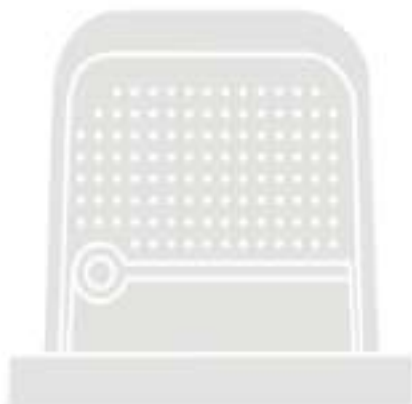


Robus

CE 0682
EAC UK CA

RBS400
RBS600
RBS600HS



Motoreduktor do bram przesuwnych

PL – Instrukcje i uwagi dla instalatora

Nice

1	OGÓLNE INSTRUKCJE I ZALECENIA DOTYCZĄCE BEZPIECZEŃSTWA	1
1.1	Ostrzeżenie ogólne	2
1.2	Ostrzeżenie dotyczące instalacji	3
2	OPS PRODUKTU	5
2.1	Wskazanie na wyposażeniu w skład produktu	5
3	MONTAŻ	6
3.1	Wskazanie na miejsce do wykonania prac montażowych	6
3.2	Ogólny sposób wykonania	6
3.3	Identyfikacja symboli graficznych	6
3.4	Opis produktu	6
3.5	Prace przygotowawcze do montażu	6
3.6	Montaż sterownika	7
3.7	Recepta dla sterownika odbiorczych parametrów	14
4	POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE	15
4.1	Wskazanie na sterownik	15
4.2	Ustawienie sterownika	15
4.3	Schemat linii połączeń	15
4.3.1	Stwierdzenie połączeń	15
4.3.2	Opis połączeń	15
4.3.3	Identyfikacja połączeń sterownika	15
4.4	Wskazanie na sterownik odbiorczych parametrów	15
4.4.1	Opis sterownika FT-100	15
4.4.2	Identyfikacja	15
5	KONCOWE KONTROLE I URUCHOMIENIE	20
5.1	Podłączenie sterownika	20
5.2	Wskazanie na sterownik	20
5.3	Wskazanie na sterownik odbiorczych parametrów	20
5.3.1	Identyfikacja sterownika	20
5.3.2	Identyfikacja sterownika odbiorczych parametrów	20
5.4	Kontrola stanu sterownika	20
5.5	Odczytanie danych sterownika	20
6	ODBIÓR I PRZEKAZANIE DO EKSPLOATACJI	24
6.1	Przygotowanie	24
6.2	Przekazanie do eksploatacji	24
7	PROGRAMOWANIE STEROWNIKA PADIOWEGO	25
7.1	Opis trybów sterownika sterownika radiowego	25
7.1.1	Tryb trybów sterownika sterownika radiowego	25
7.2	Specyfikacja sterownika radiowego	25
7.3	Wskazanie na sterownik sterownika radiowego	25
7.3.1	Wskazanie na sterownik A, Tryb 1	25
7.3.2	Wskazanie na sterownik A, Tryb 2	25
7.3.3	Wskazanie na sterownik A, Tryb 3	25
7.3.4	Wskazanie na sterownik A, Tryb 4	25
7.4	Kontrola sterownika sterownika radiowego	25
7.4.1	Kontrola sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	25
7.4.2	Kontrola sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	25
7.4.3	Kontrola sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	25
8	PROGRAMOWANIE CENTRALI	31
8.1	Opis trybów sterownika sterownika radiowego	31
8.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.2.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.2.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.2.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.3	Funkcje sterownika	31
8.3.1	Funkcja „Zasada sterownika”	31
8.3.2	Funkcja „Zasada sterownika sterownika”	31
8.3.3	Funkcja „Zasada sterownika sterownika sterownika”	31
8.4	Programowanie sterownika	31
8.4.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.4.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.4.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.5	Programowanie sterownika	31
8.5.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.5.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.6	Programowanie sterownika	31
8.6.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.6.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.6.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.7	Programowanie sterownika	31
8.7.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.7.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.7.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.8	Programowanie sterownika	31
8.8.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.8.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.8.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.9	Programowanie sterownika	31
8.9.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.9.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.9.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.10	Programowanie sterownika	31
8.10.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.10.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.10.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.11	Programowanie sterownika	31
8.11.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.11.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.11.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.12	Programowanie sterownika	31
8.12.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.12.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.12.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.13	Programowanie sterownika	31
8.13.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.13.2	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.13.3	Programowanie sterownika sterownika radiowego sterownika radiowego sterownika radiowego	31
8.14	Programowanie sterownika	31
8.14.1	Programowanie sterownika sterownika radiowego	31
8.14.2	Programowanie sterownika sterownika	

CO ZROBIĆ, JEŚLI ... (pomoc w rozwiązywaniu problemu)	38
21. Niezawieszanie podzespołów	38
22. Wzrost temperatury sterownika	39
23. Wyłączanie z zasilania	39
24. Wyłączanie z zasilania	40
25. Wyłączanie z zasilania	40
26. Wyłączanie z zasilania	40
27. Wyłączanie z zasilania	40
28. Wyłączanie z zasilania	40
29. Wyłączanie z zasilania	40
30. Wyłączanie z zasilania	40
31. Wyłączanie z zasilania	40
32. Wyłączanie z zasilania	40
33. Wyłączanie z zasilania	40
34. Wyłączanie z zasilania	40
35. Wyłączanie z zasilania	40
36. Wyłączanie z zasilania	40
37. Wyłączanie z zasilania	40
38. Wyłączanie z zasilania	40
39. Wyłączanie z zasilania	40
40. Wyłączanie z zasilania	40
41. Wyłączanie z zasilania	40
42. Wyłączanie z zasilania	40
43. Wyłączanie z zasilania	40
44. Wyłączanie z zasilania	40
45. Wyłączanie z zasilania	40
46. Wyłączanie z zasilania	40
47. Wyłączanie z zasilania	40
48. Wyłączanie z zasilania	40
49. Wyłączanie z zasilania	40
50. Wyłączanie z zasilania	40
51. Wyłączanie z zasilania	40
52. Wyłączanie z zasilania	40
53. Wyłączanie z zasilania	40
54. Wyłączanie z zasilania	40
55. Wyłączanie z zasilania	40
56. Wyłączanie z zasilania	40
57. Wyłączanie z zasilania	40
58. Wyłączanie z zasilania	40
59. Wyłączanie z zasilania	40
60. Wyłączanie z zasilania	40
61. Wyłączanie z zasilania	40
62. Wyłączanie z zasilania	40
63. Wyłączanie z zasilania	40
64. Wyłączanie z zasilania	40
65. Wyłączanie z zasilania	40
66. Wyłączanie z zasilania	40
67. Wyłączanie z zasilania	40
68. Wyłączanie z zasilania	40
69. Wyłączanie z zasilania	40
70. Wyłączanie z zasilania	40
71. Wyłączanie z zasilania	40
72. Wyłączanie z zasilania	40
73. Wyłączanie z zasilania	40
74. Wyłączanie z zasilania	40
75. Wyłączanie z zasilania	40
76. Wyłączanie z zasilania	40
77. Wyłączanie z zasilania	40
78. Wyłączanie z zasilania	40
79. Wyłączanie z zasilania	40
80. Wyłączanie z zasilania	40
81. Wyłączanie z zasilania	40
82. Wyłączanie z zasilania	40
83. Wyłączanie z zasilania	40
84. Wyłączanie z zasilania	40
85. Wyłączanie z zasilania	40
86. Wyłączanie z zasilania	40
87. Wyłączanie z zasilania	40
88. Wyłączanie z zasilania	40
89. Wyłączanie z zasilania	40
90. Wyłączanie z zasilania	40
91. Wyłączanie z zasilania	40
92. Wyłączanie z zasilania	40
93. Wyłączanie z zasilania	40
94. Wyłączanie z zasilania	40
95. Wyłączanie z zasilania	40
96. Wyłączanie z zasilania	40
97. Wyłączanie z zasilania	40
98. Wyłączanie z zasilania	40
99. Wyłączanie z zasilania	40
100. Wyłączanie z zasilania	40

1.1 OSTRZEŻENIA OGÓLNE



UWAGA! Ważne instrukcje bezpieczeństwa. Należy postępować zgodnie z wszystkimi instrukcjami, ponieważ nieprawidłowy montaż może spowodować poważne szkody.



UWAGA! Ważne instrukcje bezpieczeństwa. W celu zapewnienia bezpieczeństwa osób, postępować zgodnie z niniejszą instrukcją. Instrukcje należy przechowywać w bezpiecznym miejscu.

UWAGA! Przestrzegać zaleceń zamieszczonych niżej zaleceń:

- Przed rozpoczęciem montażu należy sprawdzić informacje na temat „Parametrów technicznych produktu”, a w szczególności, czy urządzenie jest przeznaczane do napędzania posiadanego przez Państwa urządzenia. Jeśli nie jest odpowiednie, NIE należy wykonywać montażu.
- Nie używać urządzenia, jeśli nie przeprowadzono procedury odciążenia do eksploatacji, opisanej w rozdziale „Odciążenie (przebieg nie do eksploatacji)”.



Według najnowszych, obowiązujących przepisów europejskich, wykonanie automatu musi być zgodne z obowiązującą Dyrektywą Maszynową umożliwiającą z deklarowanie zgodności automatu. W związku z tym, wszystkie czynności polegające na podłączeniu do sieci elektrycznej, wykonywaniu prób odbiorczych, przekazywaniu do eksploatacji i konserwacji urządzenia muszą być wykonywane wyłącznie przez wykwalifikowanego i kompetentnego technika.

- Przed przystąpieniem do montażu produktu, należy sprawdzić, czy wszystkie elementy i materiały przeznaczone do użytku znajdują się w idealnym stanie i są odpowiednie do użycia.
- Produkt nie jest przeznaczony do obsługi przez osoby (w tym dzieci) o ograniczonych zdolnościach fizycznych, intelektualnych lub innych osoby, których odpowiedzialność odpowiedzialnego nadziorcy i osoby.
- Nie pozostawiać dzieci na bieżąco urządzeniem.
- Nie zezwalać dzieciom na zabawę urządzeniem, włączając produkt. Przechowywać płyty w miejscu niedostępnym dla dzieci.



W celu uniknięcia niebezpieczeństwa zagrożenia na skutek przypadkowego uderzenia mechanicznego urządzenia odłączającego, nie należy zasilać tego urządzenia przy użyciu zewnętrznego urządzenia, jak zasilacz lub podłączyć go do obwodu charakterystycznego się regularnym podłączaniem lub odłączaniem zasilania.

- W sieci odbijającej instalacji należy przygotować urządzenie odłączające instalujące się na wyprowadzeniu, którego odciążenie przynajmniej wymaga podjęcia działań zapewnienia całkowitego odłączenia w warunkach określonych przez II kategorię prądu płynącego.
- Podczas montażu, należy dokładnie zabezpieczyć się z urządzeniem chroniąc je przed ognieniem, uszkodzeniem (uderzeniem lub kontaktem z niebezpiecznymi substancjami). Nie umieszczać urządzenia w pobliżu źródeł ciepła i nie wystawiać go na działanie ciepłego ognia. Opalone powłoki utrudniają jego prowadzenie do uszkodzenia urządzenia, być przyczyną niepożądanego zasilania lub zapalenia. Jeśli dochodzi do kontaktu z opalającymi substancjami, należy natychmiast przerwać montaż i zwrócić się o pomoc do serwisu technicznego.

- Producent nie ponosi odpowiedzialności za szkody materialne lub osobowe powstałe w wyniku nieprzebiegającego montażu produktu. W takich przypadkach, nie ma zastosowania gwarancja na wady materialne.
- Produkt zawiera skutecznego środka zabezpieczającego charakterystyczny A jest silniejszy od 20 kV.
- Czyśczenie i konserwacja, do której należy odpowiedzialny użytkownik, nie powinna być wykonywana przez dzieci posiadające wiek.
- Przed rozpoczęciem prac związanych z urządzeniem (konserwacja, czyszczenie) należy zawsze odłączyć produkt od sieci zasilającej oraz wszelkich akumulatorów.
- Należy wykonywać okresowe przeglądy instalacji, a w szczególności kabli, złącz i węzłów, które wykrywa wewnętrzny błąd systemu występuje lub brak napięcia, nie uszkodzeń, nie używać w razie konieczności naprawy lub regulacji. Działania techniczne związane z naprawą lub nieprawidłowe wykonanie mogą prowadzić do poważnych szkód.
- Materiał opakowaniowy podlega dyktando zgodnie z lokalnymi przepisami.
- Długość kabli nie powinna się znajdować w pobliżu automatycznie podłączonych elementów przy użyciu elementów mechanicznych.
- Podczas wykonywania naprawy, należy nadzorować automatycznie i ostrzec o tym, aby inne osoby nie miały się do urządzenia, aż do czasu zakończenia czynności.
- Nie sterować automatycznie, jeśli w jej pobliżu znajdują się osoby wykonujące czynności. Przed wykonaniem tych czynności należy odłączyć zasilanie elektryczne.
- Jeśli kabel bieżący jest uszkodzony, należy go wymienić na identyczny dostępny u producenta lub w serwisie technicznym lub u innej osoby posiadającej odpowiednią kwalifikację, aby uniknąć niebezpieczeństwa ryzyka.
- Uwaga! Aby zapobiec wszelkim niebezpieczeństwom, używać do transportu produktu odpowiedniego wkładu do sztywności oraz używać przedmiotów się na opakowaniu.

1.2 OSTRZEŻENIA DOTYCZĄCE INSTALACJI

- Przed dokonaniem montażu silnika należy sprawdzić, czy nie ma już w pobliżu starego mechanizmu, jest dobrze wyizolowany i czy są dostępne i łatwy dostęp do sprężyny powrotnej.
- Przed zamontowaniem silnika, staraj się wszystkie niepożądane elementy lub brzozy wyjąć z wnętrza urządzenia, jak urządzenia blokujące, które nie są konieczne do działania.
- Jeśli będzie przestrzeczono do zainstalowania produktu równoleżnikowo do przemyśle, należy przygotować instalację z systemem kontrolnym, który umożliwi działanie silnika, gdy drzwi do przemyśle będą otwarte.
- Zwrócić uwagę na właściwą do zainstalowania sprężyny sprężyny na wysokości ponad 1,8 m.
- UWAGA!** Jeśli jest ona wyłożona, część ramienia należy przechowywać w pobliżu drzwi.
- Upewnić się, że ramiona sterownika znajdują się z dala od części w ruchu, umożliwiając w każdym momencie bezproblemową widoczność. W razie niebezpieczeństwa przegrzania, sterownik sterowniczo ramienia montować w miejscu niedostępnym i na minimalnej wysokości 1,8m.

- [illegible]

Uspostavljanje na baterije

- Podstawowe wyrownoważenie tlenku azotu jest możliwe jedynie w zakresie elektrochemicznym.
- Płynny azotylowany azotanem, który wypłył z tego tlenku.
- Bateria mały ładunek w temperatury spożycia.
- Jeśli bateria nie jest ładowana, nie należy jej wywarzać na to.

tyrannus in the future. In

- Receptywność z własną pracą (kultury własnego czasu na studiach była 127) może spowodować telepresencję. Należy to dostrzec, abyśmy ograniczili: straszenie widzenia i spowodować wypadek.
- Nie straszyć: hermetyzacja na studiach woli

Agencijs z wyłączeniem radiowych

- Producent: Niss Sp.A., lokalizacja: w szczególności jest zagranicą
 • rzymskiego 2014/53 UE.
 • Informacje i gaby celni deklaracji zagranicy UE jest dostępną
 • pod adresem internetowym: [www.customs.com/skoki_zap-
 poje?language=1](http://www.customs.com/skoki_zap-

 poje?language=1) (zobacz) (zobacz).
 • Do nadawcy: 430MHz: 27P < 10dBm - 25dBm: 27P <
 • 10dBm: 25dBm: 27P < 10dBm: 25dBm: 27P <

2 OPIS PRODUKTU

ROBUS to seria motorów sterowanych elektronicznie, przeznaczonych do napędu bram przesuwanych. Posiada wbudowaną szeregową sterującą i system wykrywania typu „2M” do odbiorników typu OK lub CG40 (patrz punkt „Podłączenie odbiornika radiowego typu SM (zobacz opcjonalny)”).

Wykonanie zgodne z dyrektywami CE umożliwiające zewnętrzny i wewnętrzny pomiar zastosowanie techniki „JELI-BUS”, sterującą do podłączenia kilku urządzeń za pomocą tylko 2 przewodów.

ROBUS funkcjonuje przy pomocy energii elektrycznej. W razie braku napięcia w sieci elektrycznej, można odłączyć bramę za pomocą odpowiedniego klucza i przesuwać ją ręcznie lub też można zastosować urządzenie opornika akumulatorego PG124 umożliwiające wykonanie powyższych czynności także w przypadku braku zasilania sieciowego.



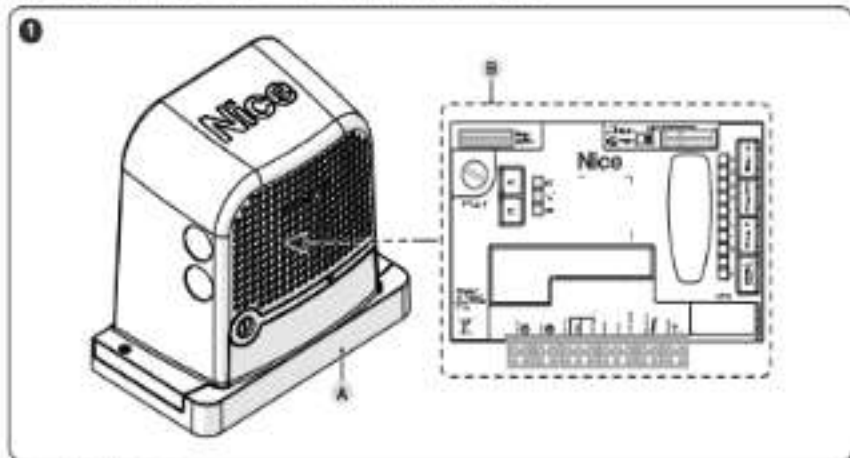
Wszelkie inne użycie oraz wykorzystywanie produktu w warunkach obciążenia odmiennych, niż przedstawione w niniejszej instrukcji, jest niezgodne z przeznaczeniem i zabronione!

Tabela 1

PODZIAŁOWE NAJWAŻLIWSZE PARAMETRY MOTORÓW SERII ROBUS	ROBUS 400	ROBUS 600	ROBUS 800-18
Ograniczenie sterujące [m]	0	0	0
Ograniczenie masy [kg]	400	600	800
Zasilanie (V)	230 (P600V) 120 (P6130V1) 230 (P6130V1)	230 (P600V) 120 (P6130V1) 230 (P6130V1)	230 (P600V-18) 120 (P6130V-18) 230 (P6130V-18)
Podbiórarka [A]	1,1	2,1	3,1
Moc [W]	250	450	600
Prędkość [m/s]	0,34	0,34	0,44
Maksymalny moment startowy [Nm] na odpowiednią siłę [N]	9,3 350	9,3 350	9,3 350
Moment nominalny [Nm] na odpowiednią siłę [N]	3,8 120	8 320	3,8 108
Cykl roboczy (tytuł/godz.) - długość skrajnie do 4 m - długość skrajnie do 8 m	30 20	40 20	40 20
Stopień ochrony [IP]	44	44	44
Temperatura robocza sterowania [°C]	25...+50	20...+50	25...+50
Wymiary [mm]	340 x 130 x 80 H	340 x 230 x 80 H	340 x 230 x 80 H
Masa [kg]	11,2	11,2	11,2
Centrała	MCL7	MCL7	MCL8

2.1 WYKAZ CZĘŚCI WCHODZĄCYCH W SKŁAD PRODUKTU

Na Rysunku 1 przedstawiono główną część i z których budowane jest urządzenie **ROBUS**.



- A Korpus silnika
B Centrala sterująca

3.1 KONTROLE WSTĘPNE DO WYKONANIA PRZED MONTAŻEM



Instalacja urządzenia musi być wykonana przez wykwalifikowaną osobę, zgodnie z przepisami, normami i uwagowaniami prawny, oraz według niniejszej instrukcji.

Przed przystąpieniem do montażu urządzenia należy:

- Sprawdzić stan dostawy;
- Upewnić się, że użyte materiały, z których będzie się korzystał, są w doskonałym stanie i są odpowiednie do przewidzianego użycia;
- Sprawdzić, czy konstrukcja brzozy przesłaniania jest odpowiednia do zastosowania;
- Sprawdzić, czy instalacja brzozy przesłaniania mieści się w granicach użytkowania wskazanych w punkcie „Ograniczenia w użytkowaniu” strona 54;
- Sprawdzić, czy na całej trasie przebiegu brzozy przesłaniania, zarówno przy zaryżowaniu, jak i przy zwalnianiu, nie występuje niebezpieczeństwo uszkodzenia;
- Sprawdzić, czy strefa maszynowa jest odpowiednio zabezpieczona, aby zapobiec dostępowi do strefy;
- Sprawdzić, czy nie występuje niebezpieczeństwo wyłączenia się urządzenia, czy nie występuje zagrożenie wyłączenia się z przewodu;
- Sprawdzić, czy instalacja mechanicznych ograniczników ruchu jest, czy nie powoduje uszkodzenia nawet w razie awarii urządzenia w obszarze;
- Sprawdzić, czy skrzydło jest wyważone, czy nie porusza się samoczynnie, jeśli jest zatrzymane i pozostawione w dowolnym położeniu;
- Sprawdzić stan i mocowanie siłownika, czy nie jest uszkodzone w czasie i, w razie konieczności, zapewnić montaż na odpowiednim wsporniku posiada podłożem;
- Sprawdzić, czy miejsce montażu poszczególnych urządzeń mieści się w strefach zabezpieczających przed uszkodzeniem i czy powierzchnie montażu są wystarczająco sztywne;
- Nie dopuszczać do sytuacji, w których części napędu mogą zawisnąć w powietrzu lub innych obiektach;
- Nie umieszczać produktu w pobliżu ognia, dróg, miejsc, w których istnieje zagrożenie wyłączenia, szczególnie w pobliżu urządzeń lub części, które mogą spowodować uszkodzenie produktu i spowodować niebezpieczeństwo dla ludzi lub mienia;
- Podjąć odpowiednie środki zapobiegawcze wyłączenia w silownię zabezpieczenia;
- W przypadku awarii steru zawsze skrzydło lub w obszarze ruchu skrzydła, należy się upewnić, że nie uciążliwy dla normalnego działania i ewentualnie przewidywać odpowiedni system blokady;
- Elektryczna linia zasilania musi być odpowiednio zabezpieczona przed odpowiednim urządzeniem magnetycznym termiczne i różnicowe;
- Na elektrycznej linii zasilania należy zamontować urządzenie zabezpieczające przed odcięciem automatycznie od zasilania. W urządzeniu obsługującym powrót się znajdowałby się uszkodzenie od siebie w obszarze obszarze na bieżąco odcięcie, które umożliwia całkowite odłączenie w warunkach awaryjnych przed II kategorią zagrożenia, zgodnie z zasadami montażu. W razie potrzeby, urządzenie to musi być wyłączone i zabezpieczyć odpowiednie zasilanie, dlatego należy je ustawić w miejscu widocznym z miejsca montażu automatycznie. Jeśli natomiast urządzenie to umieszczone jest w niewidocznym miejscu, należy wyposażyć je w system blokady ewentualnie, przepięciowe lub samowolne przerwanie podłączenia zasilania, w celu wyeliminowania wszelkich zagrożeń. Urządzenie należy zainstalować nie jest dostarczane wraz z produktem.

3.2 OGRANICZENIA W UŻYTKOWANIU

Dane dotyczące wydajności produktu znajdują się w rozdziale „PARAMETRY TECHNICZNE” strona 54 i są one jedynym wskaźnikiem umożliwiającym właściwą ocenę odpowiedniości użycia.

Sprawdź ograniczenia w użytkowaniu ROBUS urządzeń sterowanych, które zostały się zainstalować, biorąc pod uwagę: ich cech do spełnienia wymagań dotyczące ograniczenia wskazane poniżej:

- Waga skrzydła brzozy przesłaniania: nie może przekraczać limitu wskazanego w „Tabele 2”;
- Długość skrzydła brzozy przesłaniania nie może przekraczać 6 m.

Tabela 2

ROBUS - OGRANICZENIA W UŻYTKOWANIU W ZALEŻNOŚCI OD MODELU			
	ROBUS 400	ROBUS 500	ROBUS 600
Ograniczenie skrzydła (kg)	5	5	5
Ograniczenie długość (kg)	400	500	600

Wymagania podane w „Tabele 2” mają wyłączenie charakteru informacyjny i służą jedynie do wstępnego oszacowania. Należy wykonać testy statyczne ROBUS do automatyzowania brzozy przesłaniania: należy od brzozy i innych czynników, takie jak rozmiar, jak również ilość, który mógłby przeszkodzić w ruchu skrzydła.

W celu dokonania rzeczywistej oceny należy dokonać pomiaru, aby nie dojechać do obszaru skrzydła na całej długości stołu i upewnić się, że nie przekroczą poziomu „momentu zderzeniowego” wskazanego w rozdziale „PARAMETRY TECHNICZNE” strona 54.

Zależy się również 50%, ponieważ niekierowne wartości przegadane mogą zwiększyć tarcie.

W „Tabele 3” strona 7) zamieszczono szczegółową „wagę”, to dotyczy brzozy obszar użytkowania produktu. Wymogi te jest silnie zależne od właściwości technicznych materiałów, to zależy od typu warunków użytkowania: należy się upewnić, że nie przekroczą poziomu „momentu zderzeniowego” wskazanego w rozdziale „PARAMETRY TECHNICZNE” strona 54. Po uzyskaniu wyniku sprawdzić szczegółowe wyniki na wykład.

Na przykład ROBUS 400 na brzozy o masie 200 kg, 5 metry długości, bez innych elementów złączonych, obciążenie wskazałoby 50% (50 + 20). Na podstawie wyniku, szacowany czas trwania wynosi 60,000 cykli.



W celu zapobieżenia przegrzaniu, w centrali zamontowanej jest ogranicznik, który oblicza obciążenie silnika i czas trwania cykli i interweniuje, kiedy zostanie przekroczona maksymalna wartość graniczna.

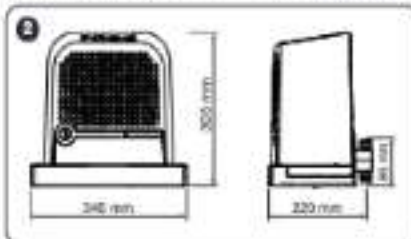
SZACUNKOWA TRWAŁOŚĆ JAKO WSKAŹNIK TRWAŁOŚCI MARMURÓW

Wskaznik trwałości %	PCBUE 100	PCBUE 600	PCBUE 800	Przewidywany efekt
Waga wtrysku (kg)				
Do 200	30	18	20	
200 + 400	60	38	30	
400 + 800	-	43	40	
600 + 800	-	60	60	
Długość okładziny (m)				
Do 4	10	18	15	
4 + 6	20	28	25	
6 + 8	38	43	40	
Przewidywany stopień utrudnienia przy zastosowaniu przeciwosłabek: 100% (wysokość pod wpływem 100%)				
Temperatura otoczenia wyższa od 40°C lub wilgotność od 90%, lub wilgotność wyższa od 98%	10	18	10	
Obciążenie kurzem lub piaskiem	15	18	15	
Występowanie uszkodzeń	20	38	20	
Przebiegiem marmuru przez fotokomórkę Foto	15	28	20	
Przebiegiem marmuru przez Al	20	38	20	
Prędkość wyższająca „A” szybką”	20	28	20	
Moment startowy uruchomienia	38	28	20	
Całkowity wskaźnik trwałości %				

Uwaga: jeśli wskaźnik trwałości przekracza 100% oznacza to, że warunki wykonania poza granice możliwości projektu. Żaluzja się wtedy modeluje w większe moce.

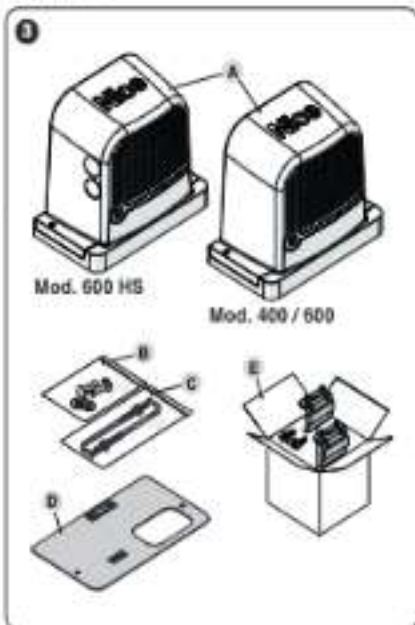
3.3 IDENTYFIKACJA I WYMIARY GABARYTOWE

Wymiary gabarytowe produktu zostały zamieszczone na *Rysunku 2*.



3.4 ODBÓR PRODUKTU

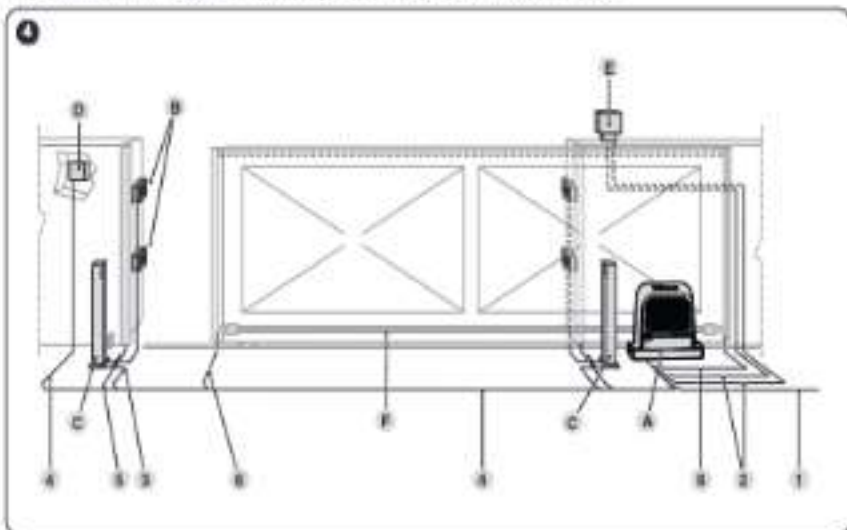
Poniżej zostały przedstawione i wymienione wszystkie elementy znajdujące się w zestawie.



- A Modulator
- B Ochrona ciepła / metalowa (pruty podłogowe itp.)
- C Śruby fundamentowe
- D Płyta fundamentowa
- E Pudełko akcesoriów

3.5 PRACE PRZYGOTOWAWCZE DO MONTAŻU

Na rys. przedstawiono zarys przydatnej instalacji autonomicznej, wykonanej przy użyciu komponentów firmy **hce**.



