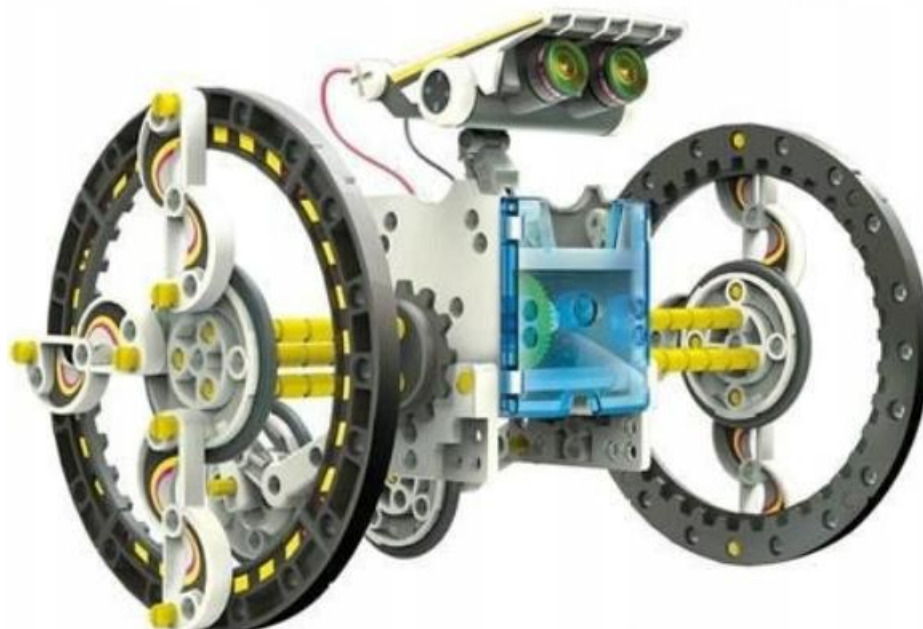


INSTRUKCJA OBSŁUGI

Edukacyjny robot solarny



Gratulujemy zakupu Edukacyjnego robota solarnego. Jeśli z jakiegoś powodu nie są Państwo w pełni usatysfakcjonowani z zakupu na naszej aukcji, prosimy o kontakt telefoniczny – postaramy się pomóc.

POL-KRUSZ Daniel Kruszyński
ul. Kasztanowa 6
62-410 Zagórow
NIP:6671768932
WWW.REGMAG.PL



Opis produktu

Zasilany solarnie robot można ułożyć na 13 różnych sposobów, które zawierają wiele rozwiązań, przeznaczonych tak do zabawy, jak i funkcjonalnych rozwiązań uczących techniki od najmłodszych lat. Użytkownik może łatwo zmienić konstrukcję robota np. na machającego ogonem psa, biegnącego chrząszcza, chodzącego kraba, surfera czy ścigacza. Zestaw robota zawiera unikalne akcesoria (zawarte w pudełku) oraz elementy pozwalające na poruszanie się robota na wodzie i lądzie.







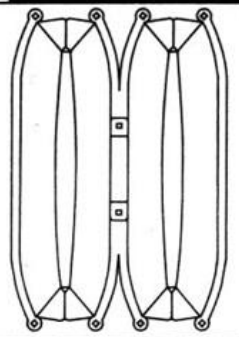


W związku z alternatywnym (solarnym) źródłem zasilania robot nie wymaga baterii do działania. Dzieci mogą od teraz łączyć zabawę z nauką podstawowych zasad fizyki czy mechaniki. Robot porusza się będąc bezpośrednio pod działaniem światła słonecznego lub silnej lampy i pozwala dzieciom na rozwój kreatywności i nieograniczonej wyobraźni.

Wymagane narzędzia:

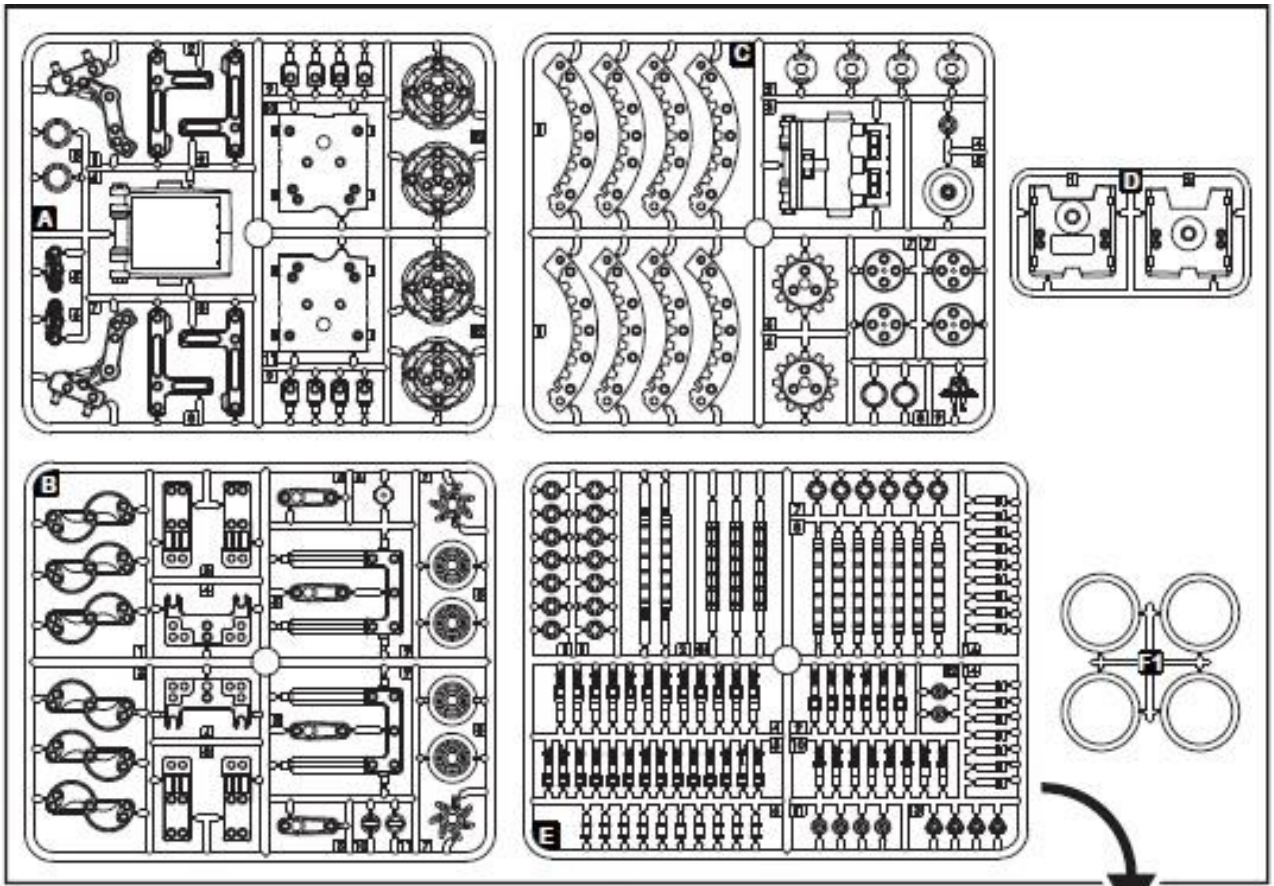
- Kombinerki

W związku z wieloma elementami zawartymi w zestawie, należy składać robota zgodnie z krokami pokazanymi w niniejszej instrukcji. Szczególnie należy zwrócić uwagę na oznaczenia „O” i „X”. W takich wypadkach należy złożyć jedynie konstrukcję z kratki oznaczonej „O”. W innym wypadku robot nie będzie działał prawidłowo po złożeniu.

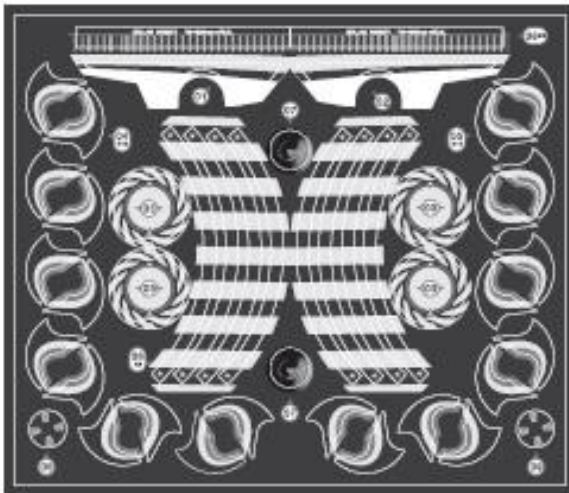
Lista elementów mechanicznych

P1 & P3 Silnik ze złączami		P2 Panel solarny ze sprężynami	
 <p>UWAGA: Nie należy podłączać kabli do głównej sieci elektrycznej.</p>			
Ilość		Ilość	
1		1	
P4 Koło zębate z trzonkiem	P5 Koło zębate (czerwone)	P6 Koło zębate (zielone)	P9 Łódź
			
Ilość	Ilość	Ilość	Ilość
1	1	1	1
P7 Gąbka	P8 Okrągły trzonek		
			
Ilość	Ilość		
2	1		
Ilość		Ilość	
2		1	

Lista elementów plastikowych



Naklejki A

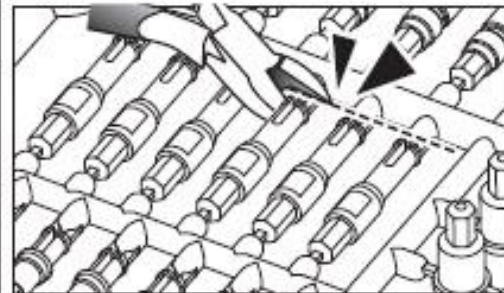


Ilość

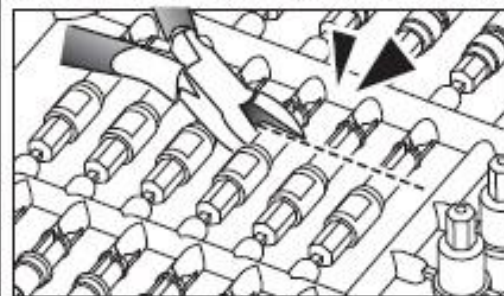
1



Upewnij się, że plastikowe elementy oznaczone symbolem "E" zostały ucięte jak na grafice.



O



X

Naklejki B			Ilość
 E14 x10 B7 x2 E9 x6	 E4 x12 E11 x4 E18 x4 A6 x8	 E5 x14 E7 x6 E3 x3	
 E8 x10 E10 x8 E12 x2	 E1 x14 B9 x7 E2 x2	 B5 x4 D1 x3 B2 x3 Wheel x4	
 A1 x1 A2 x2 A7 x1 C1 x6	 B9 x2 B3 x4 B4 x2 A8 x2	 C2 x4 C6 x2 C7 x4 B8 x4	

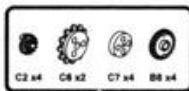
Torba na suwak		Ilość

Wskazówka

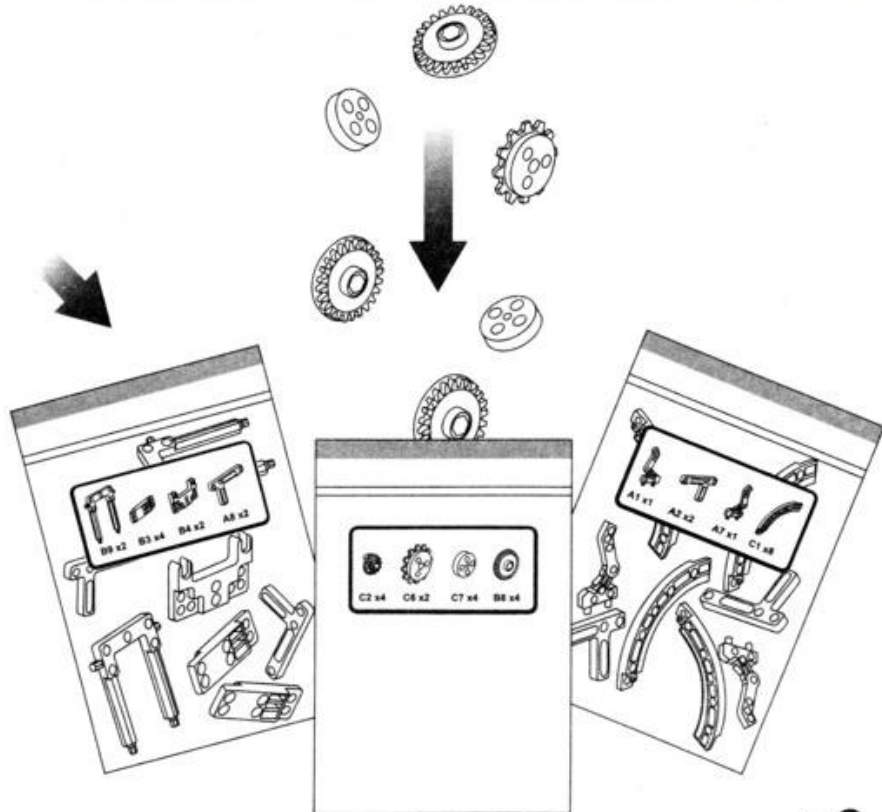
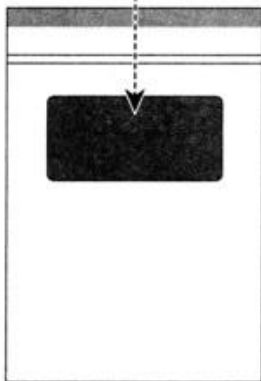


W celu łatwiejszej identyfikacji plastikowych elementów zaleca się ich posortowanie i powkładanie w torebki na suwak, zgodnie z instrukcją.

Na początku warto najpierw oznaczyć każdą torebkę odpowiednią naklejką z katalogu B (jak poniżej).



UWAGA: Należy zachować szczególną uwagę, by nie zgubić małych części!

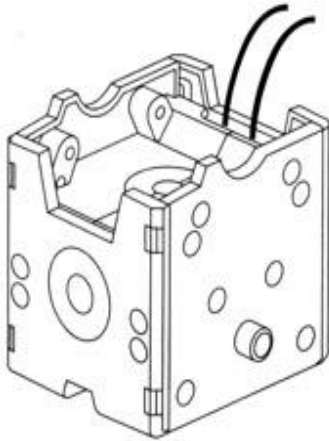


x9

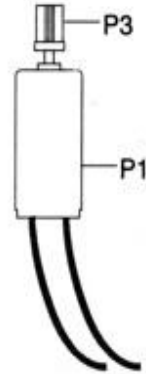
Montaż głównego modułu

Złożenie głównego modułu

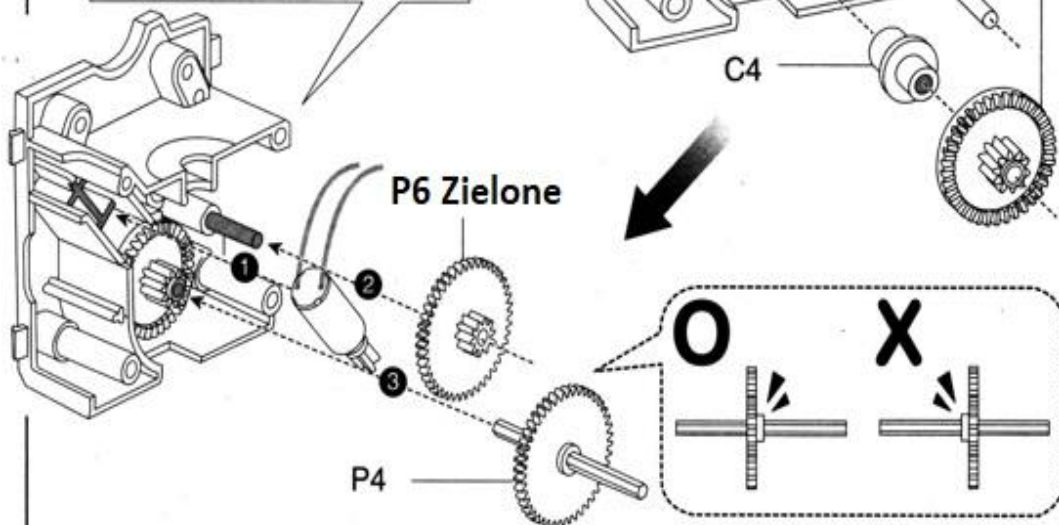
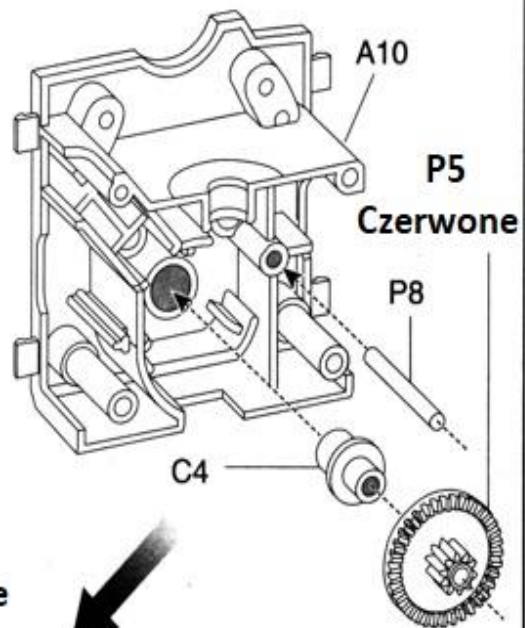
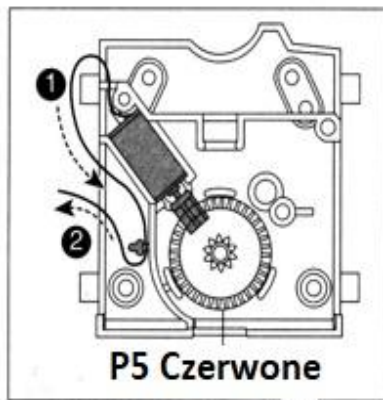
Złożony moduł

