# Instrukcja obsługi napędu do bram ACTUS AT400 Smart Backup





Producent: Actus Mikołaj Paszkiewicz, 78-400 Szczecinek, Mickiewicza 15/1 Kraj pochodzenia: PRC

### **UWAGA:**

- Ten produkt musi być instalowany przez wykwalifikowany personel, zgodnie z przepisami bezpieczeństwa w dziedzinie urządzeń automatyki bram, zarówno w zastosowaniach mieszkalnych, jak i komercyjnych.
   Osoby nieposiadające odpowiednich kwalifikacji mogą uszkodzić urządzenia i stanowić zagrożenie dla bezpieczeństwa publicznego.
- Przed rozpoczęciem instalacji lub przeprowadzaniem jakichkolwiek czynności konserwacyjnych należy odłączyć zasilanie elektryczne.
- Proszę dokładnie przeczytać instrukcję przed rozpoczęciem instalacji. Niewłaściwa instalacja lub niewłaściwe użytkowanie produktu mogą spowodować poważne uszkodzenia użytkowników oraz mienia.
- Jeśli kabel elektryczny jest uszkodzony lub przerwany, należy go wymienić na nowy i właściwie izolowany, aby uniknąć porażenia prądem lub innych niebezpiecznych sytuacji.
- Trzymaj piloty z dala od dzieci.
- Nie pozwól dzieciom ani innym osobom stać w obszarze ruchu ramion silnika ani w pobliżu bram podczas ich działania.
- Nie używaj pilotów, gdy bramy są poza zasięgiem wzroku.
- Nie instaluj produktów w środowiskach korozyjnych, łatwopalnych i/lub wybuchowych.

### I. Podstawowe informacje:

### Zawartość zestawu:



#### Schemat siłownika



#### Schemat siłownika wraz z jego uchwytami



- 1: Mocowanie do słupka bramy
- 2: Mocowanie do skrzydła bramy
- 3: Tłoczysko 300mm
- 4: Obudowa silnika
- 5: Kabel zasilający

**Otwieranie manualne bramy:** Należy przekręcić kluczyk, aby zwolnić śrubę zabezpieczającą, a następnie podnieść siłownik do góry. Zostanie wtedy odłączony od bramy i będzie możliwe jej manualne otwieranie. Przydatne w sytuacji braku zasilania, awarii oraz na czas montażu.





- 1: Skrzydło bramy
- 2: Kluczyk
- 3: Przekręć kluczyk, a następnie podnieś siłownik do góry.

#### II. Funkcje i najważniejsze informacje o napędzie AT400 Smart.

- 1. W przypadku przeszkody na drodze bramy: Napęd się zatrzymuje.
- 2. **Dodatkowe akcesoria**: Piloty, fotokomórki, lampka ostrzegawcza. Opcjonalnie elektroniczny zamek, akumulatory do zasilania awaryjnego i panel solarny do ich ładowania.
- 3. Prędkość bramy: Prędkość otwierania i zamykania bramy może zostać zmieniona w ustawieniach.
- 4. Delikatny start: Siłowniki są wyposażone w funkcje delikatnego startu.
- 5. Automatyczne zamykanie: Sterownik wyposażony jest w funkcje automatycznego zamykania po ustawionym czasie.
- 6. **Pojedyncza i podwójna brama**: Napęd jest kompatybilny z jedno oraz z dwuskrzydłowymi bramami.
- 7. Kompatybilność z wieloma pilotami: Kontroler może zapisać ponad 100 pilotów.
- 8. **Domyślna pozycja siłownika**: Napęd może być tak ustawiony, aby domyślną pozycją zamknięcia bramy było rozwarcie lub złożenie siłownika.

#### III. Specyfikacja techniczna

Napięcie siłownika: 24VDC 40W	Zasilanie:220VAC±10%/120VAC±10%
<b>Obroty silnika:</b> 200 RPM	Prędkość wysuwu: 1.6 cm/s
Max. Skok siłownika: 300 mm	Max. Ciągły czas pracy: 5 min
Max długość skrzydła: 2.5meters	Max. Waga skrzydła: 200 KG
<b>Temperatura pracy:</b> -25°C ~ +65°C	Szczelność: IP55
Max kąt otwarcia bramy: 110 stopni	Waga napędu: 15KG

#### IV. Instalacja napędu:

Uwaga: Zestaw nie zawiera śrub do montażu uchwytu siłownika na skrzydle bramy oraz przewodów.