- A – Motorizacja
B – Fotokomórka
C – Czujnik do fotokomórki
D – Przetwornik słoneczny
E – Lampa oświetlająca z anteną
F – Lina zprężna

Czytelnie są rozmieszczone według typowego i wyidealizowanego schematu. Rozpatrując schemat na „Rysunku 4” ustalić prawidłową pozycję, w której zostanie zamontowany kabel przewidywany wariant słabiej instalacji.

Tabela 4

DANE TECHNICZNE PRZEWODÓW ELEKTRYCZNYCH	
Identyfikator	Dane techniczne przewodu
1	KABEL ZASILAJĄCY MOTORIZATORA 1 kabel 3 x 1,5 mm ² Długość maksymalna 30 m Uwaga 1)
2	KABEL LAMPY OŚWIECZAJĄCEJ I Z ANTENĄ 1 kabel 3 x 0,5 mm ² Maksymalna długość 30 m 1 kabel słabiej instalacji typu MOS Maksymalna długość 10 m, słabiej instalacji + 5 m
3	KABEL FOTOKOMÓREK 2 x 0,5 mm ² Długość maksymalna 30 m Uwaga 2)
4	KABEL PRZESŁAJĄCY DO LICZNIKA 2 kable 0 x 0,5 mm ² Uwaga 3) Maksymalna długość 30 m
5	KABEL LAMPY OŚWIECZAJĄCEJ 1 kabel 2 x 0,5 mm ² Uwaga 4) Maksymalna długość 30 m
6	KABEL LAMPY OŚWIECZAJĄCEJ 1 kabel 0 x 0,5 mm ² Uwaga 4) Długość maksymalna 30 m Uwaga 5)

Uwaga 1 Jeśli przewidywany jest używanie kabli, należy użyć przewodów o większym przekroju (3 x 2,5 mm²), oraz niedopuszczalne jest stosowanie uziemienia w pobliżu automatów.

Uwaga 2 Jeśli przewód 3 x 0,5 mm² przewidywany jest, należy użyć przewodu 2 x 1 mm².

Uwaga 3 Jeśli przewidywany jest używanie kabli, należy użyć kabli 4 x 0,5 mm².

Uwaga 4 Jeśli przewidywany jest używanie kabli, należy użyć kabli „Dodatkowe lub usuwanie urządzeń” (strona 45) „Według SFCF” dla rodzaju zainstalowanego urządzenia.

Uwaga 5 Dopóki nie zostanie wykonana instalacja, należy użyć odpowiednich urządzeń, które pozwalają na połączenie elektryczne różnych kabli, którymi należy się w nich.

Uwaga 6 Przed przystąpieniem do montażu należy przygotować przewody elektryczne niezbędne do wykonania instalacji, zgodnie z „Rysunkiem 4” i informacjami zamieszczonymi w rozdziale „PARAMETRY TECHNICZNE” (strona 54).

Uwaga 7 Zainstalowane kable muszą być przeznaczane dla rodzaju słabiej instalacji, w którym odbywa się ich montaż.

Uwaga 8 Podczas układania przewodów rurowych przewodzących kable elektryczne, należy wziąć pod uwagę, że, z powodu możliwego przeniesienia się wody w słabiej instalacji, przewody rurkowe mogą powodować powstawanie w centrali skroplin, które mogą uszkodzić obwód elektryczny.



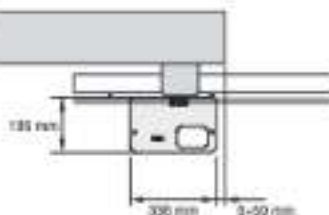
Przed przystąpieniem do instalacji należy otworzyć hak blokujący (A) i zdjąć pokrywę (B), obkuszając śruby mocujące po ręcznym odblokowaniu silnika za pomocą dostarczonego klucza.

4



Przed przystąpieniem do montażu należy sprawdzić wymiary reduktora, odnosząc się do „Rysunku 2” oraz wymiary montażowe na „Rysunku 6”.

6



3.5 MONTAŻ SIŁOWNIKA



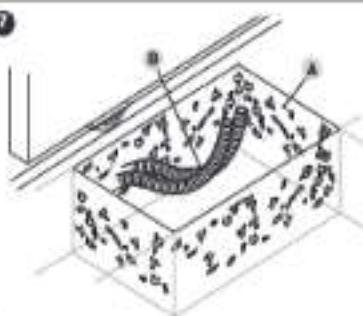
Nieprawidłowy montaż może doprowadzić do poważnego uszkodzenia oraz osób wykonujących działanie i użytkujących instalację.

Przed rozpoczęciem montażu automatyki, należy wykonać kontrolę węglów opisaną w punktach „Kontrola węglów do wykonania przed montażem” (strona 8) i „Ograniczenia w użytkowaniu” (strona 8).

W celu dokonania montażu **ROBUS**:

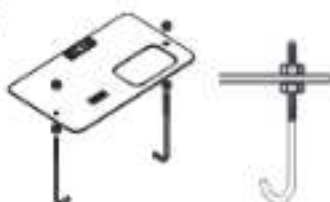
1. Wybrać węgiel fundamantowy (A) i przygotować rury (B) na kable sterujące („Rysunek 7”).

7



2. Przykierować dwie rury fundamencie do płyty fundamenciej: jedną z nakładką górną i jedną z dolną („Rysunek 8”).

8

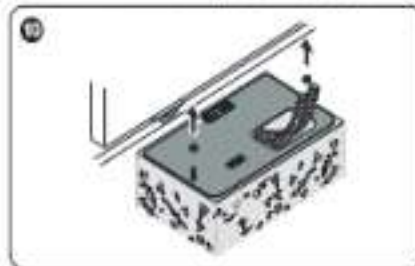


3. wyjąć belkę z osła przygotowaną płytę fundamentową (Rysunek 9)

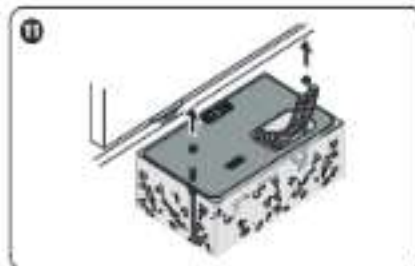


-  Przed związaniem belosu sprawdzić, czy płyta fundamentowa jest wyścielona i równoległa do skrzydła bramy.

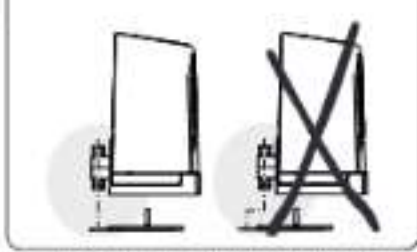
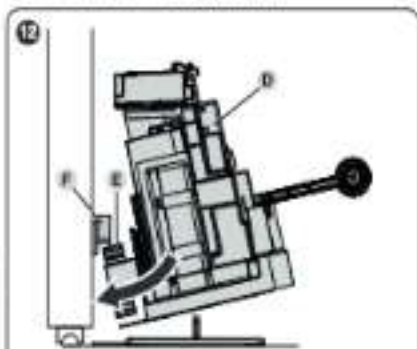
4. ustalić, że belka stanowiła i wyjąć nacięci (Rysunek 10)



-  Można użyć istniejącej, kompatybilnej płyty fundamentowej ze strobami fundamentowymi (Rysunek 11)



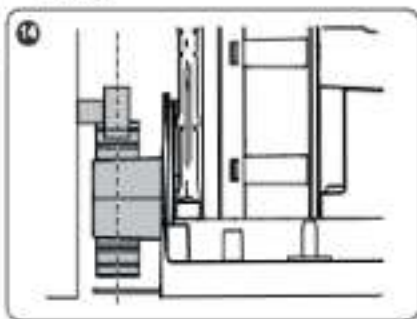
5. ustawić reduktor (D) uważając, aby amulet kół zębata (E) posiadał ten sam zębaty (F) (Rysunek 12)



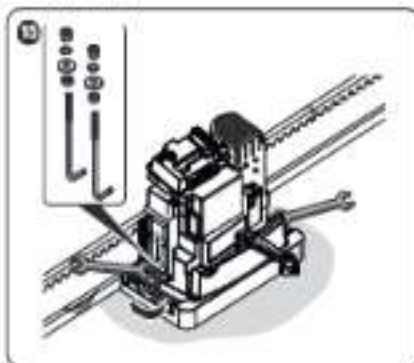
6. sprawdzić, czy reduktor jest równoległy do szerokości bramy (Rysunek 13)



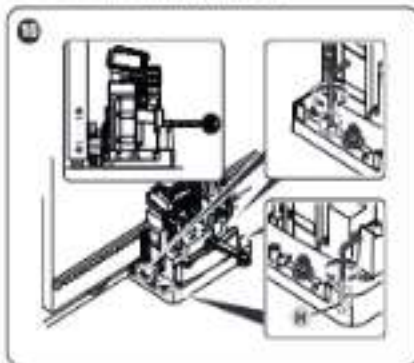
7. sprawdzić, czy kół zębaty jest wyrównane z listwą zębatą (Rysunek 14)



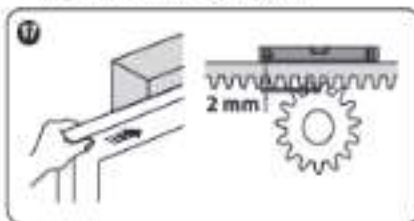
8. włożyć dotychczas osadzone i napięte delikatnie w cięgnyjąc (Rysunek 15)



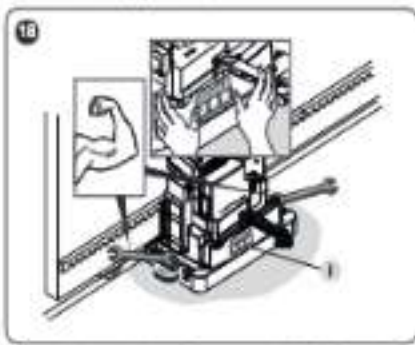
9. w celu wyregulowania instalatora pod wsparciem wysuniętej ramki przesuwać koło regulacyjne (M) i ustawić koło zgodnie ze wskazówką około 1 lub 2 mm od lewej opłaty (dla maszyny skrzydła nie sterująca mechanicznie) (Rysunek 16)



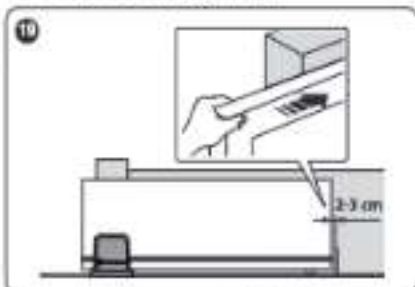
10. ręcznie obrócić i kontrolować skrzydło bramy i odpowiedź, czy płynnie się przesuwa. Sprawdzić również, czy lewa opłata jest zawsze wyrównana z lewą opłatą (Rysunek 17)



11. przycisnąć energicznie ramkę do przodu instalatora do płyty Undermatowej zabezpieczając przesył (z widoczną w ramce odbojnicą) (Rysunek 18)



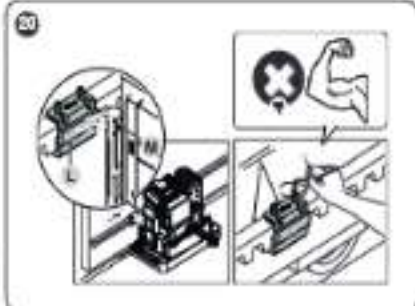
12. stworzyć oparcie skrzydła bramy, przesuwając 5/3 cm od ogranicznika mechanicznego (Rysunek 19)



13. przesuwać lewą ograniczającą (L) do lewej opłaty skrzydła (M) i odpowiednio ją odpowiednim kołami (Rysunek 20)

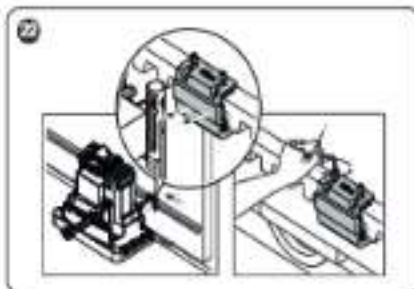
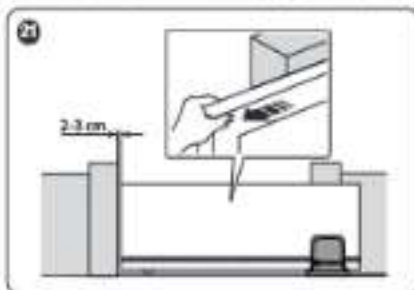


Nie wywieraj nadmiernego nacisku podczas mocowania wspornika lewej ograniczającej.

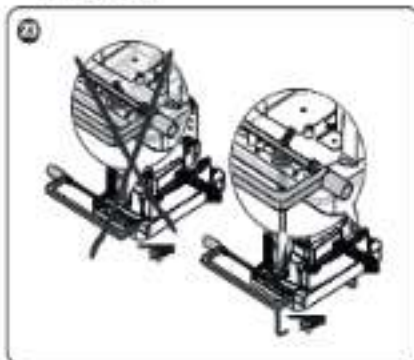


Lewa ograniczająca z magnesem nie może znajdować się na osi czujnika. W takim przypadku jego zasięg jest słaby i istnieje ryzyko, że brama nie zatrzyma się prawidłowo.

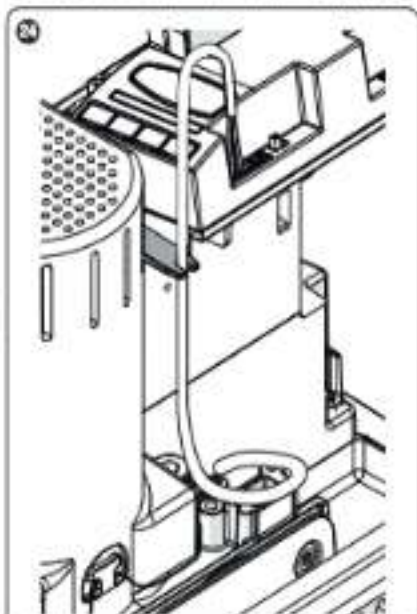
14. ręcznie zamknij skrzydło bramy poruszając 2/3 cm od ogranicznika mechanicznego i powróć do pozycji wyjściowej, aby zabezpieczyć wał napędowy ogranicznika końcowego. (Rysunek 27)



15. w razie użycia śrub fundamentowych do mocowania, odciąć nadmiar. (Rysunek 27)



16. zabezpieczyć kabel w odpowiednim zasilku kablowym, aby uniknąć jego uszkodzenia podczas kolejnych instalacji. (Rysunek 28)



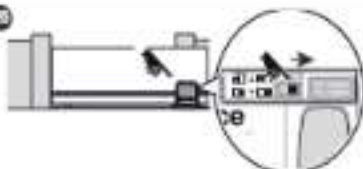
17. zasilnik (zbiornik N), zabezpieczyć go dostarczonymi tulejami, zabezpieczając również i wyjąć dostarczony klucz. (Rysunek 28)





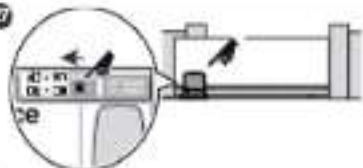
WAŻNE: Motoreduktor jest skonfigurowany ustawienie fabryczne) do montażu po prawej stronie. (Rysunek 26")

26



Można go zainstalować po lewej stronie, przesuując przełącznik w odpowiedni sposób. (Rysunek 27")

27



3.7 RĘCZNE BLOKOWANIE I ODBLOKOWYWANIE MOTOREDUKTORA

Motoreduktor jest wyposażony w system mechanicznego zablokowania, umożliwiający ręczne sterowanie i awaryjne uruchomienie. W przypadku ręcznego wycofania w przypadku braku zasilania elektrycznego, sterunek oraz podczas czynności instalacyjnych.

1. Otworzyć hak blokujący. Aby ponownie dostarczyć klucz. (Rysunek 28")

28



2. Teraz można przesuwać ręcznie automatycznie do białej pozycji.

Aby zablokować, zamknij hak blokujący, przesłaniając klucz w lewo i gotowy.

29



4.1 KONTROLA WSTĘPNA



Wszystkie połączenia elektryczne muszą zostać wykonane przy odłączonym zasilaniu sieciowym i przy odłączonym zasilaniu awaryjnym (jeśli napęd jest w nie wyposażony).

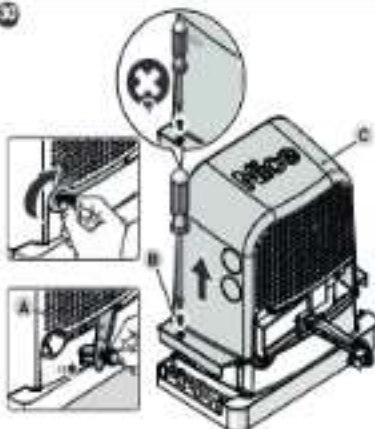


Połączenia mogą być wykonane wyłącznie przez wykwalifikowany personel.

W celu wykonania połączeń elektrycznych:

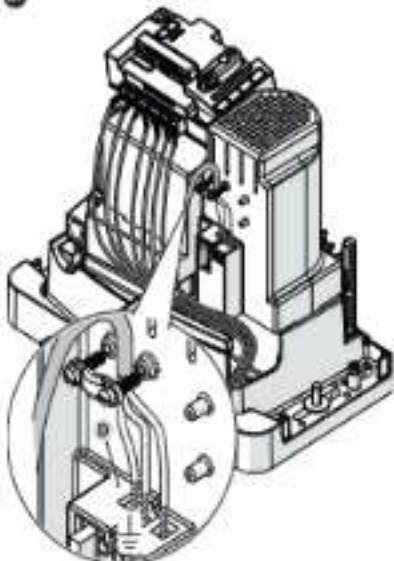
1. Otworzyć pokrywę boku (A) pomocí dostarczonego klucza
2. Odkryć śruby (B)
3. Zdjąć pokrywę (C) (Rysunek 30')

30



4. Przekręcić kabel zasilający przez odpowiedni otwór (przebiegał dokładnie 20/30 cm kabla) i podłączyć go do odpowiedniego zasilania (D)
5. Przykręcić kabel na wyznaczonej osi przy pomocy dostarczonego zacisku kablowego
6. Depresować wszystkie przewody podłączeniowe do przeznaczonych urządzeń, pozostawiając nadmiar 20-30 cm od wyliczonej długości. Patrz „Tabela 4” w celu uzyskania informacji na temat rodzaju przewodów i „Rysunek 32” w celu połączeń
7. Przy użyciu spawarki złączyć i izolować wszystkie przewody wyliczonego modulatora („Rysunek 31”)

31

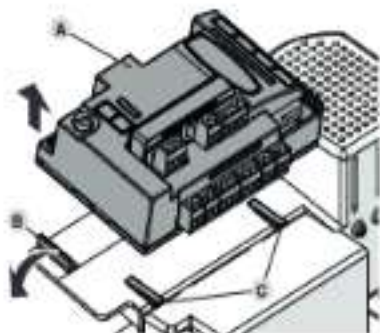


4.2 UŻYTKOWANIE CENTRALI

Jeśli wykonanie połączeń elektrycznych jest skomplikowane, można użyć centrali.

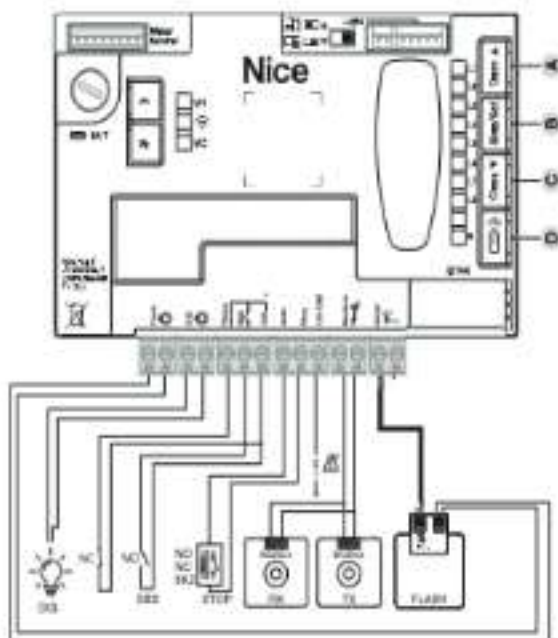
1. Przygotować mocną centralę (A) ręką
2. Wyjąć ewentualnie stabilizator lub zacisk
3. Odmocnić łączący plastikowy wspornik (B) w celu wyjęcia centrali
4. Centrala jest podłączana z tyłu do wspornika (C) („Rysunek 32”)

32



4.3.1 SCHEMAT POŁĄCZEŃ

33



4.3.2 OPIS POŁĄCZEŃ

Tabela 5

POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE	Opis
FLASH (suł ograniczone do 10W ~24V)	To wyjście jest domyślnie zaprogramowane na potężne Współprace . Wyjście może być programowane przez właściwy komputeryjny interfejs (zobacz rozdział „PROGRAMOWANIE CENTRALI”). Specyficzny konfiguracja wyjścia można wyznaczyć w „Tabela 42”.
OGI (suł ograniczone do 10W ~24V)	To wyjście jest domyślnie zaprogramowane na potężne Kontrola Brzozy Dzwonek . Wyjście może być programowane przez właściwy interfejs (zobacz rozdział „PROGRAMOWANIE CENTRALI”). Specyficzny konfiguracja wyjścia można wyznaczyć w „Tabela 42”.
BLUESBUS	Do tego układu można podłączyć komputeryjne urządzenia. Wszystkie są zgodne z normą ISO 15745-1 (norma przewodów). Istnieje są szablony i kable do wyłączenia sygnału do centrali. Podłączenie wymaga dostarczenia kablem (zobacz rozdział „Adresowanie urządzeń połączonych za pomocą systemu Bluesbus”).
STOP	Wyjście urządzeń sterujących lub zdalnego sterowania wykonawczych. Wyjście może być zaprogramowane na wyłączenie, można podłączyć styl „Normała zamknięty”, „Normała otwarta” lub urządzenie z stałym oporem. Liczba typów optycznych (zobacz rozdział „Wyjście STOP”).
SW	Wyjście dla urządzeń. Można sterować urządzeniem w trybie trybów (zobacz rozdział „Adresowanie urządzeń połączonych za pomocą systemu Bluesbus”).
PHOTO	Wyjście urządzeń (zobacz rozdział „Wyjście dla urządzeń”), można je podłączyć styl „Normała zamknięty”.
ANTENNA	Wyjście podłączenia anteny dla odbioru sygnału (zobacz rozdział „Adresowanie urządzeń połączonych za pomocą systemu Bluesbus”).



Uwaga: 12 V tylko dla optycznych źródeł światła (LED) (maks. 15 mA)

4.3.3 UŻYCIĘ PRZYGIŚKÓW CENTRALI

Na centralce sterującej znajdują się 4 lewosłowne, które pełnią różne funkcje w zależności od stanu, w którym znajduje się centrala.

PROGRAMOWANY TRYB ROBOCZY

A [Open ▲]

- przesuwa menu programowania do przodu;
- zwiększa o jeden punkt wartość parametru w trybie modyfikacji

B [Stop/Set]

- wchodzi do konfiguracji wybranego parametru;
- potwierdza wprowadzoną wartość wybranego parametru.

C [Close ▼]

- przesuwa menu programowania do tyłu;
- zmniejsza o jeden punkt wartość parametru w trybie modyfikacji

D [Radio on/Off]

- włączanie

ZWYKŁY TRYB ROBOCZY

A [Open ▲]

- wykonuje chwyt

B [Stop/Set]

- natychmiast wykonuje wybrany manewr
- z zasygnalizowanym skutkiem wejścia i wyjścia światła kontaktowe
- wcinając przez 3 sekundy Alarma menu programowania

C [Close ▼]

- wykonuje zerwanie

D [Radio on/Off]

- umożliwia wyciszenie lub odciszenie połączeń radiowych

4.4 ADRESOWANIE URZĄDZEŃ POŁĄCZONYCH ZA POMOCĄ SYSTEMU BLUEBUS

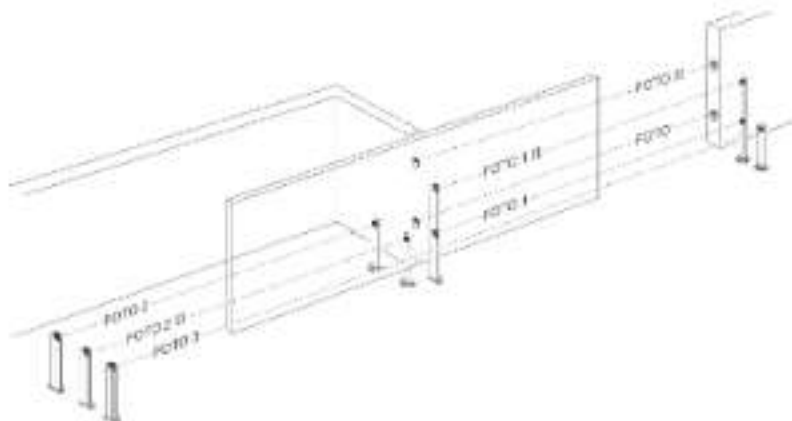
System „BlueBus” pozwala poprzez adresowanie przy pomocy odpowiednich kodów, na rozpoznanie łotokominek przez centralę i przydzielanie właściwej funkcji odbiornu.

Nadawanie adresu dotyczy nadawania i odbierania wybranych kodów w ten sam sposób po upewnieniu się, że dwa pary łotokominek nie posiadają tego samego adresu.

W aucie jako dla łotokominek można zainstalować łotokominki, jak przedstawiono na przykładzie rysunku.



Po zakończeniu procedury instalowania lub po wyjęciu łotokominek lub innych urządzeń należy przeprowadzić procedurę wczytywania (patrz punkt „Wczytywanie urządzeń”).



Mocny pozostawiać	
Fotokomórki	Przebieg montażu
FOTO Fotokomórki zewnętrzne h= 55 cm działające przy zamknięciu	
FOTO II Fotokomórki zewnętrzne h= 100 cm działające przy zamknięciu	
FOTO I Fotokomórki wewnętrzne h = 55 cm działające przy zamknięciu (patrzykuje i zmienia kierunek ruchu)	
FOTO I II Fotokomórki wewnętrzne h = 100 cm działające przy zamknięciu (patrzykuje i zmienia kierunek ruchu)	
FOTO 2 Fotokomórki zewnętrzne działające przy otwarciu	
FOTO 2 II Fotokomórki wewnętrzne działające przy otwarciu	
FOTO 3 Połączenie fotokomórek pokrywające całą autostradę. Blokują ruch i powoduje otwarcie autostrady po odjeździe	



Instalacja FOTO 3 razem z FOTO II wymaga przeszerzenia położenia elementów wchodzących w skład fotokomórki TX i RX, zgodnie z oznaczeniem podanym w instrukcji fotokomórek.

Czujnik fotodiptryczny FT210B łączy w jedno urządzenie system opóźnienia skł. (zaj. C) zgodnie z normą EN 12433 oraz czujnik obecności, wykrywający przeszkody znajdujące się w linii optycznej pomiędzy nadajnikiem TX a odbiornikiem RX (zaj. O) zgodnie z normą EN 12433. W czujniku fotodiptrycznym FT210B sygnał statusu światła światłowodowej przekazuje się poprzez przewód fotokomórki, łącząc w ten sposób 2 systemy w jedno urządzenie. Fotokomórki nadajnika, znajdującego się na ruchomym skrajnie zasilane jest baterią litową, eliminując w ten sposób konieczność systemu połączeń, stosowane układy natomiast ograniczają zużycie baterii powierając jej funkcję przez min. do 15 lat (patrz szczegóły dotyczące stosowania funkcji w instrukcji obsługi produktu).

Tylko jedno urządzenie FT210B powołuje się do światłowodowej (na przykład TC002) pozwala na osiągnięcie poziomu bezpieczeństwa „główna linia światłowodowa”, wymagając przez normę EN 12433, niezależnie od „opóźnienia użytkownika” i „opóźnienia uruchamiania”.

Czujnik fotodiptryczny FT210B przystosowany do linii światłowodowych typu „opóźnienia bezpieczeństwa” IS-2 H23, jest odporny na pojedyncze uszkodzenie (zawaga 3) zgodnie z EN 12444-1. Posiada on specjalny opóźnienie antykollizyjny. Niezwykle uniwersalny układ z innych czujników, także niezwykłych zmontowanych i pozwala na podanie innych fotokomórek, na przykład, w celu przesłania danych dodatkowych, które zawierają informacje o ruchu fotokomórki na wysokości 1m od podłoża.



Dodatkowe informacje na temat sposobów podłączenia i adresowania zawarte są w instrukcji FT210B.



Gwarantowana kompatybilność z dwoma produktami z bieżącej generacji lub jednym z bieżącej generacji i jednym z poprzedniej generacji (nie wcześniej szyn niż ze stycznia 2019 r.).

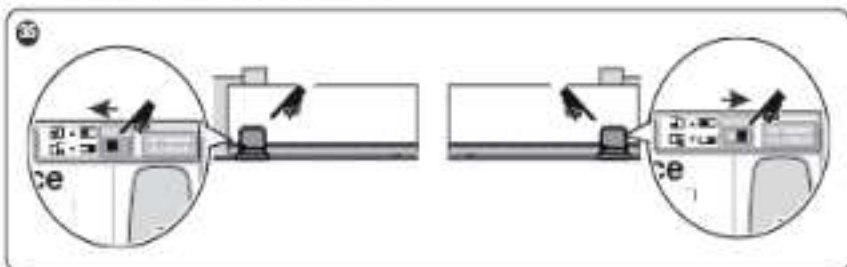
Odpowiednio zaprogramowany i podłączony, **ROBUS** może działać w trybie „Slave” (podczepiony, ten tryb działania wykonywany jest w celu pomocy automatyzowania 2 pracujących skrzydeł, gdy zamiana jest wymagana synchronizowanych ruchów obu skrzydeł bramy). W ten tryb jeden **ROBUS** działa jako Master, to znaczy działa nadawcą, natomiast drugi **ROBUS** działa jako Slave, to znaczy wykonuje polecenia wysłane przez Master (faktycznie skrzydło **ROBUS** są zaprogramowane jako Master).

W celu skonfigurowania słabego **ROBUS** jako Slave, należy uruchomić funkcję pierwszego programu „Tryb Slave” (patrz „Procedura programowania pierwszego poziomu”).

Połączenie pomiędzy **ROBUS** Master i **ROBUS** Slave odbywa się za pośrednictwem BLUETOOTH.