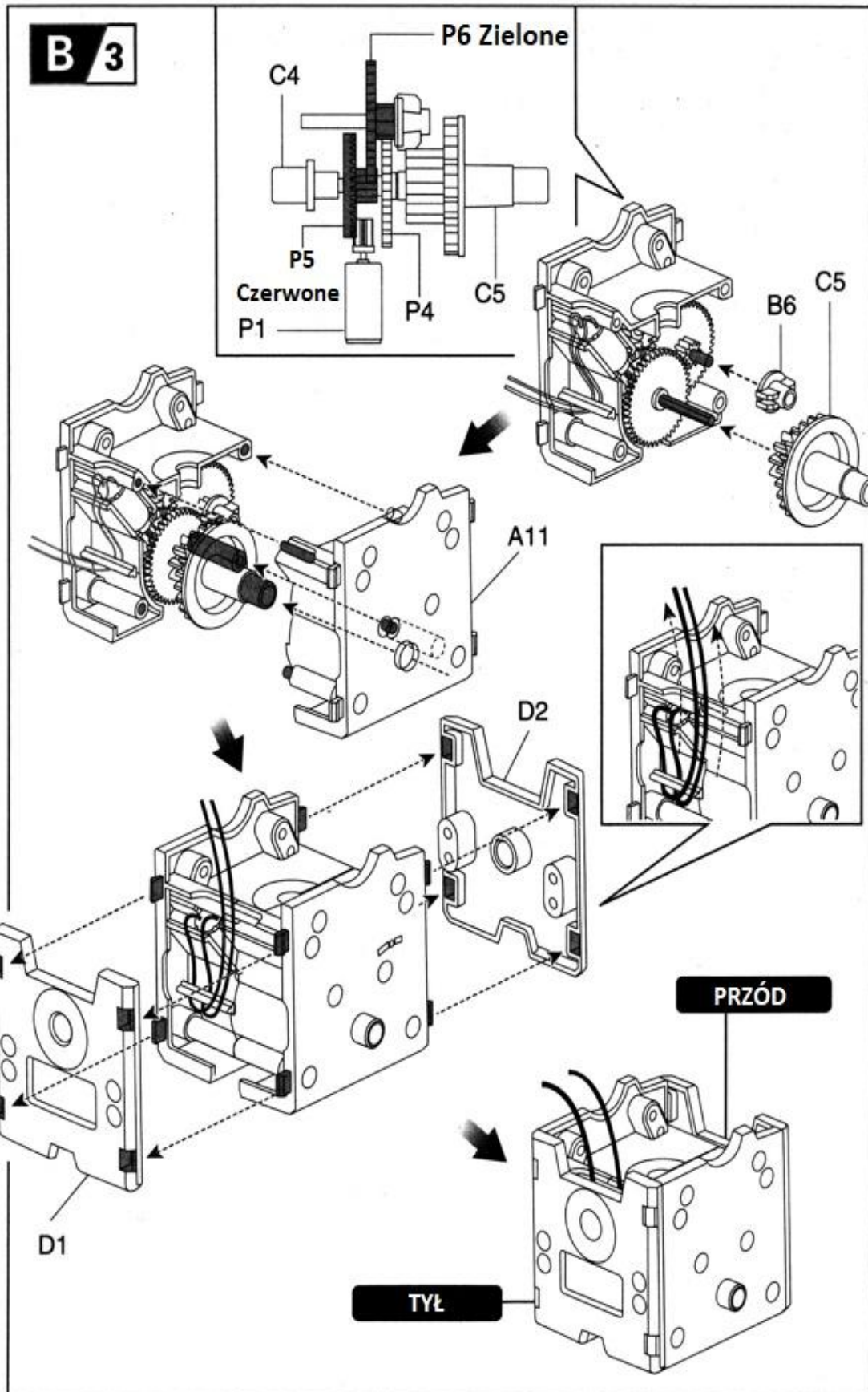


B 1



B 2





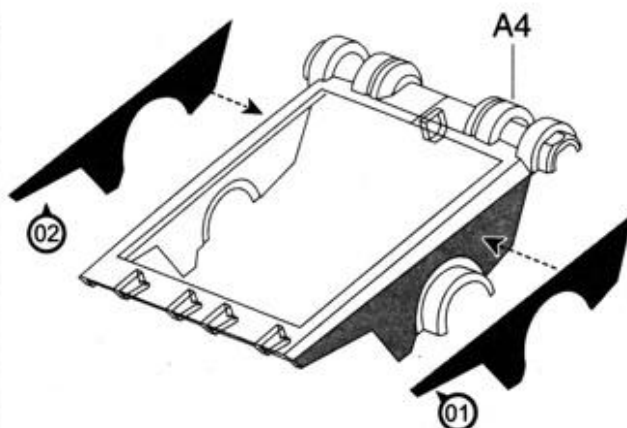
Montaż panelu solarnego

Złożenie modułu solarnego

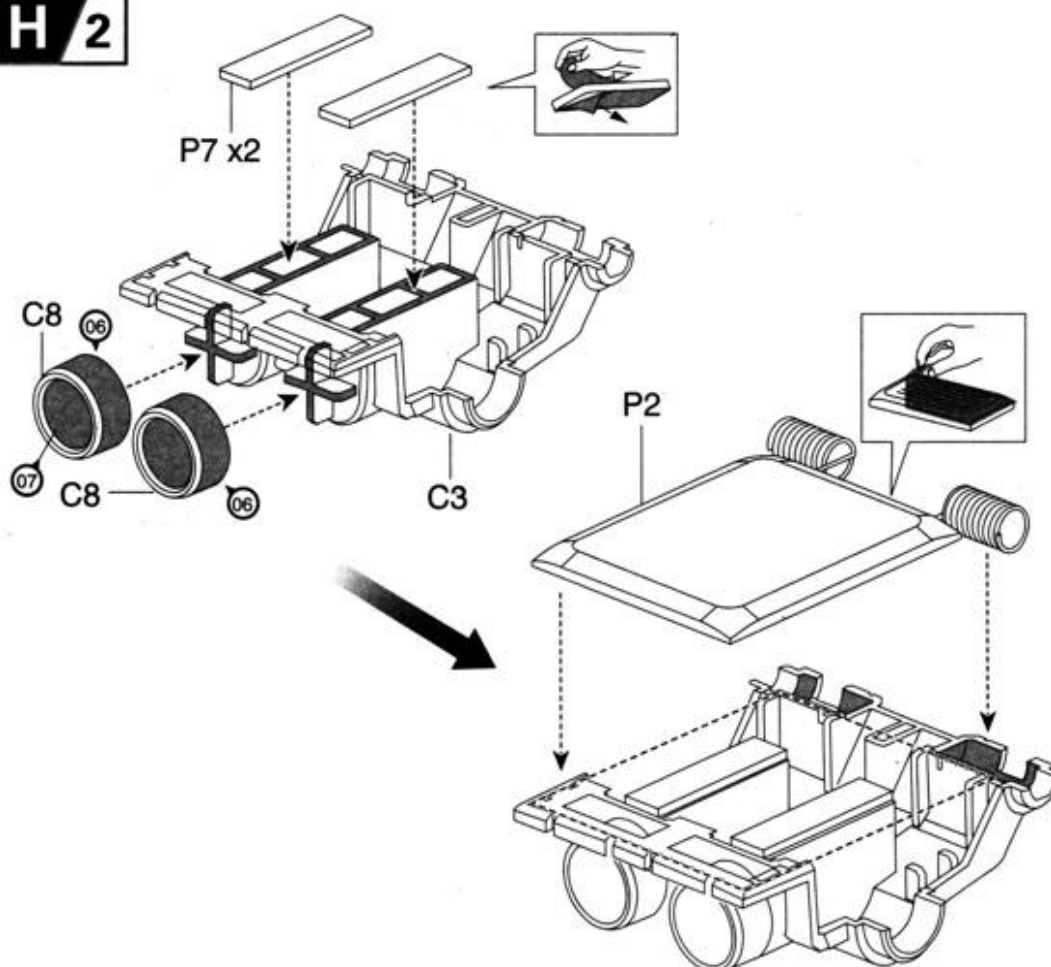
Złożony moduł

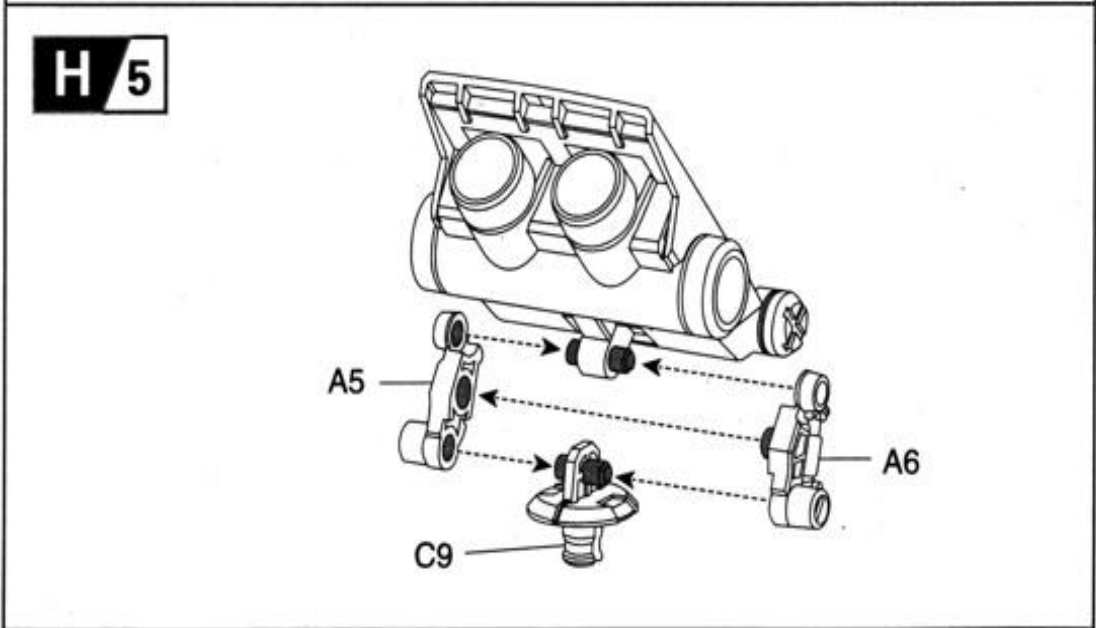
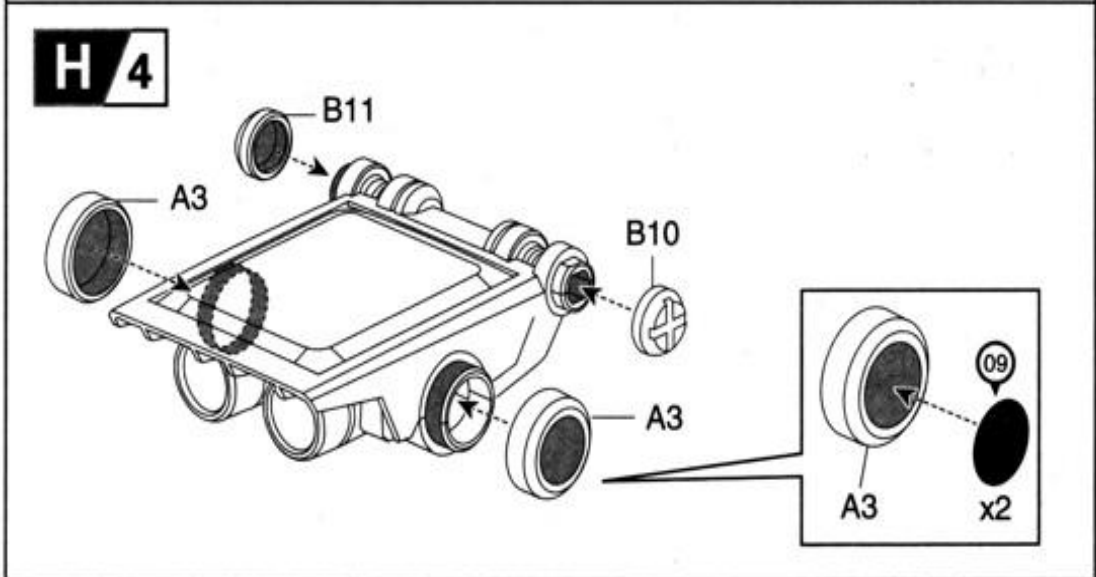
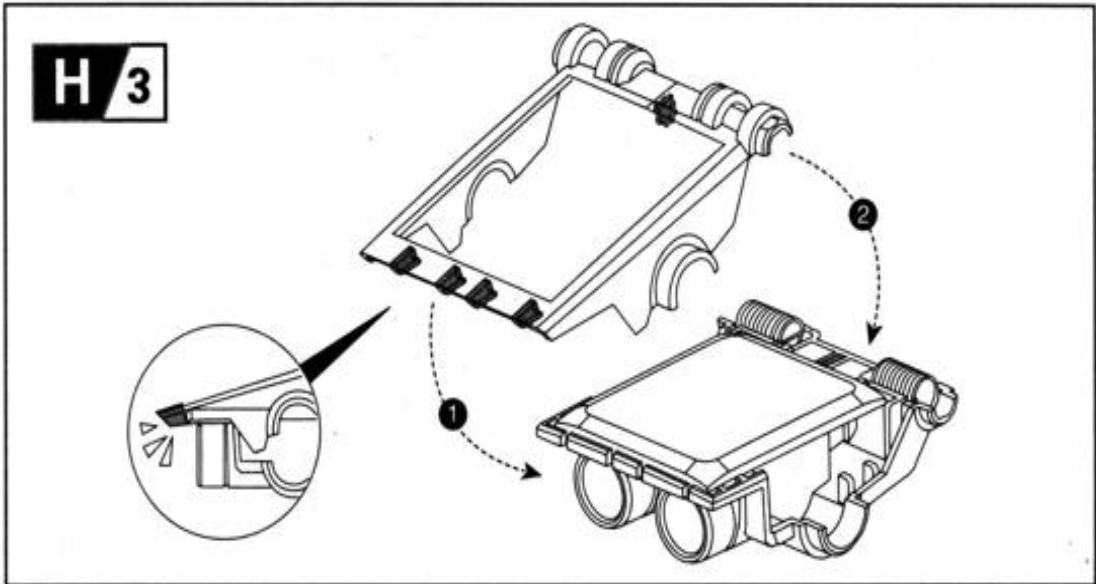


H 1



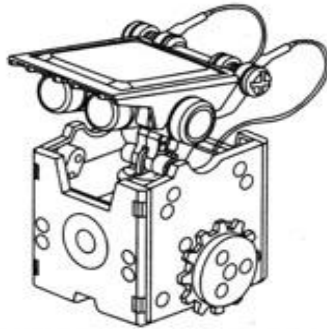
H 2



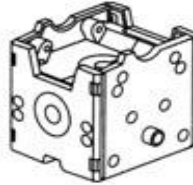


Testowanie

W pierwszej kolejności należy sprawdzić działanie kół zębatach.



Przygotuj poniższe elementy przed testem głównego modułu oraz panelu solarnego.



