฝ่าครอบด้านแม่ของหุบเมดเดชและนำไฟฟ้ากลับเข้าห้อง
- ปิดฝ่าครอบด้านแม่ของหุบเมดเดช
- ถอดฝ่าครอบหัวล้องสองห้องจากโครง



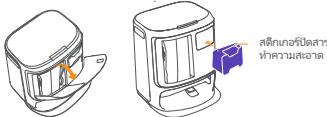
## ก่อฟโนเวอคและติดตั้งภาคท้าความสะอาด

- ก่อฟโนเวอคให้เป็นรูปตัววิรากในสกานีกราโนเวอค
- ใส่ภาคท้าความสะอาดเข้าในสกานีกราโนเวอค



## ใส่เมนซัฟฟ์ฟอก

- ก่อฝ่าครอบด้านหน้าของสกานีกราโนเวอค ห้ามใช้งานเมื่อขึ้นฟอกเข้าหากสกานีกราโน (บลากอฟฟ์ฟอก) ควรลากอบให้แน่ใจว่าได้ลอกติดห้องรบบีบหนีกออกแล้วๆ จากนั้นเพิ่งนำลงในถังใส่เมนซัฟฟ์ฟอกในแมวนม
- ใส่ฝ่าครอบห้ามสะอาดเข้าไป ให้ฝ่าครอบด้านหน้าของสกานีกราโนเล็กเข้า ถึง



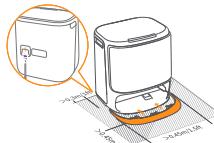
## เติมน้ำสะอาด

- ปลดเก็บน้ำสะอาดออกจากแล้วเติมน้ำสะอาดลงไป
- ปิดฝ่าเด่นน้ำสะอาด และใส่ฝ่าเด่นน้ำสะอาดกลับเข้าไปในสกานีกราโน



## วางฐาน

- เชิญสบายน้ำไฟฟ้าด้านหลังของสกานีกราโน
- วางหางลาดส่วนต่อขยายบนพื้นแล้วติดลงไปที่ด้านล่างของสกานีกราโน จับหางหักคลิกเข้าที่
- บันทีน้ำไฟฟ้าให้ลงมาจนถึง 0.45 เมตร / 1.5 ฟุตด้านหน้าสกานีกราโน เพื่อให้เบื้องต้นเข้าและออกจากสกานีกราโนได้
- เคล็ดลับ: ยืดหางฐานให้ลึกกึ่งแหล่งความชื้น



## การติดตั้งกุญแจนุ่มเข้าสกานีกราโน

- ก่อฝ่าครอบด้านหน้าของสกานีกราโน
- ใส่กุญแจนุ่มเข้าไปในช่องไฟติดห้างที่หัวเครื่องหมายไว้เจนกระหงส์ด้านล่าง
- ใส่ฝ่าครอบด้านหน้าของสกานีกราโนกลับเข้าที่



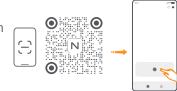
## การตั้งค่าการบูรณาการ

- ตั้งหนูแพลตฟอร์มไว้ในสกานีกราโนโดยให้เบรคด้านเข้าที่ด้านนอกสกานีกราโนและส่งบันทีน้ำมีเครื่องพ่อระบุภารชาติสำราเร็จ และหุ้นเมดจะเปิดเครื่องเริ่มต้นและแจ้งชื่อความเสี่ยง



## เชื่อมต่อและสกานีกราโนที่ไม่แยก

- สแกนรหัสเพื่อดาวน์โหลดแอป Narwal Freo และรากตามคำแนะนำในการเชื่อมต่อและรันกูรีบอต เคล็ดลับ: 1 ในหน้าจอกรุณามองไปทางขวา > “การตั้งค่า” > “อุปกรณ์” จากนั้นกด “รีเซ็ตห้องทุ่มแผล” ดังไว้ในเวลา 10 วินาทีเพื่อตั้งค่า/ปิดในคราวหุ้นเมดส์ลง
- ในคลอดแต่เดียวมีเฉพาะโน้มเรียกหนึ่งเท่านั้น



## 3. วิธีการใช้งาน

- ก่อเจาะไข่รีบอต โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าหน้าไม่ได้เสร็จสิ้นการติดตั้งและการตั้งค่าฐานในบทที่ 2 เมื่อเรียบร้อยทั้งหมด ก่อนตั้งห้องทุ่มแผลให้ก่อตั้งห้องทุ่มแผลออกแล้ว

### 3.1 จัดระเบียบสภาพแวดล้อมภายในบ้าน



- ก. ชั่วชั้นสังรักษากะบันเพื่อ เช่น สายไฟ ผ้าเชิ้ยว รองหัวเตียง เสื้อผ้า และหนังสือที่้ากระจัดกรจาง



- ข. เปิดประตูห้องที่จะทำความสะอาดและจัดเพื่อเร็นเนอร์ให้มีพื้นที่สุด การทำความสะอาดให้มีมากที่สุด



- ค. เปิดประตูบานเดินฯ และติดตั้งรั้วเพื่อบังกันไม้ให้เบื้องต้นเข้าไปให้เพียงเท่านี้ หรือถ้า

- ด. ความสูงในการเข้าห้องสกัดด้วยห้องสูงสุดต้อง 20 มม. และหุ้นเมดต้อง สำหรับห้องที่ไม่ต้องมีความสูงอยู่ในระดับ 20 มม. คุณสามารถซื้อห้องตัดห้องที่มีประสิทธิภาพมาก เพื่อช่วยให้หุ้นเมดเป็นชั้นสูงสุดของห้องได้