W takim przypadku należy przestrzegać polaryzacji w połączeniu między dwoma **ROBUS**, jak pokazano na rysunku. (Rysunek 30’), (inne urządzenia radiol nie mają polaryzacji)



W celu ustawienia 2 **ROBUS** w trybie Master + Slave należy wykonać następujące czynności:

- Dokonać instalacji 2 skrzydeł:

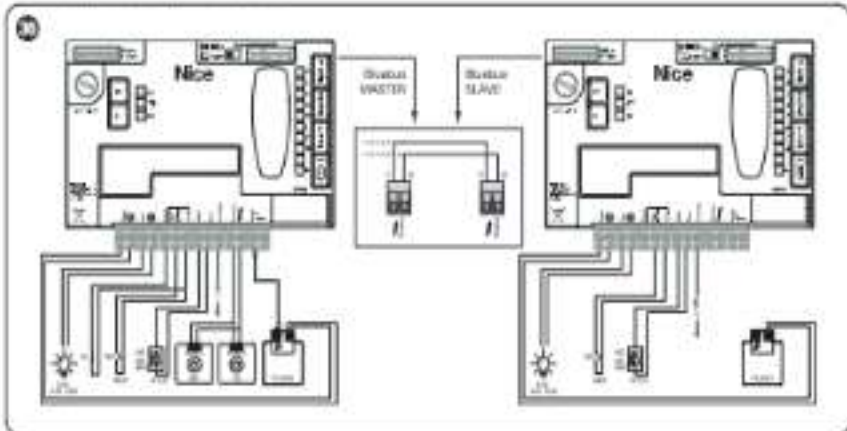
- Jaki obrotowy, który z skrzydeł funkcjonować będzie jako Master, a który jako Slave, podjąć wybór należy uwzględnić w opisie projektu oraz taki, że połączenie Krok po Kroku w Slave umożliwia całkowite otwarcie i zamknięcie skrzydła Slave.

Wskazy: Całkowite otwarcie Slave (S) + Master (M).

1. [S] Wybrać kanał nadawcy otwierania dwóch skrzydeł (za pomocą przycisków kierunkowych).
2. [M] W automacie Slave uruchomić procedurę wczytywania urządzeń i długości skrzydła (patrz punkt „Wczytywanie urządzeń” / „Wczytywanie długości skrzydła”). Jeśli kanał jest nieaktywny, powtórzyć punkt 1.
3. [S] W automacie Slave zaprogramować funkcję „Tryb Slave” (tryb slave = włączony (patrz „Procedura programowania pierwszego poziomu”).
4. [S+M] Połączyć dwa urządzenia, jak pokazano na schemacie „Rysunek 4286001-8902-4000-0000-0000-0000-0000”.
5. [M] Wybrać kanał nadawcy otwierania (za pomocą przycisków kierunkowych).
6. [M] W automacie Master uruchomić procedurę wczytywania urządzeń i długości skrzydła (patrz punkt „Wczytywanie urządzeń” / „Wczytywanie długości skrzydła”).

Podczas procedury wczytywania długości skrzydła, automatyka Slave również będzie się poruszać.

Jeśli kanał jest nieaktywny, powtórzyć punkt 1.



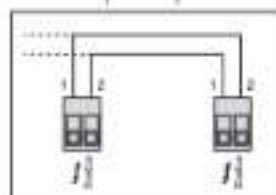


W trybie Slave z produktami poprzedniej generacji (RBA3) należy odwrócić kable połączeniowe Bluetooth między dwoma słuchawkami.

37

Bluetooth
MASTER

Bluetooth
SLAVE



W połączeniu 2 ROBUSów trybie Master - Slave, należy zwrócić uwagę aby:

- Wytyczne wtyczki były podłączone do ROBUS Master w ten sam sposób jak w słuchawkach.
- W przypadku zasilania akumulatorów własnych, stać się nie musi dysponować własną baterią.
- Wytyczne programowania na ROBUS Slave są ignorowane (programuje ROBUS Master) ze względu na to, że wytyczne nie są w Tabeli 7.

Tabela 7

PODŁĄCZANIE SŁUCHAWKI SLAVE NIEZALEŻNIE OD SŁUCHAWKI MASTER

Funkcje pierwszego poziomu (funkcje ON-OFF)	Funkcje drugiego poziomu (parametry programowalne)
Stand-by	Wyłączenie słuchawki
Moment startowy	Wyjście DO
Tryb Slave	Do, słuchawki
	Wyłączenie słuchawki
Do Slave można podłączyć:	
• własną lampę ostrzegawczą (Flash)	
• własną kontrolkę otwarcia brzozy (DO)	
• własną lampę kierunkową (Stop)	
• własny puls sterowniczy (Stop), sterujący tylko otwarciem słuchawki Slave	
W Slave wejście Photo nie jest używane. Parametry automatycznego zamykania, zamykania po fotokomórce, zamykania ręcznie i wyłączenia migania są wyłączone. Wewnętrznie tylko jest również zablokowane.	

5

KOŃCOWE KONTROLE I URUCHOMIENIE

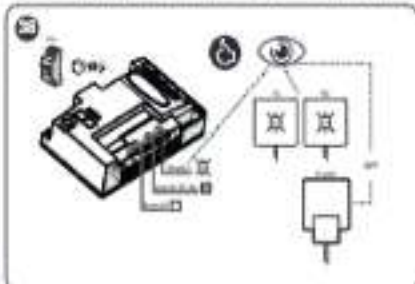
5.1 PODŁĄCZANIE ZASILANIA



Podłączanie zasilania musi być wykonane przez fachowy, wykwalifikowany personel, posiadający niezbędne narzędzia, jak również w pełnym poszanowaniu przepisów, norm i uregulowań prawnych.

Niechcąc do doprowadzenia napięcia do produktu zaleca się wykonać następujące kontrole:

1. sprawdzić, czy doświadczenia Bluetooth mogą regulować z częstotliwością jednego mignięcia na sekundę.
2. sprawdzić, czy miganie nie jest doświadczeniem na fotokomórce (na TX) lub (na RX) nie jest wtedy miganiem, gdyż należy on do innych czynności.
3. sprawdzić, czy lampa ostrzegawcza i światło sterujące podłączone do wyjścia FLASH są złączone.
4. sprawdzić, czy dioda LED Photo HC.
5. sprawdzić, czy dioda LED Photo HC jest złączona. Jeśli nie jest.



Jeśli tak się nie dzieje, należy natychmiast wyłączyć zasilanie kontrolki i odczekać chwilę przed ponownym podłączeniem.

Ponadto informacje, dotyczące do wyłączenia i diagnostyki sterownika znajdują się w podręczniku „Rozwiązywanie problemów” (strona 28).

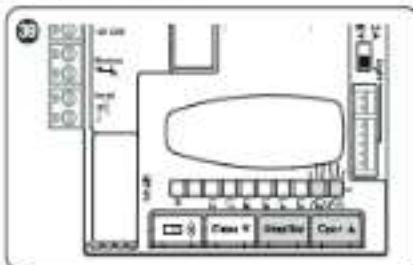
5.2 WCZYTYWANIE URZĄDZEŃ

Podłączenie zasilania centrali musi nastąpić utrapieniem podłączone do wtyku „BlueBUS” i „STOP”, a także kierunek obrotów silnika ustawiony na przód. Ta procedura rozpoczyna również i w tym celu jest rozruchem wtyku i wtyku, podłączony do centrali. Poziom wykonaniem tej czynności dody „L1” i „L2” mogą, skutkując na kierunku wtyku (urządzeń).

Faza wczytywania urządzeń musi być wykonana również wtedy, gdy centrala nie ma żadnego podłączonego urządzenia.

W tym celu:

1. nacisnąć **Włącznik** i **przycisk** przycisk [Dane ▲] i [Stop/Ret]
2. zwrócić uwagę, czy dźwięk „L1” i „L2” zaczyna się nagle po około 3 sekundach
3. oznaczać, że silnik z centrali zaczyna wczytywanie urządzeń po zakończeniu tego etapu, dźwięk „Stop” musi być, a dody „L1” i „L2” muszą być. W tym celu należy nacisnąć dody „L3” i „L4” zacząć nagle



Faza wczytywania podłączonych urządzeń może być powtórzona w dowolnej chwili, jeżeli po wykonaniu procedury nie przyszedł w razie konieczności podłączenia lub odłączenia dodatkowego urządzenia.

W razie potrzeby odwrócenia kierunku obrotów silnika, należy ponownie przeprowadzić wyszukiwanie urządzeń.

5.3 WCZYTYWANIE DŁUGOŚCI SKRZYDŁA

5.3.1 KONTROLA WSTĘPNA

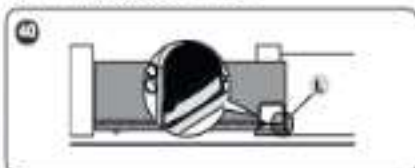
Przy wczytywaniu urządzeń, dody „L3” i „L4” zacząć nagle oznacza to, że należy ustawić centralę wyczerpanie długości skrzydła (zgodnie z ogranicznikiem mechanicznym) ponieważ do ogranicznika mechanicznego skrzydła ten wymiar jest nastawiony do skrzydła punktu spowolnienia i punktu skrzydła odciążeniowego.

Przed kontynuowaniem operacji, np. że automatycznie jest odciążony. W przeciwnym razie odciążenie skrzydła, zamykanie automatycznej centrali (patrz punkt „Ręczne blokowanie i odciążenie wyważenia motorreduktora”).

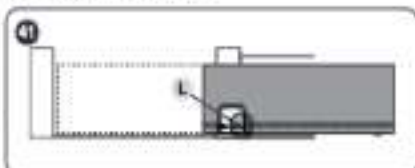
W przypadku zamknięcia automatyki mogą wystąpić trzy przypadki:

- dźwięk stanu (L) świeci stale na czerwono (sygnalizacja awarii);
- dźwięk przewidywanego wyłączenia ogranicznika mechanicznego; (patrz punkt „Ręczne blokowanie i odciążenie wyważenia motorreduktora”)
- dźwięk stanu (L) świeci ciąglem (dźwięk świecy) (patrz punkt „Ręczne blokowanie i odciążenie wyważenia motorreduktora”)
- dźwięk stanu (L) jest ciągłym. Świecy przewidywanego ustawienia ogranicznika mechanicznego (patrz punkt „Ręczne blokowanie i odciążenie wyważenia motorreduktora”).

Dźwięk stanu (L) świeci stale na czerwono



Po odciążeniu skrzydła ustawiać brzoję w pozycji startowej. W tym celu dźwięk stanu (L) powinien zniknąć z ekranu. Zamykanie brzoję i przycisk odciążenia skrzydła.



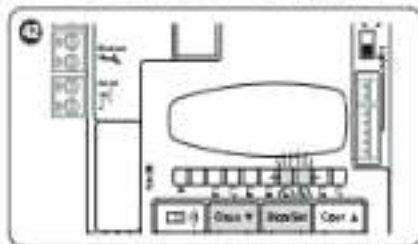
Dźwięk stanu (L) świeci stale na zielono

Świecy przewidywanego ustawienia przycisk wyłączenia skrzydła, po ustawieniu zgodnie z instrukcją w punkcie „Ręczne blokowanie i odciążenie wyważenia motorreduktora” (patrz punkt 26-27).

5.3.2 CZYNNOŚCI WCZYTYWANIA DŁUGOŚCI SKRZYDŁA

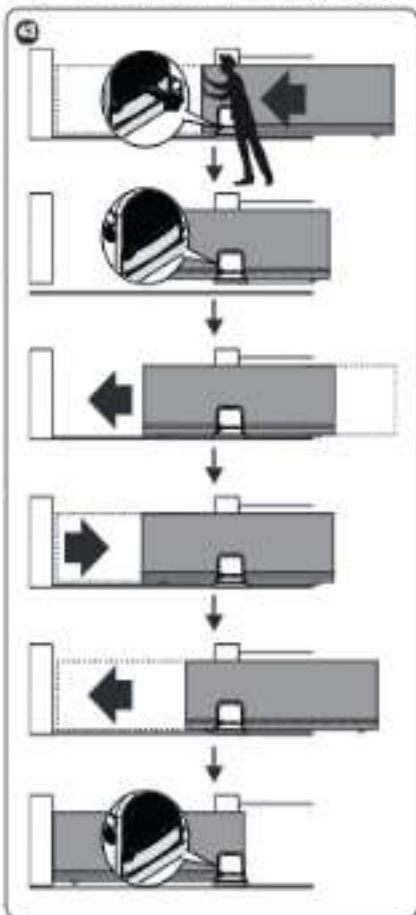
Przed kontynuacją upewnij się, że skrzydło bramy jest ustawione w po-
ziwemu i nie ma żadnych przeszkód, ani żadnych przeszkód. W przeciwnym
razie odłącz kabel od skrzydła i ponownie zaizoluj kabel.

- Przytrzymaj przycisk przycisk **[Stop/Set]** **[Close ▼]**
- Zwróć uwagę, kiedy wyświetli się numer (po ok. 3 sekundach)
- Sprawdź, czy wykonany numer jest zamykaniem, w przeciwnym
razie nacisnąć **[Stop/Set]** i sprawdzić dokładniej procedury opisane w
„Rysunki 18, 20, 21, 22, 23 i 27”
- Oczekaj, aż centrala uchwyci numer zamykania, aż do osiągnięcia
ograniczenia końcowego zamykania, oraz potem rozpoczyna się mi-
nimum chwila aż do osiągnięcia ogranicznika otwarcia
- Oczekaj, aż centrala zakończy numer otwarcia
- Oczekaj, aż centrala zakończy numer końcowego zamykania.



Ta procedura służy do programowania codziennego otwarcia i zamykania
zamykaniem centrali automatycznie obliczanie parametrów zamykania
kiedy później będzie można zmienić przy pomocy aplikacji **myGate Pro**
i komputeryzowanych interfejsów.

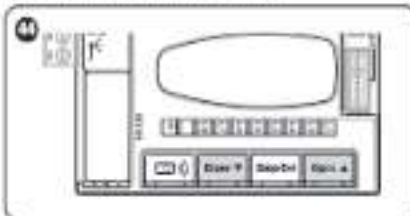
Jedną procedurą została automatycznie pomyślona, dotyczy „L3” i „L4” zamykania.



Uwaga! Procedura programowania odległości (wykonana z przycisków centralnych) jest automatyczna. Jeśli zostanie przerwana, procedura musi zostać wykonana ponownie od początku.

5.4 KONTROLA RUCHU AUTOMATYKI

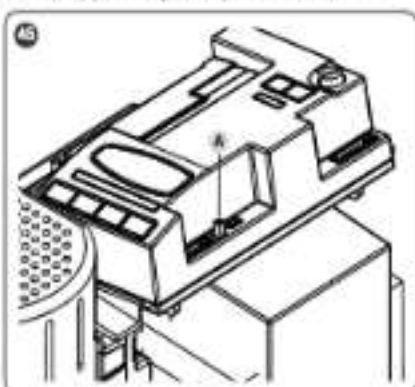
Po wysterowaniu długości skrzydła, należy się wykonać kilka następujących kroków, sprawdzając prawidłowość ruchu automatyki.



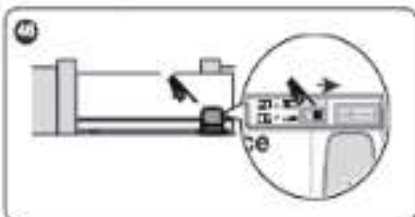
- Naciśnij przycisk **[Open ▲]** aby dostać manewr „Otwiera”. Sprawdź, czy otwieranie bramy przebiega normalnie, bez żadnych przeskoki. Dopiero, gdy skrzydło znajdzie się w odległości od 10 do 50 cm od ogranicznika końcowego otwierania, powinno ono zwolnić i zatrzymać się, w wyniku interwencji ogranicznika końcowego, w odległości 2-3 cm od mechanicznego ogranicznika otwierania.
- Naciśnij przycisk **[Close ▼]** aby wykonać manewr „Zamyka”. Sprawdź, czy zamykanie automatyki przebiega normalnie, bez żadnych przeskoki. Dopiero, gdy skrzydło znajdzie się w odległości od 70 do 80 cm od ogranicznika końcowego zamykania, powinno zwolnić i zatrzymać się w wyniku działania ogranicznika końcowego, w odległości 2-3 cm od mechanicznego ogranicznika zamykania.
- Podczas manewru sprawdź, czy tempo otwierania/zamykania nie jest zbyt szybkie. Jeśli jest słabsze, należy się czekać 3-5 sekund i następnie głośno na 0,5 sekundy. Jeśli jest słabsze, należy również sprawdzić napięcie kontrolki podłączonej do zasilania 0V. Należy również przy otwieraniu i zamykaniu.
- Wykazać kilka manewrów otwierania i zamykania w celu wyeliminowania ewentualnych problemów z regulacją lub innych problemów, np. przywrócić punkty zerowego taktu.
- Sprawdź, czy mocowanie montażowe ACBUS, jest prawidłowe i odpowiednio wyważone końcówkami jest równe, stabilne i odpowiednie wyważenie, również podczas silnych przypięcia lub zwolnienia ruchu automatyki.

5.5 ODWRÓCENIE KIERUNKU OBROTU SILNIKA

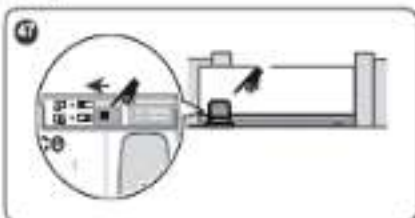
Aby zmienić kierunek obrotu, wystarczy ustawić przycisk **[A]** w wybranym kierunku i uruchomić wyzwalenie urządzeń (patrz rozdział „Wczytywanie urządzeń” na stronie 21). Konieczne jest również powtórzenie procedury ostrzeżenia odległości (patrz rozdział „Wczytywanie długości skrzydła” na stronie 21).



Z przyciskiem ustawionym jak na **Rysunku 46** (Ustawienie domyślne, typowe instalacje) otwarcie automatyki następuje poprzez przesunięcie automatyki w kierunku silnika.



Z przyciskiem ustawionym jak na **Rysunku 47** otwarcie automatyki następuje poprzez przesunięcie automatyki w kierunku przeciwny do silnika.



Zmiana kierunku nie zastępuje uwzględnienia aż do uruchomienia procedury wczytywanie urządzeń (patrz rozdział „Wczytywanie urządzeń” na stronie 21 i rozdział „Wczytywanie długości skrzydła” na stronie 21).

[illegible]

Fazy odbioru i przekazania do eksploatacji muszą zostać przeprowadzone przez wywalifikowany i doświadczony personel, który musi wziąć na siebie obowiązek określenia, jakie próby należy przeprowadzić, aby skontrolować rozwiązanie zapobiegające możliwym zagrożeniom oraz zgodność z wymaganiami stawianymi przez przepisy normy i rozporządzenia. W szczególności wymaga normy EN 12453, określającej metody kontroli automatyki do hamowania.

Urocznik dodatekowi muszę zadać podobne pytanie i przyjąć, że w ten sposób wyeliminuję dilerów, jak i prawdziwych inwestorów z kontem. Należy do nich zaliczyć i tych, którzy nie chcą być zidentyfikowani.

E-1 PROCEA 002106C2A

Przebieg choroby przebiegał z powiększeniem węzłów chłonnych, z objawami zapalenia, z objawami niewydolności serca. Każdy poprzedzający atak choroby objawiał się zapaleniem, krótkim leżeniem, zatrzymaniem wydychania. Był wyjątek: nasilająca się oddechowa, do której uzupełnień należały wyłącznie procedury zgodnie z ogólnymi instrukcjami. W ostatnim okresie choroby zanotowano:

1. sprawdzić, czy zostały spełnione warunki zawarte w rozdziale 3.0
DOŁĄCZONA INSTRUKCJA / ZAŁĄCZNIK DOTYCZĄCY BEZPIECZEŃSTWA (strona 3)
2. zidentyfikować moduły/układy w sposób wskazany w punkcie 3.1
„Rozpoznawanie i identyfikowanie modułów/układów” (strona 4
[Rysunki 88 i 89])
3. sprawdzić, czy moduł przedstawia odpowiednie dane, obejmujące: a) oznaczenie, przy którym należy rozpoznawać/wykonywać wymagane oznaczenia zastawione w „Tablce 1”
4. zmocować moduł/układ
5. przy użyciu urządzeń pomiarowych (przetwornika, nadajnika radiowego, itp.) przeprowadzić próby wyłączenia, czyszczenia i izolowania drutu, obejmujące: a) w ramach testu zgodnie z procedurami. Zgodnie z procedurami wyłączenia drutu, w celu dokonania obrotu drutu brzozy i wyłączenia wentylatorów wadliwych, wymagać czasu minimalnego niezbędnego czasu
6. w celu kontrolowania izolacji i w razie potrzeby sprawdzenia czy nie wystąpiła zakłócenia z innymi urządzeniami, przetestować cykl testów w trybach: „zestawiać”, „test”, „diagnostyka” i „test” przetestować test operacyjny w pobliżu „T1” i w trybach w pobliżu „R1” i na koniec po testach sprawdzić, czy w tych przypadkach spadła prędkość ze stanu aktywnego w stan alarmowy i na odwrót, czy wydech generowany w celu testu, przyspiesza podnoszenie prędkości wadliwych drutów
7. zmodernizować logiczne właściwości funkcjonowania wszystkich urządzeń zabezpieczających (kontrolerów, kluczy, wtryskiwaczy, itp.) i w razie potrzeby ich odnowienia i konserwacji, przeprowadzić w kontrolnej diodzie „Diagnostyka” testy i w razie potrzeby przeprowadzić programowanie poprawek
8. jeśli istnieją problemy z sytuacją w wyniku ruchu drutu, należy być ostrożnym podczas zmierzania się z drutem, należy wykonać ponownie zgodnie z normą EN 12483 i ewentualnie, jeśli konieczne, aby się zwrócić do instalacji pomocniczych w systemie wentylacji, aby zidentyfikować miejsce awarii i jego rozwiązanie, a także do innych wadliwych

6.2 PRZEKAZANE DO EKSPLOATACJI



Przekazanie do eksploatacji może być wykonane wyłącznie po wykonaniu z pozytywnym wynikiem wszystkich faz prób odbiorczych.



Przed przekazaniem automatyki do eksploatacji poinformować odpowiednio właściciela na temat zagrożeń i wyłączeniach ryzyk istotnych.



Zastrzega się całkowitego przekazania do eksploatacji
i w sytuacjach „przewidywalnych”.

© 2004 Blackwell Publishing Ltd *Journal of Internal Medicine* 255: 105–112

1. specyfikację dokumentacji technicznej dotyczącej autowozu, które musi zawierać następujące dokumenty: rysunek konstrukcyjny autowozu, schemat wykonanych połączeń elektrycznych, analizę ryzyka i odpowiedź, zastosowanie rozwiązań, deklarację zgodności producenta z wytycznymi stosowanymi przepisami i deklarację zgodności wyrażającą prostą informację
2. parametrowe i weryfikację w czasie dozwolonym, jakiego jest: bieżące i w oparciu o obliczenia i stwierdzenia spotęg
3. ankieta na temat bieżącej zalecenia, do której przyszedł ten: rodzaj autowozu, rodzaj i adres producenta (odpowiedzialnego za gwarantowanie do eksploatacji), numer seryjny, rok produkcji oraz numer seryjny „23”
4. wycofanie i parametrowe właściwości autowozu deklaracji zgodności
5. wycofanie i parametrowe właściwości autowozu deklaracji zgodności
6. wycofanie i deklarację właściwości autowozu (zawierającą informacje o zawartości wycofania z użycia autowozu)



W odniesieniu do całej wymienionej dokumentacji, Nierca pośredniczy w usługach pomocy technicznej, zapewnia instrukcje obsługi i przewodniki.

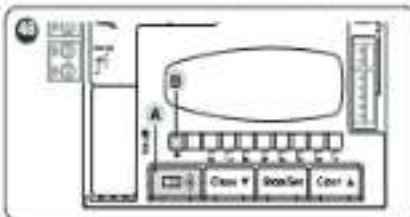


Do przeprowadzenia procedur został wyznaczony określony czas. Przed rozpoczęciem należy przeczytać ze zrozumieniem opis całego procesu.

Symbol użyty w poszczególnych procedurach programowania i kierowania z modułu sterowania radiowego symbolizuje w „Tabele 10”.

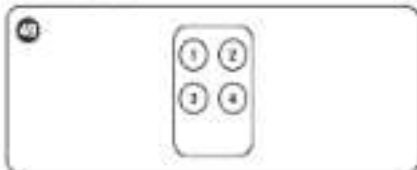
7.1 OPIS PROGRAMOWANIA STEROWANIA RADIOWEGO

W trakcie przeprowadzania procedur programowania należy się do „Aparatu 48”, aby znaleźć klawisz radiu (A), kontrolny R (B) na centrali.



7.1.1 TRYB WCZYTYWANIA PRZYCSKÓW NADAJKÓW

Wczytywanie urządzeń do sterowania radiowego można przeprowadzić na 2 sposoby: w trybie „standard” (nazwa Tryb 1) w trybie „personalizowany” (nazwa Tryb 2).



7.1.1.1 Wczytywanie STANDARD (Tryb 1: wszystkie przyciski)

Procedury tego rodzaju umożliwiają jednocześnie wczytywanie podczas ich wykonywania **wszystkich przycisków** na nadajniku. System automatycznie przyspiesza do każdego przycisku polecenie ustalone w tabeli, zgodnie z następującym schematem:

Tabela 8

PRZYZYWIENIE KLUCZA NADAJNIKA	
Przebieg	Przebieg
Krok po Kroku	Zostanie przypisane do przycisku 1
Otwiera czepkiowe	Zostanie przypisane do przycisku 3
OTWIERA	Zostanie przypisane do przycisku 3
ZAMYKA	Zostanie przypisane do przycisku 4

7.1.1.2 Wczytywanie PERSONALIZOWANY (Tryb 2: tylko jeden przycisk)

Procedury tego rodzaju umożliwiają, podczas ich przeprowadzania, wczytywanie **jednego przycisku** spośród przycisków obecnych na nadajniku.

Wybór przycisku i polecenia do przypisania następuje przez instalatora, na podstawie wymagań automoblu.

Polecenia dostępne w tym trybie to te w „Tabele 9”.

Tabela 9

ON / ODCIO / ODPH / ONT / OUTIM W PODCZESZCZYM TRYBIE 2		
Nr	Polecenie	Opis
1	Krok po Kroku	Polecenie „Błąd” (Krok po Kroku)
2	Otwiera czepkiowe 1	Polecenie „Otwiera czepkiowe 1”
3	Otwiera	Polecenie „Otwiera”
4	Zamyka	Polecenie „Zamyka”
5	Stop	Zatrzymanie nadajnika
6	Krok Po Kroku Zestaw instalacyjny	Polecenie w trybie zestępu instalacyjnego
7	Krok po Kroku wykrył przycisk	Wykrył polecenie również z obsługiwany automatycznie lub aktywnym sterowaniem
8	Otwiera czepkiowe 2	Otwiera czepkiowe (otwiera automatycznie do programu zaprogramowanego przy pomocy Otwiera Czepkiowe 3)
9	Otwiera czepkiowe 3	Otwiera czepkiowe (otwiera automatycznie do programu zaprogramowanego przy pomocy Otwiera Czepkiowe 3)
10	Otwiera i blokuje automatycznie	Wywołuje trybów otwarcia i po jego zakończeniu, obsługiwane automatycznie, centrala nie akceptuje żadnego innego polecenia z wyjątkiem „Krok po kroku wykrył przycisk”, „Odblokuj”, „Odblokuj - zanik”, „Odblokuj - otwór”
11	Zamyka i blokuje automatycznie	Wywołuje trybów zamykania i po jego zakończeniu, obsługiwane automatycznie, centrala nie akceptuje żadnego innego polecenia z wyjątkiem „Krok po kroku wykrył przycisk”, „Odblokuj”, „Odblokuj - zanik”, „Odblokuj - otwór”
12	Blokuje automatycznie	Powoduje zatrzymanie trybów i obsługiwane automatycznie, centrala nie akceptuje żadnego innego polecenia z wyjątkiem „Krok po kroku wykrył przycisk”, „Odblokuj”, „Odblokuj - zanik”, „Odblokuj - otwór”
13	Odblokowuje automatycznie	Powoduje odblokowanie automatycznie i przywrócenie normalnego funkcjonowania
14	On Timer Zawieszka nocna	Następuje zawieszenie i wyłączenie światła przeciwnie z wyłączeniem czasu wyłączenia
15	On Off Zawieszka nocna	Następuje zawieszenie i zgodnie światła przeciwnie w trybie Krok po Kroku



URAGA - Wyjątek szczególnych informacji dotyczących funkcji związanych ze zintegrowanymi i wyjmowanymi radiodzielnikami znajduje się na stronie www.nicefactory.com.

Tabela 10

LEGENDA SYMIOŁÓW IZNYCH W IMPLIKACJI	
Opis	Symbole
Dieta „R” światła statyczne światła	
Dieta „R” z długim miganie	
Dieta „R” z szybkim miganie	
Dieta „R” zgaszona	
Odcięcie zasilania elektrycznego / Podłączenie zasilania elektrycznego (wyjście bezpiecznika F2 i awaryjny przycisk resetu)	
Zaczeka...	
Wykonaj działanie w ciągu 5 sekund	
Przytrzymaj wciśnięty klawisz radio na centrali	
Przytrzymaj i zwolnij klawisz radio na centrali	
Zwolnij klawisz radio na centrali	
Przytrzymaj i zwolnij łączny przycisk nadajnika	
Przytrzymaj wciśnięty łączny przycisk nadajnika	
Zwolnij łączny przycisk nadajnika	
Przygotuj się, kiedy dieta „R” wysyła sygnał	

7.2 SPRAWDZANIE KODÓW NADAJNIKÓW

Aby sprawdzić, do którego kodu należy nadajnik, wczytane już wcześniej do odbiornika, należy postępować zgodnie z poniższą tabelą.

Tabela 11

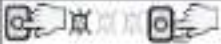
KONTROLA ROZJAŚNI KODOWANIA ZASTOSOWANEGO PRZEZ NADAJNIKA JĄŻ Wczytane		
Opis	Symbole	
Odczytać zasilenie elektryczne od centrali sterowniczej i następnie podłączyć zasilenie. Położyć słuchawkę kolejnych mignięć.		
2 mignięcia zielone = wczytane nadajniki z kodowaniem 0-Coda		X 2
2 mignięcia zielone i 1 pomarańczowe = wczytane nadajniki z kodowaniem 0-Coda +BD		X 2+1
5 mignięć zielonych = brak wczytanego nadajnika		X 5
5 mignięć zielonych i 1 pomarańczowe = wczytane nadajniki z technologią BD		X 5+1

7.3 WCZYTYWANIE URZĄDZENIA DO STEROWANIA RADIOWEGO

7.3.1 WCZYTYWANIE W „TRYBIE 1”

Podczas wykonywania procedury opisanej w „Tabela 12”, odbiornik wczytuje wszystkie przyciski znajdujące się na nadajniku, przysyłając automatycznie do 1. przycisku połączenie nr 1 odbiornika, do 2. przycisku połączenie nr 2, itd. Po zakończeniu, wykonanie wczytywania zapisuje automatycznie miejsce w pamięci i pokazuje przyciski do każdego przycisku będzie zasłona od „Listy pozycji” ekranu na panelu automoty.

Tabela 12

WCZYTYWANIE W TRYBIE 1	
Opis	Symbole
Przytrzymaj wciśnięty przycisk „Radio” na centrali i czekaj, aż pojawi się zielone dioda „R”. Zwolnić przycisk „Radio”	
Na nadajniku przesłanym do sterownika	
W przypadku jednokierunkowego przytrzymaj wciśnięty przez 10 sekund klawisz do wczytania i zwolnić go, po tym jak dioda „R” na centrali wykona 1 z 3 zielonych mignięć (prawidłowo wykonano wczytanie. [1])	
W przypadku dwukierunkowego naciskaj i od razu zwolnij dwukrotnie klawisz dioda „R” na centrali wykona 3 zielone mignięcia (prawidłowo wykonano wczytanie. [1])	

⚠ Jeśli konieczne jest wczytanie kolejnych nadajników, w ciągu 10 sekund po upływie pierwszych 10 należy ponownie skierować na nadajniku. Procedura kończy się automatycznie po upływie tego czasu.