#### Zalecane średnice przewodów:

- 1. Zasilanie sieciowe 230V AC: 2x1,5mm2
- 2. Panel solarny: 2x1mm2
- 3. Akumulatory: 2x1mm2
- 4. Fotokomórki: Odbiornik 4x 0,5 mm2, Nadajnik 2x 0,5 mm2
- 5. Lampa sygnalizacyjna: 2x 0,75 mm2

Schemat instalacji:



- Gumowy odbojnik 2.
- Siłownik 3.

- Sterownik
- 5. Fotokomórki
- Lampa ostrzegawcza 6.

Istnieją 2 możliwości montażu siłowników.





Pociągnij, aby otworzyć Popchnij, aby otworzyć WSKAZÓWKA: Upewnij się, że skrzydła bramy nie otwierają się poza teren prywatny.

#### Krok 1.

Upewnij się, że uchwyt na słupku będzie dokładnie na tym samym poziomie co uchwyt na skrzydle bramy. Niedokładne dopasowanie wysokości może spowodować wygięcie ramienia silnika, co prowadzi do awarii. Ponadto siła potrzebna do przesuwania bramy będzie zmniejszona, co sprawi, że silnik będzie miał trudności z otwieraniem lub zamykaniem bramy, a w najgorszym wypadku może w ogóle nie działać. Znaczne różnice w wysokości mogą uszkodzić silnik i ramię silnika.



### Krok 2. Przygotowanie uchwytów siłownika

Mocowanie na słupek składa się z 3 części: 2x mocowanie na słupek (Post bracket), 1x mocowanie siłownika (Post Pivot Bracket). Aby je połączyć włóż śrubę ② przez centralny otwór uchwytu na słupek, jak pokazano. Na końcu śruby umieść podkładkę i nakrętkę, a następnie dokręć ręcznie.



#### Krok 3. Mocowanie siłownika do uchwytów.

(1). Aby przymocować siłownik do uchwytu na słupek bramy należy włożyć sworzeń (Clevis PIN), a następnie zablokować go zawleczką (Hairpin Clip).



(2) Mocowanie drugiego końca siłownika do uchwytu na skrzydło bramy: Aby zwolnić śrubę zabezpieczającą wsuń klucz, przytrzymaj tłok, aby się nie obracał i obróć klucz. Spowoduje to zwolnienie zabezpieczenia i umożliwi nałożenie siłownika na uchwyt na skrzydło bramy. Po nałożeniu obróć klucz w przeciwnym kierunku, aby zabezpieczyć mocowanie siłownika do uchwytu.



#### Krok 4. Istnieją 2 możliwości montażu siłowników:

#### Pociągnij, aby otworzyć:

Położenie montażowe uchwytu jest bardzo ważne. Proszę odwołać się do rysunku, aby dokonać pomiarów zgodnie z wymaganym kątem otwarcia. Jednostka: mm (na przykład: A wynosi 120 mm, B wynosi 195 mm. W tym przypadku maksymalny kąt otwarcia bramy wynosi 110°).





#### Popchnij, aby otworzyć:

Położenie montażowe uchwytu jest bardzo ważne. Proszę odwołać się do rysunku, aby przeprowadzić pomiary zgodnie z wymaganym kątem otwarcia.





(1). Istnieje możliwość zmiany kąta uchwytu na słupku. Odkręć, a następnie wyjmij ramię uchwytu, aby zmienić jego kąt.



- Im wyżej ramię uchwytu, tym większy kąt otwarcia bramy.
- Im niżej ramię uchwytu, tym niższy kąt otwarcia bramy.
- Im bardziej w lewo ramię uchwytu, tym niższy kąt otwarcia.
- Im bardziej w prawo ramię uchwytu, tym wyższy kąt otwarcia.

Określenia kierunków odnoszą się do spojrzenia na uchwyt z góry. Tak jak na powyższym rysunku.

(2). Całkowicie zamknij bramę, wysuń maksymalnie tłoczysko - 10mm\*, przyłóż mocowanie do skrzydła bramy i zaznacz miejsce otworów na śruby.

\* Przed zamocowaniem siłownika do bramy będącej w pozycji zamkniętej w celu optymalnej pracy należy wysunąć tłok siłownika do końca, a następnie cofnąć tłok o 10 mm z powrotem, aby siłownik nie pracował z maksymalnym wysuwem tłoka. Tłok można wsuwać i wysuwać ręcznie kręcąc nim za pomocą klucza wkładanego w końcówkę tłoka.