Główny moduł

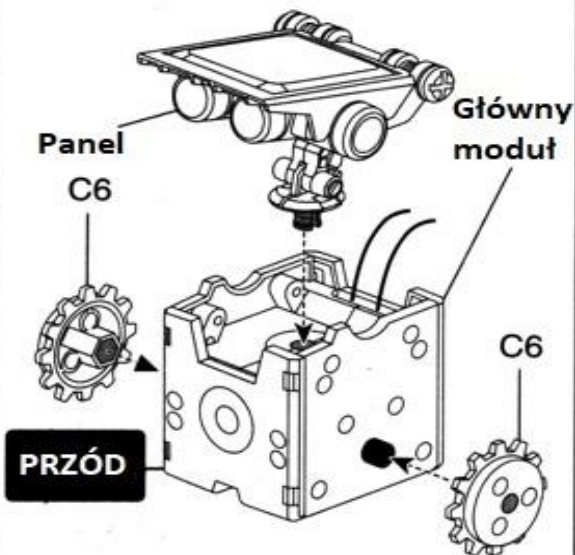


Panel solarny

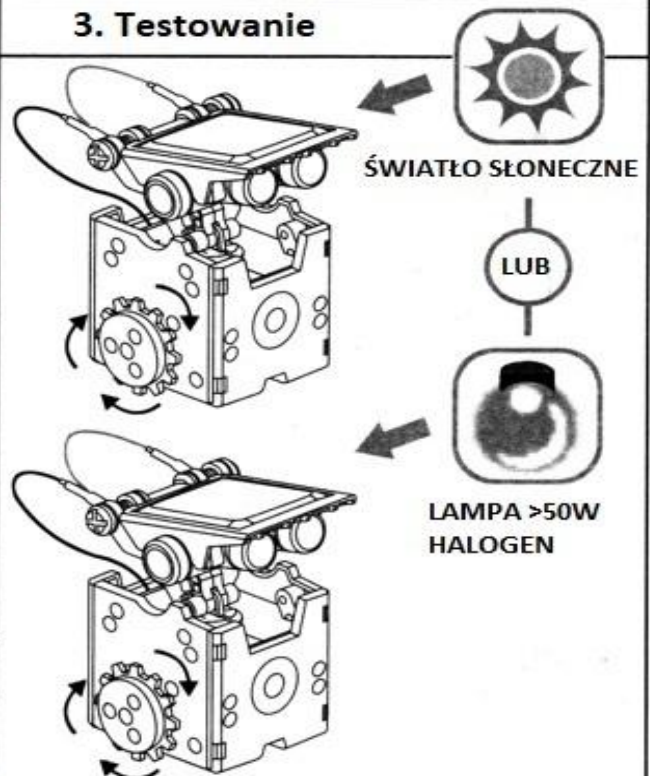


2x C6

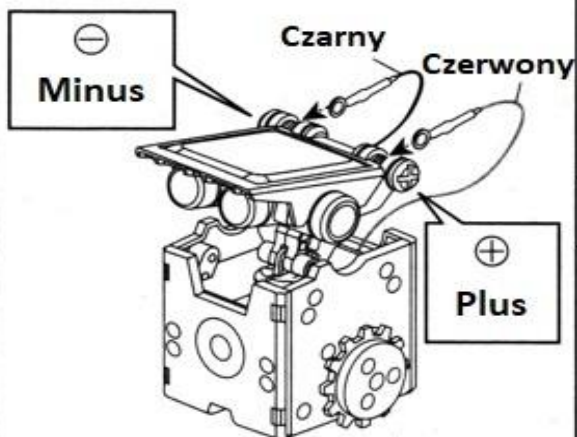
1. Złożenie modułów



3. Testowanie



2. Podłączenie przewodów

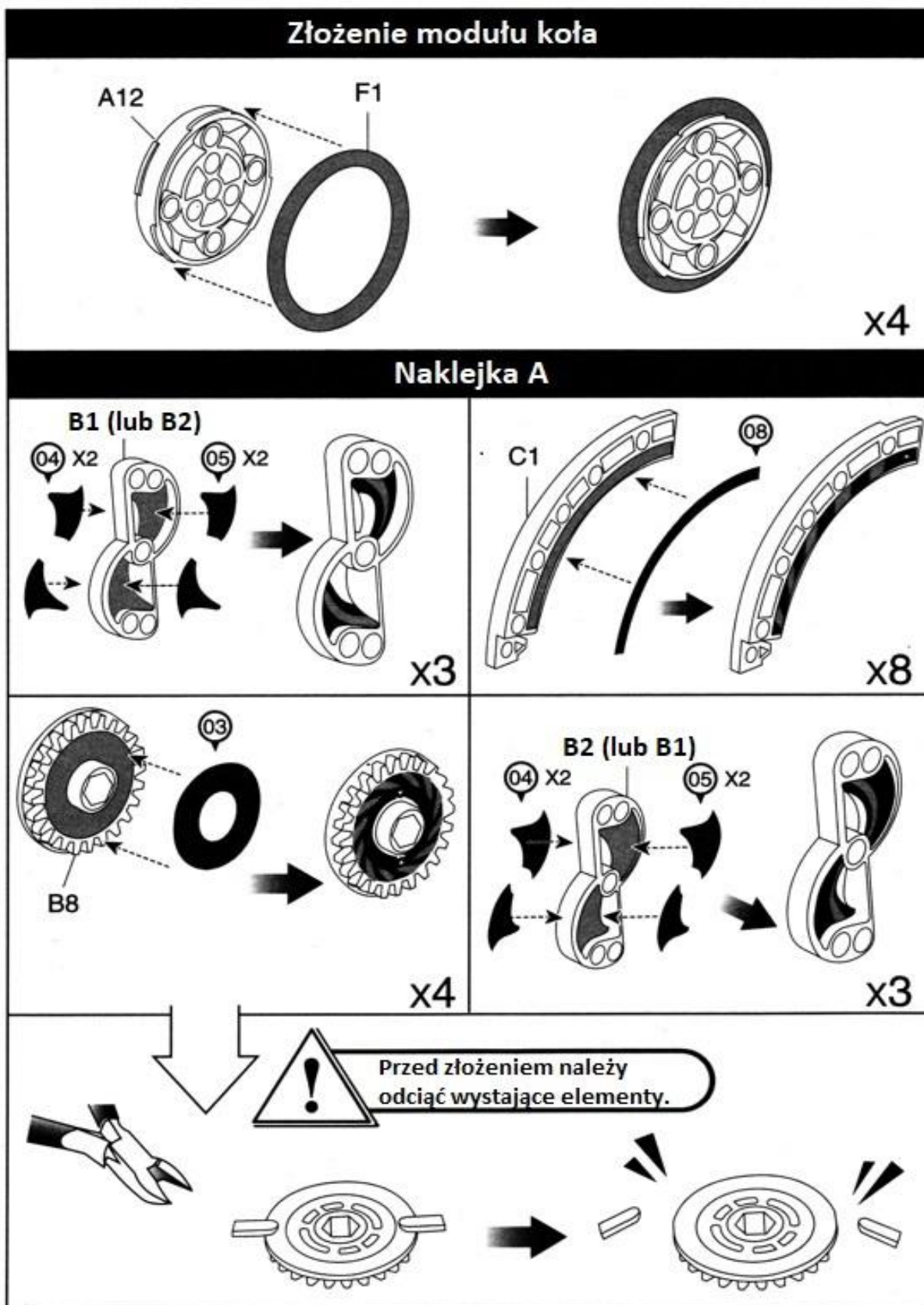


Należy się upewnić, że koło zębate C6 się obraca!

4. Rozwiązywanie problemów

Jeśli koło zębate C6 nie działa, należy rozebrać główny moduł i ponownie wykonać czynności ze stron 5 - 6.

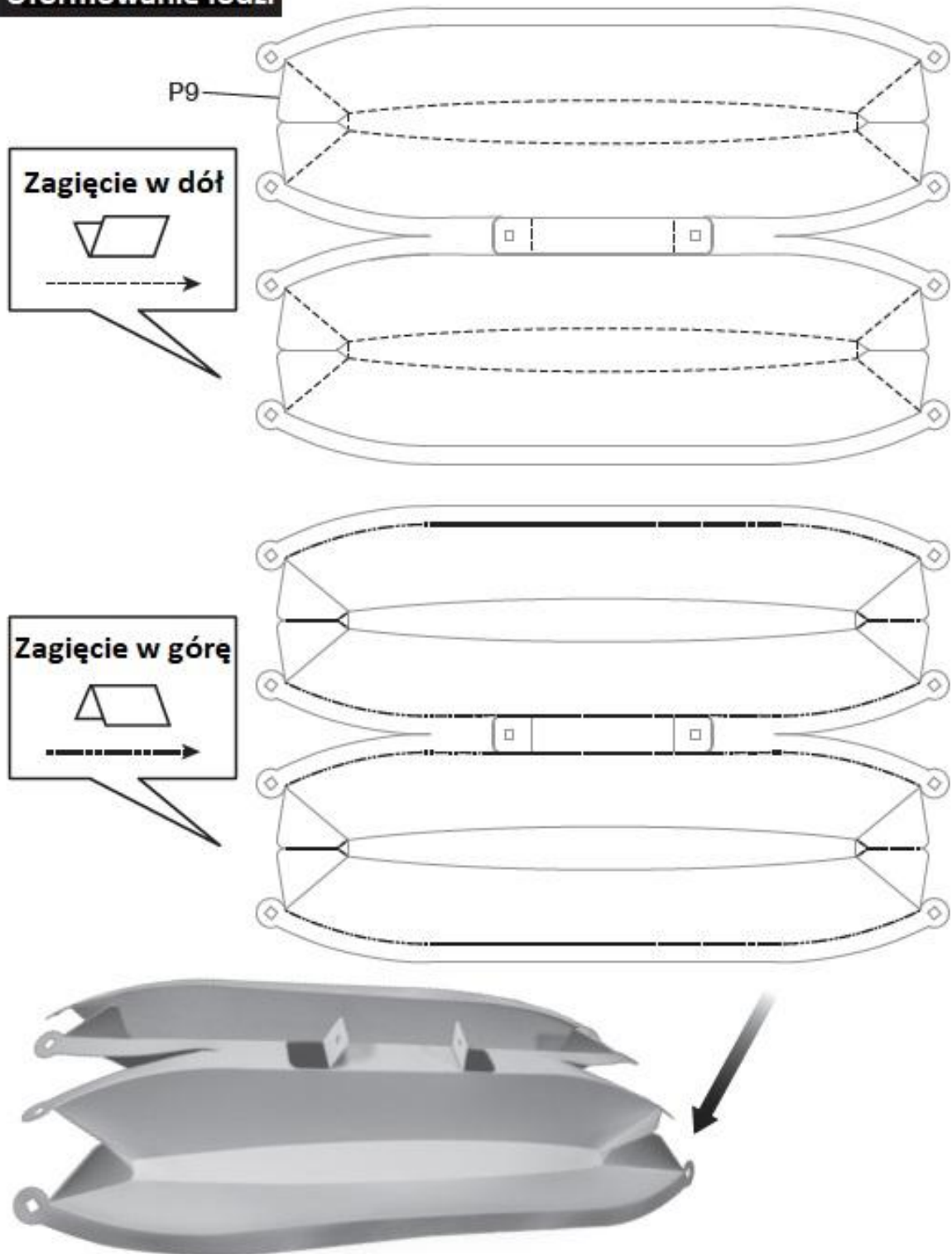
Złożenie modułu koła

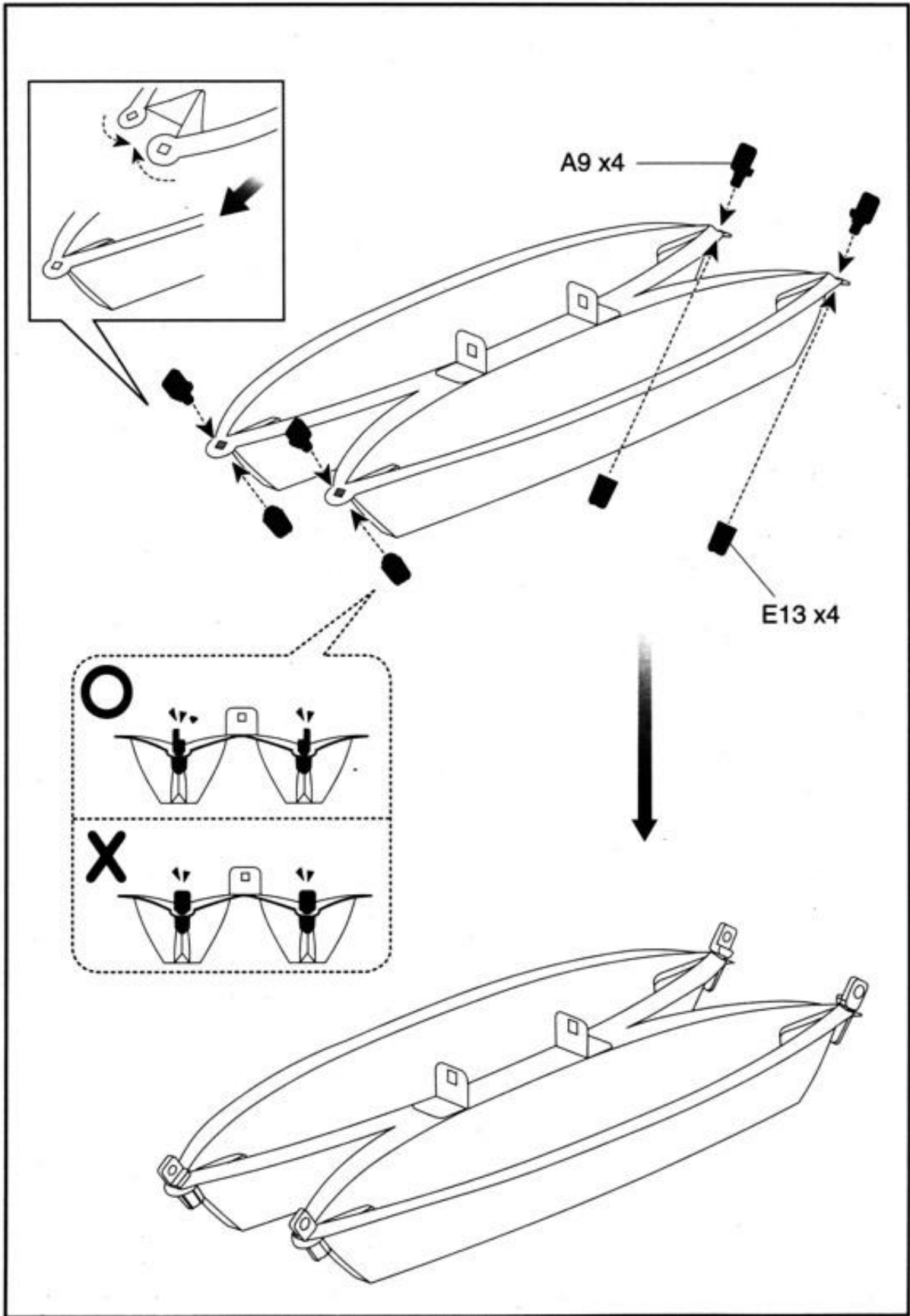


Montaż modułu łodzi

Złożenie łodzi

Uformowanie łodzi

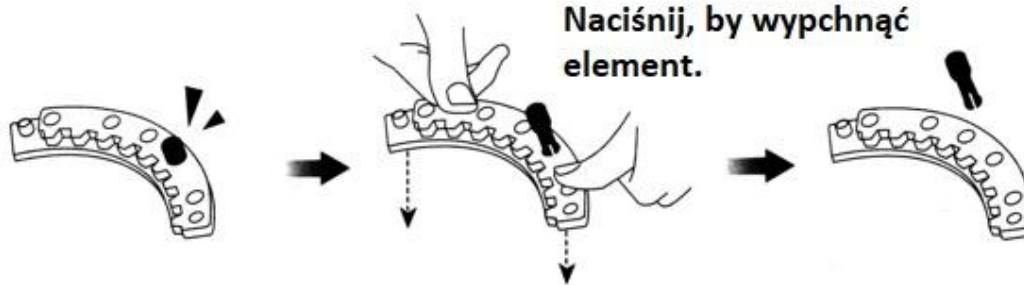




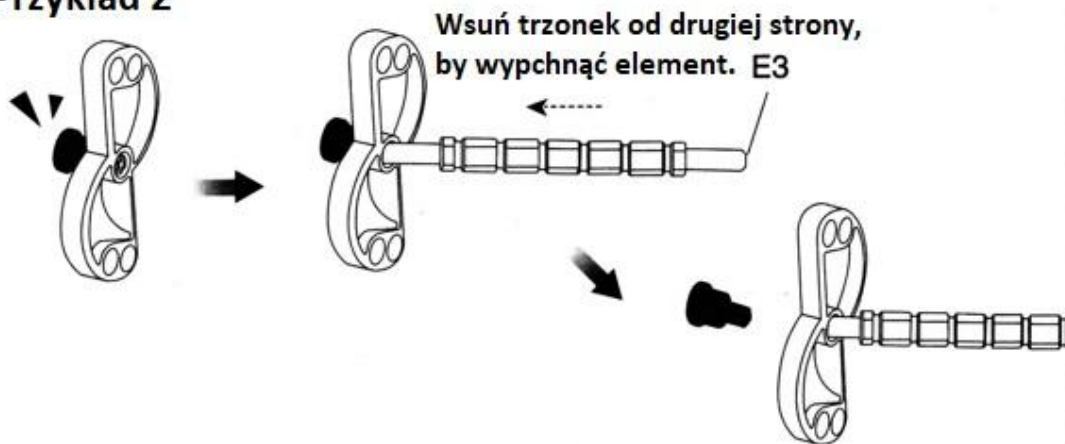
Wymywanie zaciętych elementów

Wskazówki w przypadku zacięcia się elementów

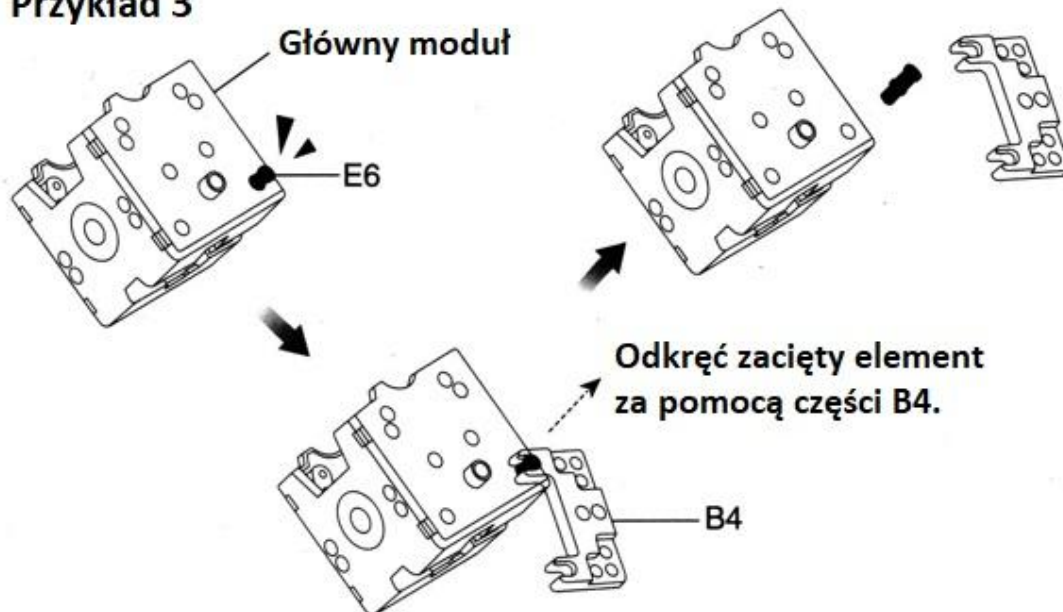
Przykład 1



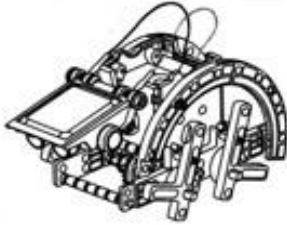


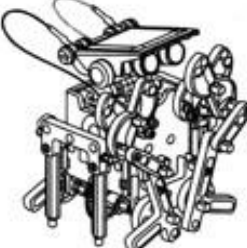

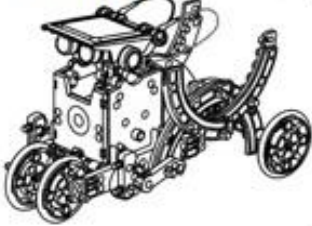
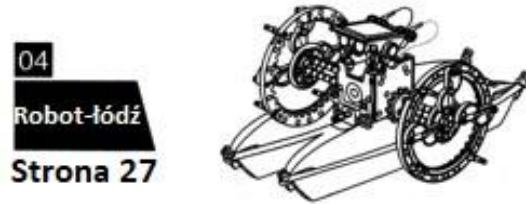