⚠ Jeśli zamierza się natychmiast przerwać procedurę (na przykład, aby uniknąć wczytania kolejnych urządzeń do sterowania radiowego), jednocześnie wciśnij klawisz „Radio R”.

7.3.2 WCZYTYWANIE W „TRYBIE 2”

W trybie wybierania procedury wskazanej w „Tabela 12” odbiorca wyciąga tylko jeden kawałek papieru, które znajduje się na nadajniku, przypisując funkcję wybraną przez nadawcę.

Należy wyciągnąć kawałek papieru, należy powtórzyć procedurę od początku, dla każdego wyczytanego przycisku.

Wybór wyczytany zapisz poprzedzić napisem w paragonie i polecenie wyczytanego przycisku będzie tym wybranym przez nadawcę z „Listy poleceń” centrali automatu (zob. „Tabela 8”).

Tabela 13

WCZYTYWANIE W TRYBIE 1 I W KODOWANYM TRYBIE 2	
Opis	Symbol
W trybie poleceń wyszczególnionych w „Tabela 8” wybrać polecenie do wyczytania i przypisać numer identyfikacyjny (4).	
Wyciągnąć i zwolnić klawisz „Fado” tyle razy, ile wynosi numer (4), odpowiadający wybranemu poleceniu. Dźwięk „F” wysłany migającą w takiej samej liczbie.	
Na nadajniku przesłanym do odbiorcy	
W przypadku jednokrotnego przyciśnięcia przycisku przez 10 sekund klawisz do wyczytania i zwolnić go, po tym jak dźwięk „F” na centrali wykona 1 z 3 dźwięków migającą prawidłowo wykonanie wyczytania. (2)	
W przypadku dwukrotnego naciskania i od razu zwolnienia w ciągu 10 sekund klawisz do zapamiętania; dźwięk „F” na centrali wykona 2 dźwięki migającą prawidłowo wykonanie wyczytania. (2)	

(2) – jeżeli konieczne jest wyczytanie tego samego polecenia do kolejnych nadajników, w ciągu 10 sekund po upływie przesłać 10 razy powtórzyć senesem na klawisz każdego kolejnego nadajnika. Procedura kończy się automatycznie po upływie tego czasu.



Uwaga! Nie ma możliwości natychmiastowego przerwania procedury wyczytywania. W razie potrzeby (na przykład, aby uniknąć przypadkowych skojarzeń) odłączyć bezpiecznik zasilania F2, zaczekać 30 sekund, a następnie ponownie go włączyć.

7.3.3 WCZYTYWANIE NOWEGO NADAJNIKA „W POBLIŻU ODBIORNIKA”.

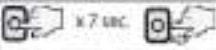


Uwaga! Tylko dla nadajników jednokierunkowych.

W tabeli przedstawione są procedury wskazane w „Tabela 14” nowy nadajnik otrzymuje te same ustawienia radiowe, jakie otrzyma nadajnik wyczytany już w centrali.

Przed tą procedurą nie zaleca się bezpośredniego zasilania na przycisk „Fado” centrali, tylko odczekać nadajnika w promieniu odbioru odbiornika. Wczytywanie „w pobliżu odbiornika” można uruchomić poprzez zademonstrowanie funkcji w nadajniku zgodnie z opisem w punkcie „Blokowanie (lub odblokowanie) wyczytanych wartości, które są wykonane przy pomocy procedury „w pobliżu centrali” i/lub za pomocą „kodu aktywacyjnego”.

Tabela 14

WCZYTYWANIE NOWEGO NADAJNIKA „W POBLIŻU ODBIORNIKA”	
Opis	Symbol
Na nowym nadajniku przytrzymać przycisk, który ma zostać wyczytany. Zaczekać 7 sekund, a następnie go zwolnić.	
Na już wyczytanym nadajniku nacisnąć powoli i zwolnić 3 razy wyczytany przycisk, który ma być skopiowany.	
Na nowym nadajniku nacisnąć i zwolnić 1 raz ten sam klawisz, który został wyczytany na poprzednim nadajniku.	

(2) – jeżeli konieczne jest wyczytanie tego samego polecenia do kolejnych nadajników, w ciągu 10 sekund po upływie przesłać 10 razy powtórzyć senesem na klawisz każdego kolejnego nadajnika. Procedura kończy się automatycznie po upływie tego czasu.

7.3.4 WCZYTYWANIE NOWEGO NADAJNIKA ZA POMOCĄ „KODU AKTYWACYJNEGO” STAREGO NADAJNIKA JUŻ WCZYTANEGO DO ODBIORNIKA



Uwaga! Tylko dla nadajników z kodowaniem „O-Code” i „BD”

W paragonie nadajników z kodowaniem O-Code i BD jest starczy „kod aktywacyjny” (tępy), a pomocą którego można aktywować nowy nadajnik, który ma być wyczytany do odbiornika.

W celu dokonania tej aktywacji należy się zapoznać z instrukcją nadajnika i przygotować stary nadajnik już wyczytany do odbiornika, do którego planuje się wyczytać nowy nadajnik.



Przeniesienie kodu aktywacyjnego może nadąpnąć wyłącznie między dwoma takimi samymi nadajnikami mającymi takie samo kodowanie radiowe.

Następnie, gdy zostanie aktywny nowy aktywowany nadajnik, przebieg do odbiornika (w pierwszym 30 sekundach połączenia, własny kod transmisji i otrzymamy „kod aktywacyjny”. W tej chwili odbiornik rozpocznie kod aktywacyjny starego nadajnika i wyczyta automatycznie kod transmisji nowego nadajnika.

Możliwe jest zablokowanie bezpośredniego wyczytywania nadajników za pomocą „kodu aktywacyjnego”. W tym celu należy zablokować funkcję odbioru (zob. punkt „Blokowanie (lub odblokowanie) wyczytanych wartości, które są wykonane przy pomocy procedury „w pobliżu centrali” i/lub za pomocą „kodu aktywacyjnego”).

7.4.1 KASOWANIE POJEDYNCZEGO POLECENIA SKOJARZONEGO Z KLAWISZEM Z PAMIĘCI ODBIORNKA

W tabeli wykazywana procedura kasowania jest wykonywana w „Trybie 1” (patrz punkt „Wczytywanie w „Trybie 1””, w trakcie procedury zostaje



Uwaga! Jeżeli nadajnik jest wczytany w „Trybie 1” (patrz punkt „Wczytywanie w „Trybie 1””, w trakcie procedury zostaje kasowany cały nadajnik, czyli wszystkie klawisze urządzenia do sterowania radiowego.

Tabela 45

KASOWANIE POJEDYNCZEGO KLAWISZA Z PAMIĘCI ODBIORNKA	
Opis	Symbol
Przytrzymaj wsłupki przycisk „Radio” na centrali i kaszetał, aż włączy się i zgasią dioda „R”. Zwalnij przycisk „Radio”	
Na nadajniku przesłuchanym do skasowania	
W przypadku jednokierunkowego przyciśnięci wsłupki klawisz (4) do skasowania i zwolnić go, po tym jak dioda „R” na centrali wykona 1. z 6 zielonych szybkich mignięć (prawidłowo wykonanie kasowania).	
W przypadku dwukierunkowego nacisknięci i zwolniti przycisk do skasowania (4) dioda „R” na centrali wykona 6 szybkich zielonych mignięć (kasowanie wykonane prawidłowo).	

(4) – jeśli nadajnik jest wczytany w „Trybie 1” (patrz „Wczytywanie w „Trybie 1””, można wcisnąć dowolny przycisk. Jeśli nadajnik jest wczytany w „Trybie 2” (patrz „Wczytywanie w „Trybie 2””, należy powtórzyć całą procedurę dla każdego wczytanego przycisku do skasowania.

7.4.2 KASOWANIE PAMIĘCI ODBIORNKA (CAŁKOWITE)

W systemie jednokierunkowym procedury kasowania kodów dotyczą wyłącznie odbiornika. Z kolei w systemie dwukierunkowym konieczne jest wykonanie dwóch kasowań powiązania w urządzeniu sterowania radiowego.

W celu wykonania tej procedury należy się zapoznać z instrukcją odpowiedniego nadajnika.

Tabela 46

CAŁKOWITE KASOWANIE PAMIĘCI ODBIORNKA		
Opis	Symbol	
Przytrzymaj wsłupki przycisk „Radio” na centrali i kaszetał, aż włączy się i zgasią dioda „R”. Po paru sekundach dioda się zgaśnie.		
W celu skasowania pamięci odbiornika zwolnić przycisk „Radio” dościsnąć przycisk 5 trzygdyś.		
Poczekaj, aż dioda LED „R” na centrali zacznie szybko migać 5. (Kasowanie przebiega prawidłowo).		

7.4.3 BLOKOWANIE (LUB ODBLOKOWANIE) WCYTYANYCH NADAJŚCI, KTÓRE SĄ WYKONANE PRZY POMOCY PROCEDURY „W POBLIŻU CENTRALI” LUB ZA POMOCĄ „KODU AKTYWACYJNEGO”

Wykonując procedurę podaną w „Tabela 17” można wyłączyć aktywowane nadajniki do odbiornika, w sytuacji gdy zamierzają być użyte procedurą „w pobliżu odbiornika” (patrz „Wczytywanie nowego nadajnika „w pobliżu odbiornika”) lub procedurą „kodu aktywacyjnego” (patrz „Wczytywanie nowego nadajnika za pomocą „kodu aktywacyjnego” starego nadajnika już wczytanego do odbiornika”).

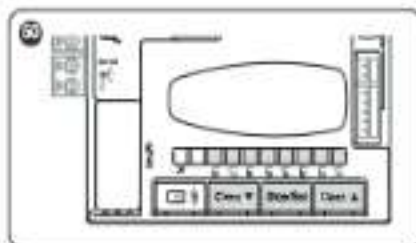
Dla obu procedur aktywację lub wyłączenie jest „DN”. Aby wykonać procedurę, należy dysponować nadajnikiem wczytanym już do odbiornika.

Tabela 17

BLOKOWANIE (LUB ODBLOKOWANIE) WCYTYANYCH NADAJŚCI, KTÓRE SĄ WYKONANE PRZY POMOCY PROCEDURY „W POBLIŻU CENTRALI” LUB ZA POMOCĄ „KODU AKTYWACYJNEGO”	
Dział	Symbol
Odbiór zasilania elektrycznego poprzez wyjście bezpiecznika 72 oraz ewentualnego podłoża baterii. Zaczekać 10 sekund.	OFF 10 s
Przytrzymanie wielokrotny przycisk „Radio” i jednocześnie zakończenie zasilania elektrycznego.	
Dioda „R” najpierw wypływa sygnał dla nadajników w pompieli, a następnie kodowe pomiarowe w napięciu.	
Zawiesić przycisk „Radio” do zakończenia drugiego pomiarowego napięcia.	
W ciągu 5 sekund nacisnąć i zwolnić kilkakrotnie przycisk „Radio” w celu wywołania kompromisowych funkcji. Muszą one rozpoznać się na podstawie stanu diody „R”.	+ 5 s +
Diody aktywacji błędów = dioda ZŁASZCZONA	
Diody wczytywania „w pobliżu centrali” = dioda w kolorze CZERWONYM	
Diody wczytywania z „kodem aktywacyjnym” = dioda w kolorze ZIELONYM	
Diody dla wczytywania („w pobliżu centrali”) i „z kodem aktywacyjnym” = dioda w kolorze POMARAŃCZOWYM	
W ciągu 5 sekund na nadajniku (już wczytanym do odbiornika) nacisnąć i zwolnić (wczepiony) przycisk, w celu zaplanowania wybranej własności funkcji	

8 PROGRAMOWANIE CENTRALI

Na centrali znajdują się 3 przyciski: **[Open ▲]**, **[Stop/Set]** i **[Close ▼]** (**Rysunek 517**) i można ich używać i do sterowania centralą, i do programowania dostępnych funkcji.



Funkcje, które można zaprogramować są realizowane na dwóch poziomach, a ich stan roboczy jest sygnalizowany przez 8 diod: L1 ... L8 zdefiniowanych na centrali (tabela 3) – funkcja aktywacji, dioda zgaszona = funkcja nieaktywna.

8.1 UŻYWAĆ PRZYCISKÓW PROGRAMOWANIA

[Open ▲]

Przycisk pozwala na sterowanie otwarciem automatycznie lub przesunięciem w górę punktu programowania.

[Stop/Set]

Przycisk służy do zatrzymywania manewru. Jeśli zostanie przytrzymany przez ponad 2 sekundy, prowadzi na wejście w tryb programowania.

[Close ▼]

Przycisk pozwala na sterowanie zamknięciem automatycznie lub przesunięciem w dół punktu programowania.



Uwaga! Podczas manewru, zarówno otwierania lub zamykania, wszystkie przyciski spełniają funkcję STOP, zatrzymując ruch silnika.

8.2 PROGRAMOWANIE PIERWSZEGO POZIOMU (ON-OFF)

Wszystkie funkcje pierwszego poziomu są zaprogramowane fabrycznie na „OFF” i mogą być w każdej chwili zmienione. W celu sprawdzenia różnych funkcji należy zapoznać się z Tabelą 18.

8.2.1 PROCEDURA PROGRAMOWANIA PIERWSZEGO POZIOMU



Procedura programowania wymaga maksymalnego czasu 20 sekund między naciskaniem kolejnych przycisków. Po upływie tego czasu, następuje automatyczne zakończenie procedury i system zapamięta zmiany wykonane do tej chwili.

Należy przeprowadzić programowanie pierwszego poziomu:

1. nacisnąć i przytrzymać wielofunkcyjny przycisk [Stop/3s] aż do chwili, gdy dioda „L1” zaczyna migać
2. zwolnić przycisk [Stop/3s]
3. nacisnąć przycisk [Open ▲] (lub [Close ▼]) aby zamieścić pożądaną migającą diodę na miejsce odpowiadającej funkcji. Koda ma być zmieniona
4. nacisnąć i przytrzymać wielofunkcyjny przycisk [Stop/3s] w celu zmiany stanu funkcji:
- miganie krótkie = OFF
- miganie długie = ON
5. na następującą żdaną przycisku odczekać 20 sekund (czas maksymalny), aby wyjść z programowania.



W celu ustawienia innych funkcji na „ON” lub „OFF”, podczas przeprowadzania procedury, należy powtórzyć punkty 2 i 3.

Tabela 18

FUNKCJE PIERWSZEGO POZIOMU (ON-OFF)

Dioda	Funkcja	Opis
L1	Zakończenie automatyczne	Ta funkcja odpowiada automatyczne zakończenie automatyki po zaprogramowanym czasie pracy, fabrycznie czas pracy jest ustawiony na 20 sekund, ale może być on zmieniony na 5, 15, 30, 45, 60, 90, 120 i 180 sekund. Jeśli funkcja nie jest aktywna, dioda nie jest oświetlona.
L2	Zamknięcie po Foto	Ta funkcja umożliwia aktywowanie automatyki tylko przez czas niezbędny do przejeżdżania pojazdu, umożliwia wykonanie fotokontroli „Foto” powodując zawieszanie automatycznego zamknięcia i 5-sekundowym opóźnieniem przesłania od zaprogramowanej wartości. Automatyka może zostać ponownie zainicjowana dzięki jednemu z następujących zdarzeń: na miejsce wjazdu, po uruchomieniu Foto, ewentualnie po zamknięciu automatycznym z pasażerem.
L3	Zawieszanie zamknięcia	Funkcja „Zawieszanie Zamknięcia” działa podczas zamknięcia, w sytuacji, gdy po przejeździe pojazdu automatycznie otwiera się sterownik. Za względu na bezpieczeństwo, również jest poprzedzony 5-sekundowym opóźnieniem. Jeśli funkcja nie jest aktywna, po posiadanym sterowniku automatycznie pozostaje zamknięta.
L4	Stand by	Ta funkcja odpowiada maksymalnej zmniejszonej zużyciu energii, jest szczególnie przydatna, gdy niedostatek czasu i akumulatorów aktywny. Jeśli ta funkcja jest aktywna, po upływie 1 minuty od zakończenia manewru, sterownik wyłącza nadajnik fotokontroli „Blauha” i wyłącza diodę za wyjątkiem diody „Blauha”. Jeśli dioda migła wolniej. Gdy pojawi się posiadanego sterownika powraca do pełnego funkcjonowania. Jeśli funkcja nie jest aktywna, nie nastąpi ograniczenia zużycia energii.
L5	Moment startowy	Włączenie tej funkcji, wyłączenie sterownika przyspiesza jego rozprężenie i redukuje zużycie energii. W przypadku nie wystąpienia maksymalnego momentu startu i jest konieczne w sytuacjach występowania dużego czasu stałego, nie prowadzi w przypadku sterownika lub jego sterownika do wyłączenia diody.
L6	Współpraca migania	Diody funkcji wspólnego migania, które działają razem z diodą z zadanym 5-sekundowym opóźnieniem przyspieszenia i zmniejszeniem manewru w celu zwiększenia przepływu i bezpieczeństwa.
L7	Zakłócenie radiu wewnątrz	Funkcja AKTYWNA: włączenie radiu BCI wewnątrz sterownika. Funkcja NIEAKTYWNA: ostatecznie zamknięcie. Należy włączyć tę funkcję, jeśli używa się zewnętrznego odbiornika typu GBT.
L8	Tryb „Save”	Włączając tę funkcję urządzenie ROBUS staje się „Sleep” (Maga) w ten sposób, możliwe jest zminimalizowanie zużycia z silnikiem na osobnych sterownikach, z których jeden pełni rolę Master a drugi Slave. Dodatkową informacją na ten temat zawarto w funkcji „Tryb „Sleep”



Podczas normalnego funkcjonowania, gdy nie jest w toku żaden manewr, diody „L1 – L8” są zainicjowane lub zgłoszone zgodnie ze stanem funkcji, jak reprezentacja na przykład „L1” jest zainicjowana, jeśli jest aktywna „Zamknięcie automatyczne”. Podczas manewru, „L1 – L8” migają wskazując siłę konieczną do przemieszczenia automatyki w tej chwili. Jeśli migła „L1” konieczna siła jest niska i tak aż do mignięcia „L8”, które wskazuje maksymalną siłę. Należy pamiętać, że nie występuje żaden związek między poziomem siły wskazywanym przez diody podczas ruchu (który jest wartością bezwzględna) i poziomem wskazywanym przez diody podczas programowania siły (który jest wartością względną). Patrz „L9” w Tabeli 19.

8.3 PROGRAMOWANIE DRUGIEGO POZIOMU (PARAMETRY REGULOWANE)

Wszystkie parametry drugiego poziomu są zaprogramowane fabrycznie jak wskazano w „KOLORZE SZARYM” w „Tabele 19” i mogą być w każdej chwili zmienione. Parametry można regulować na skali wartości od 1 do 8. W celu sprawdzenia wartości odpowiadającej każdej diodzie, należy się udać do „Tabele 19”.



Jeżeli konfiguracja parametru (poziom 2) nie zostanie rozpoznana w skróconiu do obecnych konfiguracji, centrala wyłączy jednocześnie migające na przemian dwie diody L1 i L8, sygnalizując że bieżąca wartość jest poza zakresem. W razie potrzeby można wyznaczyć wartości, naciskając klawisze [Open ▲] lub [Close ▼].

8.3.1 PROCEDURA PROGRAMOWANIA DRUGIEGO POZIOMU



Procedura programowania wymaga maksymalnego czasu 30 sekund między naciśnięciem kolejnych przycisków. Po upływie tego czasu, następuje automatyczne zakończenie procedury i system zapamięta zmiany wykonane do tej chwili.

Aby postępować programowanie drugiego poziomu:

1. nacisnąć i przytrzymać ściągający przycisk [Stop/Set] aż do chwili, gdy dioda „L1” zaczęła migać
2. zwolnić przycisk [Stop/Set]
3. nacisnąć przycisk [Open ▲] o [Close ▼] aby zmienić pozycję migającej diody na diodę oznaczającą „diodę wejścią” parametru poziomu drugiego od zera
4. nacisnąć i przytrzymać ściągający przycisk [Stop/Set]. Przytrzymując cały czas ściągający przycisk [Stop/Set]
 - nacisnąć około 3 sekund na dowolnym się diodę podświetlającą świecy poziom parametru (automatycznie od zmiany
 - nacisnąć przycisk [Open ▲] o [Close ▼], aby parametrem diodę, która przedstawia wartość parametru
5. zwolnić przycisk [Stop/Set] aby wrócić do pierwszego poziomu
6. nie naciskając żadnego przycisku odczekać 30 sekund (czas maksymalny), aby wyjść z programowania



Aby zaprogramować więcej parametrów, podczas wykonywania procedury konieczne jest powtórzenie działań od punktu 2 do punktu 4 podzestawy.

Tabela 19

FUNKCJE DRUGIEGO POZIOMU (PARAMETRY REGULOWANE)				
Grupa wejścia	Parametr	Dioda (swietlona)	Wskazana wartość	Opis
L1	Czas pracy	L1	5 sekund	Regulacja czasu pracy, tzn. czas pracy zamykaniem automatycznym. Czas odlicza, gdy aktywne jest Zamykanie Automatyczne.
		L2	15 sekund	
		L3	30 sekund	
		L4	45 sekund	
		L5	60 sekund	
		L6	90 sekund	
		L7	120 sekund	
		L8	180 sekund	
L2	Funkcja Krok po Kroku	L1	Chwila - stop - zamknięcie - stop	Regulacja sekwencji zdarzeń przypisanych do wejścia Krok 1 - poleceń radiowych. UWAGA: ustawiając poziom na L4, L5, L7, L8 zmienia się również zachowanie pozostałych „Chwila” - „Zamknięcie”.
		L2	Chwila - stop - zamknięcie - otwarcie	
		L3	Chwila - zamknięcie - otwarcie - zamknięcie	
		L4	Zapętlenie	
		L5	Zapętlenie z powrotem 2 z powrotem 1 „Stop”	
		L6	Krok po Kroku 2 po powrocie 1 „Chwila z powrotem 1”	
		L7	Manuálny	
		L8	Chwila w trybie „programowania”, zamknięcie w trybie „manuálnym”	
L3	Prędkość silnika	L1	Prędkość 1 (30%) - wolna	Regulacja prędkości silnika podczas normalnego ruchu
		L2	Prędkość 2 (45%)	
		L3	Prędkość 3 (55%)	
		L4	Prędkość 4 (75%)	
		L5	Prędkość 5 (90%)	
		L6	Prędkość 6 (100%) - maksymalną	
		L7	Chwila VI, zamknięcie VI	
		L8	Chwila VI, zamknięcie VI	

PHONE: 800-875-5252 FAX: 703-670-8800 MAILING: 703-670-8800 WWW: WWW

Symbol wejścia	Funkcja	Opis	Wartość
L1	Wyjście OC	L1	Funkcja „Kontrola sterującej bramy”
		L2	Adywersja przy sterowaniu ręcznym
		L3	Adywersja przy sterowaniu zdalnym
		L4	Adywersja z wyłączeniem nadzoru nr 2
		L5	Adywersja z wyłączeniem nadzoru nr 2
		L6	Adywersja z wyłączeniem nadzoru nr 4
		L7	Kontrola sterująca
		L8	Stan sterujący
L2	Blok sterujący	L1	Stan nadzoru
		L2	Stan funkcji testu
		L3	Stan pracy
		L4	Stan testu
		L5	Stan testu nadzoru
		L6	Stan pracy
		L7	Stan funkcji testu
		L8	Stan nadzoru
L3	Otwieranie i zamykanie	L1	0,5 m
		L2	1 m
		L3	1,5 m
		L4	2 m
		L5	2,5 m
		L6	3 m
		L7	3,5 m
		L8	4 m
L4	Wzrost do konserwacji	L1	1 000
		L2	2 000
		L3	4 000
		L4	7 000
		L5	10 000
		L6	15 000
		L7	17 000
		L8	20 000
L5	Wykrywanie anomalii	L1	Wykrywanie anomalii
		L2	Wykrywanie anomalii
		L3	Wykrywanie anomalii
		L4	Wykrywanie anomalii
		L5	Wykrywanie anomalii
		L6	Wykrywanie anomalii
		L7	Wykrywanie anomalii
		L8	Wykrywanie anomalii

Wszystkie dane w tym rozdziale opierały się na danych z tego zakresu porównań, jakiego wymagał Słownik, oraz wyrażały wielkość uśrednioną.

- nie stawiał dużych wartości sily, w celu skompensowania faktu, że w niektórych miejscach sztywno dochodzi do nadmiernej tarcia, zbyt duże sila mogłyby wywierać wpływ na funkcjonowanie systemu zabezpieczeń lub uszkodzić skrzynię;
- jeśli kontrola jazdy straciła już wydawać pomocniczo w celu zmniejszenia sily adhezji, po krótkiej regulacji natychtami powrócił kursie sily, tak jak poprzednio w ramie EN 12410
- zawsze i wszędzie skrzyniowe wpływają na ruch automatycznie, określono natychtami powrócił kontrolę regulacji sily.

8.4.1 FUNKCJA „ZAWSZE OTWIERA”

Funkcja „Zawsze otwiera” to charakterystyka central sterującej, umożliwiająca czasowywanie otwarcia manewru otwarcia, przy położeniu „Krok po Kroku” trwa dłużej niż 2 sekundy, jest to przydatne na przykład, aby podać trochę czasu, jeśli ktoś niegdyś programującego tak, aby automatycznie było stało otwarte w określonym przedziale czasowym. Ta funkcja jest aktywna bez względu na sposób zaprogramowania wnętrza „B2”, z wyjątkiem funkcji „Zaspił manewru 2”, jako parametr „Funkcja Krok po Kroku” w punkcie „Programowanie drugiego poziomu parametrów regulacyjnych”.

8.4.2 FUNKCJA „PRZESUN POMIMO WSZYSTKICH”

Funkcja ta umożliwia funkcjonowanie automatycznie również, gdy któreś urządzenie bezpieczeństwa nie funkcjonuje prawidłowo lub jest wyłączone z użytkowania. Moduł jest sterowany automatycznie w trybie „manualnym”, dostępne w następujący sposób:

1. za pomocą radiotelefonu lub przekaźnika funkcyjowego itp. przekaźnik połączenia w celu uruchomienia automatycznie. Jeśli wszystko działa prawidłowo, automatycznie będzie działał się normalnie, w przeciwnym razie należy wykonać czynności wskazane w punkcie 2 i w ciągu 2 sekund należy ponownie użyć przyciśnięcia przycisku po około 2 sekundach automatycznie wykona kolejny manewr w trybie „manualnym”, tzn. będzie się poruszał, wypięcie przekaźnika przyciśnięciem przycisku, działanie.

Jeśli urządzenia bezpieczeństwa nie działają, lampka ostrzegawcza wykonuje kilka mignięć, aby zasygnalizować rodzaj usterki. W celu sprawdzenia rodzaju anomalii należy się zapoznać z rozdziałem „Sygnalizacje za pomocą lampy ostrzegawczej” (strona 40).

8.4.3 FUNKCJA „WEZWANIE DO KONSERWACJI”

Ta funkcja sygnalizuje konieczność przeprowadzenia kontroli konserwacyjnej urządzenia. Liczne informacje, po której pojawia się sygnalizacja, można skonfigurować przy pomocy aplikacji MyNicePro lub korzystając z słownego menu konfiguracyjnego z Nici.

Po rozpoczęciu każdego manewru, automatycznie wyspala zielony lub czerwony światło, aby zasygnalizować status konserwacji zgodnie z wskazaniami opisanymi w poniższej tabeli:

Tabela 29

PRZYPOMNIENIE O KONSERWACJI		
Stan światła	Praca	Opis
Zielone	Wszystkie napływy światła porządkowo normalne	Prawidłowe funkcjonowanie
Czerwone	Wszystkie napływy światła porządkowo normalne	Przeprowadzić konserwację lub wykonać resety przed wyłączeniem przekaźnika

8.5 POŁĄCZENIE WIFI

Linki RDSUS są przystosowane do połączenia WiFi, aby umożliwić:

- kontrolę zdalną automatycznie (za pomocą App MyNice)
- instalację, konfigurację automatycznie (za pomocą App MyNice Pro)
- W szczególności łączność WiFi jest dostępna na trzy sposoby:
- Moduł WiFi integrujący z centralą (o ile stacja jest obsługiwana przez moduł)
- Interfejs B2i WiFi dostarczany na zamówienie jako wyspecjalizowane urządzenie
- Interfejs Proview tylko dla aplikacji MyNice Pro, dostarczany na zamówienie jako wyposażenie dodatkowe



Aplikacja interfejsu B2i-WiFi do portu magistrali T4 znajdujący się na automacie jest alternatywna dla interfejsu B2i-Zwowe.

Do skorzystania z łączności WiFi w automacie w określonych trybach, należy:

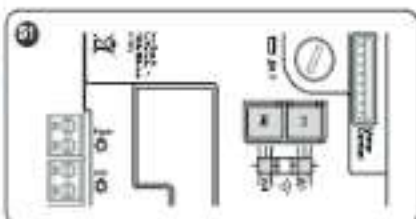
- Zainstalować, odpowiednio do wybranego sposobu używania, aplikację MyNice lub MyNice Pro (dla instalacji, dostępne w Google Play Store i Apple App Store)
- Podłączyć zainstalowaną aplikację i sprawdzić, czy dostępne jest połączenie WiFi prawidłowo łączy się
- Uruchomić zainstalowaną aplikację i przejść do konfiguracji urządzenia B2i z menu „Interfejs WiFi” lub „Akcesoria”

W celu dodatkowych szczegółów odnoszących się do funkcji związanych z App MyNice Pro i MyNice, należy się zapoznać ze stroną www.niceforyou.com

8.5.1 ZINTEGROWANY MODUŁ WIFI (W ZALEŻNOŚCI OD WERSJI)

Moduł zintegrowany z centralą ma 2 przyciski (P1 i P2) i 1 diodę WiFi i W2, ich zachowanie zależy od połączonych funkcji. Poniżej przedstawiono przykłady i sposób, który może posłużyć się użytkownik:

- W1 = Powerflys (dioda zielona) i zintegrowanego modułu WiFi
- W2 = WiFi / BT (dioda statusu komunikacji WiFi)
- P1 = Napędzanie 50s = reset ustawień fabrycznych
- P2 = Nieaktywne



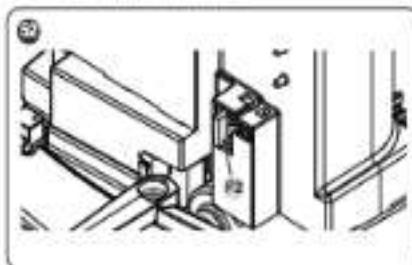
UWAGA = W celu zainstalowania i powiązania urządzenia z centralą sterującą, należy postępować zgodnie z instrukcją w aplikacji MyNice lub MyNice Pro. Więcej informacji znajduje się na stronie internetowej www.niceforyou.com

STATUS MODUŁU Wi-Fi	Przebieg Wi-Fi	Status styku W1 i W2	Typ
Zielone stałe	Zielone stałe	Staly	Trwałe połączenie modułu z siecią w standardowym trybie działania i nie podlega zmianom.
Zielone stałe	Zielone, 8 syknięć migając	Przebiegowe (długo sekund)	Moduł przesyła identyfikację wykonaną przez użytkownika.
Zielone migające	Zielone stałe	Staly	Moduł wykonuje automatyczne konfiguracje z Wi-Fi w trybie stałym. Użytkownik nie musi konfigurować modułu.
Białe porażnicowe	Zielone stałe	Staly	Moduł znajduje się w stanie normalnego działania i nie jest podłączony do sieci.
Pomarańczowe migające	Stale zielone światło	Przebiegowe (długo sekund)	Moduł konfiguruje Wi-Fi. Jeśli się nie uda, oznacza to, że wystąpił problem z konfiguracją Wi-Fi.
Zgaszona	Stale zielone światło	Staly	Nie można już konfigurować modułu, ponieważ upłynęło 30 minut od wyłączenia trybu w trybie konfiguracji. W tym czasie moduł nie może być używany. Aby skonfigurować moduł, należy odłączyć i ponownie włączyć zasilanie do centrali.
Zgaszona	Pomarańczowe migające	Przebiegowe (długo sekund)	Moduł wykrywa się. Oczekuje na połączenie z siecią. Jeśli operacja nie zakończy się powodzeniem, moduł automatycznie ponownie uruchomi się po 5 minutach.
Migające czerwone	Zgaszona	Przebiegowe	Po wyłączeniu centrali moduł wyśle identyfikację programu i wybudzi się.
Czerwone stałe	Zielone stałe	Staly	Moduł nie może w standardowym trybie działania wykonać konfiguracji Wi-Fi lub nie jest w stanie połączyć się z siecią Wi-Fi.