#### Krok 5. Montaż mocowań siłownika

(1). Przymocuj uchwyt na słupek:



a. Wywierć 4 otwory o średnicy 8mm.

b. Przymocuj uchwyt na słupek bramy 4 kotwami do betonu lub do metalu (W zależności z jakiego materiału wykonany jest słupek, zestaw zawiera oba typy śrub).

(2). Zainstaluj siłownik:



Uchwyt do słupka
 Drenaż deszczowy



②Sworzeń④Kabel zasilający

Kabel musi być na dole siłownika, aby nie został uszkodzony i aby drenaż deszczowy był pod odpowiednim kątem.

(3) Przymocuj uchwyt na skrzydło bramy:



a. Wywierć 2 otwory o średniczy 10.2mm w odległości 68mm od siebie.

b. Przykręć uchwyt na skrzydło. Śruby nie znajdują się w zestawie.

c. Przymocuj drugi koniec siłownika do uchwytu na skrzydło bramy. Aby zwolnić śrubę zabezpieczającą wsuń klucz, przytrzymaj tłok, aby się nie obracał i obróć klucz. Spowoduje to zwolnienie zabezpieczenia i umożliwi nałożenie siłownika na uchwyt na skrzydło bramy. Po nałożeniu obróć klucz w przeciwnym kierunku, aby zabezpieczyć mocowanie siłownika do uchwytu.

#### Krok 6. Montaż odbojnika.

Zamontuj odbojnik w miejscu zamkniętej bramy. **Jest niezbędny, aby napęd działał poprawnie.** Wyłączniki przeciążeniowe sterownika powinny rozłączyć siłowniki, gdy tylko skrzydła oprą się o odbojniki. Odbój ograniczający wysuw siłownika powinien być ustawiony tak, aby zablokował pracę skrzydła zanim siłownik osiągnie pozycję maksymalnego wysuwu. Jeśli skrzydło bramy opiera się na ograniczniku dość wysoko istnieje ryzyko, że skrzydło zostanie przepchnięte przez ogranicznik, należy wtedy wzmocnić ogranicznik np. metalowym kątownikiem (nie dołączono do zestawu).



#### Krok 7. Montaż fotokomórek.

Fotokomórki są systemem bezpieczeństwa, zapewniającym bezpieczeństwo osób mogących znaleźć się niespodziewanie w świetle bramy w trakcie jej zamykania. Fotokomórki nie działają w czasie otwierania bramy. Jeżeli fotokomórki zostaną aktywowane (coś znajduje się w linii pomiędzy nimi) w czasie gdy brama jest otwarta, uniemożliwiają jej zamknięcie. Jeśli linia fotokomórek zostanie przecięta w czasie zamykania bramy, centrala zatrzyma skrzydła bramy i otworzy je ponownie.

Fotokomórki powinny zostać zainstalowane na wysokości minimum 20cm i w odległości większej niż 50cm od siebie. Silne promieniowanie słoneczne wpływa na czułość odbiornika fotokomórki. Jeśli jeden ze słupków jest mniej narażony na bezpośrednie silne promieniowanie słoneczne– należy go wybrać do montażu fotokomórki odbiorczej RX. *Fotokomórka odbiorcza RX to ta, która ma więcej terminali. Po więcej informacji zobacz sekcję niżej "Podłączenie fotokomórek"*.



### Obsługa sterownika



- 1. MOTOR 1: Zasilanie silnika.
- 2. **MOTOR 2 (MAIN)**: Zasilanie głównego silnika (obsługującego funkcję furtki). W przypadku bramy jednoskrzydłowej siłownik podłącza się do tego złącza.
- 3. Ant: Połączenie z anteną.
- 4. **COM**: Wejście wspólne (wspólna masa) dla zewnętrznych urządzeń. (dla przyłączy "2SIDE", "1SIDE", "CARD", "IR" (foto), oraz 12V).
- 5. **Card**: Terminal używany do podłączenia dowolnego zewnętrznego urządzenia, które generuje impuls otwarcia bramy. Funkcja przypisana do wyjścia CARD jest wyzwalana poprzez krótkie zamknięcie obwodu pomiędzy złączem "CARD" i "COM". Jest to styk typu N.O.
- 6. 2 SIDE: Aktywacja dwóch skrzydeł bramy. Wyzwalane przez każde źródło impulsu za pomocą zewnętrznych urządzeń (przycisk dzwonkowy, sterownik WiFi, domofon lub wideodomofon, sterownik GSMitp.). Polecenie jest realizowane przez krótkie zamknięcie obwodu pomiędzy wejściami "2SIDE"i"COM" (wejścia oznaczone nr 1 i 2). Jest to styk typu N.O.
- 7. 1 SIDE: "Funkcja furtki". Aktywacja tylko jednego skrzydła. Wyzwalane przez każde źródło impulsu za pomocą zewnętrznych urządzeń (przycisk dzwonkowy, sterownik WiFi, domofon lub wideodomofon, sterownik GSM itp.). Polecenie jest realizowane przez krótkie zamknięcie obwodu pomiędzy wejściami "2SIDE"i"COM" (wejścia oznaczone nr 1 i 2). Jest to styk typu N.O.
- COM: Wejście wspólne (wspólna masa) dla zewnętrznych urządzeń. (dla przyłączy "2SIDE", "1SIDE", "CARD", "IR" (foto), oraz 12V).
- 9. IR: Złącze do podłączenia fotokomórek. Krótkie zwarcie pomiędzy IR i COM informuje sterownik o przecięciu linii podczerwieni pomiędzy fotokomórkami (domyślnie o napotkaniu przeszkody).