- จ. อย่าบีบหางหน้าโนรีบอต บนนร์ที่มีประชุ หรือโนมานเดียเบคฯ เพื่อหลีกเลี่ยงการล้มห้องทุ่มแผล



### 3.2 การสร้างแผนที่

- ก่อนหน้าห้องทุ่มแผลใหม่ ทุ่มเมดต้องเป็นต้องสร้างสภาพแวดล้อมและสร้างแผนที่ ก่อนทำความสะอาดครั้งแรก คุณสามารถรีบอตการห้าแผนที่ได้โดยกดคุณ ► [น้ำ/หยด] บนคาน้ำยาสีเทา หรือและ [เรืองกานาเนท] ในและ หน้าหน้าหน้า:

- เมื่อเสร็จสิ้นแล้วให้คุณจะสามารถแก้ไขได้โดยอุปกรณ์
- ในคราวหุ้นเมดส์ลงแล้ว ก่อตั้งห้องทุ่มแผลที่แล้ว หรือหุ้นเมดต้องเริ่มการหุ้นเมดให้ใหม่ หากมีการรีบอตเพื่อเริ่มหุ้นเมดให้ใหม่ ขอแนะนำให้รีบอตแผนที่ใหม่

### 3.3 การทำความสะอาด

## เลือกโหมดการทำความสะอาด

ผลิตภัณฑ์มาพร้อมกับโภมดการทำความสะอาดในลักษณะเดียวกัน คือฟองน้ำ ถุงผ้า ดูดฝุ่นและถุงพิมพ์ และ ดูดฝุ่นแล้วถูกพิมพ์ ท่านสามารถเลือกและปรับพารามิเตอร์ต่างๆ เช่น รอบการทำความสะอาด การดูด และความเร็วในการถูกพิมพ์สำหรับแต่ละโภมด ไม่ว่าจะเป็น

## ตั้งค่า Freo Mind

Freo Mind คือผู้ช่วยทำความสะอาดอัตโนมัติ เมื่อปิดใช้งาน Freo Mind Riyot จะปรับพารามิเตอร์การท่องเที่ยวตามลักษณะของห้อง เช่น การตั้งเวลาทำงาน หรือการตั้งเวลาทำงานในวันนี้ ให้สามารถทำงานได้โดยอัตโนมัติ ไม่ต้องดูแล

## เริ่มงานทำความสะอาด

ท่านสามารถเริ่มໂປ່ອຕເພື່ອທ່າງວາດໄດ້ສາມາກີ:

- และ  [เรียนทำความสอดคล้อง] ในแบบ
  - กับคุณ  [เข้ม/หยาด] แต่เด็กที่เลือกเรียนทำความสอดคล้อง เฟื่องฟูเรียนทำความสอดคล้อง หุ้นเสี้ยงจะเปิดใช้งานใหม่โดยอัตโนมัติ
  - กับคุณ  [เข้ม/หยาด] แบบสถาบันเรียน เช่น เฟื่องฟูเรียนทำความสอดคล้อง หุ้นเสี้ยงจะเปิดใช้งานใหม่โดยอัตโนมัติ

หมายเหตุ: คุณสามารถปรับโหมดทำความสะอาดและตั้งค่าพารามิเตอร์ทำความสะอาดเพิ่มเติมได้ในแอป

## ညຸດໜ້າຄຣາ/ຕໍ່ເນີນງານປັຈຸບັນຕ່ວ

ท่านสามารถหยุดชั่วคราว/ทำงานปั๊บจุบันต่อได้ตามวิธี

- แตะ [หยุดชั่วคราว] / [ดำเนินการต่อ] ในแอปฯ
  - กดปุ่ม [เริ่ม/หยุด] บนหุ่นยนต์สีเขียว
  - กดปุ่ม [เริ่ม/หยุด] บนสถานีฐานสีเขียว

การดักฟุน

หลังจากเริ่มงานนัดฟัน สภานี้จនะจะย้ายโอนสิ่งสกปรกและเศษข้าวภัยในกระป๋อง โรบอตไปยังถังเก็บฟันในนั้น

คุณยังสามารถแตะการรับรวมฟุนในแอปเพื่อเริ่มการรับรวมฟุนด้วยตนเอง

ចំណាំ

หากการเมืองต้องการสังคมที่ให้วันวานพึ่งพาอย่างเคร่งครัดเชื่อพึ่งเท่าความสงบมีความดีโดยในทุก แห่งแล้วจะก่อสันปิ้นให้สถาบันฐานะพื้นที่อีกต่อไปจึงเป็นภารกิจที่สำคัญที่สุด แต่การเมืองที่ขาดความรับผิดชอบและขาดความคิดเห็นที่ชัดเจนจะไม่สามารถดำเนินการได้ แต่การเมืองที่ขาดความรับผิดชอบและขาดความคิดเห็นที่ชัดเจนจะไม่สามารถดำเนินการได้

สืบสุธรรมปัจจุบัน

ทุนนี้จะนำทางตัวเองกลับไปยังสถานที่ทำการท่าความสะอาดสันสุด คุณสามารถดูรายงานการท่าความสะอาดปัจจุบันได้ในแอปฯ ท่านสามารถเลือกผลงานด้วยตนเองได้ตามห้ารีติไปปี:

- กด  [เสริจสัน] ค้างไว้ 2 วินาที
  - กดปุ่ม  Home [เรียกคืน] บันทุณย์แล็สเสนฯ
  - กดปุ่ม  [เรียกคืน] สันฯ หรือกดปุ่ม  [เริ่ม/หยุด] บันลักษณ์ฐานค้างไว้ 2 วินาที

การสอนผ้ามีลอน

หลังจากคว่ำฟันปลอกรักษาสิ่งที่ต้องการจะดูแลอย่างไร

หัวข้อที่นักเรียนต้องพัฒนาคุณภาพ เช่น ความคิดเห็น เทคนิค และความสามารถในการแก้ไขปัญหา

- แตะ  [การซักและอบผ้ามือ] ในแอป
  - กดใน  [การซักและอบผ้ามือ] สีน้ำเงินสถานที่จอดรถ

#### 4. พารามิเตอร์

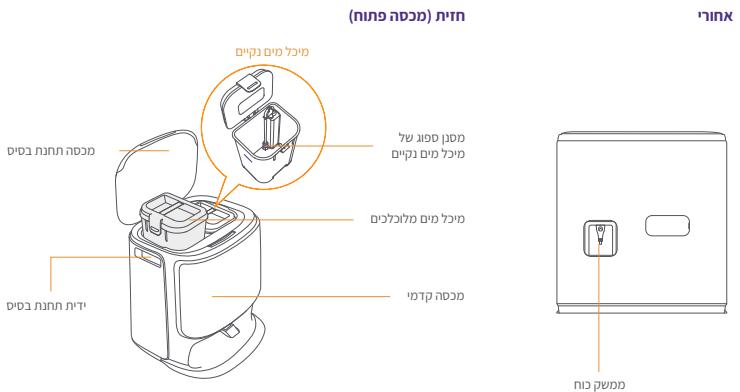
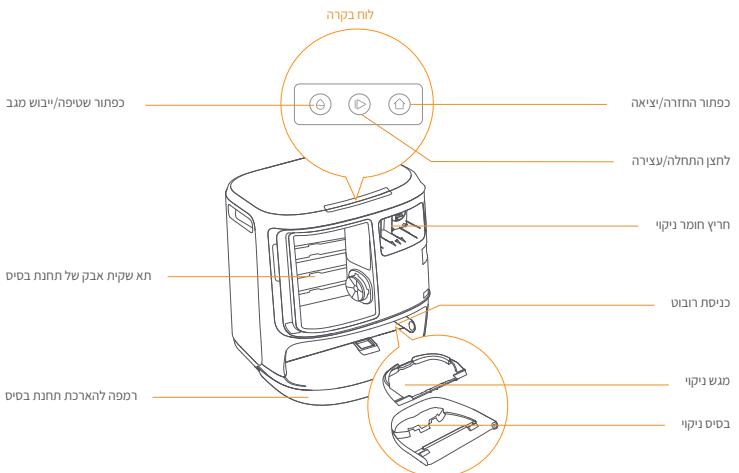
#### 4.1 ข้อมูลจำเพาะ

ទម្រង់	ខ្លាន
ខ្សោត: 355*350*107.7 មម.	ខ្សោត: 431*426.8*461.5 មម.
ផោនីក: 4.6 កក.	ផោនីក: 11.3 កក.
បែបទទួរ: ≥ 5000 ម៉ែត្រលេអូ	វិធីទទួរ: 220-240V~, 50-60Hz 100-127V~, 50-60Hz (វិញ្ញុទទួរត្រូវបានចិត្តក្នុងប្រព័ន្ធមិនអាចការពារឡើង)
មេរោគដឹង: 14.4V ---	មេរោគដឹង: 20V --- 2.0A
ពិសេសការងារ: 65W	ពិសេសការងារ: ការទូរទៅ: 45W គ្រឿងវាំងឱះ: 1100W(220-240V~, 50-60Hz) 850-1250W(100-127V~, 50-60Hz) គ្រឿងគុណភាព: 450W ឧបនឹង: 65W
ໄវໄផ	
បែវទិន្នន័យ: IEEE 802.11b/g/n	
ចំនាយកការណ៍: 2412~2472MHz	
ការតាមតម្លៃសំណុំមុនស្តុក (EIRP): ≤20dBm	
បតីទុក	បតីទុក
បែវទិន្នន័យ: BLE 5.0	បែវទិន្នន័យ: BLE 5.0
ចំនាយកការណ៍: 2402-2480MHz	ចំនាយកការណ៍: 2402-2480MHz
ការតាមតម្លៃសំណុំមុនស្តុក (EIRP): ≤10dBm	ការតាមតម្លៃសំណុំមុនស្តុក (EIRP): ≤10dBm

ແພືດເຕວຣີ (ຫ່ນຍິນຕີ)

ปริมาณแบตเตอรี่ที่อยู่ในพ็อก:	1 ชั่วโมง
ประจุแบตเตอรี่:	แบตเตอรี่ลิเธียมไอโอดีนแบบบริษัทฯ
แรงดันไฟฟ้าในมินิวอล:	14.4V ---
จำนวนเซลล์แบตเตอรี่ที่อยู่ในพ็อก:	8 ชั้น
ความจุพ็อก พลังงานพ็อก:	5000mAh 72Wh





לצן	פעולה	פונקציה
החתון/הפסוף	לחיצה קצרה	התחל/השזה/המשך את המשימה הנוכחית
אתומטי	לחץ ווחזק למשך 2 ש"	הפעלה/כיבוי
אתומטי	לחיצה קצרה	חזרו לתחלת היחס
אתומטי	לחיצה קצרה	היכנס למבצע ההאהמה
אתומטי	לחץ ווחזק למשך 5 ש"	בטל את קישור החשבון וכןקה את נתוני המשתמש
אתומטי	לחץ ווחזק למשך 10 שניות	שחזר את הגדרות היצן