5.5.2 INTERFEJS BIDI-WIFI

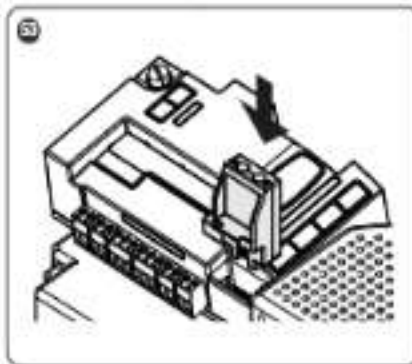
W celu podłączenia interfejsu BIDI-WiFi:

1. Odłączyć zasilanie centrali, wyjąć bezpiecznik F2 i ewentualnie odłączyć zasilanie awaryjne.



2. Przed konfiguracją sprawdzić, czy wszystkie diody LED centrali są zgaszone.

Wskazanie statusu BIDI-WiFi do dyspo. BLD T4 centrali.



Uwaga! W razie nieodpowiedniego włożenia, interfejs BIDI-WiFi może się uszkodzić lub uszkodzić trwale centralę.



3. Wsuwać bezpiecznik F2, aby ponownie włączyć centralę.
4. Oczekać, aż zaczną migać diody Data.
5. Skonfigurować interfejs za pomocą App.
6. Oczekać, aż zaczną się świecić LED Data i światło zielone po stronie styku. W tej chwili konfiguracja jest zakończona.



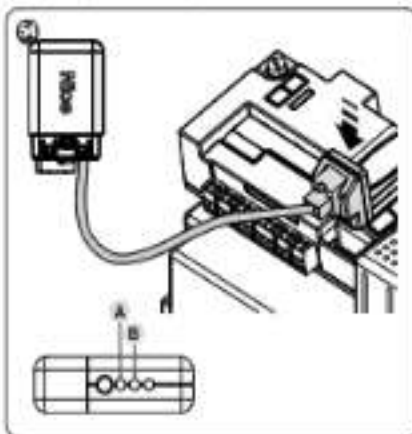
W celu dodatkowych szczegółów odnoszących się do funkcji związanych z interfejsem BIDI-Wi-Fi, należy się zapoznać ze stroną www.niceforyou.com.

8.6 POŁĄCZENIE PROVIEW

W centrali znajduje się gniazdo BusT4, do którego można podłączyć za pomocą interfejsu BDI4N interfejs „Proview”, umożliwiający całonocne i szybkie zdiagnozowanie fazy instalacji, konserwacji i diagnostykę całej automatyki, przy wykorzystaniu połączenia bezprzewodowego i aplikacji My Nice Pro.

Po prawidłowym połączeniu Proview automatycznie tworzy sieć WiFi, z której można się połączyć.

Gdy Proview jest prawidłowo połączony, piktety stanu podają (A) i status WiFi (B) świecą w kolorze zielonym.



W celu poznania dodatkowych szczegółów dotyczących interfejsu Proview oraz aplikacji My Nice Pro, należy wejść na stronę www.niceforyou.com.

8.7 Z-WAVE™

Interfejs ROBUS są kompatybilne z protokołem Z-Wave™, aby umożliwić łatwe zintegrowanie wszystkich funkcji automatyki, za pomocą App bramki Z-Wave™ zainstalowanej w budynku.

W szczególności, połączenie Z-Wave™ jest dostępne z interfejsem BDI-ZWave, który umożliwia kontrolę ruchu i statusu automatyki.

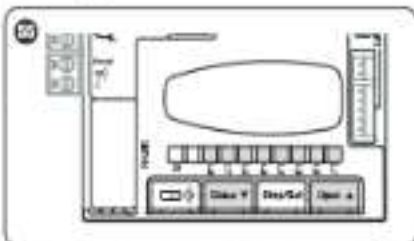
Aplikacja interfejsu BDI-ZWave do portu magistrali T4 znajdującej się na automacie jest alternatywą dla interfejsu BDI-Wifi.

W celu dodatkowych szczegółów odnoszących się do funkcji związanych interfejsem BDI-ZWave, należy się zapoznać ze stroną www.niceforyou.com.

8.8 KASOWANIE PAMIĘCI



Poniższa procedura przywraca fabryczne wartości programowania centrali. Wszystkie indywidualne ustawienia zostaną utracone.



Nie kasować pamięci centrali i przywrócić ustawień ustawienia fabryczne, kiedy jesteś w następującej sytuacji:

1. uruchom i przyciśnij wstępną przycisk (Open ▲) / (Close ▼) aż do zadawania kodu programowania „L1-L8” (na okno 3 sekund)
2. przyciśnij przycisk
3. jeśli operacja przebiega prawidłowo, diody programowania od „L1” do „L8” będą migały szybko przez 3 sekundy.



Przy wykorzystaniu tej procedury można również usunąć z pamięci ewentualne błędy.



Ta procedura nie kasuje kodów radiowych wczytanych w radiodiodziki (zintegrowany i / lub zewnętrzny).

9.1 ROZWIĄZYWANIE PROBLEMÓW

Poradź sobie zakończ testów i pomoce przy rozwiązywaniu problemów związanych z niesprawdzonej funkcjonalności podzespołów montażu automatycznej linii w przypadku awarii.

Tabela 22

WYSŁOWANE USTERKI	Skuteczne działania
Nadajnik radiowy nie steruje automatyzacją i nie następuje załączenie diody na nadajniku	Sprawdź, czy bateria nadajnika nie wypróżniła się. Zastąp ją nową.
Nadajnik radiowy nie steruje automatyzacją, ale następuje załączenie diody na nadajniku	Sprawdź, czy nadajnik jest prawidłowo wyczytany do odbiornika radiowego.
Nie można wykonać żadnego manewru i nie pojawia się dioda „OK”	Sprawdź, czy interfejs jest poprawnie naciśnięty i aktywny. Sprawdź, czy bezpieczniki F1 i F2 nie są spalone; w takim przypadku należy je wymienić. Wskazane jest również sprawdzenie napięcia na nowo odczytanej wartości prądu i pomiarów ładunku.
Nie można sterować żadnym manewrem i lampka ostrzegawcza jest zgaszona	Sprawdź, czy podana jest właściwa wartość. Jeśli podana wartość jest większa niż 500, oznacza to błąd „OK”. Wskazane jest również sprawdzenie, czy w przypadku użycia nadajnika radiowego dioda „OK” musi wykonać dwa kroki naprawy.
Nie można sterować żadnym manewrem i lampka ostrzegawcza wykazuje kilka mignięć	Pokryj klawisz migając i sprawdź informacje w „ <i>Signalizacja za pomocą lampy ostrzegawczej</i> ”.
Wzrost temperatury się, lecz żaden po tym następuje odwołanie zuchu brzo	Wyobraź sobie, że to jest dla tego typu automatów. Sprawdzaj, czy nie ma przegrzania i ewentualnie wybrać wartość alg. Sprawdź, czy bateria nadajnika jest prawidłowo podłączona do wartości alg.
Wzrost jest wykonywany w sposób prawidłowy, ale nie działa lampka ostrzegawcza	Sprawdź, czy podana wartość występuje napięcie na zasilaniu PLC. Należy również sprawdzić, czy jest to sygnał przesyłany, wartość napięcia nie ma znaczenia (określenie 10-20V); jeśli napięcie występuje, przyczyną będzie uszkodzenie diody, którą należy wymienić na inną, o takich samych parametrach; w przypadku braku napięcia, przyczyną awarii może być podłączenie na wyjściu PLC. Sprawdzaj, czy nie ma zwarcia na przewodzie.

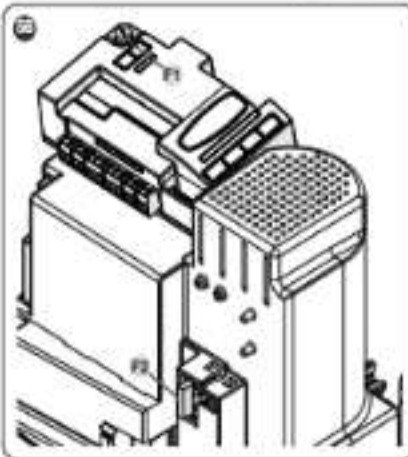


Tabela 23

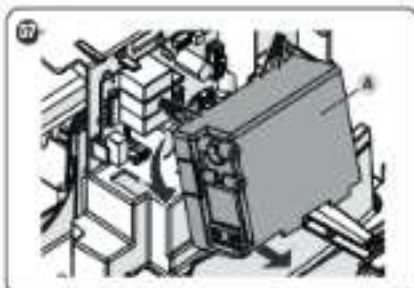
CHARAKTERYSTYKA BEZPIECZNIKÓW F1 I F2

F1	Bezpiecznik o wartości prądu = 2A odcinane
F2	Bezpiecznik ładunku sterowego = 1,5A zestywny

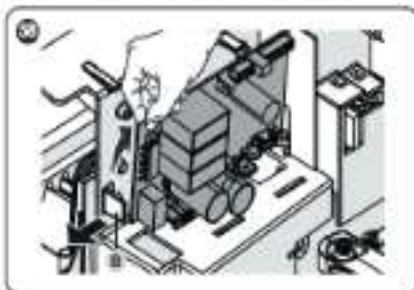
9.2 WYMIANA PŁYTY STERYLIZUJĄCEJ SILNIKA

W razie nieprawidłowego działania, płytę sterowniczą silnika można wymienić, stosując następujące procedury:

1. Odłączyć zasilanie centrali, wyregulować bezpiecznik I2 i ewentualnie odłączyć zasilanie awaryjne
2. Wyjąć ewentualne okablowanie
3. Wymontować centralę gazową „*Stawarka centrali*” aby uzyskać dostęp do silnika
4. Nałożyć plastikową pokrywę (A) na wskazanych miejscach i ją złączyć



1. Chwyć płytę za kąmkę
2. Przesunąć zatrzask z lewej strony silnika (B) w lewo
3. Wyjąć płytę i wyłożyć ją na podłogę z wyłączeniem



9.3 SYGNALIZACJA ZA POMOCĄ LAMPY OSTRZEGAWCZEJ

Lampa ostrzegawcza podłączona do wypięk FLASH przestaje świecić wraz z częstotliwością podświetlenia. Migotanie nie zmienia; kiedy pojawi się usterek, podświetlenie tej diody wskazuje sens krokiem: migotanie w odstępach jednociekundowych.

Tabela 24

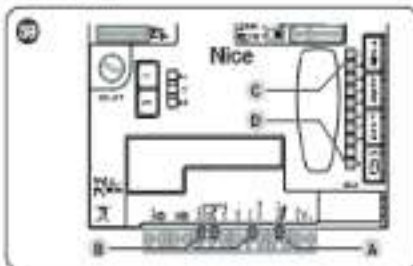
Wskazanie w sygnale lampy	Przyczyna	Diagnoza
2 migotanie jednociekundowa przerwa 2 migotanie	Zachłapanie strumienia	Na początku manewru jest lub waga lub ciążność nie daje zgody na ruch. Sprzedawca - Czy nie ma przeszkód. Położenie naczepy jest to normalne, jeśli takowe jest, powoli się skłoni przed siebie.
3 migotanie jednociekundowa przerwa 3 migotanie	Zachłapanie ogranicznika „Jelly-Grip®”	Podczas ruchu, automatycznie zwiększa napięcie sprężyny, sprzedawca może przycisnąć.
4 migotanie jednociekundowa przerwa 4 migotanie	Zachłapanie włazu STOP	Na początku manewru się podciąga naczepę zachłapanie włazu STOP, sprzedawca przycisnąć.
5 migotanie jednociekundowa przerwa 5 migotanie	High-voltage warning parameter warning	Odczekać co najmniej 30 sekund i ponownie próbować manewru, jeśli still jest tak sam to może się okazać, że jest to poważny usterka i wymaga wymiany płyty obwodów elektronicznych.
6 migotanie jednociekundowa przerwa 6 migotanie	Problemy z materiałami lub ichy manewru na podjeździe	Odczekać kilka minut, aby ogranicznik lubby manewru powrócić do stanu przed manewrem lubby przetransportować.
7 migotanie jednociekundowa przerwa 7 migotanie	Błąd w wewnętrznych obwodach elektronicznych	Podjąć wszystkie obawy związane z wadliwym stanem, potem spróbować ponownie wykonać manewr, jeśli stan się nie zmienia może się okazać, że występuje poważna usterka płyty obwodów elektronicznych. Wykonać kontrolę awaryjnie wysłania.
8 migotanie jednociekundowa przerwa 8 migotanie	Podświetlenie jest słabe	Jest już słabe, nie podświetlenie. Usunąć słabe podświetlenie, aby móc wykonać ruch.
9 migotanie jednociekundowa przerwa 9 migotanie	Az trzeźwość przekroczona	Automatycznie został zatrzymany przez podświetlenie „Blok automatyczny”.

9.4 SYGNALIZACJE NA CENTRALI

Na centrali znajduje się zestaw diod, z których każda może otrzymać specyficzny sygnał, zarówno podczas normalnej pracy jak i w przypadku wystąpienia usterek.

Aby uzyskać więcej informacji, zobacz „Tabela 27” - „Tabela 28”

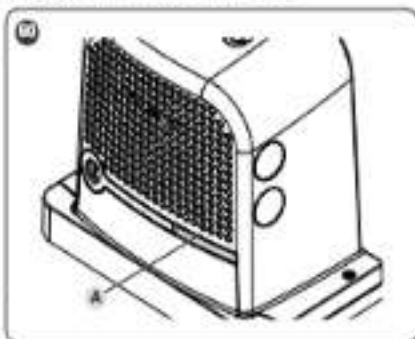
- A Dioda Status
- B Dioda Photo, Stop
- C Diody przygotowania „L1” - „L4”
- D Dioda Radio „R”



9.5 SYGNALIZACJE ŚWIETLNE

9.5.1 ŚWIATŁO STANU

Światło stanu dioda (A) (Rysunek 87) składa się z 24 diod czerwonych i zielonych i jest przeznaczona do sygnalizowania wszelkich usterek. W „Tabela 25” pokazano możliwe stany światła.



SWIATŁO STANU	
Zestawienie	
Włączone	Światło wpływa na przodki każdego kierunku w przypadku braku ulicznej sygnalizacji i gęstości (z zapytaniem) manewru.
Wyłączone	Przebieg funkcjonowania
Czerwone światło	
Włączone	Światło jest aktywne na przodku każdego kierunku, jeśli dopiero do przejeżdżania kolumny manewru udostępnia się kolumnę i gęstość (z zapytaniem) manewru.
Wyłączone	Normalne działanie.
Łampa ostrzegawcza	Czerwone światło nieprawidłowości. Więcej informacji w „Tabela 26”.

Światło stanu z niewczytanymi odległościami

SWIATŁO STANU	
Zestawienie	
Włączone	Światło jest aktywne na przodku każdego kierunku z ograniczonymi odległościami.
Wyłączone	Przebieg funkcjonowania
Czerwone światło	
Włączone	Światło jest aktywne na przodku każdego kierunku z ograniczonymi odległościami.
Wyłączone	Normalne działanie.
Łampa ostrzegawcza	Czerwone światło nieprawidłowości. Więcej informacji w „Tabela 26”.

0.5.2. DIODA CENTRALI

DIODY ZACHŁAMU ZAMIASTOWANE NA CENTRALI KIERUNKOWEJ		
Stan	Znaczenie	Wskazanie
Dioda Światła		
Zgaszona	Anomalia	Sprawdzić, czy jest dioda świecąca. Sprawdzić, czy nie ma uszkodzenia instalacji, a jeśli ma, to ją naprawić. Sprawdzić przyczynę awarii, a następnie wykonać bezpiecznik na nową tego samego rodzaju.
Zabłędzona	Powolna anomalia	Obserwować powolną zmianę: wyłączyć centralę na kilka sekund, jeśli stan się poprawi, oznacza to, że wystąpiła awaria i należy wymienić diodę elektronową.
Z zapytaniem migotania na sekundę	Wszystko prawidłowe	Prawidłowe działanie centrali.
Z szybkim miganiem zielonym	Naświetlenie stanu stanu wstępu	Jest to prawidłowe zachowanie, gdy nastąpi zmiana stanu: zielonego z wejść: SMS, STOP, (PRP), CŁOGI, na zielone. Informacja fotokonduktor lub awaria układu regulacji.
Serie czerwonych mignięć oddzielonych 1-sekundową przerwą	Normalne	Oznacza się o informację o awarii w „Wykazanie za pomocą lampy ostrzegawczej”.
Serie szybkiego i długiego migotania czerwonych lamp	Zawieszenie na zasilaniu. Błąd B05	Udowodnić awarię i sprawdzić przyczynę awarii na połączeniach Błąd B05. Po awarii powrócić do normalnego działania regulacji do wejścia SMS.
Dioda STOP		
Zgaszona	Zabłędzone wejście STOP	Sprawdzić ustawienie połączenia do wejścia STOP.
Zabłędzona	STOP nie działa	Wzrost STOP awarii.
Dioda B05		
Zgaszona	Wszystko prawidłowe	Wszystko B05 prawidłowe.
Zabłędzona	Zabłędzone wejście B05	Jest to normalne zjawisko, gdy jest awaria w układzie awaryjnym podłączonym do wejścia B05.
Dioda PHOTO		
Zgaszona	Zabłędzone wejście PHOTO	Zapisać wejście PHOTO.
Zabłędzona	Wszystko prawidłowe	Jest to normalne zjawisko, gdy jest awaria w układzie awaryjnym podłączonym do wejścia PHOTO.

DIODY NA PRZYCIEMKACH CENTRALI

Dioda 1	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Zarówno automatyczny” i „manewrowy”.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Zarówno automatyczny” i „manewrowy”.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku. Jeśli miga dwukrotnie z diodą „L1” oznacza to, że należy przeprowadzić wszystkie zmiany pociągów. Wskazywane umiarkowanie.
Dioda 2	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnego działania informuje, że „Zarówno po F10” nie jest aktywna.
Zaświecenie	Podczas normalnego działania informuje, że „Zarówno po F10” jest aktywna.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku. Jeśli miga dwukrotnie z diodą „L1” oznacza to, że należy przeprowadzić wszystkie zmiany pociągów. Wskazywane umiarkowanie.
Dioda 3	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy oznacza, że funkcja „Zawieszony” nie jest aktywna.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Zawieszony” aktywny.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku. Jeśli miga razem z L4, wskazuje, że należy wykonać wszystkie zmiany odległości chwytu i zmniejszyć skrzydło pociągów. Wskazywane długości skrzydła.
Dioda 4	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy wskazuje, że funkcja „F10 F1” jest nieaktywna.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje, że funkcja „F10 F1” jest aktywna.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku. Jeśli miga razem z L5, wskazuje, że należy wykonać wszystkie zmiany odległości chwytu i zmniejszyć skrzydło pociągów. Wskazywane długości skrzydła.
Dioda 5	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Moment startowy” nieaktywny.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Moment startowy” aktywny.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku.
Dioda 6	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Migające światło” nieaktywne.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje „Migające światło” aktywne.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku.
Dioda 7	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnej pracy wskazuje nieaktywne „Zablokowane ramię awaryjne”.
Zaświecenie	Podczas normalnej pracy wskazuje aktywne „Zablokowane ramię awaryjne”.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku.
Dioda 8	Dane
Zgłoszenie	Podczas normalnego działania wskazuje, że ROBUS skonfigurowano jako Mani.
Zaświecenie	Podczas normalnego działania wskazuje, że ROBUS skonfigurowano jako Diak.
Miga	Przepraszamy funkcję w toku.



Jeżeli konfiguracja parametru [poziom 2] nie zostanie rozpoczęta w odniesieniu do obecnych konfiguracji, centrala wypoczy jednocześnie migające na przemian dwie diody L1 i L3, sygnalizując, że bieżąca wartość jest poza zakresem. W razie potrzeby można wyznaczyć wartości, naciskając klawisze [Open ▲] lub [Close ▼].



Uwaga! W trakcie każdego manewru diody włączają się, wskazując naład sily w silniku w celu wyprawnienia w ruch automatyki.

W trakcie każdego manewru diody włączają się pojedynczo, wskazując naład sily w silniku w celu wyprawnienia w ruch automatyki. Porządek przedstawiono kolejno: Wzrostanie diod odpowiadających do naład sily

- od L1 do L3 w przypadku niskiego wysiłku
- od L1 do L5 w przypadku średniego wysiłku
- od L1 do L8 w przypadku wysokiego wysiłku



UWAGA! Po zatrzymaniu silnika kolejne włączanie się diod L1 -L2 -L3 -L4 -L5 -L6 -L7 -L8 sygnalizuje trwanie aktualizacji FW produktu i że trzeba zaniechać na zakończenie procesu aktualizacji, zanim będzie można ponownie korzystać z automatyki. Zalecamy nie odłączyć zasilania od silnika.

SYGNALIZACJA BŁĘDÓW W CENTRALI		
Długo sygnału = kod 281.0W przy włączeniu		
Kodowanie w trybie „O-code”	2	IX
Brak wczytawego pliku	5	IX
Długo sygnału = kod 281.0W podczas działania		
Wskazuje, że otrzymany kod nie znajduje się w pamięci	1	IX
Zapisywanie kodu w pamięci	3	IX
Pamięć skończona	5	IX
Podczas programowania, wskazuje, że kod nie ma odpowiednika do wczytywania	5	IX
Podczas programowania, wskazuje, że pamięć jest pełna	8	IX
Kod sygnału = kod 281.0W		
„Certyfikat” nieuzupełniony dla wczytywania	1	IX
Podczas programowania, wskazuje, że kod nie może być wczytany, ponieważ przesłał „certyfikat”	2	IX
Wyjście do „Trybu 2” nie jest dostępne na Centrali	4	IX
Podczas procedury ładowania wskazuje, że kod został skomponowany	5	IX
„Certyfikat” z pokrywaniem różnym od dopuszczalnego	5	IX
Kod poza synchronizacją	8	IX
Długo sygnału = kod 228.0W		
Błędny kod nieuzupełniony	1	IX
Kod z pokryciem różnym od autoryzowanego	2	IX
Kod sygnału = kod 228.0W		
Błędny programowania „w pobliżu”	1	IX
Błędny wczytywania przez „certyfikat”	1	IX
Błędny pamięci (wpisanie PIN)	2	IX
Długo sygnału = kod 228.0W		
Pełn włączenia i po kilku minutach w zadanym kierunku. Sygnalizuje obecność nadajników dwukierunkowych	1	IX
Kod sygnału = kod 228.0W		
Sygnalizuje aktywację programowania bieżącej (jeśli włączony)	2	IX

9.7 HISTORIA USŁEREK

ROBUS umożliwia wywołanie ewentualnych anomalii, jakie pojawiły się w czasie ostatnich 8 manewrów, na przykład porównanie manewru z poprzednim manewrem, jak: lewy/wewnętrzny. W celu dokonania kontroli tej anomalii, postępować w sposób wskazany w „Tabela 30”.

Tabela 30

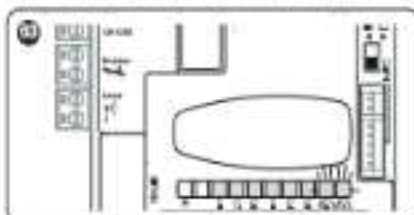
HISTORIA USŁEREK				
Opis		Symbole		
Przytrzymać wielokrotny przycisk [Stop/Set] przez około 3s		3s		
Zwolnić przycisk [Stop/Set], gdy zaczyna migać dioda L1			L1	
Naciśnięcie i zwolnienie przycisk [Open ▲] lub [Close ▼] w celu przesunięcia migania na L1 dla parametru „Wykaz anomalii”				
Przytrzymać wielokrotny przycisk [Stop/Set], który należy przytrzymać wielokrotnie podczas wszystkich kolejnych endów				
Odczekać około 3s, następnie nastąpi zliczenie się diod odpowiadających za manewry, podczas których pojawiły się anomalie. Dioda L1 wskazuje wyrzutek ostatniego manewru, dioda L4 wskazuje wyrzutek danego manewru. Jeżeli dioda jest zaświecona, oznacza to, że podczas manewru miały miejsce anomalie, jeśli dioda jest zgaszona, oznacza to, że manewr został wykonany bez wystąpienia żadnych anomalii.				
Naciśnięcie i zwolnienie przycisk [Open ▲] i [Close ▼], aby wybrać ścieżkę manewru. Odpowiedzialna dioda wykona ścieżkę migania równą tej, jaka normalnie pojawia się na zegarze odległości po zakończeniu anomalii.				
Zwolnić przycisk [Stop/Set]				

KARTY ROZCZEPLENIA

Przebieg	Opis	Wskazania sygnału	Wskazania sygnału
MLAGH	4 Input	N 3 = sygnał czysty (CCM - IN)	OUT3 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
	4 Output	N 4 = sygnał czysty (CCM - SW)	OUT4 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
		N 5 = sygnał czysty (CCM - SW)	OUT5 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
		N 6 = sygnał czysty (CCM - SW)	OUT6 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
MLAG2	2 Input	N 3 = sygnał czysty (CCM - IN)	OUT3 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
	2 Output	N 4 = sygnał czysty (CCM - SW)	OUT4 = sygnał z podzestawieniem w trybie CCMV (6A)
MLAG2Y	2 Input	N 3 = sygnał czysty (CCM - IN)	OUT3 = Open Drain prądu, 138V ± 24V ± 1,4A
	1 Output	N 4 = sygnał czysty (CCM - SW)	

10.1. WYKRYTYWANIE INNYCH URZĄDZEŃ

Zazwyczaj wykrywanie urządzeń podłączonych do „BusBUS” i do wejścia „STOP” jest wykonywane podczas instalacji, jednak na każdym do danego lub usunięcia urządzeń można powrócić w dowolnym momencie.



Wynikami:

1. nacisnąć przyciski (prawy przycisk [Open A] i lewy przycisk [Stop/Bet])
2. nacisnąć przycisk, przy którym „L1” i „L2” zaczyna wykonywać (po około 3 sekundach)
3. odczekać około sekund aż kontrola zakończy wykrywanie urządzeń po zakończeniu tej fazy, dzięki „Stop” musi być zakończona, dzięki „L1” i „L2” musi być zgodna z danymi „L1” i „L2” będą natężenie w sterowaniu od stanu funkcji ON-OFF, które powodują

Po dodaniu lub usunięciu urządzeń, konieczne jest ponownie wykonanie próby technicznej automatyki, zgodnie ze wskazaniem w punkcie „Próba odbiornika”.

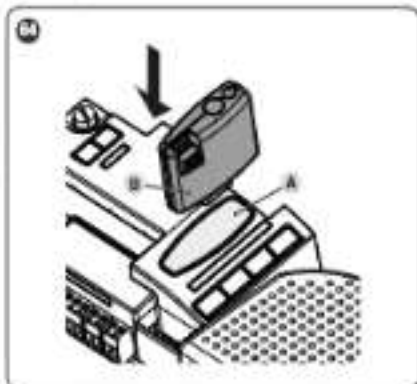
10.1. POŁĄCZANIE ODBIORNIKA RADIOWEGO TYPU SM (DODATEK OPCJONALNY)

W centrali sterującej znajduje się gniazdo na odbiornik radiowy z przyciskiem SM (opcjonalne urządzenie dodatkowe), umożliwia do sterowania ON, OFF itp. Hobs urządzenia przebieg sterowania centralą są połączone nadajnikiem radiowym.

Przed przyłączeniem do instalacji odbiornika należy wyłączyć sterowanie wewnętrzного radiu (patrz punkt „Programowanie pierwszego poziomu (ON-OFF)”) i odłączyć zasilanie elektryczne od centrali.

Do zasilania odbiornika „Hysunek 54”

1. zablokować zasilanie wewnętrzного radiu (patrz punkt „Programowanie pierwszego poziomu (ON-OFF)”) i odłączyć zasilanie elektryczne od centrali
2. włożyć odbiornik (B) do odpowiedniego gniazda w karcie sterowania centrali
3. podłączyć zasilanie do centrali



Odpowiednie urządzenia sterowania mogą być wykonywane automatycznie sterowanie wraz z trybem zarządzania dla programowania i sterowania odbiornikiem, patrz Rozdział „PROGRAMOWANIE STEROWANIA RADIOWEGO”.

10.1.2 ŚWIATŁO POMOOCNICZE

ŚWIATŁO BOKOWE	
Włączanie	Automatycznie przekaże ul. światła są zgaszone, włączają się automatycznie po upływie zaprogramowanego czasu.
Włączanie 3 sekund	Włączanie przekaże ul. światła są zgaszone.
Włączanie	Włączanie przekaże ul. światła są zgaszone.

* Urządzenie dodatkowe dostępne tylko do PCBUS REF300-4.

10.1. FOTOKOMÓRKI PRZEKAŹNIKOWE Z FUNKCJĄ FOTOTEST

Centrale posiada funkcję FOTOTEST, która zwiększa niezawodność urządzeń bezpieczeństwa umożliwiając im „testowanie” opartej w normie EN 13659-1 w zakresie pracy (central) i fotokomórek bezpieczeństwa.



Uwaga! Aby móc aktywować funkcję FOTOTEST, należy zmienić konfigurację za pomocą kompatybilnych interfejsów Wi-Fi i aplikacji MyNice Pro.