- 10. VCC: Złącze zasilania akcesoriów 12VDC. Służy do zasilania fotokomórek z łączonych w zestawie lub innych urządzeń zewnętrznych. Napięcie stabilizowane 12VDC, ciągły prąd wyjściowy <=0.5A.
- 11. Lock +: Służy do podłączenia z elektrycznym zamkiem.
- 12. Lock -: Służy do podłączenia z "ziemią" zamka.
- 13. Lamp +: Służy do podłączenia z lampą ostrzegawczą+.
- 14. Lamp -: Służy do podłączenia z lampą ostrzegawczą-.
- 15. Power: Służy do podłączenia transformatora AC.
- 16. BAT +/-: Służy do podłączenia akumulatora DC 12V lub 24V.
- 17. **Menu**: Wyświetlacz cyfrowy do pokazania ustawionych danych.
- 18. Touch: Służy do podłączenia przycisku dotykowego itp. urządzeń.
- 19. USB: Służy do podłączenia urządzenia USB w celu aktualizacji oprogramowania.
- 20. DEC/Smart: Używane do zmniejszania ustawień danych lub obsługi modułu inteligentnego.
- 21. FUN: Służy do przechowywania danych.
- 22. INC/Start: Używane do zwiększania ustawień danych lub obsługi trybu sterowania jednym przyciskiem.
- 23. Learn: Służy do programowania/usuwania pilota zdalnego sterowania.

### Sterowanie pilotem

Przycisk "1" służy do obsługi funkcji furtki, tj. otwierania jednego siłownika Motor 2; przycisk "2" służy do obsługi bramy dwuskrzydłowej przy użyciu siłowników Motor 1 i Motor 2.

#### Programowanie nowego pilota:

- Naciśnij przycisk "Learn" na płycie sterującej na około 1 sekundę, a sygnalizator dźwiękowy wyda krótki dźwięk. Naciśnij przycisk na pilocie. Wyświetlacz cyfrowy pokaże numer pilota, co oznacza, że programowanie zostało zakończone pomyślnie.
- Po naciśnięciu przycisku "Learn", jeśli płyta nie odbierze sygnału nowego pilota w ciągu 8 sekund, dioda wskaźnikowa zaświeci się, a programowanie zostanie zakończone.
- Uwaga: Ponieważ wyświetlacz cyfrowy może pokazywać tylko dwie cyfry, jeśli kontroler zapamiętał już więcej niż 99 pilotów, od 100. pilota wyświetlacz cyfrowy zacznie pokazywać litery od A w celu zastąpienia cyfr dziesiątek i setek. Na przykład, 100. pilot będzie wyświetlany jako A0, a 101. pilot jako A1. Jeśli kontroler zapamiętał już więcej niż 109 pilotów, od 110. pilota wyświetlacz cyfrowy zacznie pokazywać literę b w celu zastąpienia cyfr dziesiątek i setek. Na przykład, 109 pilotów, 110. pilota wyświetlacz cyfrowy zacznie pokazywać literę b w celu zastąpienia cyfr dziesiątek i setek. Na przykład, 110. pilot będzie wyświetlany jako b0.
- Maksymalna pojemność: 120 pilotów. Jeśli dioda LED wyświetli "-" i sygnalizator dźwiękowy wyda 5 krótkich dźwięków, oznacza to, że nie można zapamiętać więcej pilotów.

### Usuwanie pilotów z pamięci:

Naciśnij i przytrzymaj przycisk "Learn" przez około 6 sekund. Jeśli sygnalizator dźwiękowy wyda długi dźwięk, zwolnij przycisk, a wyświetlacz cyfrowy pokaże "00", co oznacza, że wszystkie piloty zostały pomyślnie usunięte.