לצן	פעולה	פונקציה
►	לחיצה קצרה	התחל/השזה/המשך את המשימה הנוכחית
►	לחץ ווחזק למשך 2 ש", במהלך שימושו	סיום את המשימה הנוכחית
►	לחיצה קצרה	அழை/יציאה
►	לחיצה קצרה	החיה/בטל שיטוף גרב
►	לחץ ווחזק למשך 10 ש"	בדיקה עצמאית של מילוי/פריקה
► + ▷	לחץ ווחזק למשך 2 ש"	היכנס/מצב והתחאה
► + ◻	לחץ ווחזק למשך 2 ש"	הפעיל מחדש את המיפוי
► + ◻	נעילת ידיים מפעול/כביה	נעילת ידיים מפעול/כביה

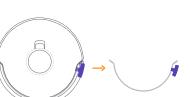
מחוון	משמעות
לון ציב	ברשותנו או פועל
לון מהברובוט	הפעלה/התקנה/עדכן
אלומ' ציב	שגיאה בברובוט או שהוא מנוקט

הערה: לח' המגע נהיה כהה לאחר לל' פועלה במשך 30 שניות.

**הפרק את המכחה מוקף למוגנות התגנשות**

הרכבת את מלבני המכחה עליון כינ' פותחן את המכחה העליון של הרובוט ולתתסרי את הקרצ'ם בג' הרובוט.

שג� את המכחה העליון של הרובוט.

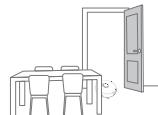


### 3.1 ארגון הסביבה הביתית

לפני השימוש ברובוט, אנא ודואשימות את ההתקנה ואת הגדרת תחנת הבטס בפרק 2.



א. הסר את הבלגן מהרצפה, למשל, כבלי מפוזרים, סמרטוטים, געלי, ביצים וספרים.



ב. פחתת דלומת החדרים לינוקו וסדר את הזריטים כך ישיארו מוקם בכל האפשר לנוקו.



ג. השאר דלומת אחורות והתקן את הגדר כדי למנוע מהרובוט להיכנס בזירות עם גובה ספר של מעל 20 מ"מ והוא יוכל לוכש ורמפת ספר לרואיל כדי לעזוב לטעוף מעל מכשולים.

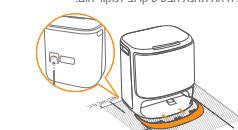


ה. אל תעלמוד מול הרובוט, על הקס או בעמדרים צרים כדי למנוע מחדל.

### 3.2 הפעלת הרובוט

#### 3.2.1 נחיתה חומר נקיין

הסר את מכיסת הקדמי של תחנת הבטס, הפנה את מכיסת חומר הנקיין לתחנת הבטס אל תוך תא המכיסת; איזור שמאובטח אסוציאטר', ודרף ואונת אנטון חזרו את המכיסת הקדמי של תחנת הבטס.



#### 3.2.2 נחיתה חומר טבקן

הסר את מכיסת הקדמי של תחנת הבטס, הינה את מכיסת חומר הנקיין לתחנת הבטס אל תוך תא המכיסת; איזור שמאובטח אסוציאטר', ודרף ואונת אנטון חזרו את המכיסת הקדמי של תחנת הבטס.



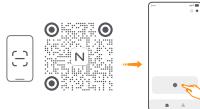
#### 3.2.3 הגדרות אתחול

דחוף את הרובוט לתחנת הבטס ש商量ברשות הצד לפניו חזק. תחנת הבטס יצפוך פעם אחת כת' לצלין שטהעינה היליה והרוביוט יפעיל את עצמו וישלחו הודעה קולית.



#### 3.2.4 לחבר וקשר את הרובוט באפליקציית

הורד את אפליקציית נוקו ו설יל הוראותו לאפליקציה. סופ': 1. דרכ' כשרות אפליקציית נוקו, הקש על "הדרוגת" <"מצשר" וילאטור> מכך לוחץ ווחוך בא"פ על חמשת און הרוביוט. מכך המונחה מוקם ורק ברגע אמוריקה לוגו/ביבות תא מבחר היחסים בשלהל. מכך המונחה מוקם ורק ברגע אמוריקה



### 3.3 מיפוי

לפני נסיעו בית חדש, הרובוט צירק לחקר את הסביבה וליצור מפה לפני הנסיעה בפעם הראשונה, אתה יכול להפעיל את המיפוי על ידי ליחיצה על הלוחן [הוחת/העוז] בתחתית הבטס או הקשה על [החל מיפוי] באפליקציה.

- הערות:  
1. אל'ר-ציתרת מפה, נזק לערך אומה באפליקציה.  
2. אן לוויו את תחנת הבטס לאחור יצירת מפה, או שייה עלי' להפעיל מחדש מפה בפעם הראשונה. אם מפה גדולה,

### 3.3 ניקוי

#### חרר מצבי ניקוי

המודול מגע עם ארבעה מצבים ניקוי כובנים: שאייבת, ניגוב, שאיבתנויגוב, שאיבת ואז ניגוב. אתה יכול לבצעו ולהתאים פרמטרים כמו מחוזי ניקוי, ניקפה ווחות מגב עבורה כל מצב באפליקציה.