Po uruchomieniu każdego nowego kontrolera są dostępne ustawienia bezpieczeństwa, numer nadzorczy się wyłącza, gdy wszystko jest prawidłowe.

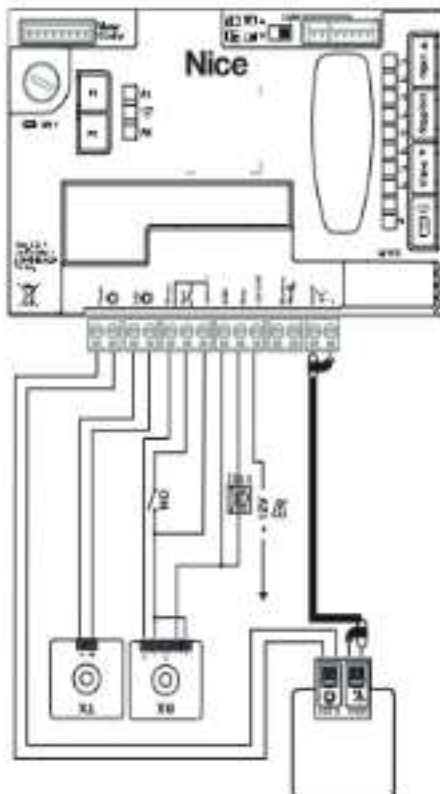
Jeśli wynik kontrolni nie będzie satysfakcjonujący (fotokomórka, okablowanie sterownicze, szpota na przewodach itp.) wyświetli zostanie usterka, z wyłączeniem numeru nadzorczego.

Połącz fotokomórki w sposób przedstawiony na „Rysunku 85”.

Schemat połączeń z fotokomórkami przekaźnikowymi z funkcją FOTOTEST

 Wszystkie ilustracje z dodatkami zostały umieszczone w sekcjach poglądowych.

85



W przypadku użycia 2 par fotokomórek, w celu uniknięcia zakłóceń, należy aktywować funkcję „synchronizacji” w sposób opisany w instrukcji fotokomórek.



W razie wymiany, dodania lub usunięcia niektórych urządzeń automatyki, należy wykonać procedurę wczytywania (patrz rozdział „Wczytywanie urządzeń” na stronie 21).



Uwaga: 12 V tylko dla optycznych linii krawędziowych (OSE) (maks. 15 mA)

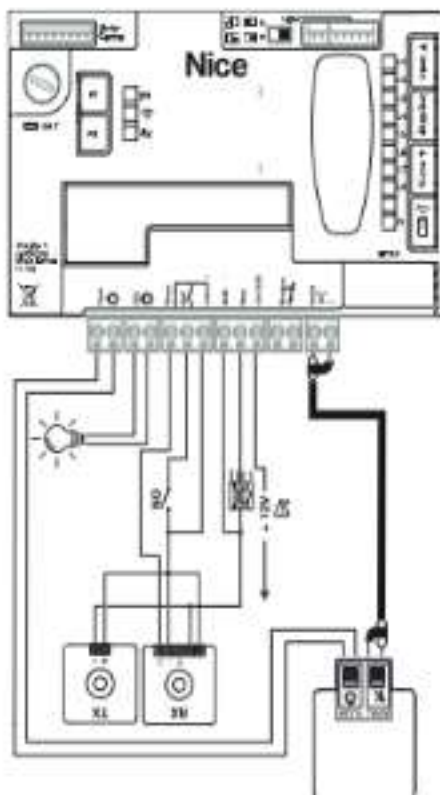
10.1 SFOTOKOMÓRKI PRZEKĄŻNIKOWE BEZ FUNKCJI FOTOTEST

W centrali sterującej znajduje się specjalne wejście PHOTO, do którego można podłączyć styl HG fotokomórki przekaźnikowe. W odróżnieniu od konfiguracji z funkcją „FOTOTEST”, za pośrednictwem przekaźnika można wykonać test komutacji lub kontrolować możliwość wyłączenia ogrzewania z fotokomórek, w zależności od ustawienia nastawnej walidacji na zmianę statusu fotokomórek zewnętrznych.

Połączyć fotokomórki w sposób przedstawiony na „Rysunku 60”

Schemat połączeń z fotokomórkami przekaźnikowymi bez funkcji FOTOTEST

 Wszystkie ilustracje z dodatkami zostały umieszczone w celach poglądowych.



 Uwaga: 12 V tylko dla optycznych listew kierunkowych (DSE) (maks. 15 mA)

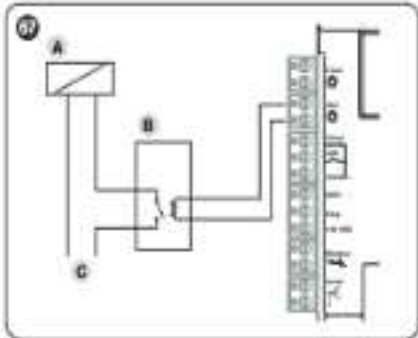
10.1.10 ZAMEK ELEKTRYCZNY

Wyjście 001 jest domyślnie aktywne dla funkcji 003 (dzwon dzwoni) (tzw. ta = Open Gate Indicator, ale można je zaprogramować dla sterowania zamkiem elektrycznym (patrz punkt „Programowanie drugiego poziomu (parametry regulowane)” na stronie 33).

Na początku manewru otwierania wyjście jest aktywowane na 2 sekundy, w manewrze zamykania wyjście nie jest aktywowane, więc zamek elektryczny musi zostać ubrojony mechanicznie.

Wyjście nie może sterować bezpośrednio zamkiem elektrycznym, ale wyłącznie obciążeniem $24V = 12W$.

Wyjście musi być podłączone z przekładnikiem, jak przedstawiono na rysunku.



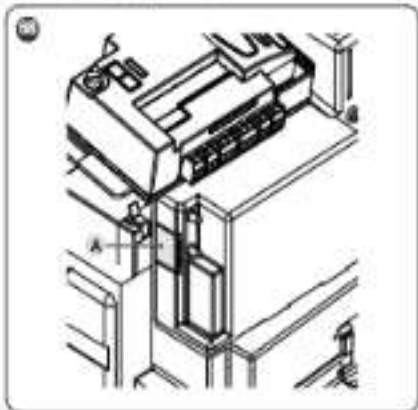
- A Zamek elektryczny
- B Przekładnik 24V / 12W
- C Złącze zamykające

10.2 PODŁĄCZANIE I INSTALOWANIE ZASILANIA AWARYJNEGO

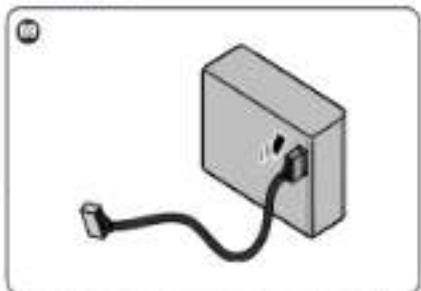


Podłączenie elektrycznej baterii do centrali należy wykonać dopiero po zakończeniu wszystkich etapów montażu i programowania, gdyż stanowi ona awaryjny moduł zasilania.

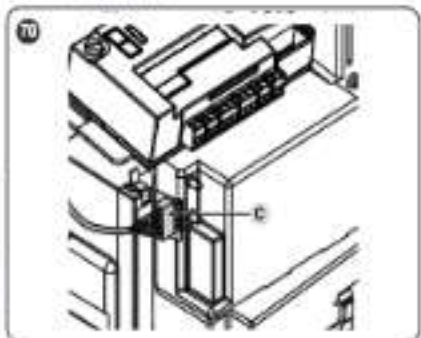
- W celu zastąpienia i podłączenia baterii:
- 1. zdejmij obłok (A) (Rysunek 60)



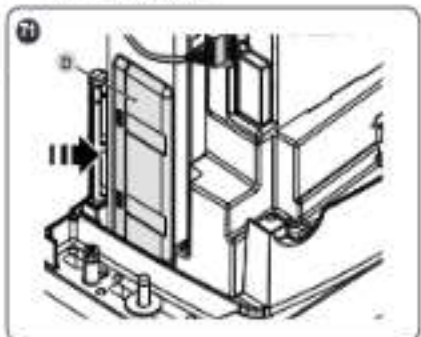
- 2. podłączyć przewód do złącza akumulatora awaryjnego (PS-24) (Rysunek 60)



- 3. włożyć odpowiednie złącze (C) na złącze wystających z kolumny złącza (Rysunek 70)



- 4. włożyć akumulator awaryjny (D) do odpowiedniego gniazda w obudowie urządzenia (Rysunek 71)

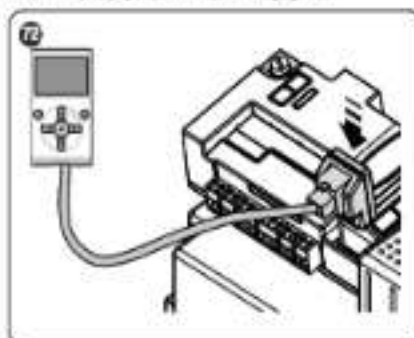


Uwaga! Jeżeli w modelu użył się akumulatora awaryjnego, nie wolno używać funkcji Stand-by „Wszystko”.

10.3. PODŁĄCZANIE PROGRAMATORA DVIEW

W centrali znajduje się gniazdo Bus74, do którego należy podłączyć za pomocą interfejsu RS485, programator „Dview”, umożliwiającą całkowite i sztywne programowanie, sterowanie, konserwację i diagnostykę całej automatyki.

Aby dostać się do stopnia, należy postępować zgodnie ze wskazówkami na rysunku i podłączyć stację do odpowiedniego gniazda.



Urządzenie Dview można podłączyć jednocześnie do kilku centrali (do 18 central) lub podzielić na szeregowe środki ostrzeżeniowe i może być podłączone do centrali również w przypadku normalnej pracy automatyki. W takim przypadku może być używane do bezpośredniego wyświetlania poleceń do central, wykorzystując w tym celu specjalne menu „ztyłkowanie”.

10.4. PODŁĄCZENIE INNYCH URZĄDZEŃ

W celu zasilania urządzeń zewnętrznych na przykład czujnika zdalnego do kart dotykowych lub otwierania przelotnika kluczykowego, należy jeść podbić dołączone w sposób wskazany na rysunku.

Napięcie zasilania wynosi $24V \pm 30\%$ z maksymalnym obciążeniem prądowym wynoszącym 100mA.



10.4.1 FOTOKOMÓRKA EPM08 I ŚWIATŁO POMOCNICZE ELMN

RODUS 600 HS jest dostarczany bez wsporników mocujących urządzenia dodatkowe. Zestaw RDS KITSAFE1 zawiera wsporniki i światło pomocnicze ELMN.

Alternatywnie do fotokomórek EPM08 możliwa jest instalowanie fotokomórek reflex EPM0R.

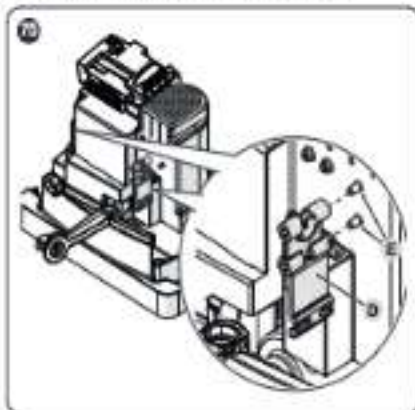
Zapoznaj się z długą instrukcją obsługi urządzeń dodatkowych.

W celu montażu urządzeń dodatkowych:

1. stworzyć hak ślizgający (A) pomocą dostarczonego klucza;
2. przytwierdzić tuleję (B);
3. założyć pokrywę (C) (Rysunek 74).



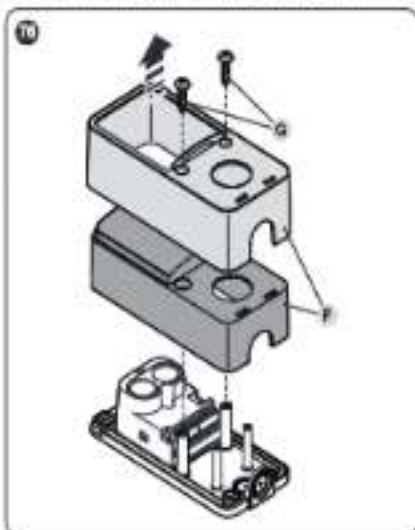
4. zamocować wspornik (D) na osłonie (E) (Rysunek 75).



Porządk przedstawiono instalację fotokomórki EPM0R. Więcej informacji można znaleźć w instrukcji obsługi fotokomórki.

Optimalna procedura dotyczy również instalacji fotokomórki EPM0B.

5. odjąć pokrywę (F) odsłaniając tuleję (G) (Rysunek 76).

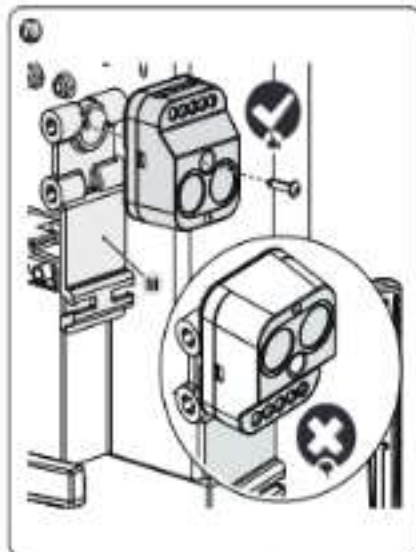


6. zamontować fotokomórkę (H) odsłaniając tuleję (G) i odpruwać nakrywkę (I) (Rysunek 77).

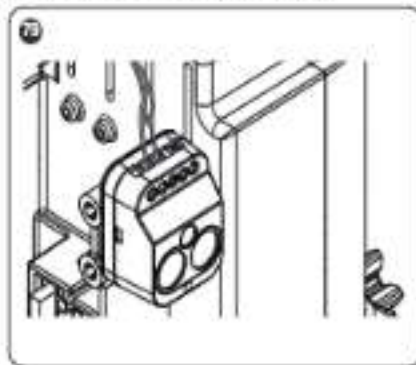


7. przykręcić fotokomórkę do wspornika **M** za pomocą 3x śruby śrubki i nakrętki, które zostały uciągnięte wcześniej (*Rysunek 78*)

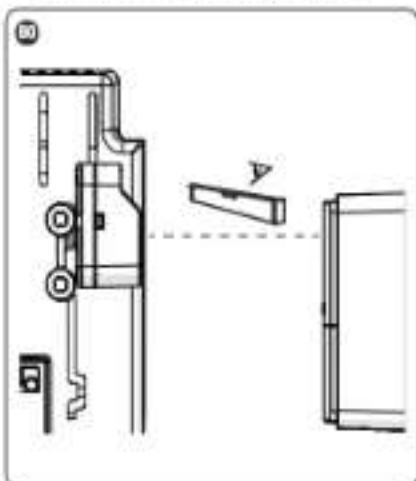
Uwaga! Zwrócić uwagę na kierunek instalacji fotokomórki.



8. wykonać okablowanie elektryczne (*Rysunek 79*)

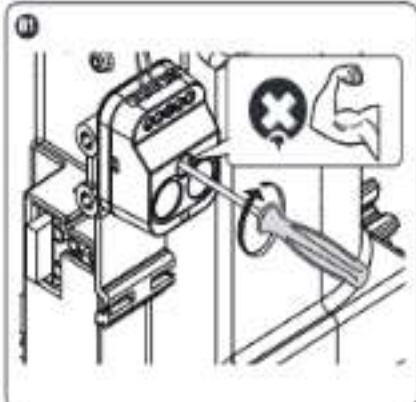


Uwaga! Przed przystąpieniem do ostatecznego mocowania sprawdzić, czy fotokomórka znajduje się w jednej linii z modułem odbiornym (EPM08) lub (EPM09).

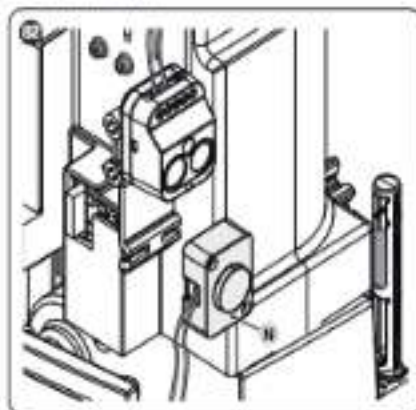


9. ściśle przykręcić fotokomórkę do wspornika mocującego.

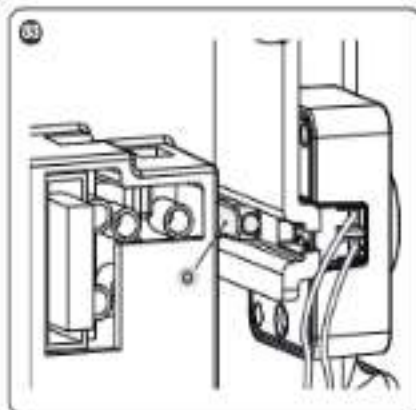
Uwaga! Nie wywierać nadmiernego nacisku podczas mocowania fotokomórki do wspornika.



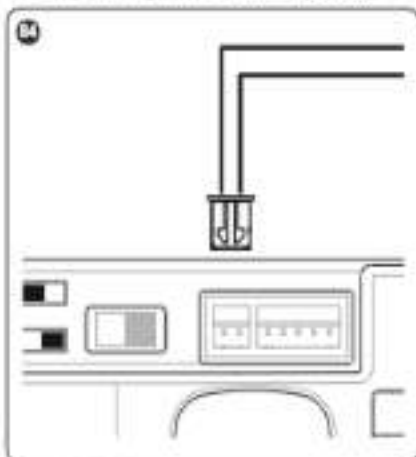
10. wykonać okablowanie sterownicze dwuliniowe pomocniczych SLIMM (H) (Rysunek 82)



11. przymocować brzoło pomocnicze do poręczy osłony (D) (Rysunek 83)



12. podłączyć kable zgodnie ze wskazówkami (Rysunek 84)



1. ammeter zasilający
2. diodec 9A/0,5
3. czujnik temperatury i wagi sterowany słuchem



Zamieszczona charakterystyka techniczna odnosi się do temperatury otoczenia wynoszącej 20°C (+ 5°C). Nice S.p.A. zastrzega sobie prawo do wprowadzenia zmian produktu w którejkolwiek chwili, gwarantując jego funkcjonalność i przewidziane zastosowanie.

Tabela 33

PARAMETRY TECHNICZNE NITROGENOWA			
Typ	RS40 RS40S/N1 RS40S/A101	RS60 RS60S/N1 RS60S/A101	RS80S RS80S/N1 RS80S/A101
Typologia	Elektronika sterująca instalacją do automatyzacji łazni prysznicowych do użytku prywatnego oraz w obiektach publicznych		
Waga czyszcza	2,1 kg/4	2,1 kg/4	2,1 kg/4
Maksymalna pojemność wody roboczych przy nominalnym natężeniu strumienia	40 l/40 l / dołek kontrola ogranicza maksymalną ilość wody przewidzianych w Tabeli 3	100 l/40 l / dołek kontrola ogranicza maksymalną ilość wody przewidzianych w Tabeli 3	100 l/40 l / dołek kontrola ogranicza maksymalną ilość wody przewidzianych w Tabeli 3
Maksymalny czas ciągłej pracy przy nominalnym natężeniu strumienia	7 minut / kontrola ogranicza działanie kąpiel do wartości maksymalnej podanej w Tabeli 3	7 minut / kontrola ogranicza działanie kąpiel do wartości maksymalnej podanej w Tabeli 3	6 minut / kontrola ogranicza działanie kąpiel do wartości maksymalnej podanej w Tabeli 3
Ograniczenie w użytkowaniu	Opcjonalnie RS40S jest w stanie obsłużyć łaznię o max. 400 litrów zgodnie z ograniczeniami podanymi w Tabeli 1		
Terminat	Zawieszona pojemność 20, 100 i 200 l/40 l, w zależności od warunków podanych w Tabeli 3		
Zasilanie (230V)	230V - 1,0V - 100% 50/60Hz	230V - 1,0V - 100% 50/60Hz	230V - 1,0V - 100% 50/60Hz
Mocna P1 (120W)	120W - 50/60Hz	120W - 50/60Hz	120W - 50/60Hz
Mocna A101 (100W)	210 V - 50/60Hz	210V - 50/60Hz	210 V - 50/60Hz
Maksymalna moc pobrana w momencie startowym (odpowiadający amperom)	100W (2A) (5,6A mocna /N) (5,6A mocna /A101)	100W (2,5A) (5,6A mocna /N) (5,6A mocna /A101)	100W (2,5A) (5,6A mocna /N) (5,6A mocna /A101)
Klasa izolacji	I (izolacja izolacyjna)		
Zestawienie awaryjne	Z wyposażeniem dodatkowym RS124		
Wysokość lampy (zestawienie) (Waga 1)	Do 2 lamp odległościowych z dołkiem BLDC lub maksymalnie 2 lamp 12V 21 W		
Wysokość OGI (Waga 1)	Do jednej lampy 14V maksymalnie 10W (zaleca się instalację mode 10 strona 1) w zakresie 100% - 50% mocy sterować lampą innymi urządzeniami		
Wysokość BLUEBUS	Jedno wejście z maksymalnym obciążeniem 10 jednostek BLUEBUS		
Wysokość STOP	Do styków normalnie zamkniętych, normalnie otwartych lub o stałym oporze 50Hz z samoczynnym resetowaniem (zaleca się instalację do stałego występowania przewidywanego STOP)		
Wysokość SRS	Do styków normalnie otwartych (zaleca się styki wywołujące działanie kask po H000)		
Wysokość PHOTO	Wejście do sterowania podświetleniem		
Wysokość ZAMKNA	Obciążenie na stykach normalnie zamkniętych (zaleca się instalację). Patrz punkt „Karta rozszerzeń IO (regulowanie strumienia)”		
Wysokość AUC IN	Obciążenie na stykach normalnie zamkniętych (zaleca się instalację). Patrz punkt „Karta rozszerzeń IO (regulowanie strumienia)”		
Złącze radiowe	Łącznik 2M do odległości 2000 lub 400		
Wysokość ANTENNA dla sygnału radio	12 1/2 dla przewodu typu RG58 lub podobnych		
Funkcje programowane	3 funkcje typu ON OFF i 3 funkcje regulacyjne. Patrz punkt „Programowanie planującego poziomu (ON OFF)” i „Programowanie ciągłego poziomu (regulowanie)”		
Funkcje w automatycznym resetowaniu	Automatyczne resetowanie urządzeń podłączonych do wejścia BLUEBUS Automatyczne resetowanie typu: urządzenie STOP, styk NO, NC lub o stałym oporze 50Hz Automatyczne resetowanie stopów automat (K) - wyłączenie punktu opóźnienia i działania ciągłego		

Uwaga 1 Wyliczenia zaprogramowane w instrukcji obsługi patrz Tabeli 12 i instrukcja 13.3.3 lub za pomocą komputera i oprogramowania

PARAMETRY TECHNICZNE WŁAŚCIWOŚCI GŁÓWNEJ RADIOWOŚCI

Opis	Parametry techniczne
Typ sygnału	Wielokrotny odbiór z dwukrotnością
Odbiór sygnału	CDMA, 1xEV-DO Rev. B
Nadajniki włączane	Do 100, skonfigurowane są w „Typie 1”
Impedancja na wejściu	50 Ω
Częstotliwość odbioru	133,6 MHz
Częstotliwość nadawania	433,92 MHz (włączona jest)
Ciepłota	< 100 °C
Moc promieniowania (ERP)	< 10 mW (CDMA)

Tabela 35

CHARAKTERYSTYKA TECHNICZNA ZINTEGROWANEGO MODUŁU WIFI (JEŚLI STANOWI CZĘŚĆ WYPOSAŻENIA)

Opis	Parametry techniczne
Typ interfejsu WiFi i antena zewnętrzna	802.11n/g/b – 2,4 GHz
Bezpieczeństwo WiFi	OSGi/Wi-Fi Protected Setup (WPS) / WPA2 / WPA
Średnica B	14,2 mm (CDMA)
Moc promieniowania (ERP)	P < 20 dBm

13 KONSERWACJA URZĄDZENIA

W celu utrzymania stałego poziomu bezpieczeństwa i zapewnienia maksymalnego czasu użytkowania automatyki, należy ją regularnie konserwować.



Czynności konserwacyjne muszą być wykonywane ściśle według zasad bezpieczeństwa opisanych w niniejszej instrukcji oraz w zgodzie z obowiązującymi przepisami i normami.

W celu konserwacji niezbędne jest:

1. przeprowadzić konserwację przynajmniej w ciągu 8 miesięcy lub za wykonaniu 1 000 transakcji od ostatniej konserwacji
2. oddać w całości środki zasilania elektrycznego, w tym również na akumulatory zewnętrzne
3. sprawdzić stan zużycia wszystkich materiałów wchodzących w skład automatyki, zwracając szczególną uwagę na żywotność oraz lub okładziny elementów konstrukcyjnych, wymienić elementy, które nie dają wystarczających gwarancji
4. sprawdzić sposób zasilania elementów i ichonych: ilość zasilacza, ładowy złącza i wszystkich elementów sterujących, wymienić części zużyte
5. ponownie podpisać broda zawiera elektrycznego i wykonać próby i kontrola przewidziane w punkcie „Próba odbiorcza” (strona 26).

14 UTYLIZACJA PRODUKTU



Opisywane w tej instrukcji urządzenie jest integralną częścią automatyki, w związku z tym musi być poddawane utylizacji razem z nią.

Zadaniem operatora jest, jak również i destruktor, czy zniszczenia, poddać ekspozycji odpadów, muszą być wykonane przez osobę wyspecjalizowaną.

Produkt składa się z różnych materiałów, niektóre z nich mogą być poddawane recyklingowi, inne są przeznaczane do utylizacji. Zalecamy zapoznanie się z informacjami na temat recyklingu i dystrybucji przewidzianymi w lokalnie obowiązujących przepisach dla danej kategorii produktów.



UWAGA:

Niektóre części urządzenia mogą zawierać substancje zanieczyszczające lub niebezpieczne, które, jeżeli zostaną rozrzucone w otoczeniu, mogą wywarć szkodliwy wpływ na środowisko i zdrowie ludzkie.



Jak wskazuje symbol zamieszczony obok, zabrania się wyrzucania urządzenia razem z odpadami domowymi. Należy więc przeprowadzić „selektywną zbiórnię odpadów”, zgodnie z metodami przewidzianymi przez przepisy obowiązujące na danym terytorium lub oddać urządzenie do sprzedaży podczas dokonywania zakupu nowego ekwiwalentnego urządzenia.



UWAGA:

Lokalne przepisy mogą przewidywać wysokie kary za nielegalną utylizację urządzenia.

Przed pierwszym użyciem automatyki należy poprosić instalatora o wyłączenie zaprzęgi, jako mogą się pojawić w czasie użytkowania błędy oraz przesłuchać kilka minut na posłuchanie instrukcji i ostrzeżeń. Należy przechowywać instrukcję w celu możliwych późniejszych konsultacji i przekazać ją ewentualnemu następnemu użytkownikowi brzozy.



UWAGA!

Urządzenie jest maszyną, która wiernie wykonuje Polecenia polecenia. Niezależnie i świadomie użytkownika może wywołać zagrożenie:

- nie stać nadto brzozy, jeśli w jej pobliżu znajdują się osoby, zwierzęta lub przedmioty
- niezwłocznie zabrania się dotykania części automatyki, gdy jest w ruchu
- dotknięcie nie są urządzeniami zabezpieczającymi, a wyłącznie pomocniczymi urządzeniami zabezpieczającymi. Są wykonane z zastosowaniem nowoczesnej technologii, ale w określonych warunkach mogą działać w nieprzewidywalny sposób lub ulec uszkodzeniu i w niektórych przypadkach, uszkodzenie to może nie być natychmiastowo widoczne
- zawsze sprawdzać prawidłowe działanie funkcyjnych.



BEZWZGLĘDNE ZABRANIA SIĘ przejazdu podczas załączania automatyki. Przejazd jest dozwolony wyłącznie wtedy, gdy automatyka jest całkowicie otwarta i nieruchoma.



DZIECI

System automatyki gwarantuje wysoki stopień bezpieczeństwa. Dzięki systemowi odczytu, kontroluje i gwarantuje jego ruch w obecności ludzi lub rzeczy. W każdym razie, należy zabronić dzieciom zabawy w pobliżu automatyki i, w celu uniknięcia przypadkowego uruchomienia, nie należy pozostawiać pilotów w zasięgu dzieci. Automatyka nie jest zabawką!

Produkt nie jest przeznaczony do użytkowania przez osoby (w tym dzieci) o ograniczonych zdolnościach fizycznych, umysłowych bądź umysłowych lub przez osoby nieposiadające odpowiedniego doświadczenia i wiedzy, chyba że znajdują się one pod nadzorem osób odpowiedzialnych za ich bezpieczeństwo i zostały przez te osoby przeszkolone w kwestiach dotyczących użytkowania produktu.

Animacja: w celu zapewnienia prawidłowej, nieprzewidywalnej działania urządzenia należy dotykać zawieszki elektrycznej i wykonać ręczne odłączenie silnika (patrz instrukcje na końcu instrukcji). W celu uruchomienia ręcznej obsługi urządzenia, nie wykonując umiarkowanego zabiegu naprawy, zawsze zwrócić się o pomoc do autoryzowanego instalatora.



Nie wprowadzać zmian w instalacji i parametrach programowania i regulacji automatyki czynności te powinny zostać wykonane przez instalatora.

Uszkodzenie lub brak zasilania podczas użytkowania nie gwarantuje instalatora lub przywrócenia energii elektrycznej urządzeniu może być uszkodzone, nawet jeśli nie jest wyposażone w zabezpieczenia. W takim przypadku należy niezwłocznie wywołać silnik (patrz instrukcje na końcu instrukcji) i ewentualnie naprawić element.

Niezależne zabezpieczenie: możliwe jest uruchomienie urządzenia sterując włącznikiem, który nie może być zabezpieczony na dostępu programisty lub są następujące. Możliwe jest sterowanie automatyczną w trybie „manualny”, dostępny w następujący sposób:

- przełączyć polecanie w celu uruchomienia napędu, do poziomu nastawienia lub przetransmisji sterującego itp. Jeśli wystąpił błąd, przewidziany, napęd zostanie w sposób normalny, a po pewnym czasie (zależnie od konfiguracji) nie będzie można go uruchomić.
- w ciągu 2 sekund należy ponownie nacisnąć i przytrzymać przycisk służący do wyłączenia polecania
- po około 2 sekundach automatycznie wykona się nowy ruch w trybie „manualny”, ten będzie się przesuwał, wyłączenie oraz czas przytrzymania sterującego przycisku sterowania.



Jeśli urządzenia zewnętrzne nie działają, zwrócić się jak najszybciej do wykonania napraw wykwalifikowanemu technikowi.

Przebieg działania, kontrolowania sterowania i ewentualne naprawy powinny być ukończonymi przed rozpoczęciem wykonania i przechowywane przez właściwego instalatora. Jedyne osoby, które użytkownik może wykonać naprawy, to czyszczenie silnika funkcyjnych (zgodnie z instrukcją) i sterowanie sterującym (zgodnie z instrukcją) lub innymi, które mogłyby stanowić zagrożenie podczas pracy automatycznej.