### Podłączenie Sterownika

**Motor 1:** Włóż odizolowane przewody do odpowiednich terminali na złączce napędu. Czerwony przewód powinien być włożony do terminala "MOTOR 1 +", a niebieski przewód do terminala "MOTOR 1 -". **Motor 2:** Włóż odizolowane przewody do odpowiednich terminali na złączce napędu. Czerwony przewód powinien być włożony do terminala "MOTOR 2 +", a niebieski przewód do terminala "MOTOR 2 -".

**MOTOR 1:** Siłownik dodatkowy, zamyka się pierwszy i otwiera ostatni. **MOTOR 2 (MAIN):** Siłownik główny, otwiera się pierwszy i zamyka ostatni.

**UWAGA:** Jeśli używasz napędu do bramy z jednym skrzydłem, podłącz tylko Motor 2. Jednocześnie w menu panelu sterującego należy ustawić tryb PG na 1 (jeden napęd).



Wskazówka: Jeśli siłownik działa w niewłaściwym kierunku, proszę odłączyć zasilanie, odwrócić przewody siłownika i ponownie podłączyć je do portu Motor, a następnie włączyć zasilanie.

# Podłączenie



### Fotokomórek

Terminal (2)VCC i (1)COM służą do zasilania fotokomórek. Podłącz terminal (2)VCC do "+" fotokomórek RX i TX. Podłącz terminal (1)IR do "OUT" fotokomórki RX. Podłącz terminal (6)COM do "COM" fotokomórki RX. Zworka fotokomórki RX powinna zostać ustawiona na pozycję "NO".

# • Zasilanie z transformatora AC i awaryjnych akumulatorów.



W zestawie znajduje się transformator, który należy podłączyć do głownego zasilania 230V oraz 2 awaryjne akumulatory 12V 7AH.

### Funkcja inteligentnej ładowarki dla akumulatorów awaryjnych

System automatycznie rozpozna, czy podłączone są akumulatory 12V czy 24V za każdym razem, gdy zostanie włączony. Jeśli napięcie zasilania zostanie zmienione, włącz system ponownie.

Gdy napięcie jednego akumulatora spadnie poniżej 13,5V±0,5 lub napięcie dwóch akumulatorów spadnie poniżej 27V±0,5, funkcja ładowania automatycznie się uruchomi, a wskaźnik ładowania zaświeci się.

Gdy napięcie jednego akumulatora wzrośnie powyżej 14V±0,5 lub napięcie dwóch akumulatorów przekroczy 28V±0,5, obwód ładowania automatycznie zostanie rozłączony, aby zapobiec przeładowaniu.

**Uwaga:** Kiedy płyta sterująca jest podłączona do głównego zasilania (220V/110V AC) oraz do akumulatora awaryjnego, akumulator będzie ładowany.

# Ustawienia sterownika

Po włączeniu zasilania, wyświetlacz cyfrowy przeprowadzi autosprawdzenie od 00 do 99 z sygnalizatorem dźwiękowym. Jeśli dioda wskaźnikowa się zaświeci, a sygnalizator dźwiękowy przestanie wydawać dźwięki, oznacza to, że system działa prawidłowo.

### Zmiana ustawień

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk [FUNC] przez 5 sekund, a wyświetlacz cyfrowy pokaże "PO". Następnie zwolnij przycisk; teraz menu można ustawiać za pomocą przycisków [INC+] i [DEC-] do zwiększania lub zmniejszania liczb lub wartości.
- Po dostosowaniu wartości naciśnij przycisk [FUNC], aby zapisać dane. Sygnalizator dźwiękowy wyda jeden krótki dźwięk, co oznacza pomyślne zapisanie danych.
- Po zakończeniu ustawiania menu naciśnij przycisk [LEARN], aby wyjść z ustawień menu i zamknąć wyświetlacz.
- Po połączeniu sterownika z telefonem wszystkie ustawienia można łatwo i bez konieczności dostępu do sterownika zmieniać z poziomu aplikacji.