#### גדר אויר מיניד'

הפריאו מיניד' הוא דורך ניקוי אינטיגניטן. כאשר פריאו מיניד' מופעל, הרובוט יתאים בצוואר חכמה את פרמטרי הניקוי, ללא צורך בהגדרות ידנית.

#### תחל תבשימת ניקוי

אתה יכול להפעיל את הרובוט לניקוי בשלושה דרכיהם:

- חקש על [החל תבשימת ניקוי] באפליקציה;
  - לחוץ על הולצתן [התחל/עצור] בתהנת הבסיס כדי להתחיל בניקוי. הרובוט יפעיל את מצב השאייבת כברירת מחדל;
  - לחוץ קרצה על הולצתן [התחל/עצור] בתהנת הבסיס כדי להפסיק. הרובוט יפעיל את מצב השאייבת והגניב כבירית מחדל;
- הערה: על מנת לא אכgeb ניקוי ולפזרו רומרום נספחים ניקוי באפליקציה.

#### השחה/המשך את המשימה הנוכחית

אתה יכול להשוחת/להרחץ את המשימה הנוכחית בשלושה דרכים:

- חקש על [השחה] באפליקציה;
- לחיצה קרצה על הולצתן [התחל/עצור] בתהנת הבסיס;
- לחיצה קרצה על חצן [התחל/עצור] בתהנת הבסיס.

#### איסוף אבק

לאחר תחילת משימה שאיבת אבק, תחנת הבסיס תעבור לכלוך וופסלת בתוך מיכל הרובוט לשקיוט האבק שבתוכה.

#### שיפוט מגב

אם הרובוט מוגדר לזריזות ניקוי גודל, הרובוט ייזור אוטומטית לתהנת הבסיס לשיפוט המגב. ניתן לשנות את מספר רצונות הניקוי והדירות ההזזה באפליקציה לפני היניקי, והשייבי ממוחלט הניקוי הנוכחית ייכנס לתוקף במקרה הבא:

#### סיום את המשימה הנוכחית

הרובוט ייזור עצמן בחזרה לתהנת הבסיס עם סיום הניקוי. אתה יכול להציג את דוח הניקוי הנוכחי באפליקציה:

- אתה יכול לסייע לאם המשימה אונון ידי עדישן הדרכם הבא:
- לחוץ וחזק את [סיום] למשך 2 שניות באפליקציה;
- לחיצה קרצה על הולצתן [זרוח] בדרכון;
- לחיצה קרצה על הולצתן [זרוח] או לחיצה אורה על הולצתן [התחל/עצור] בתהנת הבסיס למשך 2 שניות.

#### יבוש מגב

לאחר הניקיון האחרון הרובוט ייזור לתהנת הבסיס לשיפוט מגב ייבוש. ניתן לשנות את זמן הייבוש באפליקציה.

- אתה יכול בלחמתו של ייבוש יובילו מגב באונון ידי בשיער הדרכם הבא:
- חקש [זיגוג שטיפה ייבוש] באפליקציה;
- לחיצה קרצה על חצן [שיטפה ניגוב ייבוש] בתהנת הבסיס.

רובה	ת翰נת בסיס
מידות: 107.7*350*355 מ"מ	מידות: 461.5*426.8*431 מ"מ
משקל: 4.6 ק"ג	משקל: 11.3 ק"ג
סוללה:mAh 5000	כינונה המודולית בעומק מבוססת על הפידע על ליחת המודול.
טחנה מדורית: 20V	טחנה מדורית: 2.0Ah
טפוק נקוב: W65	טפוק נקוב: W450 טפוק: 50-60, 100-127, 220-240 וולט, הרץ 50-60, 100-1250 (הוור)
טוויה: IEEE 802.11b/g	טוויה: IEEE 802.11b/g
טוויה תדרים: 2412-2472 MHz	טוויה תדרים: 2480-2402 MHz
טפס' כוח מסדר (EIRP): 20dBm	טפס' כוח מסדר (EIRP): 10dBm
בלוטות	בלוטות
פָּרוֹטּוֹקֶול אַלְגִּי	פָּרוֹטּוֹקֶול אַלְגִּי
טוויה תדרים: 2412-2472 MHz	טוויה תדרים: 2480-2402 MHz
טפס' כוח מסדר (EIRP): 20dBm	טפס' כוח מסדר (EIRP): 10dBm

(סוללה (רובה))	
כמות מארז סוללה לחבילה:	סוללה לחבילה
טוויה תדרים: 2412-2472 MHz	טוויה תדרים: 2480-2402 MHz
טפס' כוח מסדר (EIRP): 20dBm	טפס' כוח מסדר (EIRP): 10dBm
טפס' כוח מסדר (EIRP): 10dBm	טפס' כוח מסדר (EIRP): 10dBm

**النوع الإقليسي والتوصي**  
للسنانة في اللامتصقة التي تم إسدارها سيسماً من قبل Narwal (الموز عن العذيبين من قبل Narwal) والحصول على خدمة ما بعد البيع فقط في اللامتصقة التي تم إسدارها فيها إذا تم سن البيع إلى زنار مطلق أخرى، قد لا تكون من استخدام غليق Narwal Freeo.  
يتم استخدام مثبتات Narval مع العذيبين من قبل Narwal (الموز عن العذيبين من قبل Narwal) والحصول على خدمة ما بعد البيع فقط في اللامتصقة التي تم إسدارها إلى الرئيسي العذيبين من قبل Narwal (الموز عن العذيبين من قبل Narwal) والحصول على خدمة ما بعد البيع فقط في اللامتصقة التي تم إسدارها في الرئيسي العذيبين من قبل Narwal (الموز عن العذيبين من قبل Narwal).  
(استثناء ملطف هرخ كوك وموكير وبارون).