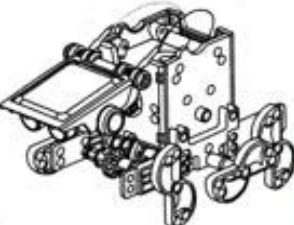
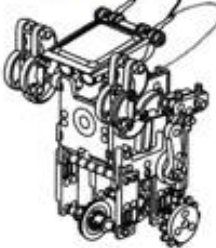
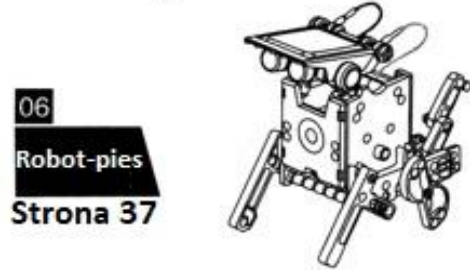
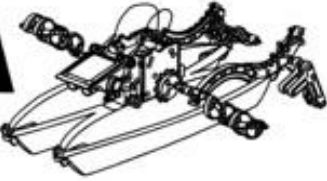

Przykład 2



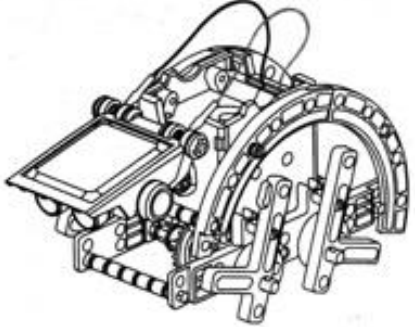
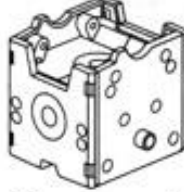

















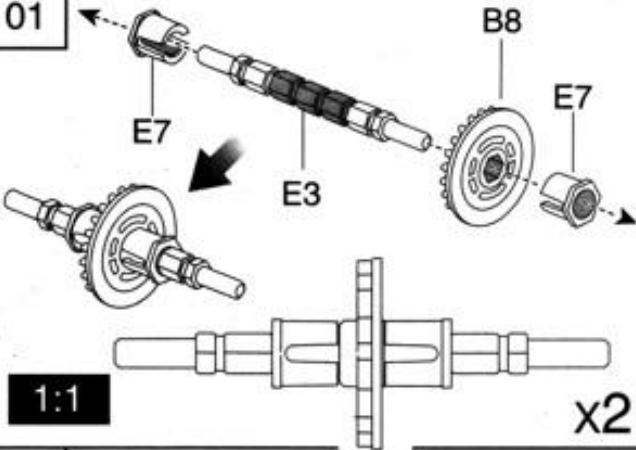
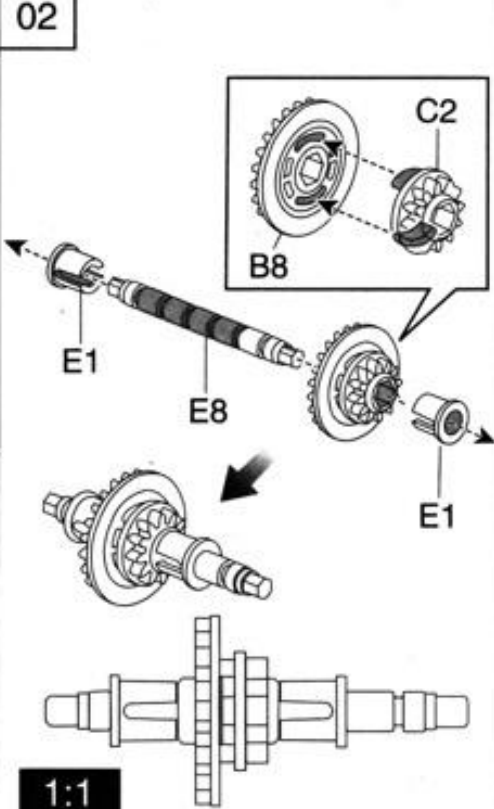
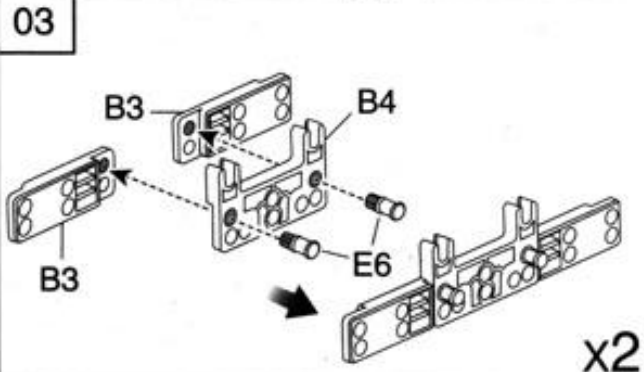
Przykład 3

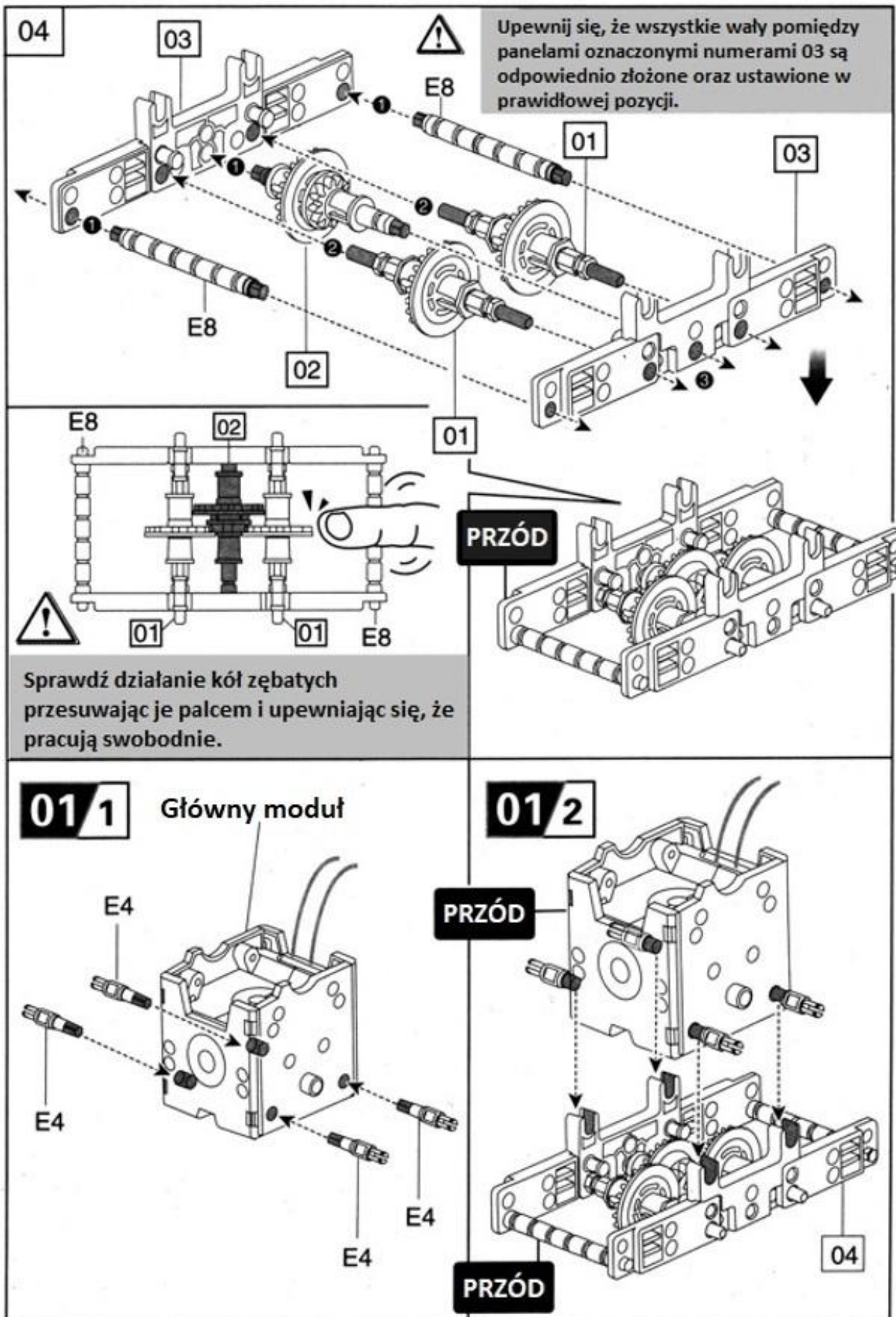


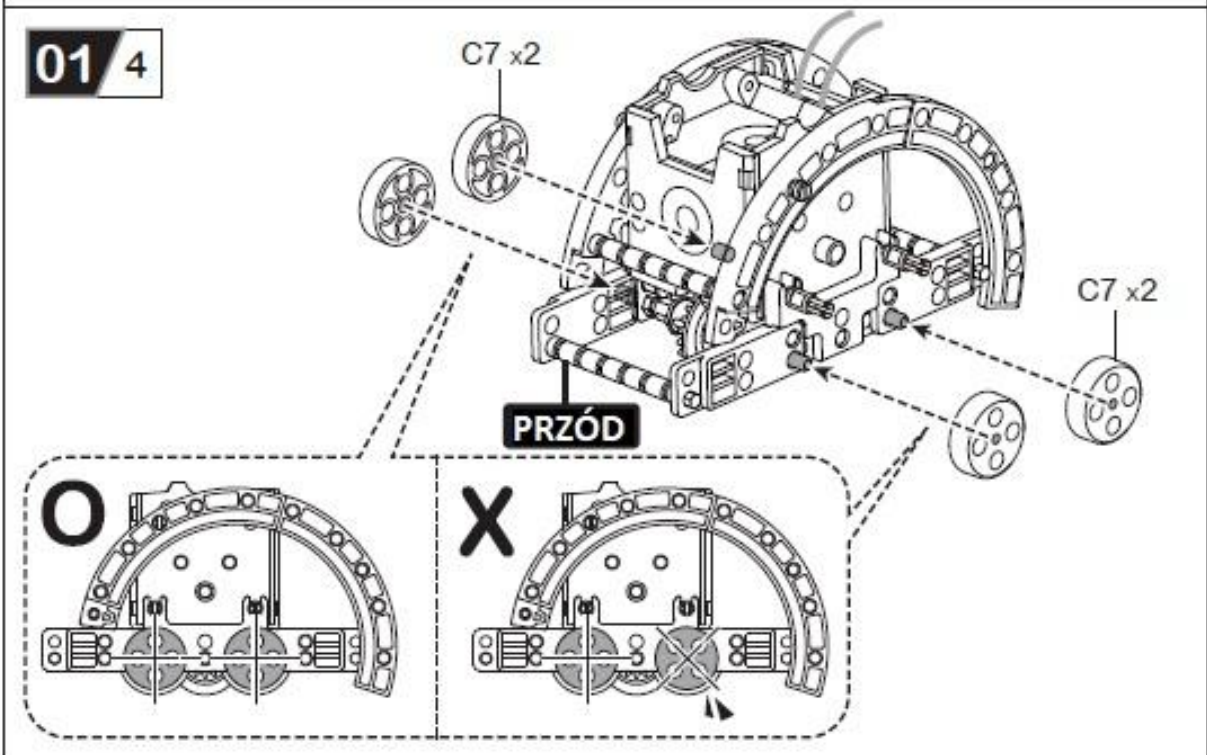
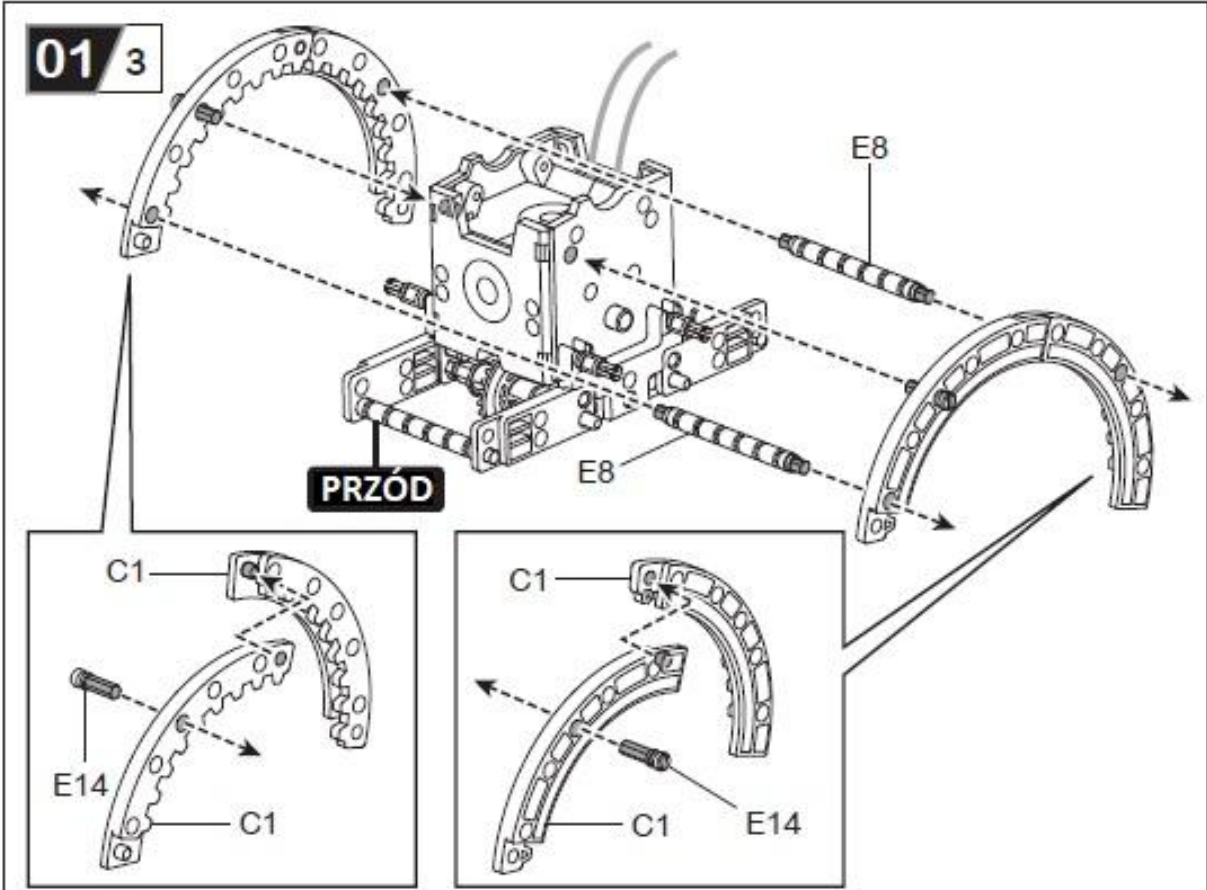
Lista dostępnych konstrukcji do złożenia

Dostępne konstrukcje do zbudowania	
Poziom 1	Poziom 2
 <p>01 Robot-żółw Strona 15</p>	 <p>07 Robot-auto Strona 41</p>
 <p>02 Chodzący robot Strona 20</p>	 <p>08 Robot-krab Strona 45</p>
 <p>03 Czworonożny robot Strona 23</p>	 <p>09 Ślizgający robot Strona 50</p>
 <p>04 Robot-łódź Strona 27</p>	 <p>10 Robot-rolka Strona 55</p>
 <p>05 Robot-chrząszcz Strona 32</p>	 <p>11 Robot-zombie Strona 60</p>
 <p>06 Robot-pies Strona 37</p>	 <p>12 Surfujący robot Strona 65</p>
	 <p>13 Robot-łódź z wiosłami Strona 70</p>

1. Montaż żółwia

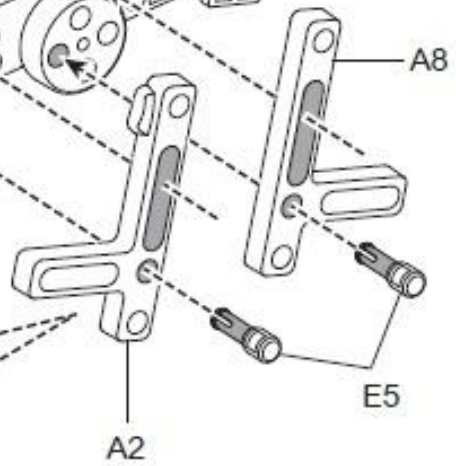
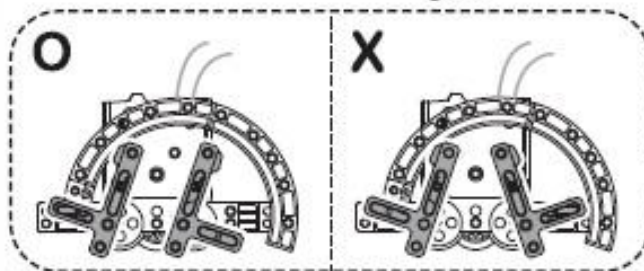
Złożenie robota-żółwia		Poziom 1					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do składania żółwia.</p>						
	 <p>Główny moduł</p>	 <p>Panel</p>	 <p>A2 x2</p>				
 <p>A8 x2</p>	 <p>B3 x4</p>	 <p>B4 x2</p>	 <p>B8 x3</p>	 <p>C1 x4</p>	 <p>C2 x1</p>	 <p>C7 x4</p>	
 <p>E8 x5</p>	 <p>E3 x2</p>	 <p>E6 x4</p>	 <p>E14 x2</p>	 <p>E5 x4</p>	 <p>E4 x4</p>	 <p>E7 x4</p>	 <p>E1 x2</p>
<p>01</p>  <p>1:1 x2</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p>						
<p>03</p>  <p>x2</p>							