<u>Symbol</u>	<u>Opcja</u>	Zakres	Domyślnie	<u>Opis</u>
<u>P0</u>	<u>Wyłącznik</u> przeciążeniowy niskich obrotów [MOTOR 1]	0~20	<u>10</u>	Ustala wartość progową siły po przekroczeniu której napięcie zostanie odłączone od siłownika.
<u>P1</u>	Wyłącznik przeciążeniowy wysokich obrotów	0~20	<u>10</u>	

	[MOTOR 1]			
<u>P2</u>	Wyłącznik przeciążeniowy niskich obrotów [MOTOR 2]	0~20	<u>10</u>	
<u>P3</u>	Wyłącznik przeciążeniowy wysokich obrotów [MOTOR 1]	<u>0~20</u>	10	
<u>P4</u>	Czas pracy przy wysokich obrotach [MOTOR 1]	<u>3~30 s</u>	<u>10 s</u>	Czas pracy na wysokich obrotach powinien być ustawiony tak, aby siłowniki zdążyły zwolnić przed końcem
<u>P5</u>	Czas pracy przy wysokich obrotach [MOTOR 2]	<u>3~30 s</u>	<u>10 s</u>	cyklu pracy (pełnym otwarciem lub zamknięciem bramy).
<u>P6</u>	Automatyczne zamknięcie po otwarciu poprzez czytnik kart lub inne urządzenie podłączone do złącza card.	<u>0~99 s</u>	<u>10 s</u>	0 oznacza, że funkcja jest wyłączona.
<u>P7</u>	Opóźnienie między rozpoczęciem otwierania pierwszego i drugiego skrzydła bramy.	<u>0~15 s</u>	<u>2s</u>	Funkcja dla bram otwieranych "na zakładkę". 0 oznacza brak opóźnienia.
<u>P8</u>	Opóźnienie między rozpoczęciem zamykania pierwszego i drugiego skrzydła bramy,	<u>0~15s</u>	<u>2s</u>	Funkcja dla bram zamykanych "na zakładkę". 0 oznacza brak opóźnienia.

<u>P9</u>	<u>Czas do</u> <u>automatycznego</u> zamknięcia	<u>0~99 s</u>	<u>0</u>	0 oznacza, że funkcja jest wyłączona.
<u>PA</u>	<u>Tryb lampy</u> ostrzegawczej	<u>0: Tryb 0</u> <u>1: Tryb 1</u>	<u>0</u>	Tryb 0: Lampa wyłączy się 30s po zatrzymaniu siłowników. Tryb 1: Lampa wyłączy się od razu po zatrzymaniu siłowników.
<u>Pb</u>	Czas podawanie impulsu dla elektrycznego zamka na początku otwierania	<u>0~5s</u>	<u>0</u>	W przypadku braku zamka należy ustawić 0.
<u>PC</u>	<u>Tryb działania</u> <u>zamka</u>	<u>0: NF</u> <u>1: NA</u>	1	<ul> <li>Tryb NF :Zasilania włączone kiedy zamek zamknięty. Dla elektromagnetycznego zamka.</li> <li>Tryb NA: Zasilanie włączone, kiedy zamek otwarty. Dla elektrycznego zamka.</li> </ul>
<u>Pd</u>	<u>Funkcja</u> <u>terminala 2Side</u>	<u>0~3</u>	<u>0</u>	Mode 0: Motor 1 i Motor 2 "otwórz-stop-zamknij". Mode 1: Tylko "otwórz". Mode 2: Tylko "zamknij". Mode 3: Tylko "stop".
PE	<u>Funkcja</u> <u>terminala 1Side</u>	<u>0~3</u>	<u>0</u>	Mode 0: Motor 2 "otwórz-stop-zamknij". Mode 1: Tylko "otwórz" Motor 2. Mode 2: Tylko "zamknij" Motor 2. Mode 3: Tylko "stop" Motor 2.
<u>PF</u>	<u>Tryb pracy</u>	$\frac{0 (NO) \sim}{1 (NC)}$	<u>1 (NC)</u>	Należy ustawić taki sam tryb jak w fotokomórce.
PG	IOTOKOIIIOICK			<b>J</b>
	<u>Tryb jedno lub</u> dwu skrzydłowy	<u>0~1</u>	<u>0</u>	<ul> <li>0: Brama dwuskrzydłowa (Motor 1 i 2).</li> <li>1: Brama jednoskrzydłowa (Motor 2).</li> </ul>
<u>PH</u>	<u>Tryb jedno lub</u> dwu skrzydłowy <u>Prędkość w</u> trybie wolnym	<u>0~1</u> <u>0~10</u>	<u>0</u> <u>6</u>	<ul> <li>0: Brama dwuskrzydłowa (Motor 1 i 2).</li> <li>1: Brama jednoskrzydłowa (Motor 2).</li> <li>Prędkość siłownika w trybie niskiej prędkości.</li> </ul>

	<u>końcowy</u>			siłowników
<u>Po</u>	<u>FReset</u>	<u>0~10</u>	<u>0</u>	Ustawienie 5 inicjuje reset do
				wartości fabrycznych.