## 1. نظرة عامة على المنتج

### 1.1 قائمة الفحص

#### الأجزاء الرئيسية



محطة القاعدة  
(قاعدة تنظيف × 1، كيس غبار × 1، خزان مياه × 1، خزان مياه متنفسة × 1 مصنفة)  
الأسطوانة × 1 مثبتة بالفعل)



الروبوت × 1  
(صندوق جمع الغبار × 1 وفرشاة الأسطوانة × 1 مثبتة بالفعل)

#### الملحقات



فرشاة حاوية مضادة للتسلak × 2



فرشاة حاوية مضادة للتسلak × 1



ملوك طاقة محطة × 1



منظف × 1



درج تنظيف × 1

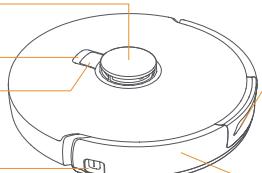


منخر تمديد محطة  
القاعدة × 1

### 1.2 الروبوت

#### الأمام (الغطاء الطوي مفتوح)

##### مستشعرات الرadar



مستشعر الأمامي للضوء المبيكل

##### زر الاستدعاء

##### زر البدء/إيقاف

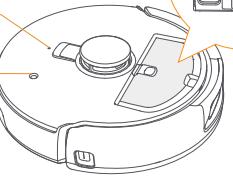
##### مستشعر حالة التبرير

#### الغطاء الطوي للروبوت



صندوق الغبار

#### زر إعادة الضبط



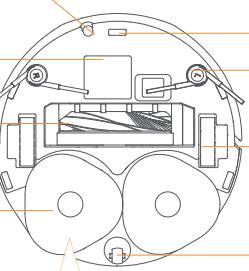
صندوق إدخال قبل الاستبدال

#### فتحة الغطاء الطوي



مشبك صندوق الغبار

#### مستشعر السجاد بالموجات فوق الصوتية



المرأء لمنع السقوط  
3 × فرشاة جانبية مضادة للتسلاك × 2

#### لوحة الاسم (يتضمن رقم المسيل)

#### فرشاة عامة بدون تثبيك

#### وحدة المسح × 2



عملةقيادة × 2

عجلة قطرية

#### قاعدة المسحة



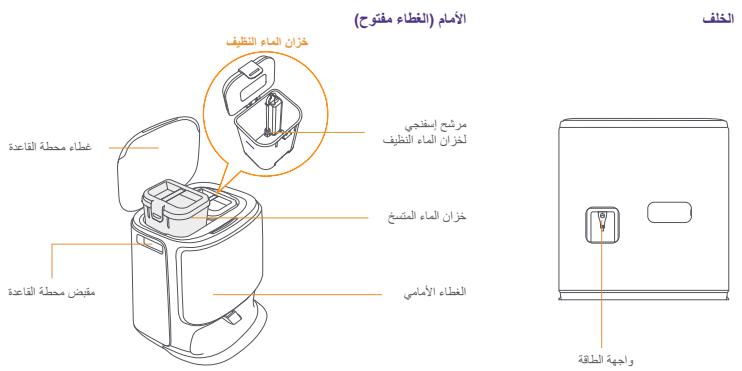
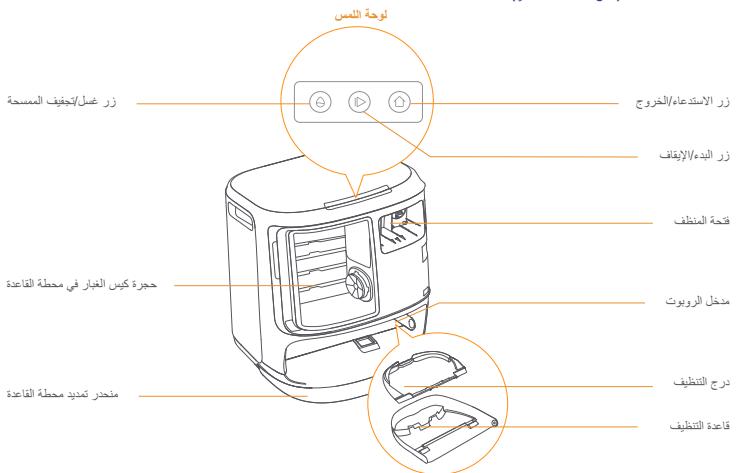
وسادة المسحة

#### مستشعر الصدمات

## 1.4 الأزرار والمؤشرات

### أزرار الروبوت

الزر



## 1.4 الأزرار والمؤشرات

### أزرار الروبوت

الزر

الوظيفة	الإجراء	الزر
بدء/إيقاف موقت/استئناف المهمة الحالية	ضغط قصير	بدء/إيقاف
تشغيل/إيقاف الطاقة	اضغط مع الاستمرار لمدة ثانية	استدعاء Home
العودة إلى محطة القاعدة	ضغط قصير	
الدخول في وضع الافتراض	ضغط قصير	
إلغاء ربط الحاسوب ومحفظ بيانات المستخدم	اضغط مع الاستمرار لمدة 5 ثوان	إعادة التضييق
استعادة إعدادات المصعد	اضغط واستمر لمدة 10 ثوان	