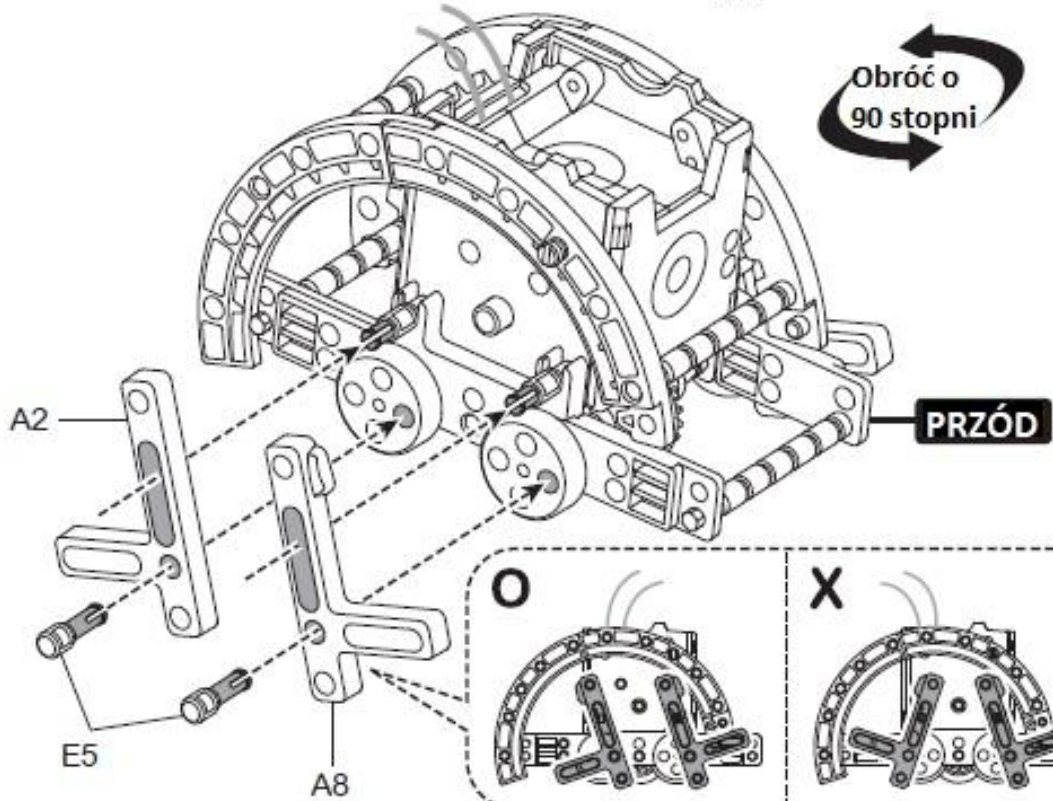


01 / 5

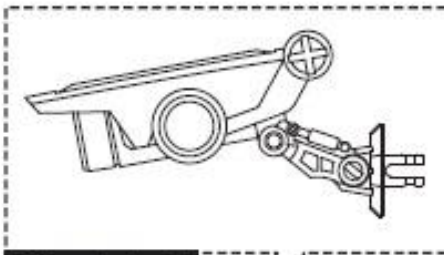
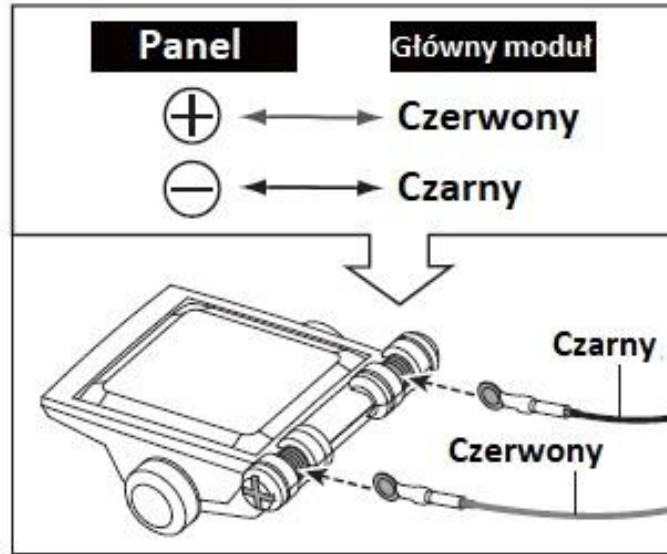
PRZÓD



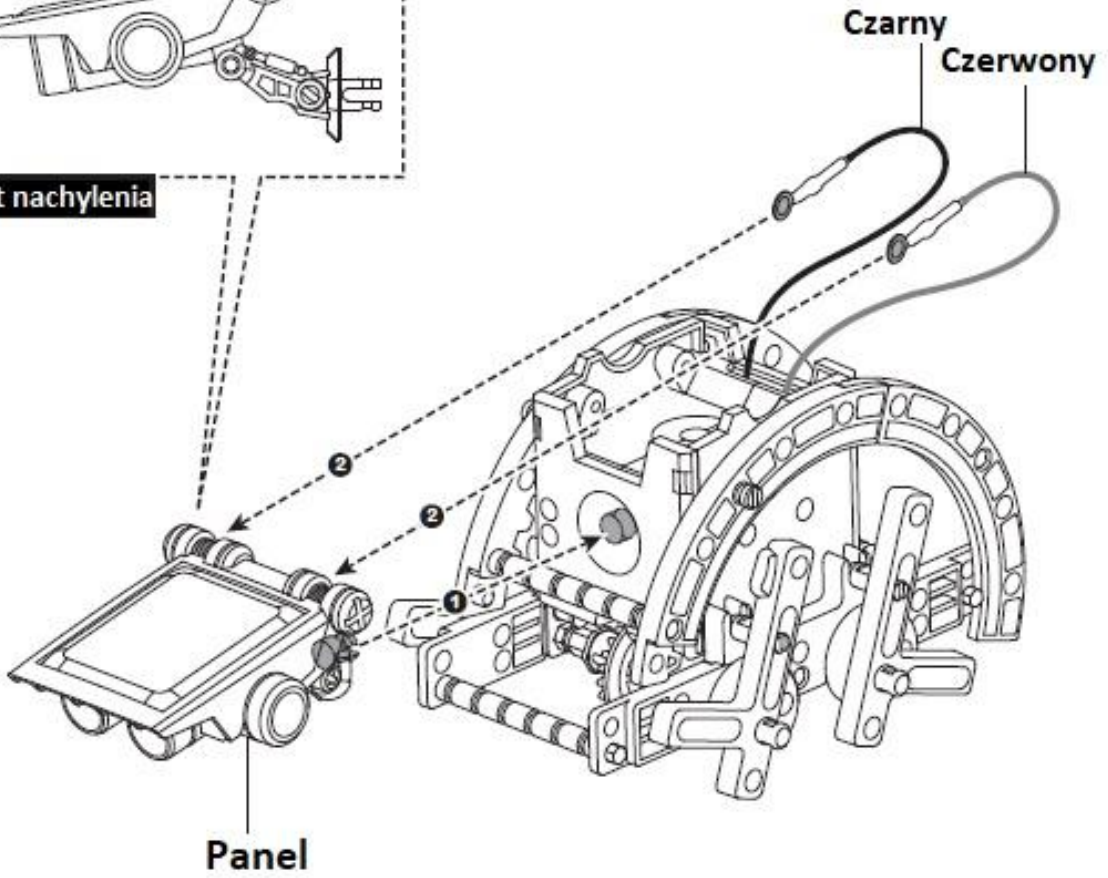
Obróć o 90 stopni



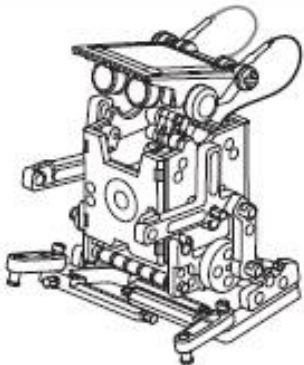
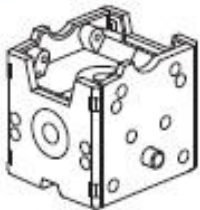
















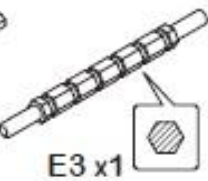
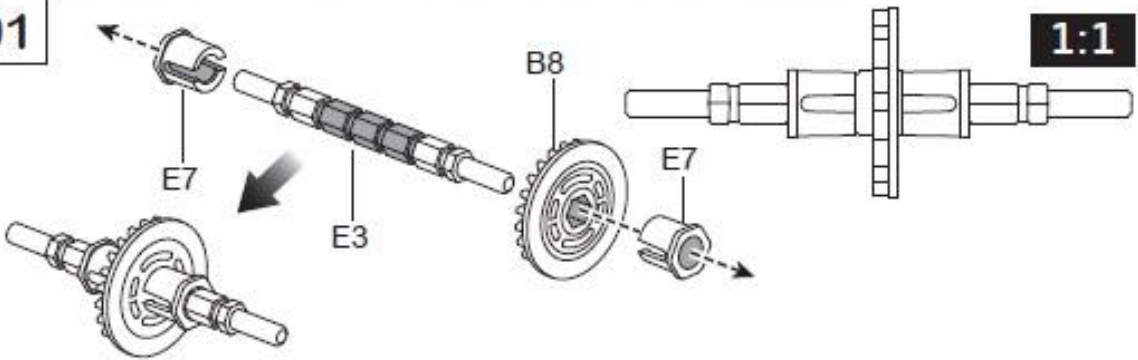
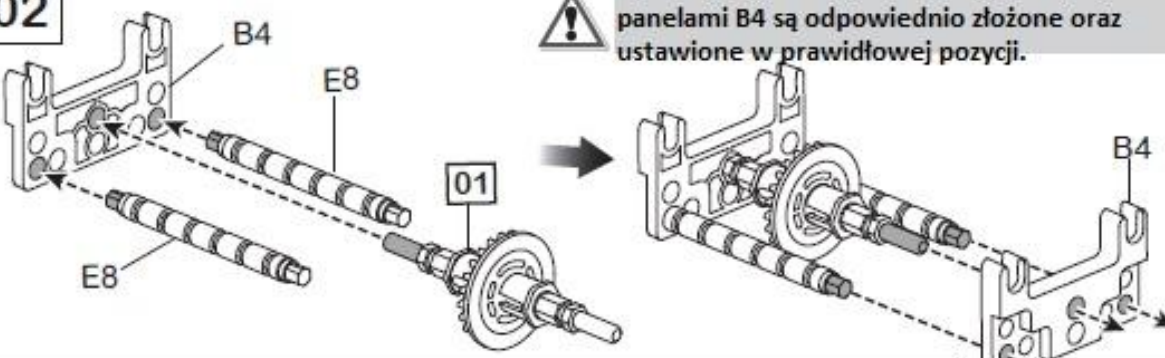
01 / 6

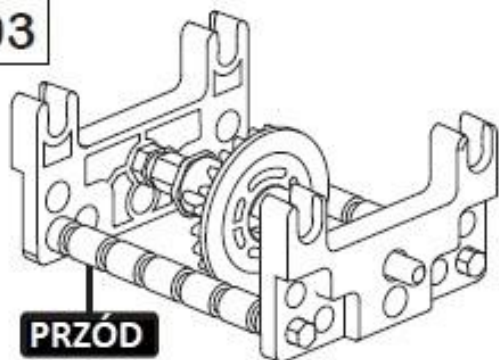
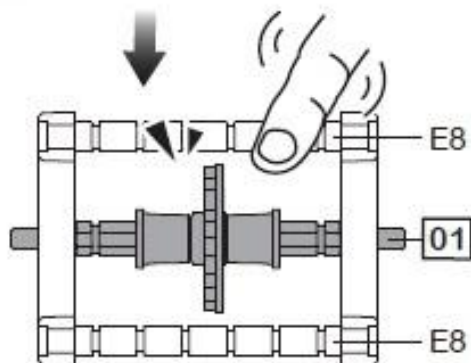


Kąt nachylenia

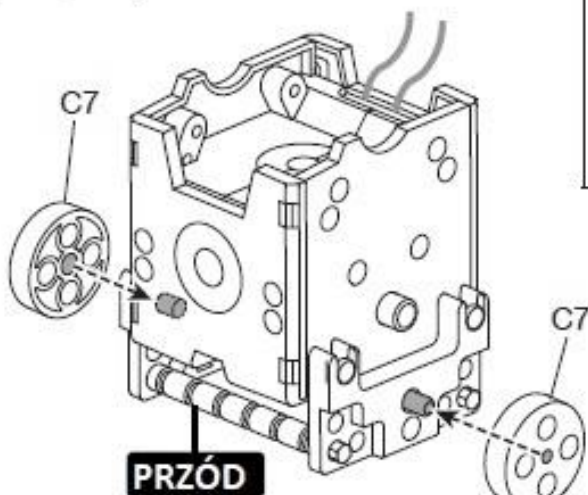
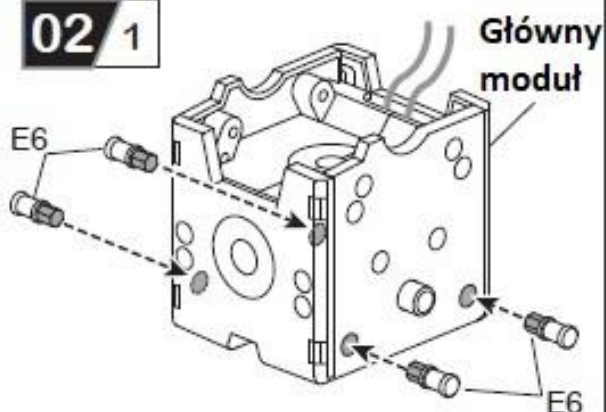
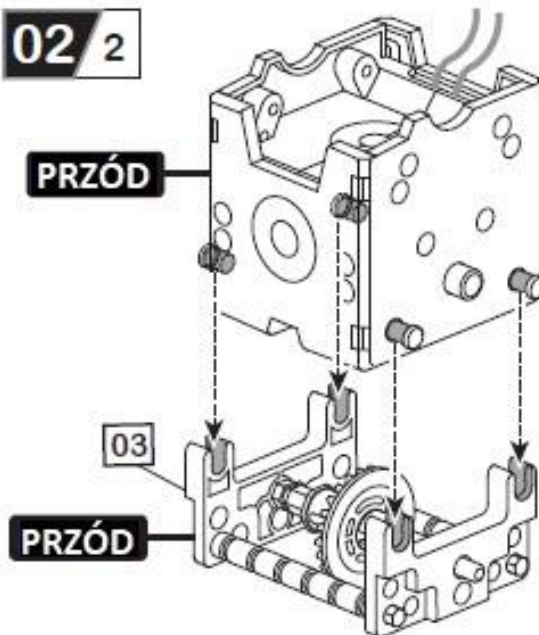
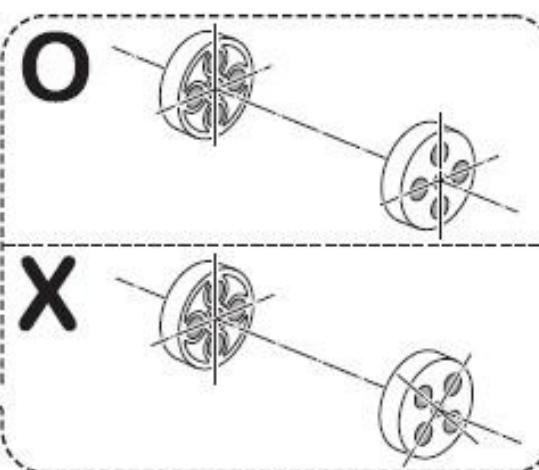


2. Montaż chodzącego robota

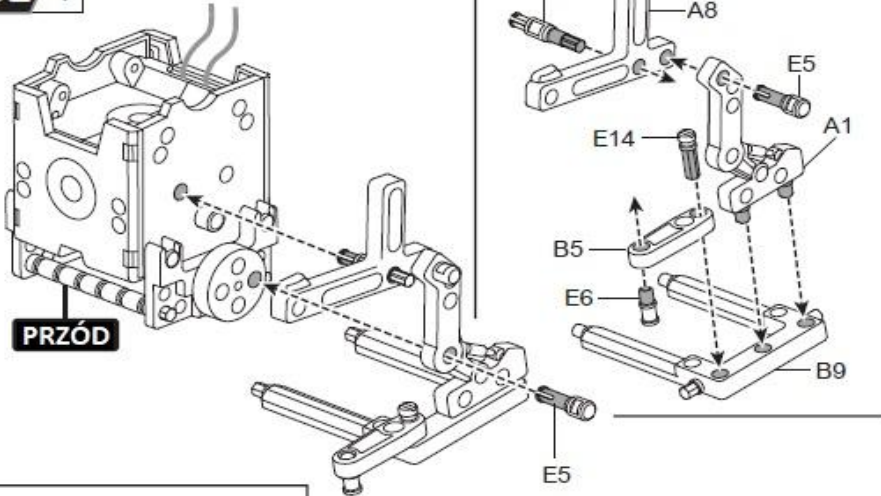
Montaż chodzącego robota		Poziom 1					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu chodzącego robota.</p>						
	 <p>Główny moduł</p>	 <p>Panel</p>	 <p>A1 x1</p>				
 <p>A2 x1</p>	 <p>A8 x1</p>	 <p>A7 x1</p>	 <p>B4 x2</p>	 <p>B5 x2</p>	 <p>B8 x1</p>	 <p>B9 x2</p>	
 <p>C7 x2</p>	 <p>E6 x6</p>	 <p>E14 x2</p>	 <p>E5 x4</p>	 <p>E4 x2</p>	 <p>E7 x2</p>	 <p>E8 x2</p>	 <p>E3 x1</p>
<p>01</p>						<p>1:1</p>	
<p>02</p>							
<p>⚠ Upewnij się, że wszystkie wały pomiędzy panelami B4 są odpowiednio złożone oraz ustawione w prawidłowej pozycji.</p>							

03**PRZÓD**

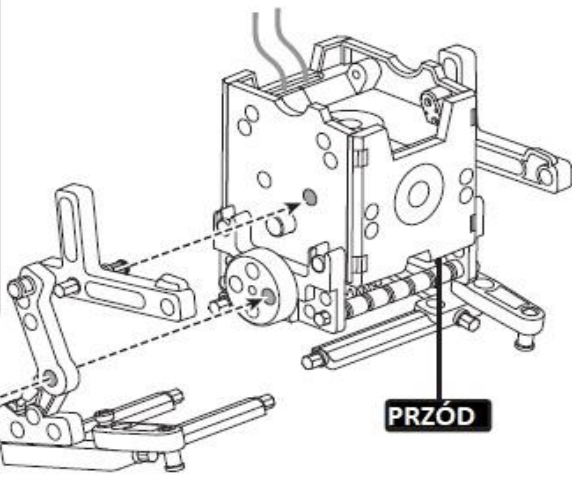
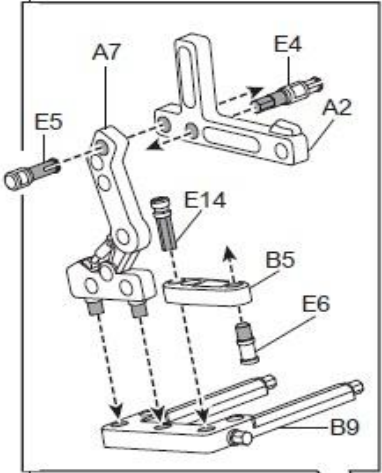
⚠
Sprawdź działanie kół zębanych przesuwając je palcem i upewniając się, że pracują swobodnie.