# Informacje wyświetlane na wyświetlaczu płyty sterującej:

- **Podczas otwierania bramy:** Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "OP", silnik 2 jest "OP.", a dla otwierających się podwójnych bram wyświetla "O.P."
- **Podczas zamykania bramy:** Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "CL", silnik 2 jest "CL.", a dla zamykających się podwójnych bram wyświetla "C.L."
- **Po zatrzymaniu bramy:** Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "--", silnik 2 jest "--.", a dla zatrzymanych podwójnych bram wyświetla "-.-."
- Gdy silnik pracuje z dużą prędkością i aktywuje ochronę przed przeciążeniem: Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "OH", silnik 2 jest "OH.", a dla podwójnych bram wyświetla "O.H."
- Gdy silnik pracuje z małą prędkością i aktywuje ochronę przed przeciążeniem: Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "OL", silnik 2 jest "OL.", a dla podwójnych bram wyświetla "O.L."
- **Gdy silnik osiągnie maksymalny czas pracy:** Cyfrowy wyświetlacz pokazuje, że silnik 1 jest "EC", silnik 2 jest "EC.", a dla podwójnych bram wyświetla "E.C."
- Gdy aktywowany jest czujnik bezpieczeństwa: Cyfrowy wyświetlacz pokazuje "PH"
- Gdy brama jest całkowicie otwarta: Silnik 1 pokazuje "LO", a silnik 2 pokazuje "L.O."
- Gdy brama jest całkowicie otwarta: Silnik 1 pokazuje "LC", a silnik 2 pokazuje "L.C."

# Identyfikacja kierunku działania silnika:

Gdy silnik pracuje, jeśli wskaźnik LED kierunku działania silnika jest niebieski, silnik jest w trybie "otwierania". Jeśli wskaźnik LED kierunku działania silnika jest czerwony, silnik jest w trybie "zamknięcia".

# Łączenie z telefonem

Zainstaluj aplikację"XHouse IOT" z Google Play (dla smartfonów na Androidzie) lub z AppStore (dla urządzeń Apple, tj. IPhone, iPad itd). Możesz użyć kodu QR do pobrania aplikacji lub ręcznie znaleźć ją w Google Play lub Appstore.



Dodawanie urządzenia

**Krok 1:** Włącz urządzenie i otwórz aplikację. Naciśnij "⊕" w prawym górnym rogu, aby dodać urządzenie, a następnie wybierz bramę z pomarańczowym okręgiem w prawym górnym rogu. (Rys. 1 i 2)

★ Jeśli w prawym górnym rogu widoczny jest szary okrąg, oznacza to, że urządzenie zostało już dodane. Użytkownik musi nacisnąć i przytrzymać przycisk "Dec/Smart" na płycie sterującej przez około 5 sekund, aby ją zresetować, a następnie powtórzyć krok 1.

★ Jeśli pojawi się komunikat "Please enter distribution network mode and add devices", użytkownik musi nacisnąć i przytrzymać przycisk "Dec/Smart" na płycie sterującej przez około 5 sekund, aby ją zresetować, a następnie powtórzyć krok 1.

Krok 2: Wybierz sieć Wi-Fi, kliknij "Connect" i wprowadź hasło. (Rys. 3)

(jeśli brak dostępnych sieci Wi-Fi, użytkownik może wybrać "Bluetooth Add" i użyć funkcji Bluetooth do sterowania bramą z bliska. Proszę postępować zgodnie z krokiem 4.)

Krok 3: Po pomyślnym dodaniu urządzenia użytkownik może zmienić nazwę urządzenia oraz przyciski, klikając "" w prawym górnym rogu. (Rys. 5)

**Krok 4: Dodawanie przez Bluetooth:** Aby kontrolować urządzenie w trybie Bluetooth, aplikacja mobilna musi znajdować się w zasięgu Bluetooth, około 10 m od urządzenia, aby połączyć się i sterować nim. (Rys. 3 i 4)



Rys. 1

	10.56		
,	10.50		
·	WLA	N 🛩	
÷	JJ_2.4G		
¢	JuJiangTEMP-2.4	IG Connect	
ę	JuJiang1		
(b. (b. (b.	remir Using Bluetooth c connection, you can device from a clos and cannot oper	nd communication el only control the se range phone el ate remotely!	
?	Cancel	Confirm	
(r	ChinaNet-5FgD	Connect	
•	DIRECT-E3-HP L	aser 1188nwConnect	
(1	NETGEAR76		
	If there is no WiFi netw Bluetooth Mode to add device.     Bluetooth		