### أزرار محطة القاعدة

الزر

الوظيفة	الإجراء	الزر
بدء/إيقاف موقت/استئناف المهمة الحالية	ضغط قصير	بدء/إيقاف
نهاية المهمة الحالية	اضغط مع الاستمرار لمدة ثانية لائتمان المهمة	
الاستدعاء/خروج	ضغط قصير	
بدء/إلغاء غسل المسحية	ضغط قصير	
إعادة الكرة/ابحث ذاتي للغسيل	اضغط مع الاستمرار لمدة 10 ثوان	
الدخول/خروج من وضع الافتراض	اضغط واستمر لمدة 2 ثانية	
إعادة تشغيل عملية رس الخزانة	اضغط واستمر لمدة 2 ثانية	
تشغيل/إيقاف كل الأطفال	اضغط واستمر لمدة 2 ثانية	

### مؤشر الروبوت ومحطة القاعدة

#### المبني

الاستعداد أو العمل	ثابت باللون الأبيض
التنفس/الافتراض/التحديث	نبض باللون الأبيض
خط في الروبوت أو انقطاع الاتصال	أحمر ثابت

ملحوظة: تظل لوحة اللمس بعد 30 ثانية من عدم التشغيل.

### 2. الاستعداد قبل الاستخدام

#### قم بتركيب الفرش الجانبي

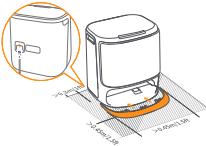
اضغط على الفرش الجانبي في الفتحات كما هو موضح حسب اللون حتى تنسفه في مكانها.



### 3. كيفية الاستخدام

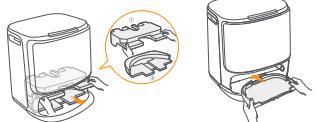
#### ضع محطة القاعدة

قم بتوسيع ملك الطاقة في الجزء الخلفي من محطة القاعدة.  
ضع مخدر تمديد محطة القاعدة على الأرض وادفعه في الجزء السفلي من محطة القاعدة حتى يسقطر في مكانه.  
واجه محطة القاعدة الخارج وأترك مساحة متقدمة لنقل عن 1.5/0.45  
قدم أمام محطة القاعدة لدخول وخروج الروبوت من محطة القاعدة.  
نصائح: لا وضع محطة القاعدة بالقرب من مصدر حرارة.



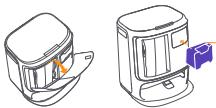
#### قم بإزالة الرغوة وقم بتركيب صينية التنظيف

قم بإزالة القطعتين اللتين تثبيتان الروبوت داخل محطة القاعدة.  
أدخل صينية التنظيف في محطة القاعدة وثبتها.



#### ضع المنطق

قم بإزالة العطاء الأمامي لمحطة القاعدة، وجه غطاء المنطق نحو محطة القاعدة  
(لا تقم بإزالة العطاء، تأكد من إزالة ملصق التمثيل)، وادفعه في متناول  
المنظف.  
عندما يكون المنطق في مكانه، أعد العطاء الأمامي لمحطة القاعدة.



#### إعدادات التمهيد

ادفع الروبوت إلى محطة القاعدة مع تحويل الفرش الجانبي للخارج. ستصدر  
محطة القاعدة صفيرًا واحدًا للإشارة إلى نجاح الشحن وستقوم الروبوت  
بتشغيل نفسه وإصدار رسالة صوتية.



#### اضافة الماء النظيف

افتح خزان المياه النظيفة وإملأ بالماء النظيف.  
املأ عطاء خزان المياه النظيفة ووضع خزان المياه النظيفة مرة أخرى في  
محطة القاعدة.



#### قم بتوسيع وربط الروبوت في التطبيق

قم بتنزيل تطبيق Narwal واتبع التعليمات لتوصيل الروبوت وربطه.  
تصいيم: 1 في منصة جهاز التطبيق، انقر على "الإعدادات" > "الجهاز" ثم  
اضغط على الإسمار على " إعادة تشغيل الروبوت" لمدة 10 ثوان لتشغيل/إيقاف  
ووضع توفير الطاقة.  
وضع الاستعداد متاح فقط في أمريكا الشمالية.



### 3.1 تنظيم بيئة المنزل

قبل استخدام الروبوت، يرجى التأكيد من أنك قد أنهيت التركيب وإعداد محطة القاعدة في الفصل 2.



ب. افتح أبواب الغرف المراد تنظيفها ورتّب الأثاث لترك أكبر مساحة ممكنة  
للتنظيف.



د. الحد الأقصى لارتفاع عبور العوانس هو 20 مم ولا يمكن للروبوت دخول  
الغرف ذات ارتفاع عتبة أعلى من 20 مم. يمكنك إزالة منحدر عتبة  
Narwal لمساعدة الروبوت على نسلق العوانس.



ه. لا تُتفقِّدَ أسم الروبوت، على العتبة، أو في المرeras الضيقة لتجنب الإغلاق.

قبل تقطيع منزل جديد بحثاج الروبوت إلى استكشاف البيئة وإنشاء خريطة. قبل التنظيف لأول مرة، يمكنك تشغيل رسم الخريطة بالضغط لفترة قصيرة على زر ▶ [ابدأ/إيقاف] على محطة القاعدة أو النقر على [إبدأ رسم الخريطة] في التطبيق.

1. بمجرد إنشاء خريطة، يمكن تحريرها في التطبيق.
2. الرجاء عدم تحرير محطة القاعدة بعد إنشاء الخريطة، وإلا سينتعين عليك إعادة البدء في عملية رسم الخريطة. إذا تم إعادة ترتيب الأثاث الكبير في منزلك، يوصى بإنشاء خريطة جديدة.