02/3**PRZÓD****02/1****Główny moduł****02/2****PRZÓD****PRZÓD**

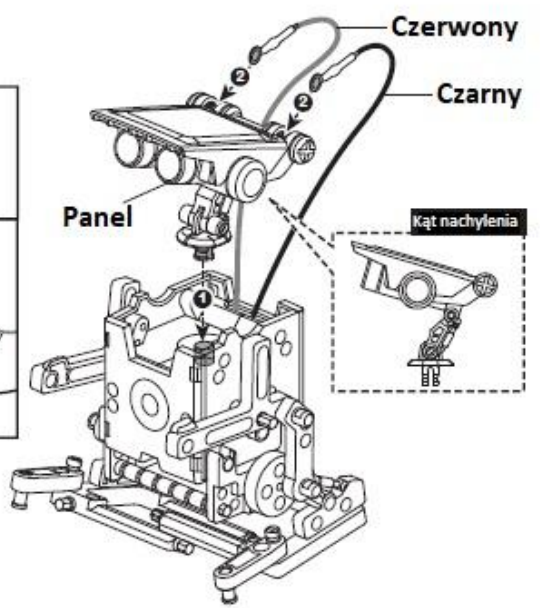
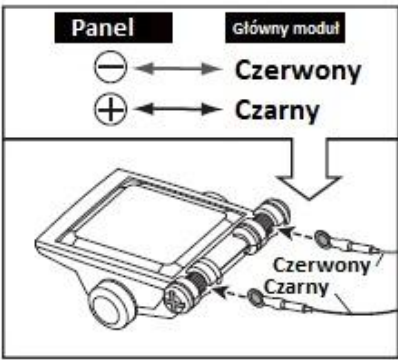
02 / 4



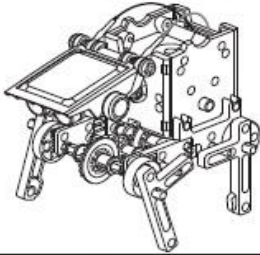



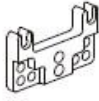










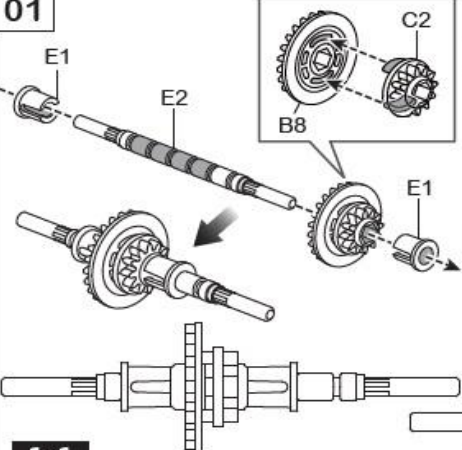
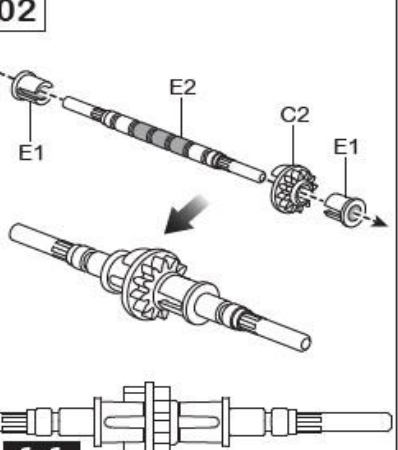
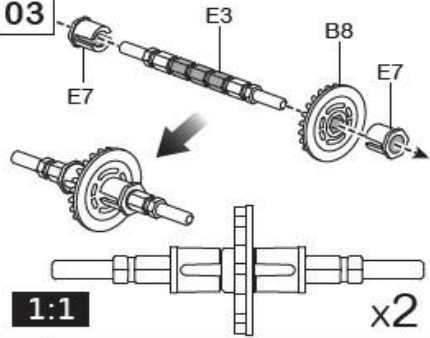
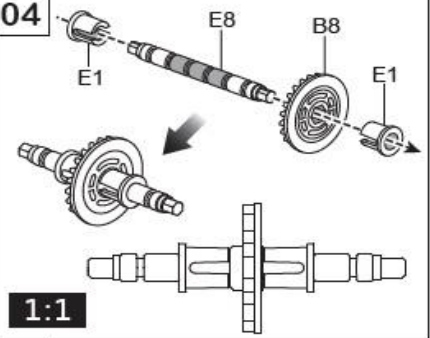
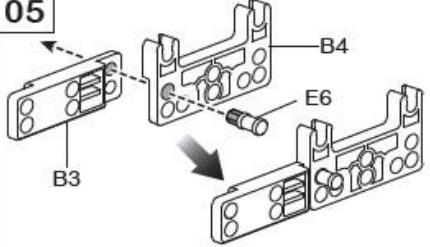
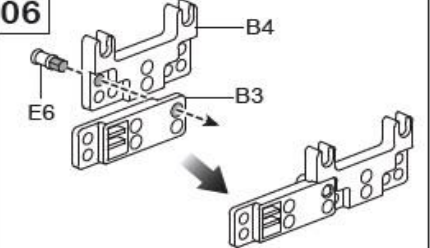
Obróć o 90 stopni

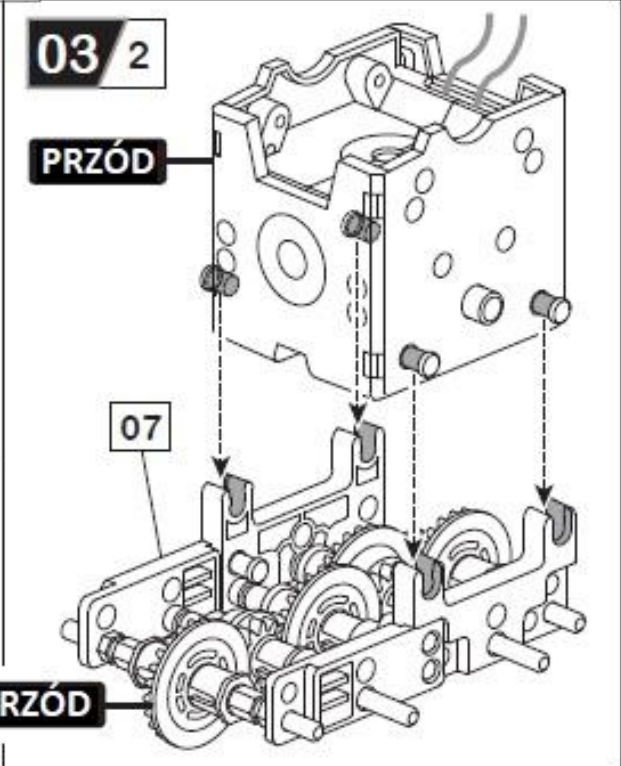
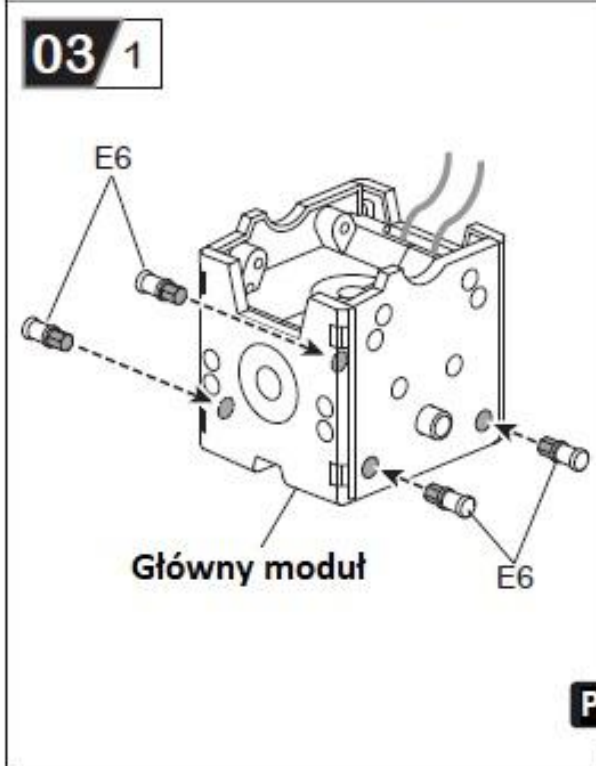
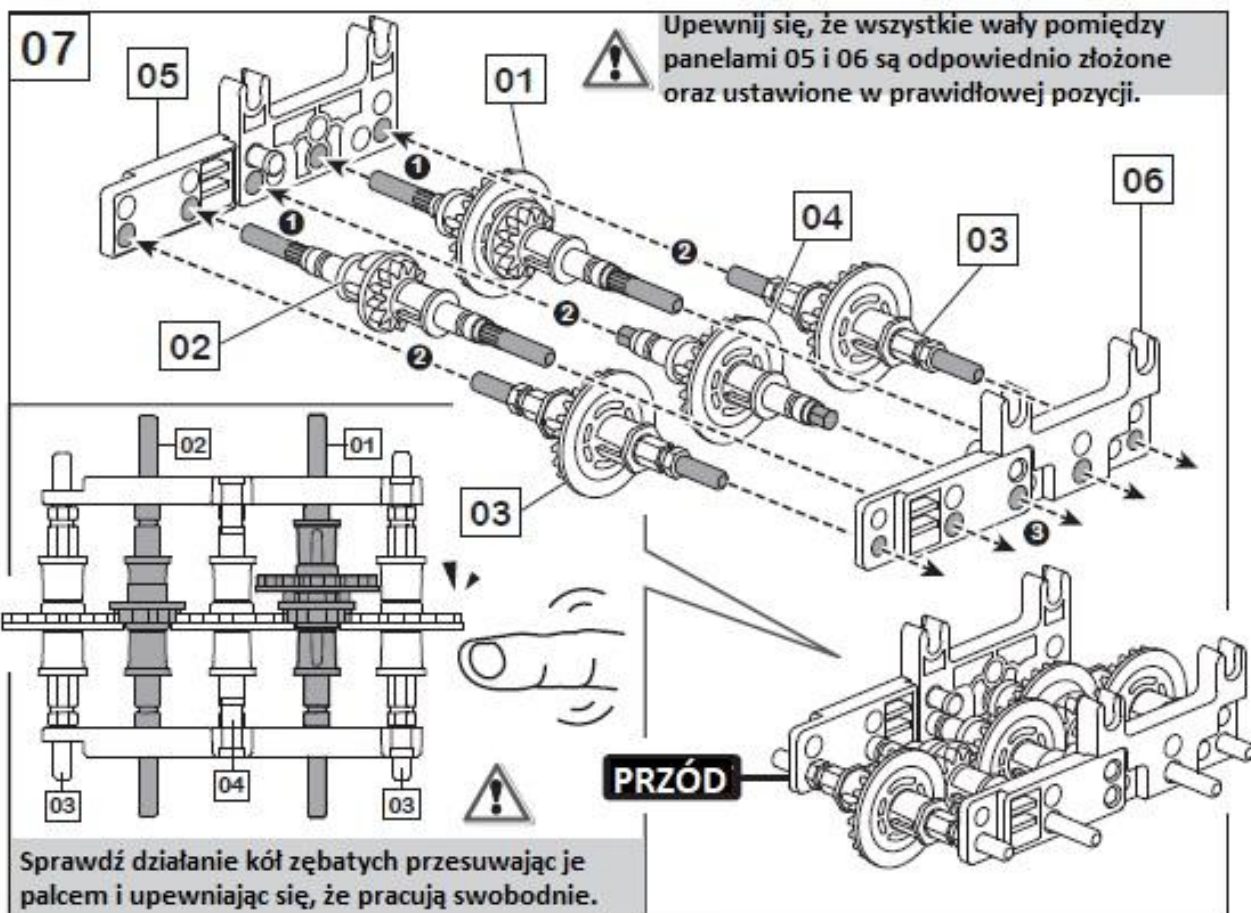


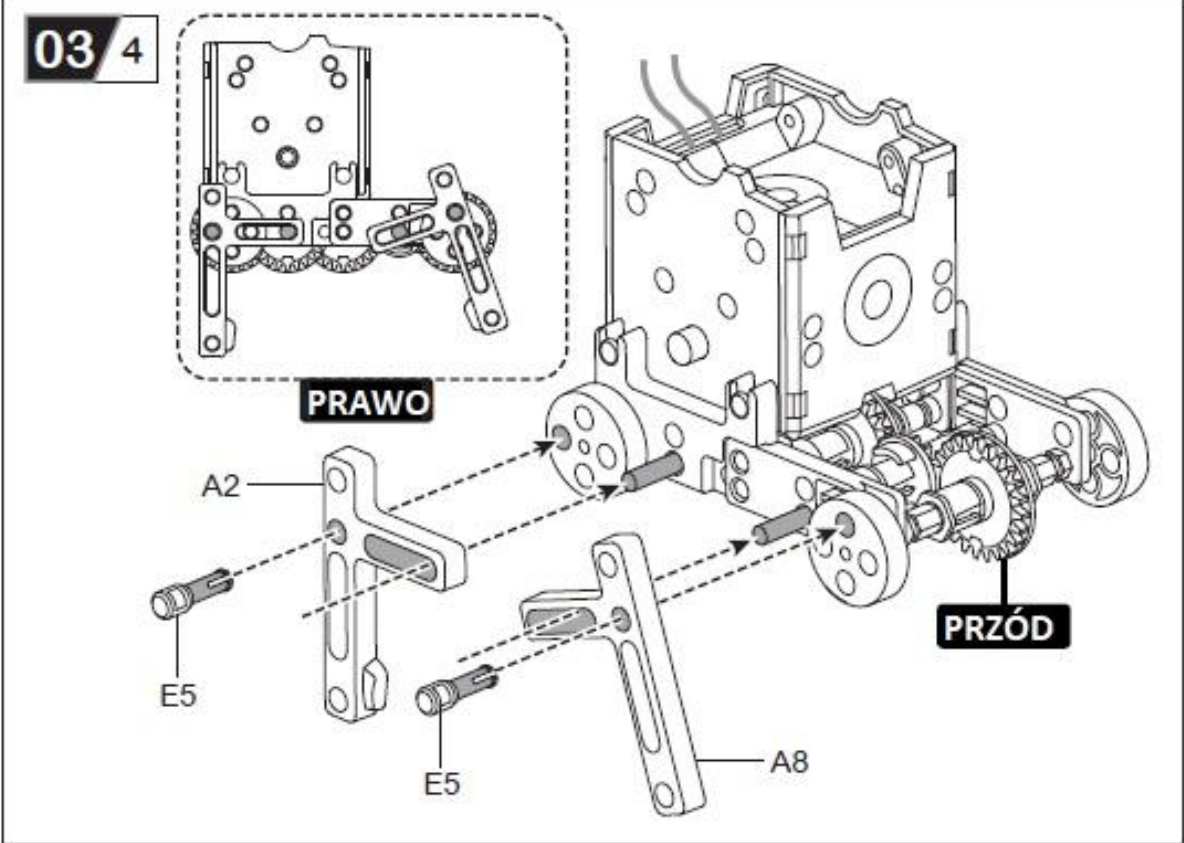
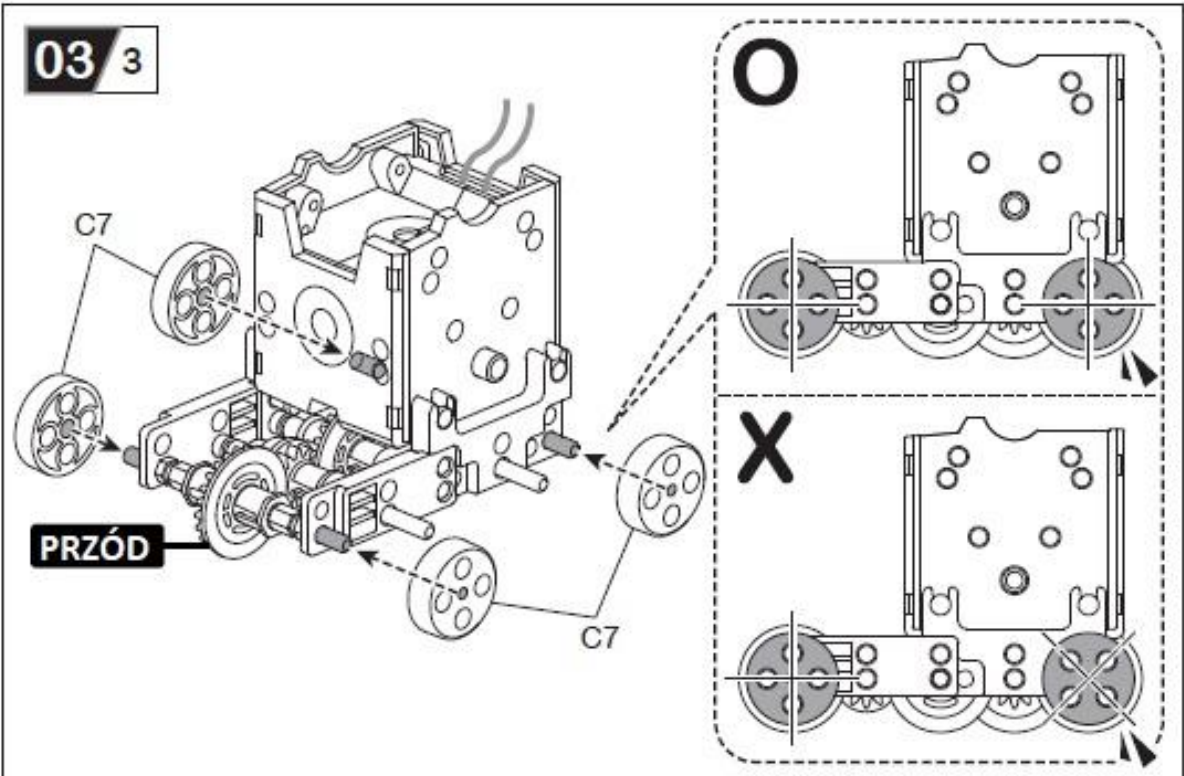
02 / 5