Rys. 2

Pedestriar

P

**کې چې ....** کې 20

3:48

EJ

O



Rys. 3

# Połączenie przez Wi-Fi i Bluetooth

- ★ Kiedy urządzenie jest pomyślnie podłączone do sieci Wi-Fi, umożliwia zdalne sterowanie oraz ustawianie urządzenia za pomocą aplikacji mobilnej. (Rys. 5)
- ★ Kiedy urządzenie jest offline lub telefon komórkowy nie ma dostępu do sieci, jeśli użytkownik znajduje się w pobliżu urządzenia (w odległości do 10 metrów) i otworzy aplikację, automatycznie przełączy się na tryb Bluetooth, aby kontrolować urządzenie. (Rys. 6)
- ★ Urządzenie nawiąże połączenie Bluetooth z telefonem komórkowym w celu sterowania na krótkim zasięgu (tylko jeden telefon komórkowy użytkownika może nawiązać połączenie Bluetooth w tym samym czasie).



### Przełączanie na nową sieć Wi-Fi lub zmiana trybu Bluetooth na tryb Wi-Fi

Jeśli użytkownik potrzebuje przełączyć się na nową sieć Wi-Fi lub zmienić tryb sterowania z Bluetooth na Wi-Fi, proszę postępować zgodnie z poniższymi krokami:

Krok 1: Nnaciśnij w prawym górnym rogu symbol ustawień (koła zębatego). Kliknij "Set/Modify WiFi" (Ustaw/Edytuj Wi-Fi). (Rys. 7)

Krok 2: Wybierz nową sieć Wi-Fi i połącz się z nią. Następnie kliknij "Refresh" (Odśwież). (Rys. 8)

3:49		···· ? 6
<	Device Settings	
Device na	ime	>
Model		
Setting		>
User list		>
Set/Modi	fy WiFi	>
Network I	nformation	>
Sharing d	evice	>
Transfer i	main user	>
Operating	J Log	>





# Udostępnianie urządzenia

**Krok 1:** Otwórz aplikację, wybierz urządzenie. Naciśnij "⊕" w prawym górnym rogu, a następnie wybierz "Sharing device" (Udostępnij urządzenie), aby wygenerować kod QR. (Rys. 9)

**Krok 2:** Nowy użytkownik powinien pobrać aplikację i otworzyć ją. Naciśnij "Scan" (Skanuj) w prawym górnym rogu, aby zeskanować kod QR. (Rys. 10)



#### Ustawienia urządzenia:

Użytkownik może ustawiać parametry za pomocą aplikacji. Krok 1. Wybierz urządzenie, naciśnij "" w prawym górnym rogu. Kliknij "Setting". (Rys. 11) Krok 2. Ustaw parametry w aplikacji. (Rys. 12)



Rys. 11

Rys. 12

#### Pomoc zdalna

Gdy Twoje urządzenie ulegnie awarii i konieczne będzie dostosowanie ustawień parametrów, możesz bezpośrednio uruchomić funkcję "Pomoc zdalna" i udostępnić kod QR lub kod weryfikacyjny swojemu serwisowi w celu uzyskania wsparcia zdalnego.



#### **Dodawanie pilota**

Gdy użytkownik chce dodać pilota do otwierania bramy, można skorzystać z funkcji "Close range code learning proximity card/lightning", kliknąć przycisk "Learn" i następnie "Start learning". Nie ma potrzeby otwierania skrzynki sterującej; płyta sterująca przechodzi w tryb nauki kodu. Następnie należy nacisnąć przycisk pilota, aby przesłać sygnał.

11:50 🕇	al 🗢 96
< Device Settings	Remote Assistance
User list	0
Set/Modify WiFi	>
Network Information	3
Sharing device	)
Transfer main user	0
Operating Log	>
Door remains opening alert	0
Binding camera	>
Card list	5
Add proximity card/RF lighting from a distance	>
Close range code learning proximity card/lighting	Learn
Upgrading firmware	1.0.0, 2.0.1
會 Delete	



Napęd Actus AT400 Smart Backup jest zgodny z dyrektywą EMC 2014/30/UE. Pełna treść deklaracji znajduje się pod linkiem <u>https://drive.google.com/drive/folders/1Ez7jM1TmvU2njMpdJbF3NM7NMBdHzWe9?usp=sharing</u>