### 3.2 رسم الخريطة

## 4. المعلمات

### 1.4 الموصفات

الروبوت	محطة القاعدة
الأبعاد: 350*350*107.7 مم	الأبعاد: 431.5*426.8*461.5 مم
الوزن: 4.6 كجم	الوزن: 11.3 كجم
البطارية: 5000 ملي أمبير	معدل الإلخال: 60-50 فولت، 100-127 فولت، 50-60 هرتز
الجهد المقعر: ---	(يعتمد القدرة المقدمة على معلومات لوحة اسم المنتج)
الطاقة المقدمة: 65 واط	الجهد المقعر: 20 فولت --- 3.0 أمبير
IEEE 802.11b/g/n :	القدرة المقدمة: الشحن 45 واط
2472-2412: 20dBm : (EIRP)	معدل المقدمة بالباء السادس (220-240 فولت تيار متعدد 60Hz-50Hz) 1100 واط
BLE 5.0 : 2480-2402: 10dBm : (EIRP)	مجموع الغيار 450 واط
BLE 5.0 : 2480-2402: 10dBm : (EIRP)	التجفيف 65 واط

## 3.3 التنظيف

### اختبار أوضاع التنظيف

يأتي المنتج مع أربعة أوضاع تنظيف مدمجة: الكتب، المسيح، الكتب وال المسيح، والكتب ثم المسيح. يمكنك تحديد وضبط معلمات مثل دورات التنظيف، الشفط، ورطوبة الممسحة كل وضع في التطبيق.

### إعداد Free Mind

يمكنك تجربة Free Mind هو مساعد تنظيف ذكي، عندما يتم تشغيل Free Mind، يقوم الروبوت بضبط معلمات التنظيف بناءً على احتمالات دورات التنظيف في التطبيق.

### بدء مهمة التنظيف

يمكنك بدء تشغيل الروبوت للتنظيف بثلاث طرق:

انقر على [إبدأ/إيقاف] في التطبيق;

اضغط لفترة قصيرة على زر [إبدأ/إيقاف] على الروبوت لنبدأ التنظيف، يقوم الروبوت بتنشيط وضع الكتب افتراضياً;

اضغط لفترة قصيرة على زر [إبدأ/إيقاف] على محطة القاعدة لنبدأ التنظيف، يقوم الروبوت بتشغيل وضع التنظيف بالكتابه والمسيح بشكل افتراضي؛

ملحوظة: يمكنك ضبط وضع التنظيف وتحديد المزيد من معايير التنظيف في التطبيق.

### إيقاف/استئناف المهمة الحالية

يمكنك إيقاف/استئناف المهمة الحالية بثلاث طرق:

انقر على [إيقاف مؤقت]/[استئناف] في التطبيق;

اضغط لفترة قصيرة على زر [إبدأ/إيقاف] على الروبوت؛

اضغط لفترة قصيرة على زر [إبدأ/إيقاف] على محطة القاعدة.

### جمع الغبار

بعد بدء مهمة التنظيف بالمكتبة، ستقوم محطة القاعدة بنقل الأوساخ والمخلفات من حاوية الروبوت إلى كيس الغبار الموجود بداخليها.

يمكنك أيضًا انقر على تجميع الغبار في التطبيق لبدء تجميع الغبار.

### غسل الممسحة

إذا تم ضبط الروبوت على علبات مسح متعددة أو كانت المنطقة المراد تنظيفها كبيرة، سيعود الروبوت تلقائياً إلى محطة القاعدة لغسل الممسحة.

يمكن تعديل عدد مرات المسح وتكرار العودة في التطبيق قبل بدء التنظيف، وسيتم تعديل التعديل لائحة مهمة التنظيف الحالية في المهمة التالية.

### إنهاء المهمة الحالية

يعود الروبوت بنفسه إلى محطة القاعدة عند انتهاء التنظيف، يمكنك تأثير التنظيف الحالي في التطبيق.

يمكنك إنهاء المهمة بدوينا بالطرق الثلاث التالية:

اضغط مع الاستمرار على [إنهاء] لمدة ثانية في التطبيق؛

اضغط لفترة قصيرة على زر [Home] [استدعاء] على الروبوت؛

اضغط لفترة قصيرة على زر [إنسداداء] أو اضغط مطرولاً على زر [إبدأ/إيقاف] على محطة القاعدة لمدة ثانية.

### تجفيف الممسحة

بعد اخر عملية مسح، سيعود الروبوت إلى محطة القاعدة لغسل وتجفيف الممسحة، يمكن تعديل وقت التجفيف في التطبيق.

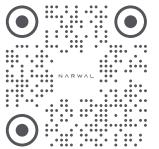
يمكنك أيضًا بدء غسل وتجفيف الممسحة بدوينا بالطرقتين التاليتين:

انقر على [غسل وتجفيف الممسحة] في التطبيق؛

اضغط لفترة قصيرة على زر [غسل وتجفيف الممسحة] على محطة القاعدة.

( )	
---14.4V	
8	
/ 72 5000	

Manufacturer: Yunjing Intelligence Innovation (Shenzhen) Co., Ltd.  
Address: A2901, Yunzhongcheng, Building 1, Vanke Yuncheng Phase 6, No.2  
Dashi Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong  
Province, China



WWW.NARWAL.COM

Copyright © 2024 Yunjing Intelligence Innovation (Shenzhen) Co., Ltd. All Rights Reserved.  
**NARWAL** is a trademark of Yunjing Intelligence Innovation (Shenzhen) Co., Ltd.