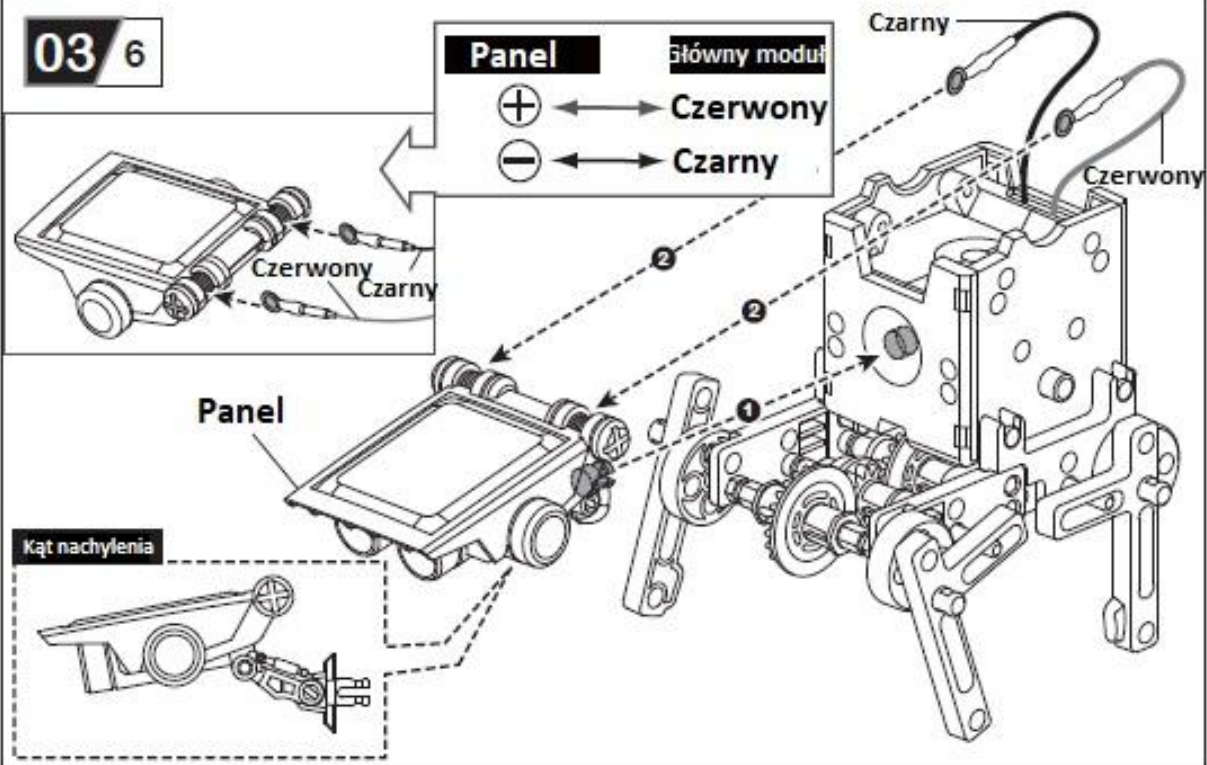
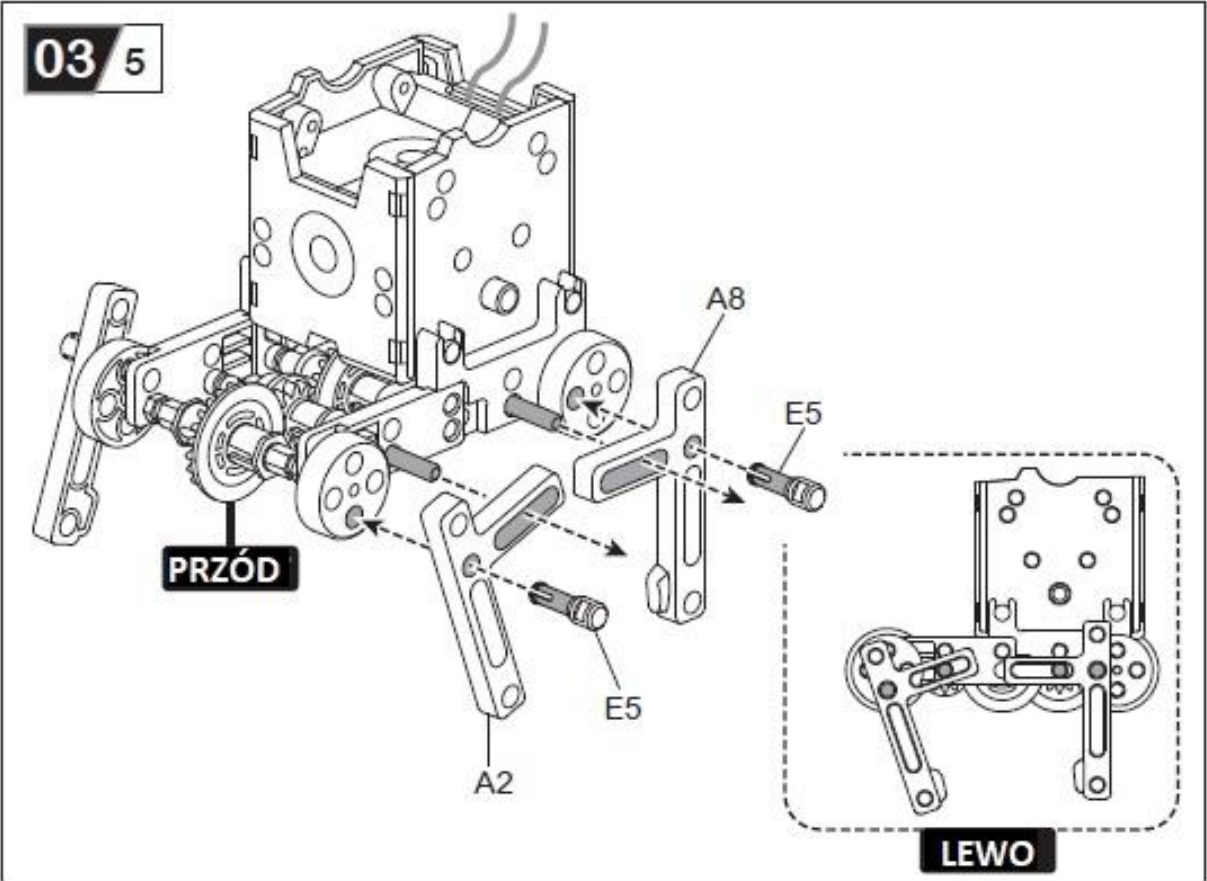


3. Montaż czworonożnego robota

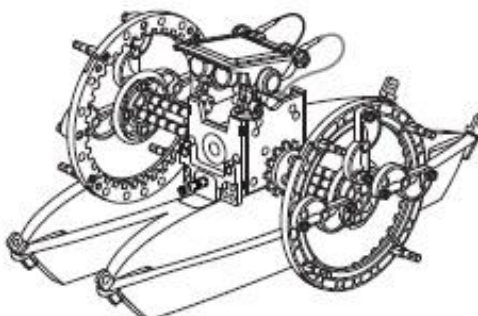
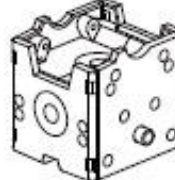


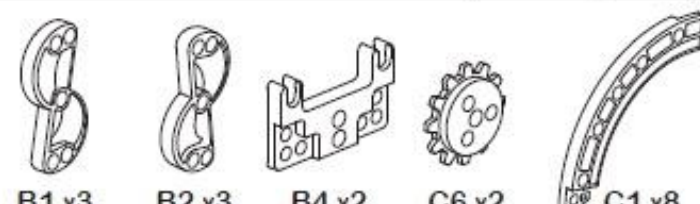
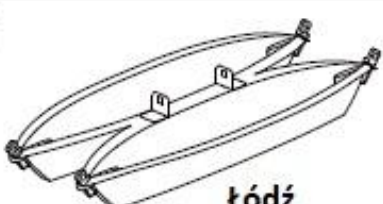
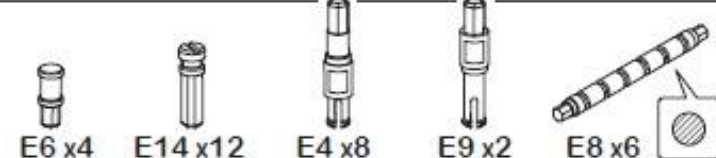
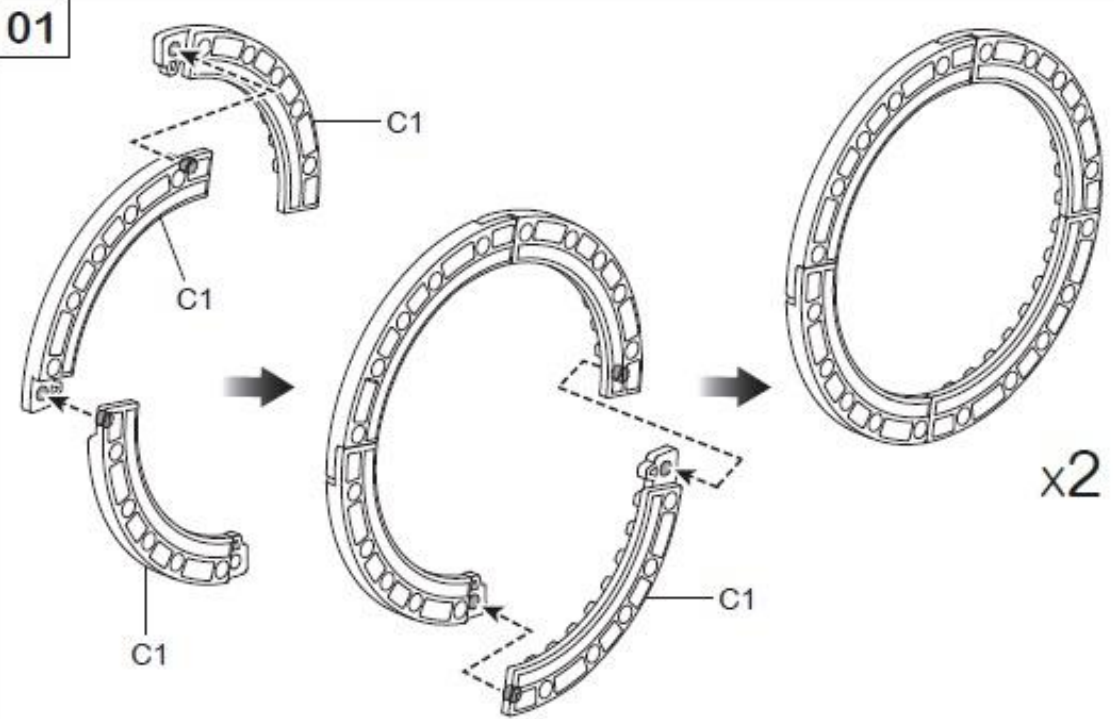
Złożenie czworonożnego robota		Poziom 1
		<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu czworonożnego robota.</p>  <p>Główny moduł Panel A2 x2</p>
 <p>A8 x2</p>		 <p>B3 x2</p>
 <p>B4 x2</p>		 <p>B8 x4</p>
 <p>C2 x2</p>		 <p>C7 x4</p>
 <p>E6 x6</p>		
 <p>E5 x4</p>		 <p>E1 x6</p>
 <p>E7 x4</p>		 <p>E8 x1</p>
 <p>E2 x2</p>		 <p>E3 x2</p>
<p>01</p>  <p>1:1</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p>	
<p>03</p>  <p>1:1 x2</p>	<p>04</p>  <p>1:1</p>	
<p>05</p>  <p>B3 B4 E6</p>	<p>06</p>  <p>E6 B4 B3</p>	



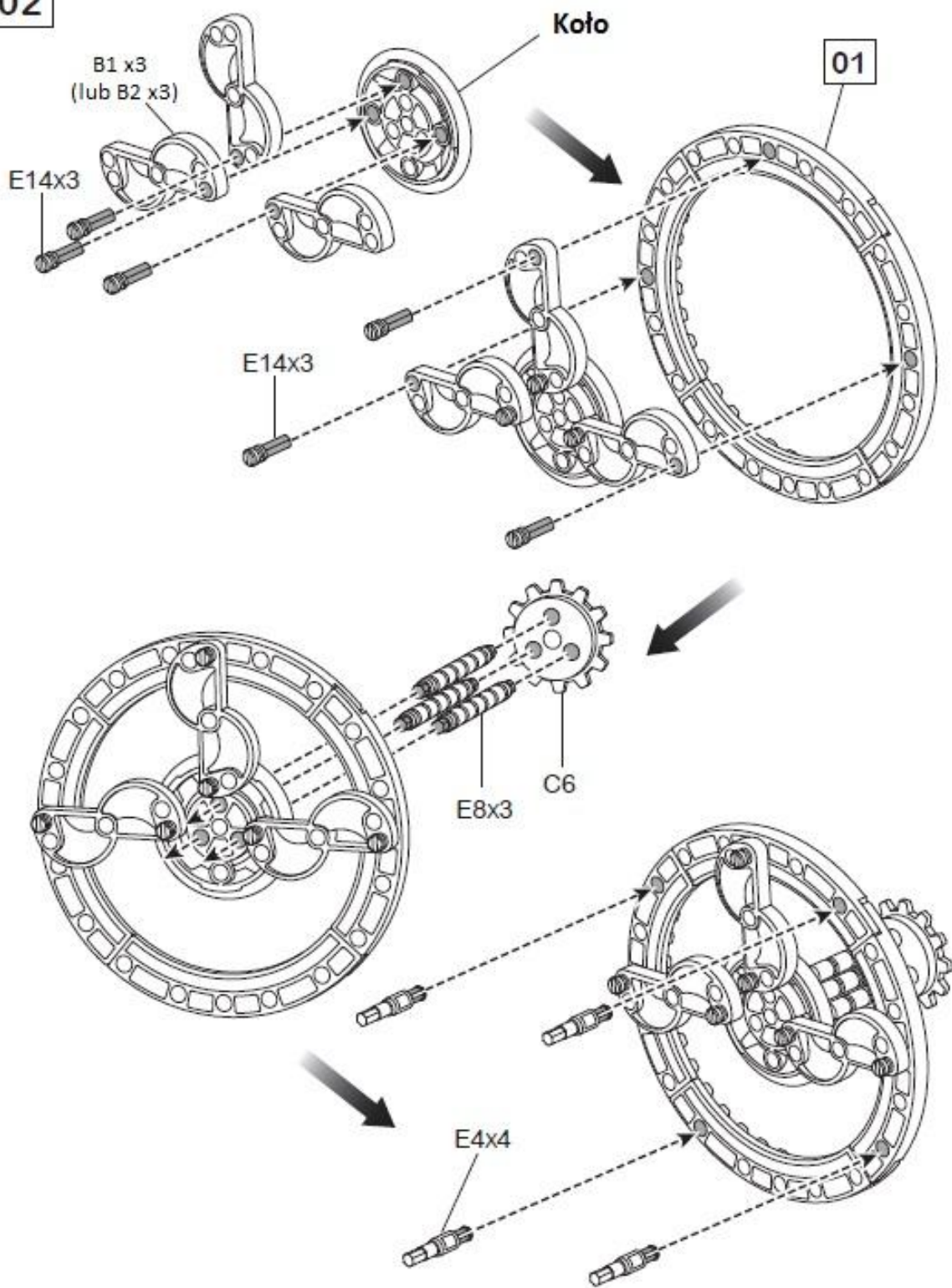




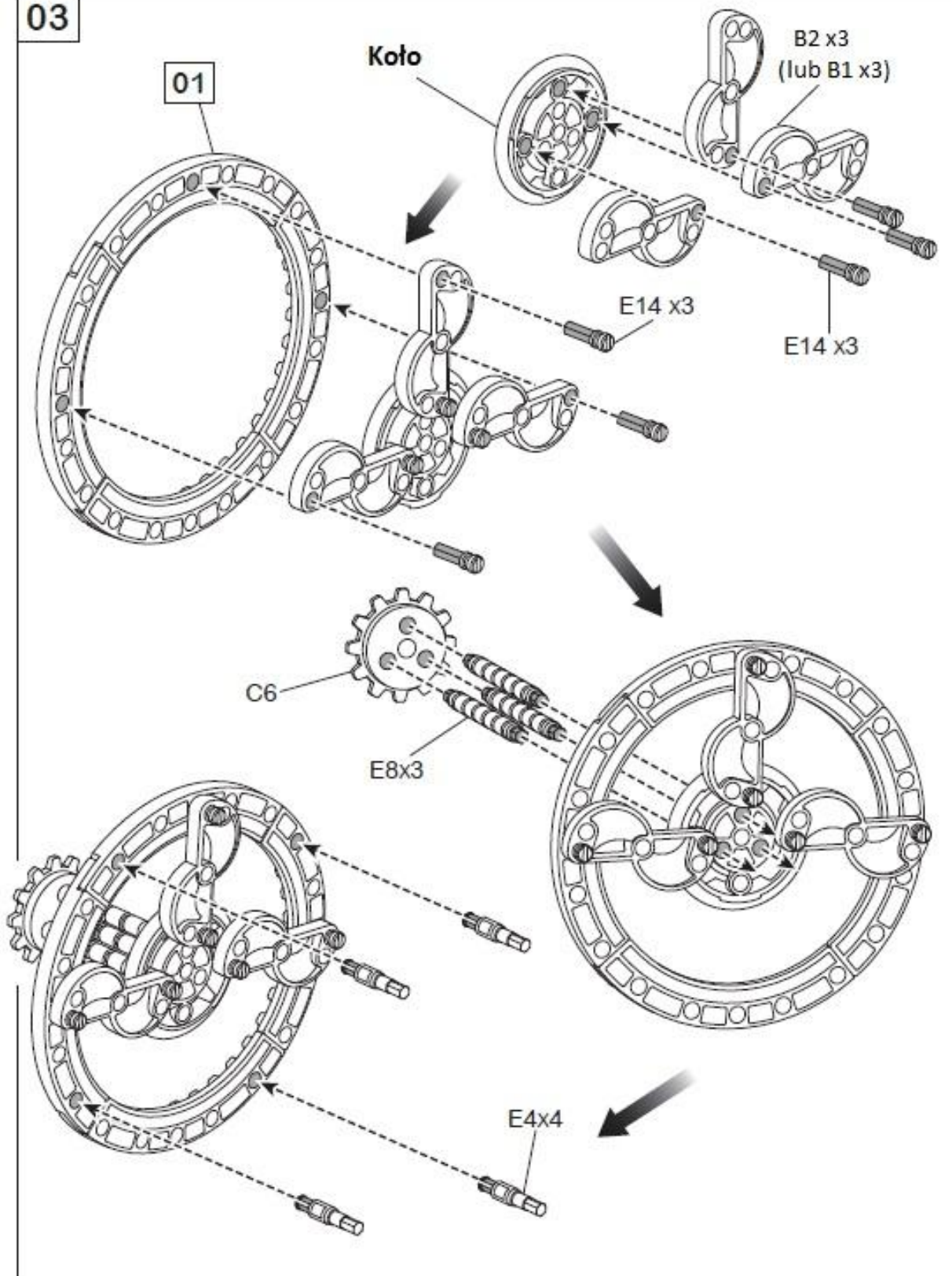
4. Montaż łodzi

Złożenie robota-łodzi		Poziom 1			
	Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu łodzi.				
					