Użytkownik automatyki przed wykonaniem jakiegokolwiek czynności konserwacyjnej musi ręcznie odłączyć silnik w celu uniemożliwienia przypadkowego uruchomienia automatyki (patrz instrukcje na końcu instrukcji).

Konserwacja: w celu utrzymania stałego poziomu bezpieczeństwa i zapewnienia maksymalnego czasu użytkowania całej automatyki, niezbędne jest regularne konserwacja (przytrzymanie co 6 miesięcy).



Wszelkie kontrole, prace konserwacyjne lub naprawy mogą być wykonane wyłącznie przez wyspecjalizowany personel.

Użytkowanie: po zakończeniu procesu użytkowania automatyki należy dokonać, by technika została przeprowadzona przez wykwalifikowaną osobę i aby natychmiast zostały podjęte wszystkie kroki, aby uniknąć zanieczyszczenia i uszkodzenia przycisków.

Wymiana baterii w pilocie: jeśli pilot po pewnym czasie użytkowania nie emituje sygnału lub w ogóle przestaje działać, przycisk może być wystarczająco silny, aby zapobiec od intensywności używania. Bateria wytrzymała od kilku miesięcy do ponad roku. O wymianie baterii świadczą natychmiastowe sygnały lub tylko kolebkowe światła są kontrolami potwierdzającymi pracę znowu na pilocie. Przed włożeniem się do instalacji, należy odpowiednio wyznaczyć baterie na min. wyjście z ewentualnego innego nadzoru, dotykając przycisków: jeśli to bateria była powodena usterką, wystarczy ją wymienić na nową, tego samego typu.

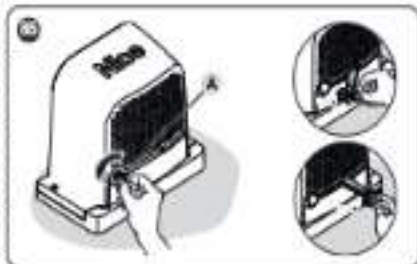
Ręczne blokowanie i odblokowywanie reduktora

Reduktor jest wyposażony w system mechanicznego odblokowania umożliwiający ręczne obsłużenie i zaparkowanie samochodu.

Te czynności ręczne należy wykonywać w przypadku braku zasilania elektrycznego, ustanku oraz podczas czynności instalacyjnych.

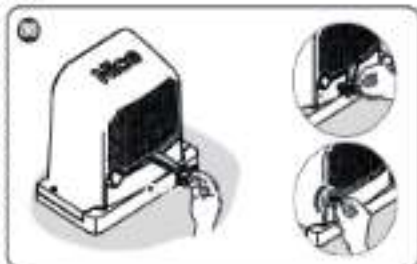
W celu odblokowania:

1. Otworzyć hak blokujący (A) pomocą przesłanzonego klucza (Rysunek 85).



2. Wzrusz mocno przemiętą ręczną automatykę do zadanej pozycji.

Aby zablokować, zarwij hak blokujący, przemiąć klucz w lewo i go wyjąć.



15 PARAMETRY I FUNKCJE Z MOŻLIWOŚCIĄ PROGRAMOWANIA

Na kolejnych stronach zostały wymienione wszystkie parametry i funkcje oraz ich wartości. Za wyjątkiem kilku parametrów programistycznych wyłącznie do edycji. Każdy parametr z nim można modyfikować używając dowolnych interfejsów kompatybilnych z him.



UWAGA: Nici zastrzega sobie prawo do zmiany określonych wartości oraz funkcji, bez uprzedniego informowania.

15.1 OBJAŚNIENIA SYMBOLI

W nawiasach i legendzie zostały przedstawione i opisane symbole użyte na kolejnych stronach.

W = Procedura automatyczna

C = Prosta logika

Q = Parametr do wst. kart

N = Parametr tylko do edycji - Parametr bez możliwości zmiany

15.2 OGÓLNE PARAMETRY

Nazwa

Parametr ten pozwala na nadanie automatycznie nowej, indywidualnej nazwy, która będzie wskazywać jej identyfikację (np. „Jednostka pobrała”). Nazwa może się składać maksymalnie z 24 znaków oraz 14 spacji.

Zestaw (Z) = 01, domyślnie = 0

Zestaw to numer, który obowiązkowo musi zostać przypisany numerowi modemu, odbornikowi lub innemu urządzeniu, które przenosić mogłoby zostać podłączone do sieci (zob. 4.4.4.4). Aby temu zapobiec, jego "zestaw" przypisano do 0. Grupa ta jest jedną z czterech grup, które tworzą zestaw. Zestaw składa się z kilku z nich, będąc ich sumą. Wyświetlenie zestawu jest połączeniem wszystkich urządzeń i ich numerów w zestawie.

Adres (A) = 127, domyślnie = 3

Adres to numer, który obowiązkowo musi zostać przypisany numerowi odbornika, odbornikowi lub innemu urządzeniu, które przenosić mogłoby zostać podłączone do sieci (zob. 4.4.4.4), w celu oddzielenia go od innych urządzeń łączących zestaw. W związku z tym, urządzenia składające się na jeden zestaw muszą posiadać odrębne adresy.

Grupa (G) = 15, domyślnie = 0

Funkcja ta pozwala na przypisanie numeru do urządzenia, którego chcemy wysłać, podczas (musi to być słowo) lub innemu urządzeniu, które może podłączyć do sieci (zob. 4.4.4.4). Dzięki temu, urządzenie to będzie należało do określonej "grupy pobierania".

W skład tej samej grupy mogą wchodzić urządzenia należące do różnych zestawów. Można stworzyć do 14 grup urządzeń, a to samo urządzenie może znaleźć się jednocześnie w 4 różnych grupach.

- uruchamianie wysyłania pakietów różnych urządzeń wchodzących w skład jednej grupy nawet wówczas, gdy nadszły one do różnych zestawów.
- korzystanie z jednego odbornika, przeznaczanego nie jedynie z urządzeń, wchodzących w skład grupy, w celu stworzenia wszystkich urządzeń należących do tej grupy.

Wersja firmware (F)

Funkcja ta służy do wyświetlenia wersji firmware wbudowanej w urządzenie.

Wersja hardware (H)

Funkcja ta służy do wyświetlenia wersji hardware wbudowanej w urządzenie.

Numer serijny (S)

Funkcja ta służy do wyświetlenia numeru seryjnego, dzięki czemu można jednoznacznie zidentyfikować urządzenie. Każdy urządzenie - nawet tego samego modelu - posiada swój indywidualny numer.

 Programowanie dedygne za pośrednictwem kompatybilnych interfejsów
Wyświetlanie Blasku**OK**

Funkcja ta pozwala na uruchomienie procedury wyświetlania urządzeń połączonych do wejścia BLASKU do wejścia STOP. Używa się go również do zmniejszenia karunku sterownika sterownika (główny punkt podlegający sterownikowi sterownika sterownika) oraz do przyspieszenia podłączonych karunków.

Programowanie podłoża

ta funkcja pozwala na zmniejszenie odległości pomiędzy podłożem karunkowym i sterownikiem. Używa się jej również sterownika sterownika. Po wywołaniu tej funkcji, sterownik może dokładnie sterować miejscem (odległością), w którym każdy automatycznie powinien rozpocząć działanie podczas wykonywania manewru, a także sterować prędkością sterownika sterownika.

W celu uruchomienia wyświetlania podłoża należy wybrać przycisk „Uruchom”.

• **Prędkość ruchu** (00 → 100 (Hz), dziesiętnie → 40 (Hz))

Należy eli sterownika prędkości używania w trakcie procedury programowania podłoża.

• **Maksymalne obciążenie**

Umożliwia wyświetlenie odległości sterownika karunkowego podczas Obciążenia, po zakończeniu jego wykonywania.

• **Spowalnianie podczas manewru obciążenia**

Funkcja wywołana w menu. Pozwala na zaprogramowanie dodatkowego punktu (odległości), w którym karunka powinna zacząć zwalniać przed dotarciem do ogranicznika karunkowego, po zakończeniu manewru Obciążenia. Po zaprogramowaniu tej samej odległości należy ją zapisać za pomocą przycisku „OK”.

• **Spowalnianie ruchu podczas manewru zamknięcia**

Funkcja wywołana w menu. Pozwala na zaprogramowanie dodatkowego miejsca (odległości), w którym karunka powinna zacząć zwalniać po zakończeniu manewru Zamknięcia, przed dotarciem do ogranicznika karunkowego. Po zaprogramowaniu tej samej odległości należy ją zapisać za pomocą przycisku „OK”.

• **Otwarcie czepiów 1**

Funkcja wywołana w menu. Pozwala na zaprogramowanie dodatkowego miejsca (odległości), w którym automatycznie powinna zatrzymać swój ściek „Otwarcie czepiów 1”, podczas manewru Otwarcia. Po zaprogramowaniu tej samej odległości należy ją zapisać za pomocą przycisku „OK”.

• **Otwarcie czepiów 2**

Funkcja wywołana w menu. Pozwala na zaprogramowanie dodatkowego miejsca (odległości), w którym automatycznie powinna zatrzymać swój ściek „Otwarcie czepiów 2”, podczas manewru Otwarcia. Po zaprogramowaniu tej samej odległości należy ją zapisać za pomocą przycisku „OK”.

• **Otwarcie czepiów 3**

Funkcja wywołana w menu. Pozwala na zaprogramowanie dodatkowego miejsca (odległości), w którym automatycznie powinna zatrzymać swój ściek „Otwarcie czepiów 3”, podczas manewru Otwarcia. Po zaprogramowaniu tej samej odległości należy ją zapisać za pomocą przycisku „OK”.



Nie ma możliwości cofnięcia opisanych poniżej procedur usuwania.

Funkcja ta pozwala na usunięcie konfiguracji Centrali wczytanych w nią danych, poprzez wybór jednej z flagowych opcji:

- **Brak kasowania**

Nie kasować niczego.

- **Usunięcie Dlubus**

Kasuje konfigurację urządzeń Dlubus, wejścia STOP i wczytanych wcześniej kart rozszerzeń.

- **Polsteria**

Kasuje wszystkie wczytane polsteria.

- **Wartości funkcji**

Kasuje wszystkie wartości i reguły funkcji przewidziane w Centrali, stosowane są je do wartości domyślnych.

- **Kasuje wszystko**

Skazy do kasowania wszystkie dane znajdujące się w pamięci Centrali (głównie ich przywrócenie do ustawień domyślnych), ze wyjątkiem parametrów podstawowych, takich jak: nazwa, adres, wersja hardware, wersja software, numer serii.

15.4 PARAMETRY PODSTAWOWE

Zamknięcie automatyczne WL → WYL, domyślnie = WYL

0x03

Funkcja pozwala na aktywowanie w Centrali zamknięcia automatycznego, które następuje po zakończeniu manewru pętli Otwarcia.

Funkcja WL = manewr zamknięcia automatycznego rozpoczyna się po upływie czasu oczekiwania zaprogramowanego w funkcji „czas pracy”.

Funkcja WYL = Centrala wraca w tryb „aktywizacyjny”.

Czas pracy SD → 240s, domyślnie = 30s

0x01

Parametr ten definiuje długi czas oczekiwania, który musi upłynąć między końcem manewru Otwarcia a początkiem manewru Zamknięcia.



URASA = Ten parametr jest używany tylko wtedy, gdy funkcja „zamknięcie automatyczne” jest WL.

Zamknij po fotokodzie

0x00

- **Aktywna (00 → WYL, domyślnie = 00)**

Funkcja ta pozwala na aktywację automatycznie w pętli Otwarcia tylko przez czas pobrania na przesłanie danych pojedynczy lub kilku. Po upływie tego czasu zostaje automatycznie aktywowany manewr Zamknięcia, który z kolei rozpoczyna się po upływie czasu zaprogramowanego w funkcji „czas oczekiwania”. Funkcja korzysta z fotokodów, aby wykrył pojawienie się pojedynczy i aktywności manewru zamknięcia.

Funkcja WL = aktywuje funkcję „Zamknij po fotokodzie”.

Funkcja WYL = funkcja jest wyłączona.



URASA = Funkcja „zamknij po fotokodzie” jest automatycznie dezaktywowana jeśli podczas trwania manewru zostaje wysłane polecenie Stop, które wstrzymuje manewr.

- **Tryb OTWIERA CAŁOKOŃCIE → OTWIERA AŻ DO ZWOLNIENIA, domyślnie = OTWIERA AŻ DO ZWOLNIENIA**

Parametr ustawiony fabrycznie w trybie „otwiera aż do zwolnienia”. Funkcja ta pozwala z trybu pracy

- **otwiera całkowicie** = jeśli podczas manewru Zamknięcia zadanejsz uciążliwa bezpieczeństwa (przekroczeni), automatycznie rozpocznie manewr pętli Otwarcia. Po „czasie oczekiwania” automatycznie samodzielnie uciążliwa manewr zamknięcia.

- **otwiera aż do zwolnienia tokokłonek** - jeśli podczas manewru Zamięcia zadadko awaryjne bezpieczeństwa (tokokłonek), automatycznie rozpocznie manewr Otwarcia, który będzie kontynuowany aż do powstania tokokłonek. Wówczas manewr zatrzyma się, a po upływie czasu oczekiwania zaprogramowanego w funkcji „czas oczekiwania” automatycznie uruchomi manewr Zamięcia. Uwaga - Jeśli „Zamknięcie automatyczne” nie jest aktywne, Centrala przełączy się tryb „zawieszony”.

- **Czas oczekiwania** (0 → 250s, domyślnie = 5s)

Ta funkcja służy do programowania w Centrali zadanej czasu oczekiwania, który musi upłynąć między końcem manewru Otwarcia (lub zwolnieniem tokokłonek) a rozpoczęciem manewru Zamięcia.

Zamknięcie zawieszony

(S4C7)

- **Aktywny** (0/1, → WYL., domyślnie = WYL.)

Funkcja ta umożliwia automatyzm przesłanie wykonanie manewru zamknięcia po przerwie w dostawie energii elektrycznej. Funkcja aktywuje się tylko po przerwie w dostawie energii elektrycznej.

Funkcja WL - po przywróceniu prądu zostaje wykonany manewr Zamięcia.

Funkcja WYL - po przywróceniu prądu automatycznie nie pracuje.



UWAGA - Ze względów bezpieczeństwa, kiedy funkcja ta jest aktywna, manewr Zamięcia jest poprzedzony wstępnym napięciem, którego czas trwania jest zaprogramowany w funkcji „czas oczekiwania” (patrz poniżej).

- **Tryb ZAMKNIĘCIA ZAWSZE** → ZAPISZ ZAMKNIĘCIE AUTOMATYCZNE, domyślnie = ZAMKNIĘCIA ZAWSZE

Funkcja ta posiada 2 tryby pracy:

- **zamknięcie zawsze** - kiedy po przerwie w dostawie energii elektrycznej zostanie przywrócony prąd i upływie czasu podany w parametrze „czas oczekiwania”, automatycznie wykonuje Zamknięcie Automacyjne
- **zapisać zamknięcie** - aktywując ten tryb po przerwie w dostawie energii elektrycznej, wraz z przywróceniem prądu, można się spodziewać z dwoma przypadkami:
 - przeprowadzenie manewru zamknięcia automatycznego z uwzględnieniem czasu zaprogramowanego w funkcji „czas wstępny napięcia”, o ile w chwili gdy nastąpiła przerwa w dostawie prądu trwało odliczanie tego czasu
 - przeprowadzenie manewru Zamięcia, o ile w chwili gdy nastąpiła przerwa w dostawie prądu był wykonywany manewr zamknięcia automatycznego, który nie został dokonany.

Parametr - Jeśli przed przerwą w dostawie prądu manewr zamknięcia automatycznego został anulowany (nie podyktował poprosz wysłanie polecenia AB), po przywróceniu dostawy prądu manewr ten nie zostanie wykonany.

- **Czas oczekiwania** (0 → 250s, domyślnie = 5s)

Ten parametr pozwala zaprogramować w Centrali zadany czas oczekiwania, który musi upłynąć między ponownym uruchomieniem po przerwie w dostawie energii elektrycznej a rozpoczęciem manewru Zamięcia. Parametrem tym można zapisać wyłącznie jeśli tryb „AKTYWNY” jest ustawiony na WŁ.

Zastopienie silki

(S4C7)

- **Sila otwierania** (10 → 100 (%), domyślnie = 75%)

Funkcja ta pozwala na regulację momentu pobieranego przez silnik podczas manewru Otwarcia.

- **Sila spowolnienia przy otwieraniu** (10 → 100 (%), domyślnie = 70%)

Funkcja ta służy do regulowania silki, z jaką silnik może pracować podczas fazy spowalnienia ruchu w czasie manewru Otwarcia.

- **Sila zamykania** (10 → 100 (%), domyślnie = 70%)

Funkcja ta pozwala na regulację momentu pobieranego przez silnik podczas manewru Zamięcia.

- **Sila spowolnienia przy zamykaniu** (10 → 100 (%), domyślnie = 70%)

Funkcja ta służy do regulowania silki, z jaką silnik może pracować podczas fazy spowalnienia ruchu w czasie manewru Zamięcia.

- **Czas działania silki** (0 → 500ms, także domyślnie, 4 x 12)

Funkcja ta umożliwia dopasowanie maksymalnego czasu interwalu i postawę do potrzeb manewru.

Kanał 1 - Maksymalny czas działania w trakcie manewru otwierania (0 → 500ms)

Kanał 2 - Maksymalny czas działania w fazie zwolnienia (0 → 500ms)

Kanał 3 - Maksymalny czas działania w trakcie manewru zamykania (0 → 500ms)

Kanał 4 - Maksymalny czas działania w fazie zwolnienia (0 → 500ms)

– **Prędkość otwarcia** (2) → 100 (%), domyślnie = 80%

Funkcja ta pozwala na programowanie prędkości, którą silnik musi użyć podczas manewru Otwarcia.

– **Sila zwalniania przy otwieraniu** (22) → 100 (%), domyślnie = 20%

Funkcja ta pozwala na programowanie prędkości, którą silnik musi użyć podczas fazy zwalniania ruchu w czasie manewru Otwarcia.

– **Prędkość zamknięcia** (23) → 100 (%), domyślnie = 80%

Funkcja pozwala na programowanie prędkości, którą silnik musi osiągnąć podczas fazy zwalniania ruchu w czasie manewru Zamknięcia.

– **Prędkość spowalniania podczas zamknięcia** (24) → 100 (%), domyślnie = 20%

Funkcja ta pozwala na programowanie prędkości, którą silnik musi użyć podczas fazy zwalniania ruchu w czasie manewru Zamknięcia.

Moment startu

Dx9

– **Aktywacja** (WL) → WVL, domyślnie = 8VL

Funkcja ta jest przydatna w przypadku występowania silnego tarcia statycznego (na przykład między łożyskami blokującymi automatycznie), ponieważ pozwala natychmiastowo zwiększyć (patrz czas momentu startu) prędkość i silnik używany na całym początku startu.

Funkcja WL – wartości przypisane funkcjom związanej z mocą i prędkością silnika zostają (natychmiastowo) zwiększone, tak by silnik uzyskał więcej mocy w początkowej fazie ruchu.

Funkcja WVL – momentowe doładowanie

– **Czas momentu startu** (3) → 10 (s), domyślnie = 0s

Funkcja służy do programowania czasu trwania początkowego ruchu silnika



UWAGA! Funkcja działa tylko, jeśli funkcja „moment startu” jest ustawiona na WL.

– **Aktywacja** (J4... → WYL., domyślnie = WYL.)

Funkcja służy do generowania wspólnego migania przed uruchomieniem każdego manewru, w celu wskazującego zasygnalizowania niebezpiecznej sytuacji. Czas wspólnego migania można skonfigurować dla każdego kierunku biegu.

Funkcja WL = włącza czas migania, jeśli ma używać pomocy przy włączeniu lampy ostrzegawczej z rozpoczęciem manewru Otwierania lub Zamykania

Funkcja WYL = włączenie lampy ostrzegawczej jest równoczesne z początkiem manewru

– **Czas przy otwieraniu** (1 → 10 s), domyślnie = 3s

Funkcja parametru pozwala zaprogramować czas migania, który wskazuje, że bierze się rozpoczęcie Otwierania, jest to związane z funkcją „wspólnego migania”

– **Czas przy zamykaniu** (1 → 10 s), domyślnie = 3s

Funkcja parametru pozwala zaprogramować czas migania, który wskazuje, że bierze się rozpoczęcie Zamykania, jest to związane z funkcją „wspólnego migania”

Stand-by

D004

– **Aktywacja** (J4... → WYL., domyślnie = WYL.)

Funkcja służy do maksymalnego ograniczenia poboru energii elektrycznej, powołuje po upływie „czasu oczekiwania” na natychmiastowe powrót wyłącznie wyjścia, wewnętrzne urządzenia peryferyjne i dody stanu.

Funkcja WL = Włącza funkcję stand-by zgodnie z profilem wykrytym w „Trybie”. Funkcja ta jest szczególnie przydatna w przypadku zmiany na bieżąco

Funkcja WYL = natychmiastowe działanie automatów

– **Tryb zabezpieczenia** → **Statusek** → wszystko, wszystkie oprócz WL, domyślnie = zabezpieczenia

Funkcja stand-by pracuje w 4 trybach:

- **zabezpieczenia** – Centrala wyłącza natychmiast Modułowe Statusek i wszystkie dody z wyjątkiem dody Statusek, która zaczyna migać wolno.
- **statusek** – Centrala wyłącza wyjście Statusek (zręczności) i wszystkie dody z wyjątkiem dody Statusek, która zaczyna migać wolno.
- **wszystko** – Centrala wyłącza: wyjście Statusek (zręczności), wyjście centrali i ewentualnie moduły rozszerzeń, napędy wejściów pomiarowych 12V, moduły WiFi (jeśli zostały w stanie wyposażenia) oraz wszystkie dody, ze wyjątkiem dody Statusek, która jednak zaczyna migać dość wolno.
- **wszystko z wyjątkiem WiFi** – Centrala wyłącza: wyjście Statusek (zręczności), wyjście centrali i ewentualnie moduły rozszerzeń, napędy wejściów pomiarowych 12V oraz wszystkie dody, ze wyjątkiem dody Statusek, która jednak zaczyna migać dość wolno. **W tym trybie nie występuje zintegrowany moduł WiFi**



UWAGA! Gdy centrala otrzymuje do wolnego połączenie radiu, przywraca normalne funkcjonowanie. Po zakończeniu manewru, jeżeli funkcja jest WL, centrala ponownie uruchomi tryb Stand-by.

– **Czas oczekiwania** (5 → 250 s), domyślnie = 60s

Funkcja umożliwia zaprogramowanie czasu, jaki ma upłynąć pomiędzy zakończeniem wykonywania manewru z rozpoczęciem działania funkcji „Stand-by”.

– **Tryb MASTER SLAVE**

Funkcja **wszystko** i **wszystko oprócz WiFi** na urządzeniu podrzędnyh sławi jest zakazowana, nawet jeśli słowo „L4” wskazuje, że ten tryb jest aktywny (patrz punkt „Schemat połączeń” lub tabela „Tabela 18”).

Blokady automatyzacji (WL → WYL, domyślnie = WYL.)

D005

Funkcja służy do wyłączenia funkcji automatyzacji

Funkcja WL = nie będą wówczas wykonywane żadne polecenia, ze wyjątkiem poleceń „Kok po lewej wysoki przycisk”, „Dobitną”, „Dobitną i zankin” oraz „Dobitną i zankin”

Funkcja WYL = normalne działanie

Funkcja ta pozwala na zaprogramowanie dowolnej pozycji znajdującej się na Central. Funkcja ta jest szczególnie przydatna w przypadku obrotów do przodu.

Funkcja WYL. = centrala uśpić się i wyłączenie wszelkich posłań przystąpieniem centrali

Funkcja WYŁ. = normalne działanie



Uwaga! Przycisk Radio pozostaje aktywny

Wyłączenie wewnętrznej radii (WYL. → WYŁ., domyślne = WYŁ.)
(DxK)

Funkcja służy do wyłączenia odbioru wewnętrznej radii. Funkcja ta jest szczególnie przydatna, kiedy korzysta się z zewnętrznego odbiornika z przyciskiem SW. Wpiszanie odpowiedniej kombinacji do składowi CO, OKSD itd.

Funkcja WYL. = wyłączenie odbioru wewnętrznej radii

Funkcja WYŁ. = normalne działanie (przebiegowa radii włączona)

Wartość krytycznego odwrócenia (0,5 → 5 (s), domyślne = 5 (s))
(DxK)

Funkcja ta pozwala na zaprogramowanie czasu trwania krytycznego odwrócenia ruchu. Innygo poziomu zostaje wysłany z Central jako manewr bezprzewodowo po wyjęciu przycisku lub odwróceniu polecenia „N”.

Maksymalny czas pracy (10 → 250 (s), domyślne = 120 (s))
(DxK)

Ta funkcja służy do określenia maksymalnego czasu manewru do dyspozycji podczas każdego manewru. Po upływie tego czasu centrala wykonuje STOP automatycznie blokując dalszy manewr. Funkcja ta jest szczególnie przydatna do aktywacji silnika rekondycyjnego przez naruszenie.

Czas zamknięcia elektrycznego (0,1 → 10 (s), domyślne = 2 (s))
(DxK)

Ten parametr umożliwia zaprogramowanie w Centrali czasu, po jakim ma ukończyć porządek zakończenia manewru Zamknięcia z natężeniem manewru Określenia.

Czas przyswaki (0,1 → 10 (s), domyślne = 2 (s))
(DxK)

Ten parametr umożliwia zaprogramowanie w Centrali czasu, po jakim ma ukończyć porządek zakończenia manewru Zamknięcia z natężeniem manewru Określenia, po zamknięciu przyswaki.

Czas świecenia pomocniczego (0 → 240 (s), domyślne = 60 (s))
(DxK)

Parametr ten służy do programowania czasu, przez który światło pomocnicze ma świecić po zakończeniu każdego manewru lub po wyłączeniu przycisku „Światło pomocnicze z wyłączeniem czasowym”.

Funkcje programowania z zastosowaniem programatora Dine
Tryb slave:

Parametr typu ON / OFF, ustawiony fabrycznie na „OFF”. W razie obsłudze dwóch metodami, działających w sposób synchroniczny, każdy z nich zastawiany na jednym z dwóch trybów pracy: jeden musi działać jako głowice (Master), a drugi jako podległy (Slave). W obu wyznaczają tę konfigurację, należy ustawić silnik Master na “OFF” i silnik Slave na “ON”.

16 DOSTĘPNE POLECENIA

W domostwach i w sklepach zostały wyszczególnione wszystkie dostępne polecenia obsługiwane przez centralę sterującą. Polecenia te są podzielone na polecenia **PODSTAWOWE** i **ROZSZERZONE** i można ich używać z dowolnego źródła łączącego do sterownika, np. z telefonu, wejścia przewodowego na telewizor, klawiatury, sterownika kompatybilnego z Home...]

16.1. PODSTAWOWE POLECENIA

Polecenia używane przy typowym montażu

Tabela 30

Opis podstawowych poleceń	Opis
Konfiguracja systemu	Opis
Otwiera	Ustawia to podstawowe polecenie służące do wykonania manewru: otwarcia.
Zamyka	Ustawia to podstawowe polecenie służące do wykonania manewru: zamykania.
Stop	Ustawia to podstawowe polecenie służące do wykonania ruchu: zatrzymania.
Odczyt napięcia 1	Centrala natychmiast zsyła wykonanie manewru: Otwiera, aż do osiągnięcia poziomu zaprogramowanego w funkcji „Otwarcie częściowe 1”.
Krok po kroku	Centrala wysyła do aplikacji polecenie manewru: następującego po wykonaniu wcześniej, lub jeszcze wykonanego, zachodzącego z poprzednim manewrem przewidzianych w sekwencji polecenia. Wskazanie – To polecenie jest wykonywane również wtedy, gdy w Centrali ustawiono polecenie: „Zakaz”.

16.2. POLECENIA ROZSZERZONE

Polecenia używane w przypadku bardziej złożonych potrzeb (zestawy napędowe, podświetlenie itp.)

Tabela 31

Opis rozszerzonych poleceń	Opis
Krok po kroku wysyłaj przekaźnik	Centrala wysyła do aplikacji polecenie manewru: następującego po wykonaniu wcześniej, lub jeszcze wykonanego, zachodzącego z poprzednim manewrem przewidzianych w sekwencji polecenia. Wskazanie – To polecenie jest wykonywane również wtedy, gdy w Centrali ustawiono polecenie: „Zakaz”.
Zespół mieszkalny (krok po kroku zespół mieszkalny)	Centrala wysyła aplikację polecenia wykonania sekwencji: „Zamka stop-otwarcie drzwi” – aż do osiągnięcia poziomu maksymalnego Otwarcia. Polecenie zastępujące może być wydane wyłącznie po osiągnięciu poziomu maksymalnego Otwarcia.
Odczyt napięcia 2	Centrala natychmiast zsyła wykonanie manewru: Otwiera, aż do osiągnięcia poziomu zaprogramowanego w funkcji „Otwarcie częściowe 2”.
Odczyt napięcia 3	Centrala natychmiast zsyła wykonanie manewru: Otwiera, aż do osiągnięcia poziomu zaprogramowanego w funkcji „Otwarcie częściowe 3”.
Zakaz	Centrala dokazuje – Nie wykonaj żadnego polecenia aż do wypłynięcia przekaźnika „Krok po kroku wysyłaj przekaźnik”, „Odczyt”, „Odczyt”, „Zamka” oraz „Odczyt”.
Otwiera i Zamyka	Centrala natychmiast zsyła wykonanie manewru: Otwiera, aż do osiągnięcia poziomu zaprogramowanego jako „Otwarcie”, a następnie dokazuje zamykania.
Zamyka i Otwiera	Centrala natychmiast zsyła wykonanie manewru: Zamyka, aż do osiągnięcia poziomu zaprogramowanego jako „Zamykanie”, a następnie dokazuje otwarcia.
Odczyt	Centrala odbiera się, przechodzi do poziomu 1, następnie tryb pracy bezkoniecznej wysyłki przekaźnika.
Odczytowanie i Otwarcie	Odczytowanie i Otwarcie: wykonuje manewr Otwarcia.
Odczytowanie i Zamykanie	Odczytowanie i Zamykanie: wykonuje manewr Zamykania.
Światła pomocnicze WL/ WNL	Polecenie to służy do otwarcia statusu złącza i wykonania światła pomocniczego znajdującego się w centrali. Światło pomocnicze może świecić się przez maksymalnie 240 sekund (4 minuty), po czym automatycznie się zgaśnie.
Światła pomocnicze Timer	Polecenie to służy do czasowego włączenia światła pomocniczego, znajdującego się w centrali. Czas włączania można określić niezależnie, do maksymalnie 240 sekund (4 minuty).
Włącz światła automatyczne	Polecenie to służy do włączenia funkcji sterowania światłem. Światło może być włączane automatycznie w trybie „Zmiana zespołu mieszkalnego”. Na przykład: gdy nastąpił błąd komunikacji sterownika. Centrala natychmiast wykonuje manewr: Otwiera.
Dokładny odczyt automatyczny	Polecenie to służy do automatyzacji sterowania funkcją trybu „Zmiana zespołu mieszkalnego”.

17.1 KONFIGURACJE STANDARDOWE

Siećka to liczby konfiguracji dostępne i możliwe do przypisania do wejść. Można zapisać się na Central sterując (również z uwzględnieniem ustawień rozszerzeń).



Wybrać Aby Centrala mogła działać prawidłowo, należy koniecznie połączyć wyjście wybranego polecenia, a następnie wybrany tryb działania.



UWAGA! Przebiegiem polecenia zarządca się zgodnie z trybem z listy „tryb działania”. Domyślna konfiguracja jest wyróżniona pogrubioną czcionką.

Tabela 30

TRYB DZIAŁANIA POLECEŃ

POLECENIE	OPIS	TRYB DZIAŁANIA: (wartości dostępne są również poprzez listę konfiguracji)
Brak poleceń	Nie wykonuje żadnego polecenia (zamyka się w celu wyłączenia steracji) - wrzaca na bieżni zasilakowej	Nie działa
Krók po kroku (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala wysyła do aplikacji polecenie manewru następującego po wykonanym wcześniej (do pozycji wykorzystanej)	Otwiera - stop - zamyka - stop Otwiera-stop-zamyka-otwiera Otwiera - zamyka - otwiera - zamyka Krok po kroku: zapół maszynowy 1 Krok po kroku: zapół maszynowy 2 Krok po kroku 2 Maszynowy Tryb „przemysłowy”
Otwiera czopówce 1 (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala natychmiast aplikuje wykonanie manewru Otwiera, aż do osiągnięcia zaprogramowanego położenia „otwiera czopówce 1”	Otwiera - stop - zamyka - stop Otwiera-stop-zamyka-otwiera Otwiera - zamyka - otwiera - zamyka Krok po kroku: zapół maszynowy 1 Krok po kroku: zapół maszynowy 2 Maszynowy Tryb „przemysłowy”
Otwiera (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala natychmiast aplikuje wykonanie manewru Otwiera, aż do osiągnięcia zaprogramowanego położenia „otwiera”	Otwiera - stop - otwiera Otwiera: zapół maszynowy 1 Otwiera: zapół maszynowy 2 Otwiera 2 Otwiera w trybie maszynowym
Zamyka (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala natychmiast aplikuje wykonanie manewru Zamyka, aż do osiągnięcia zaprogramowanego położenia „zamyka”	Zamyka - stop - zamyka Zamyka: zapół maszynowy 1 Zamyka: zapół maszynowy 2 Zamyka w położeniu spoczynku
Stop (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala blokuje przepływ manewru i wyłącza działanie zaprogramowane w „obrotowych konfiguracjach”	Stop i końcówka odwrócenia ruchu Stop
Podkładarka (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala zamyka wejście jako zabezpieczenie	Stop i odwrócenie ruchu (pełny) Stop i końcówka odwrócenia ruchu Stop Stop tymczasowy
Pełen (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala zamyka wejście jako zabezpieczenie	Stop i odwrócenie ruchu (pełny) Stop i końcówka odwrócenia ruchu Stop Stop tymczasowy
Pełen (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala zamyka wejście jako zabezpieczenie	Stop i odwrócenie ruchu (pełny) Stop i końcówka odwrócenia ruchu Stop Stop tymczasowy
Pełen (Wyjście zarządzane jako NC)	Centrala zamyka wejście jako zabezpieczenie	Stop i odwrócenie ruchu (pełny) Stop i końcówka odwrócenia ruchu Stop Stop tymczasowy
Alt podczas otwierania	Centrala wykonuje polecenie powiązane z momentem, w którym wejście (skonfigurowane jako ALT) zmienia status w takim manewru Otwiera	Alt Alt i końcówka odwrócenia ruchu Alt i odwrócenie ruchu
Alt podczas zamykania	Centrala wykonuje polecenie powiązane z momentem, w którym wejście (skonfigurowane jako ALT) zmienia status w takim manewru Zamyka	Alt Alt i końcówka odwrócenia ruchu Alt i odwrócenie ruchu
Otwieranie awaryjne	Centrala wykonuje polecenie Otwiera tylko w momencie, w którym zostało odebrany główny sygnał awaryjny	Otwiera: zapół maszynowy

TRYB DZIAŁANIA POLICJEN		
FUNKCJA	GPS	TRYBY DZIAŁANIA Istnieje możliwość zmiany trybu działania z poziomu przycisku sterującego
Zamykanie awaryjne	Cel tala wykonuje polecenie Zamknięcia tylko w momencie, w którym zostaje odebrany głosowy sygnał sterujący. Uwaga – Funkcja służy wyłącznie do dodatkowego zamykania po przyjęciu sygnału awaryjnego.	Zamknięcie awaryjne
Wykrycie przeszkody podczas otwarcia	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym zostaje wykrycie przeszkody w trakcie manewru Otwarcia.	At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu
Wykrycie przeszkody podczas zamykania	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym zostaje wykrycie przeszkody w trakcie manewru Zamykania.	At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu

17.2 KONFIGURACJA FUNKCJI ZABEZPIECZAJĄCYCH

Podczas wyznaczonych parametrów nie należy zapożyczać żadnych danych wejściem, ani są one wykorzystywane przez automatyzację do wyznaczenia kolejki ruchu zaplanowanej z zabezpieczeniami.

W szczególności należy zwrócić uwagę, które polecenie ma być wykonane przez centralę w trakcie określonego ruchu w przypadku interwencji według STOP i wyznaczyć sposób skonfigurowania jako ALI lub w przypadku wykrycia przeszkody.

W tabeli poleceń dostępna są 2 możliwości konfiguracji następujące polecenia:

Tabela 30

TRYB DZIAŁANIA POLICJEN		
FUNKCJA	GPS	TRYBY DZIAŁANIA Istnieje możliwość zmiany trybu działania z poziomu przycisku sterującego
Ati podczas otwarcia	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym sposób skonfigurowany jako ALI zmienia status w trakcie manewru Otwarcia.	Nie określone At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu
Ati podczas zamykania	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym sposób skonfigurowany jako ALI zmienia status w trakcie manewru Zamykania.	Nie określone At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu
Wykrycie przeszkody podczas otwarcia	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym zostaje wykrycie przeszkody w trakcie manewru Otwarcia.	Nie określone At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu
Wykrycie przeszkody podczas zamykania	Cel tala wykonuje polecenie powołane z momentem, w którym zostaje wykrycie przeszkody w trakcie manewru Zamykania.	Nie określone At At i kodowe odwołanie ruchu At i odwołanie ruchu

17.3 OPIS TRYBU POLECEŃ

Podczas tego polecenia, które tryby sterowania dostępnymi poleceń znajdujących się w Centrali sterującej.

Tabela 40

KONFIGUROWANE POLECEŃ	
TRYBY DZIAŁANIA	GPS
Tryb „przeglądowy”	Zostaje wykonane polecenie „zamykanie w trybie pilnowania/przebiegu” zamykanie w obszarze sterowania”
Manualny	Wykonanie manewru Otwarcia lub Zamknięcia następuje, tylko jeśli polecenie zostało używane w obszarze sterowania. Po zakończeniu przycisku Centrala wykonuje polecenie STOP.
Zamykanie - stop - zamykanie	Zostaje wykonane polecenie zamykania.
Zamykanie awaryjne - zamykanie 1	Automatycznie wykonuje polecenie zamykania „zamykanie - zamykanie”. Jeśli polecenie zostało wykonane kilka razy, nie jest ono uwzględniane ani do sterowania przyciskiem maksymalnego sterowania.
Zamykanie awaryjne - zamykanie 2	Automatycznie wykonuje polecenie zamykania „zamykanie - zamykanie”. Jeśli polecenie zostało wykonane kilka razy, nie jest ono uwzględniane ani do sterowania przyciskiem maksymalnego sterowania.
	Uwaga – Jeśli polecenie wykonuje się przez ponad 2 s, Centrala wykonuje polecenie „STOP”
Zamykanie w obszarze sterowania	Wykonanie manewru Zamknięcia następuje, tylko jeśli polecenie zostało używane w obszarze sterowania. Po zakończeniu przycisku Centrala wykonuje polecenie STOP.
Otwarcie - stop - zamykanie - stop	Zostaje wykonane polecenie zamykania.
Otwarcie - stop - zamykanie - otwarcie	Zostaje wykonane polecenie zamykania.
Otwarcie - zamykanie - otwarcie - zamykanie	Zostaje wykonane polecenie zamykania.
Otwarcie - stop - otwarcie	Zostaje wykonane polecenie zamykania.

Trybni obrotowa	OFF
Otwiera zasłoki mieszkalny 1	Wyciąga wykonuje opisaną sekwencję „Otwiera - otwiera”. Jeżeli polecenie zostało wykonane prawidłowo, nie jest ono uwzględniane aż do osiągnięcia pozycji maksymalnego otwarcia.
Otwiera zasłoki mieszkalny 2	Wyciąga wykonuje opisaną sekwencję „Otwiera - otwiera”. Jeżeli polecenie zostało wykonane prawidłowo, nie jest ono uwzględniane aż do osiągnięcia pozycji maksymalnego otwarcia.
	Uwaga - Jeżeli polecenie otrzymuje się przez panel 2 z Centrali wykonuje polecenie „Stop”.
Otwiera 2	Jest wykonywany numer Otwiera
	UWAGA - Jeżeli polecenie otrzymuje się przez panel 2 z Centrali wykonuje polecenie „Otwiera częściowego 1”.
Otwiera w trybie napowietrznym	Wykonuje numer Otwiera następująco, tylko jeżeli polecenie zostało otrzymane ze sterownika operatorskiego. Po wykonaniu sekwencji, Centrala wykonuje polecenie STOP.
Krok po kroku zasłoki mieszkalny	Automatycznie wykonuje sekwencję „Zamyka - stop - otwiera - otwiera” aż do osiągnięcia pozycji maksymalnego Otwarcia. Jeżeli po tym poleceniu zostanie wysłane następne, wykonuje aplikację wykonania numeru Zamknięcia w tej samej sekwencji.
Krok po kroku zasłoki mieszkalny 2	Automatycznie wykonuje sekwencję „Zamyka stop - otwiera - otwiera” aż do osiągnięcia pozycji maksymalnego Otwarcia. Jeżeli po tym poleceniu zostanie wysłane następne, wykonuje aplikację wykonania numeru Zamknięcia w tej samej sekwencji.
	UWAGA - Jeżeli polecenie otrzymuje się przez panel 2 z Centrali wykonuje polecenie „Stop”.
Krok po kroku 2	Automatycznie wykonuje sekwencję „Otwiera - stop - zamyka - otwiera”.
	UWAGA - Jeżeli polecenie otrzymuje się przez panel 2 z Centrali wykonuje polecenie „Otwiera częściowego 1”.
Stop	Po odebraniu polecenia Centrala zatrzymuje wykonawcę w dowolnej pozycji. Zatrzymanie następuje dopiero po 15s chwały (nie jest automatyczne).
Stop i kontrola odwrócenia ruchu	Centrala zatrzymuje frampy numeru i następuje automatycznie wykonanie krótkiego odwrócenia ruchu.
	Centrala kontroluje frampy numeru i następuje odwrócenie odwrócenia kierunku ruchu.
Stop i odwrócenie ruchu	Centrala kontroluje frampy numeru i następuje odwrócenie odwrócenia kierunku ruchu.
	Centrala kontroluje frampy numeru na czas aktywowania polecenia. Kiedy polecenie nie jest już aktywne, Centrala wykonuje automatycznie wykonanie numeru Otwarcia.
Stop tymczasowy	UWAGA - W funkcji wykonania numeru Otwarcia posiada i jest ignorowane. Po odebraniu tego polecenia Centrala zatrzymuje natychmiast wykonawcę numeru. Po odebraniu tego polecenia Centrala wykonuje natychmiast wykonawcę numeru i wysyła do automatyki polecenie wykonania krótkiego odwrócenia ruchu.
Akt	Po odebraniu tego polecenia Centrala wykonuje natychmiast wykonawcę numeru i wysyła do automatyki polecenie wykonania krótkiego odwrócenia ruchu.
Akt i kontrola odwrócenia ruchu	Po odebraniu tego polecenia Centrala wykonuje natychmiast wykonawcę numeru i wysyła do automatyki polecenie wykonania krótkiego odwrócenia ruchu.
Akt i odwrócenie ruchu	Po odebraniu tego polecenia Centrala wykonuje natychmiast wykonawcę numeru i wysyła do automatyki polecenie wykonania krótkiego odwrócenia ruchu.

Howo to spójrz funkcje dostępne i możliwe do przypisania do wejść, które znajdują się na Centrali sterującej oraz na ewentualnych kartach rozszerzeń wyposażone dodatkowo.

Wejścia znajdujące się na ławie rozdzielczej centrali sterującej zostały oznaczone jako:

- WEJŚCIE 1 (D11) (Domyślne – krok po kroku)
- WEJŚCIE 2 (D12) (Domyślne – Fotokomórka)

Wejścia dostępne w kartach rozszerzeń zostały oznaczone jako:

- WEJŚCIE 3 (D13) (jeżeli jest dostępny) (Domyślne – Otwiera)
- WEJŚCIE 4 (D14) (jeżeli jest dostępny) (Domyślne – Zamyka)
- WEJŚCIE 5 (D15) (jeżeli jest dostępny) (Domyślne – Otwiera czujnikiem 1)
- WEJŚCIE 6 (D16) (jeżeli jest dostępny) (Domyślne – Otwieranie awaryjne)



Oprócz poleceń podstawowych i rozszerzonych, opisanych w punkcie „Parametry podstawowe” i „Polecenia rozszerzone”, dla wejść na ławie rozdzielczej przewidziano funkcje wyłączeniowe w poniższej tabeli

Tabela 41

KONFIGURACJA WEJŚĆ	OPIS
Fotokomórka Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula zaprogramowana jest jako zabezpieczenie i sterownik przystępuje do wejścia jako stanący rozłącznik „NO/NC”.
Pisto 1 Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula zaprogramowana jest jako zabezpieczenie i sterownik przystępuje do wejścia jako stanący rozłącznik „NO/NC”.
Pisto 2 Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula zaprogramowana jest jako zabezpieczenie i sterownik przystępuje do wejścia jako stanący rozłącznik „NO/NC”.
Pisto 3 Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula zaprogramowana jest jako zabezpieczenie i sterownik przystępuje do wejścia jako stanący rozłącznik „NO/NC”.
Otwieranie awaryjne Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula wyznacza położenie Otwarcia w momencie, w którym wejście się otwiera. Zdarze poleceń nie może przetrwać momentu uruchomienia przez wejście awaryjne i jedynie w przypadku bezpieczeństwa sterownik lub wejście AL7 może zaskoczyć polecenie. Uwaga – W przypadku niskiej bezpieczeństwa cerhula podtrzyma kilka prób wykonania manewru. W przypadku powstających się takich sytuacji należy wykonać.
Zamykanie awaryjne Wejście zaprogramowane jako NC	Cerhula wyznacza położenie Zamknięcia w momencie, w którym wejście się zamyka. Zdarze poleceń nie może przetrwać momentu uruchomienia przez wejście awaryjne i jedynie w przypadku bezpieczeństwa sterownik lub wejście AL7 może zaskoczyć polecenie. Uwaga – W przypadku niskiej bezpieczeństwa cerhula podtrzyma kilka prób wykonania manewru. W przypadku powstających się takich sytuacji należy wykonać.



Ważne – Aby Centrala mogła działać prawidłowo, należy koniecznie powiązać każde wejście z poleceniem lub funkcją, a następnie z wybranym trybem działania, zgodnie z „Opis trybu poleceń”. Wszystkie parametry są ustawiane fabrycznie, ale w razie potrzeby można je zmieniać.

W tej sekcji zostały wyszczególnione funkcje dostępne na wyjściach znajdujących się w Centrali sterującej oraz na zewnętrznych kartach rozszerzeń (rozszerzenia blokujące).

19.1 KONFIGURACJA WYJŚĆ CENTRALI

Każde z listy funkcji dostępne i możliwe do przypisania do Wyjść, które znajdują się na Centrali sterującej automatyczną.

Wyjścia z centrali sterującej są oznaczone jako:

- **WYJŚCIE 1 (DO1)** (Zamykanie - **Migające**)
- **WYJŚCIE 2 (DO2)** (Zamykanie - **Ska/DG2**)



UWAGA! Wyjścia są ograniczone do 24Vdc - 10W

Tabela 42

KONFIGURACJA WYJŚĆ CENTRALI		
FUNKCJA	ID	OPIS
Na składowe (BRK)		Centrala wysyła status wyjścia do wyzwalającego. Żadne przyciski ani inne akcje centrali nie mogą przyciągnąć statusu Wyjścia.
Ska/DG2 (kontrolka otwarcia drzwi)	(DO1)	kontrolka zamykania - aplikacja w postaci maksymalnego Zamykania; kontrolka otwarcia - aplikacja w postaci maksymalnego Otwarcia; kontrolka migające - aplikacja w postaci migającego Zamykania; kontrolka zamykania - aplikacja w postaci maksymalnego Otwarcia.
Drzwi otwarte	(DO2)	zaprogramowana kontrolka informacji o stanie działania Centrali sterującej; kontrolka zamykania - aplikacja w postaci maksymalnego Otwarcia; kontrolka wyłączenia - aplikacja w postaci zamykania.
Drzwi zamknięte	(DO3)	zaprogramowana kontrolka informacji o stanie działania Centrali sterującej; kontrolka zamykania - aplikacja w postaci maksymalnego Zamykania; kontrolka wyłączenia - aplikacja w postaci zamykania. Wyjście aktywne 24 Vdc / max. 10 W.
Konserwacja	(DO4)	zaprogramowana kontrolka informacji o stanie wykonanych konserwacji, przewidzianych tym samym o określonej częstotliwości przeprowadzania prac konserwacyjnych instalacji; kontrolka wyłączenia przez 2 s na początku manewru Otwarcia - kontrolka wykonanych manewrów nie powodowała BRK; kontrolka migające cały czas podczas wyzwalania manewru - kontrolka wykonanych manewrów powodują BRK i 100%; kontrolka migające stale - kontrolka wykonanych manewrów powodują 100%.
FotoTest	(DO5)	Wyjście mała fotowoltaika (przekładnik) i sprawdził, czy starczy naładunku manewru; Typ manewru jest kontrolką z konfiguracją, która skonfigurowana jako FOTO, FOTO1 i FOTO2.
Tempo ostrzegawcze	(DO6)	Funkcja ta służy tempu ostrzegawczemu do wykrywania nieprawidłowego manewru; Migające czasowo są regulowane (0,5 s włączone, 0,5 s wyłączone); Typ ten służy do sterowania wyłączeniem przy użyciu napięcia 12Vdc.
Migające 1	(DO7)	Funkcja ta służy do przełączenia wyłączenia między włączonym i wyłączonym, niezależnie od statusu sterownika; Regulacja pojawia się regulacja (0,5 s włączone, 0,5 s wyłączone).
Migające 24V	(DO8)	Funkcja ta służy tempu ostrzegawczemu do wykrywania nieprawidłowego manewru; Migające pojawiają się regulacja (0,5 s włączone, 0,5 s wyłączone); Typ ten steruje wyłączeniem przy użyciu napięcia 24Vdc.
Światła poręczowe	(DO9)	Wyjście mała fotowoltaika (przekładnik) i sprawdził, czy starczy naładunku manewru; Typ manewru jest kontrolką z konfiguracją, która skonfigurowana jako FOTO, FOTO1 i FOTO2.
Stan brzozy	(DO10)	kontrolka wyłączenia - aplikacja w postaci maksymalnego Zamykania; kontrolka wyłączenia - aplikacja w postaci zamykania.
Obecność	(DO11)	Po otrzymaniu i automatycznie manewruje drzwiami; fotowoltaika aktywuje wyłączenie na czas wyłączenia 5 sekund (jeśli nie ma fotowoltaiki, programowanie błąd).
Zamek elektromechaniczny 1 (zwęża 1)	(DO12)	Po zaprogramowaniu ta funkcja powoduje wyzwalanie manewru Otwarcia zamek elektromechaniczny aktywuje się na czas definiowany przez zaprogramowane w funkcji „zamek elektromechaniczny”.
Blokada elektromechaniczna 1 (zwęża 1)	(DO13)	Na wyjściu rozłącza podłączone blokadę elektromechaniczną z zasilaniem tylko z magnetycznym, centrala sterująca blokadą elektromechaniczną; Podczas manewru otwierania drzwi aktywacja blokad elektromechanicznej i podczas włączenia w celu zablokowania automatycznie (przebiegnięto manewru). Podczas manewru zamykania należy sprawdzić, czy blokada elektromechaniczna została w sposób prawidłowy.

KONFIGURACJA WYJŚĆ CENTRALI		
FUNKCJA	ID	OPIS
Przyswaka 1 (swaga 1)	0x00	Przyswakiem 1a funkcji wyłączenia aktywności, funkcji aplikacji znajdującej się w pozycji maksymalnego Zanimięcia. Przyswaka - W wypadku (miejscu) wyłączenia jest nieaktywna. Funkcja przyswaki aktywności, przed rozpoczęciem manewru Chwasta (maks. 100%): jest zaprogramowana w funkcji „Jaka przyswaka?”
Światła tyłu jednokierunkowego	0x1A	Jeśli przyswaka zaprogramowana jest „Światła tyłu jednokierunkowego”: Światła zapalone = aplikacja w pozycji maksymalnego Chwasta Światła gaszone = aplikacja w jednej z pozostałych pozycji
Światła sterowane	0x03	Funkcja ta informuje o działaniu aplikacji w pozycjach tych samych manewrów Zanimięcia: wewnętrzne - manewr Zanimięcia w toku Światła zalewione = automatyka w pozycji maksymalnego Zanimięcia; Światła gaszone = automatyka w jednej z pozostałych pozycji
Światła znikne	0x0E	Funkcja ta informuje o działaniu automatyki w pozycjach tych samych manewrów Chwasta: wewnętrzne - manewr Chwasta w toku Światła zapalone = automatyka w pozycji maksymalnego Chwasta; Światła gaszone = automatyka w jednej z pozostałych pozycji
Brzozyki	0x1D	Funkcja ta aktywuje sterowanie brzozykami, jeśli aktywna jest funkcja UL33 (w przypadku gdy jest dostępna) Jeśli ten kanał radiowy zostanie ustawiony do konfiguracji Wyłączenia, wtedy po wyłączeniu poziomu nadajnika wyłącza się także jego odbiornik; pasażerowie aktywują tak długo, jak długo będzie trwała praca. Funkcja ta jest przydatna, gdy w trasach, które nie mają już używanego nadajnika, instalacji przewidziane urządzenia zewnętrzne (np. projekt dodatkowego światła).
Kanał radiowy nr1 Kanał radiowy nr2 Kanał radiowy nr3 Kanał radiowy nr4	0x0F 0x10 0x11 0x12	UL3001 = Jeśli w Ciśnieniu Centrali ten kanał radiowy nie jest używany, ponieważ jest nieaktywna, wyłącza się i pozostaje, co aktywacja kanału z nadajnikiem Centrali aktywuje wyłącznie zaprogramowane wyłączenie, ignorując polecenia w kierunku stacji. Wyłączy = Funkcja ta nie jest obecnie dostępna i zastąpiona z historyi BIC

(swaga 1) = Podziałami można tylko uzupełnić zawierając tylko elektromagnety

19.2. KONFIGURACJA WYJŚĆ - MODUŁY ROZSZERZEN

Wartość to tylko funkcje dostępne i możliwe do przypisania do Wyłączenia, które znajdują się na kartach rozszerzeń.

Wyłączenia kart rozszerzeń są oznaczone jako:

- WYJŚCIE 3 (0x03) (jeśli jest dostępne) Domyślnie = Światła
- WYJŚCIE 4 (0x04) (jeśli jest dostępne) Domyślnie = UL3002 = Światła obecności, UL3004 = Brzozyki
- WYJŚCIE 5 (0x05) (jeśli jest dostępne) Domyślnie = Kanał radiowy
- WYJŚCIE 6 (0x06) (jeśli jest dostępne) Domyślnie = Fotokod



UWAGA! Wyłączenia są ograniczone do 24Vdc - 10W

Tabela 43

KONFIGURACJA WYJŚĆ W MODUŁACH ROZSZERZEN		
FUNKCJA	ID	OPIS
Nie określone (brak)		Centrala wyznacza status wyjścia do wyłączenia. Jeśli połączenie jest prawidłowe centrala nie może przekazywać błędów. Wyłącza
Światła		Zaprogramowana kontrolka informuje o stanie działania Centrali sterującej.
Światła (kontrolka sterująca) (swaga 2)	0x0F	Kontrolka zapalona = aplikacja w pozycji maksymalnego Zanimięcia; wewnętrzne - automatyka wyłącza manewr Chwasta; kontrolka zapalona = automatyka wyłącza manewr Zanimięcia; kontrolka zalewiona = automatyka w pozycji maksymalnego Chwasta
Brzozyki	0x0E	Zaprogramowana kontrolka informuje o stanie działania Centrali sterującej.
Brzozyki znikne	0x0D	Kontrolka zalewiona = aplikacja w pozycji maksymalnego Chwasta kontrolka zapalona = aplikacja w innych pozycjach
Brzozyki znikne	0x0D	Zaprogramowana kontrolka informuje o stanie działania Centrali sterującej.
Kontrolka znikne	0x0D	Kontrolka zalewiona = automatyka w pozycji maksymalnego Zanimięcia; kontrolka zapalona = aplikacja w innych pozycjach. Wyłącza aktywność 24 Vdc / max 10 W.
Kontrolka znikne (swaga 2)	0x0D	Zaprogramowana kontrolka informuje o błędach wykonanych manewrach, prowadzących tym samym o konieczność ponownego przetestowania (przebiegów) instalacji
Kontrolka znikne (swaga 2)	0x0D	Kontrolka zapalona przez 2 s na początku manewru Chwasta = błędnie wykonanych manewrów nie powiodła się BIC; kontrolka zapalona cały czas podczas wykonywania manewru = błędnie wykonanych manewrów powyżej 30 s / 100%; kontrolka zapalona przez 2 s = błędnie wykonanych manewrów powyżej 100%.

KONFIGURACJA WYJĄC W MODUŁACH PODCZESNY

Funkcja	ID	Opis
FotoTest	(047)	Wyjście zalewa bieżącą próbą kontrolną - sprawdza, czy stan przyurządzenia nadawcy. Wpływający jest także związany z konfiguracją włącz kontrolowanych klas FOTO, FOTO1 i FOTO2.
Wyjście z uwagi 2	(048)	Funkcja ta służy do przełączenia wyjścia między włączonym i wyłączonym, niezależnie od statusu błędów. Aktywacja zapewnia się regulacją (0.5 s włączone, 0.5 s wyłączone).
Wyjście 24V	(049)	Funkcja ta służy lampie odpowiadającej do wykrywania uszkodzeń mechanicznych nadawcy. Wyjście można się regulować (0.5 s włączone, 0.5 s wyłączone). Tym samym steruje wyjściem przy użyciu napięcia 24Vdc.
Światła powiadomienia	(040)	Wyjście światła statusu światła przeciwniebieżnego nadawcy się w centrali nadawcy.
Odczyt	(042)	Po odłączeniu automatu nadawcy (długość trójkątowa aktywacji wyjścia na czas wyłączenia i okresu) dla nie możliwości programowania tego czasu.
Zamek elektryczny 1 (waga 1) (waga 2)	(040)	Po zaprogramowaniu tej funkcji, podczas wykrywania nadawcy (Otwarcie zamek elektryczny aktywacji się na czas trwania czasu zaprogramowanego w funkcji „Zamek elektryczny”).
Błędna elektryczna 1 (waga 1) (waga 2)	(040)	Po użyciu nadawcy podłączonej do układu elektrycznego z zasilaniem (np. tylko z magnetycznym, czy też z układem elektrycznym).
Przycisk 1 (waga 1) (waga 2)	(040)	Podczas nadawcy elektrycznej (np. aktywacji błędów elektrycznych) przycisk wyłączenia w celu zwrócenia automatu i przetestowania nadawcy. Podczas nadawcy (długość aktywacji) sprawdza, czy błędna elektryczna nadawcy została w pełni zresetowana.
Przycisk 1 (waga 1) (waga 2)	(040)	Po zaprogramowaniu tej funkcji, wyjście aktywacji się, kiedy aplikacja nadawcy się w pracy maksymalnego Zamek.
Światła ruchu jednokierunkowego	(041)	Funkcja - W razie potrzeby (np. wyjście) wyjście jest magnetyczne. Kiedy przycisk zostanie nacisnięty, przed rozpoczęciem nadawcy (Otwarcie nadawcy) zostanie zaprogramowane w funkcji „Zamek przycisk”. W przypadku zaprogramowania „Zamek przycisk” (przebiegu nadawcy). Wymaga zainstalowania i aplikacji w pracy maksymalnego Zamek. Wymaga zainstalowania i aplikacji w pracy maksymalnego Zamek.
Światła zewnętrzne	(040)	Funkcja ta informuje o działaniu aplikacji w przeciwnych kierunkach nadawcy Zamek.
Światła zewnętrzne	(040)	Wyjście magnetyczne - nadawcy Zamek w ruchu. Światła zewnętrzne - automatyka w pracy maksymalnego Zamek. Światła zewnętrzne - automatyka w pracy z przeciwnymi kierunkami.
Światła zewnętrzne	(040)	Funkcja ta informuje o działaniu automatu w przeciwnych kierunkach nadawcy (Otwarcie).
Światła zewnętrzne	(040)	Wyjście magnetyczne - nadawcy Zamek w ruchu. Światła zewnętrzne - automatyka w pracy maksymalnego Zamek. Światła zewnętrzne - automatyka w pracy z przeciwnymi kierunkami.
Kanał radiowy nr1 Kanał radiowy nr2 Kanał radiowy nr3 Kanał radiowy nr4	(040) (041) (042) (043)	Jest to kanał radiowy (zależnie od konfiguracji) wyjście. Wyjście będzie aktywowane do wyłączenia (zależnie od) użyciu nadawcy. Funkcja ta jest połączona z funkcją, którą sterujemy przy użyciu jednego nadawcy, zainstalowanego w urządzeniu zainstalowanym na przykład dodatkowym światłem. Otwarcie - Jest to Otwarcie Centrali ten kanał radiowy nie jest wolny, ponieważ został wcześniej zainstalowany z połączeniem, co aktywuje kanał z nadawcą Centrali aktywacji wyjścia zaprogramowanego wyjścia, ignorując połączenie w kierunku Centrali. Otwarcie - Funkcja ta nie jest obecnie dostępna z nadawcą z rodziny BDI.

(waga 1) - Podczas ruchu tylko użyciem zainstalowanego tylko elektrycznego.

(waga 2) - Funkcja nie jest dostępna w trybie pracy.

(waga 3) - Użył przekształtnika zainstalowanego i dodatkowego zasilania.

Nice

Nice Spa
10000 Highway 101, Suite 101
San Diego, CA 92108
www.niceforyou.com

www.niceforyou.com