Moduł główny	Panel	Koło 2x			
					
B1 x3	B2 x3	B4 x2	C6 x2	C1 x8	Łódź
					
E6 x4	E14 x12	E4 x8	E9 x2	E8 x6	
01					

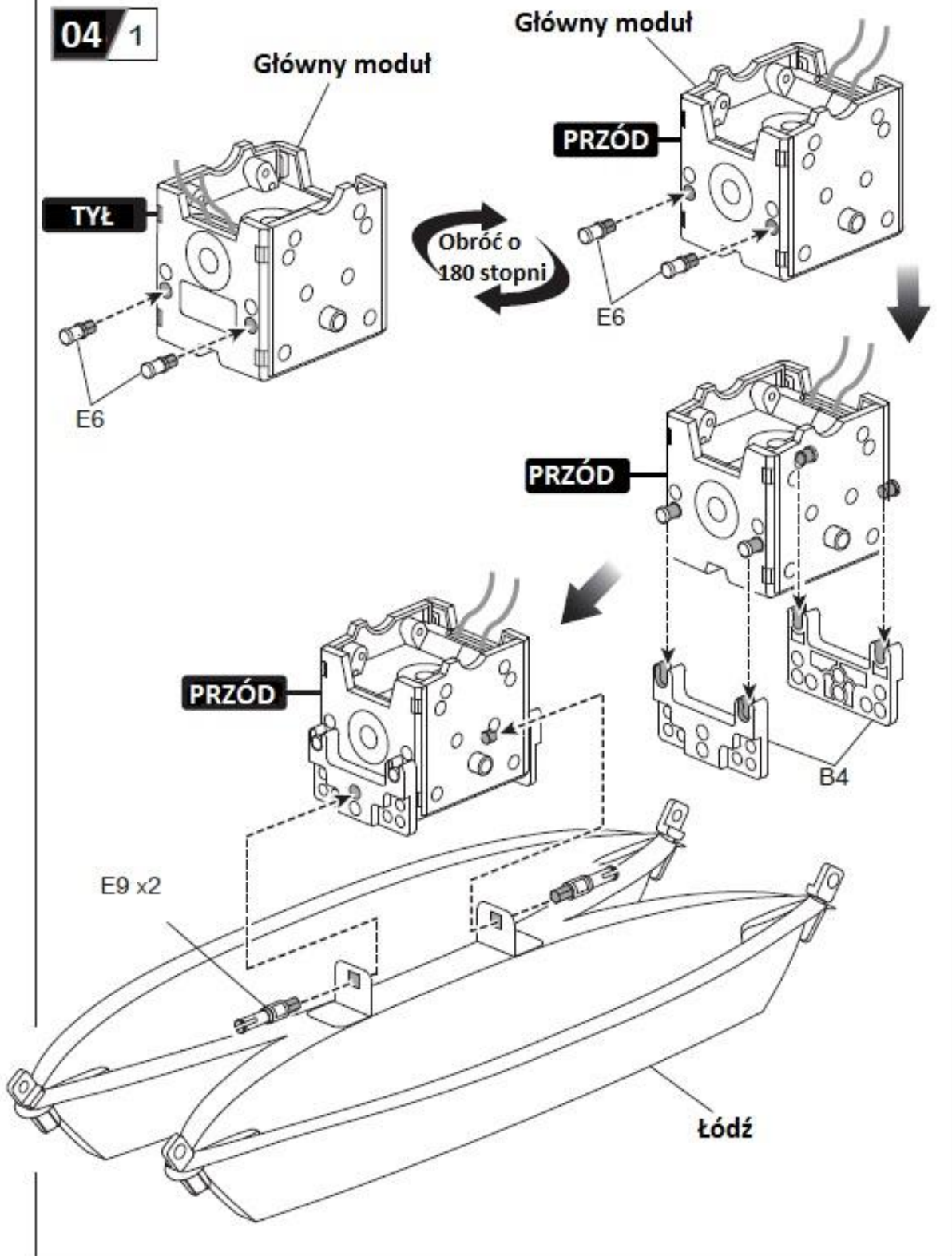
02



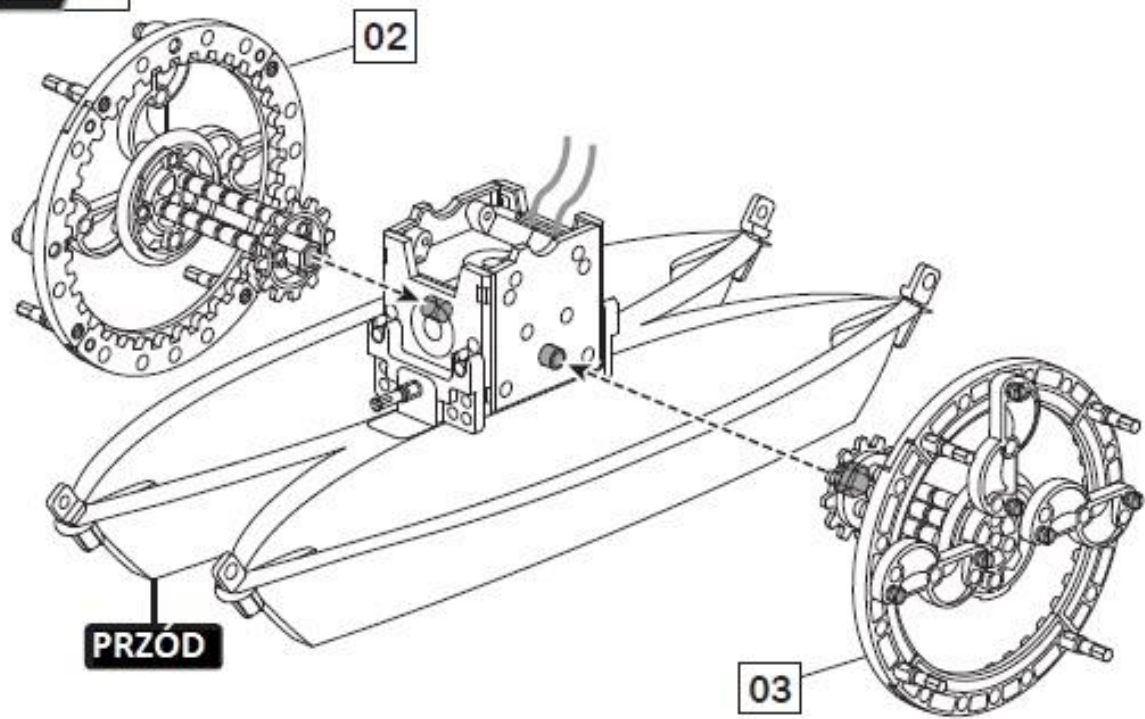
03



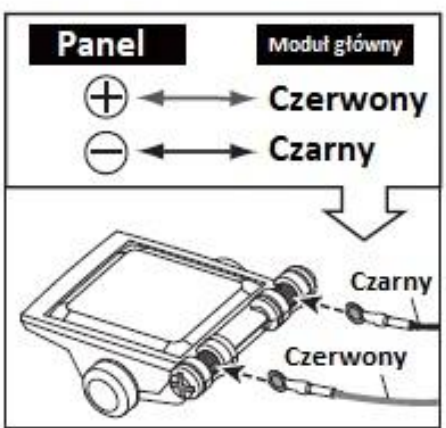
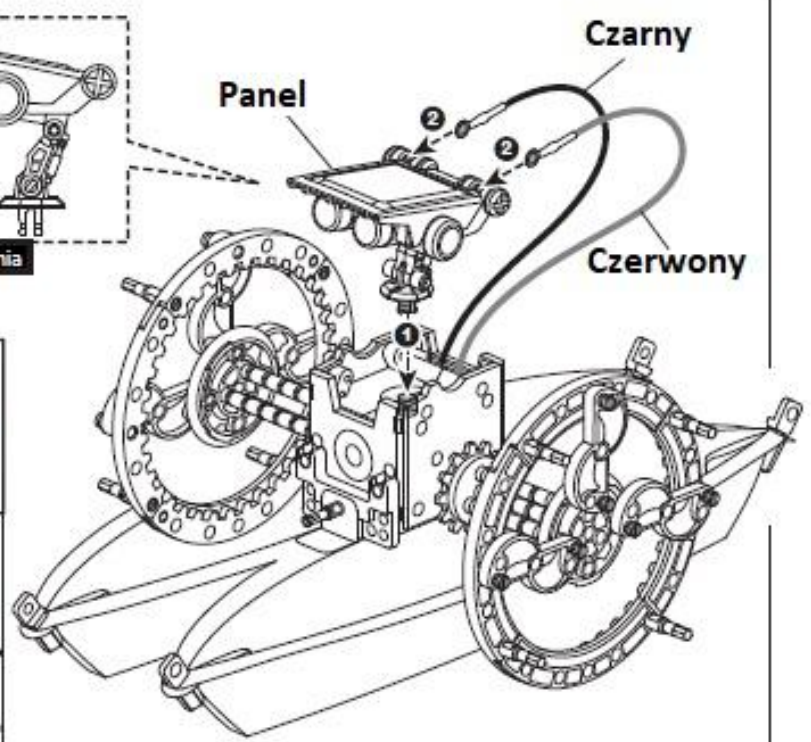
04 1



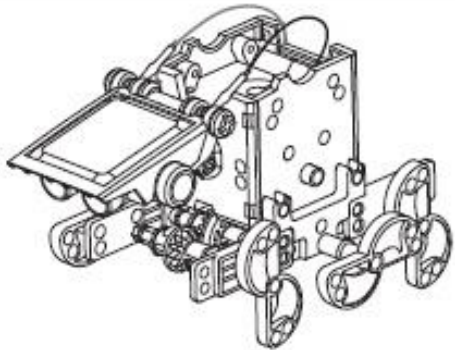
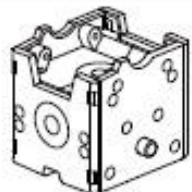




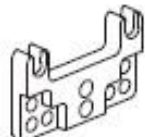








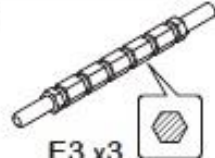
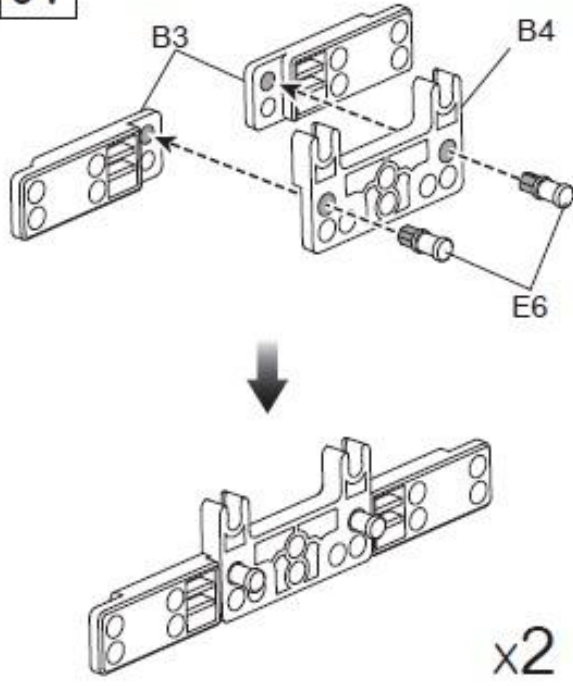
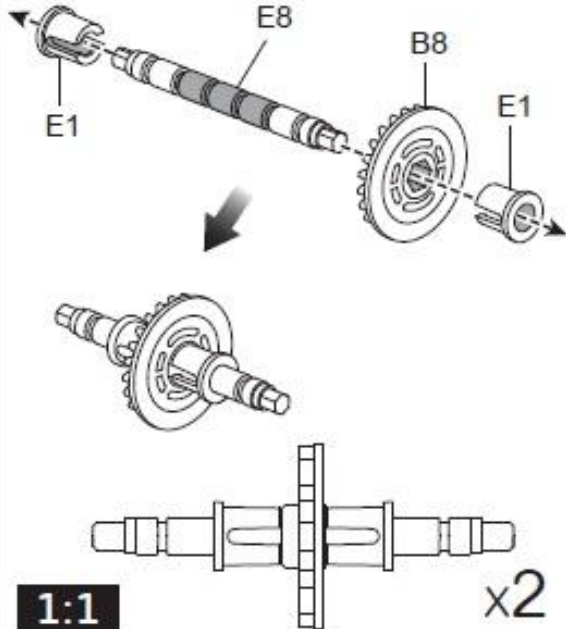
04 / 2

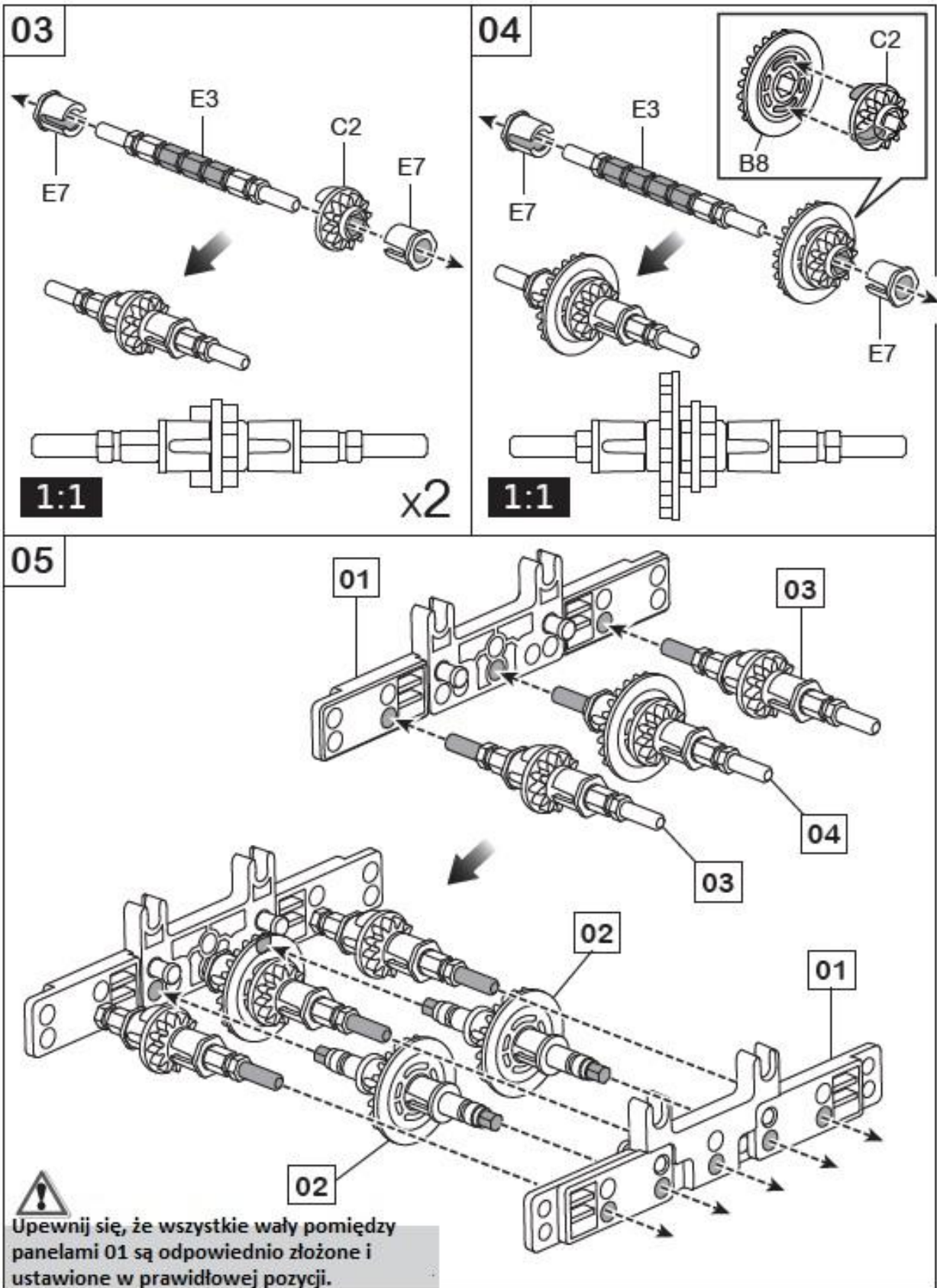


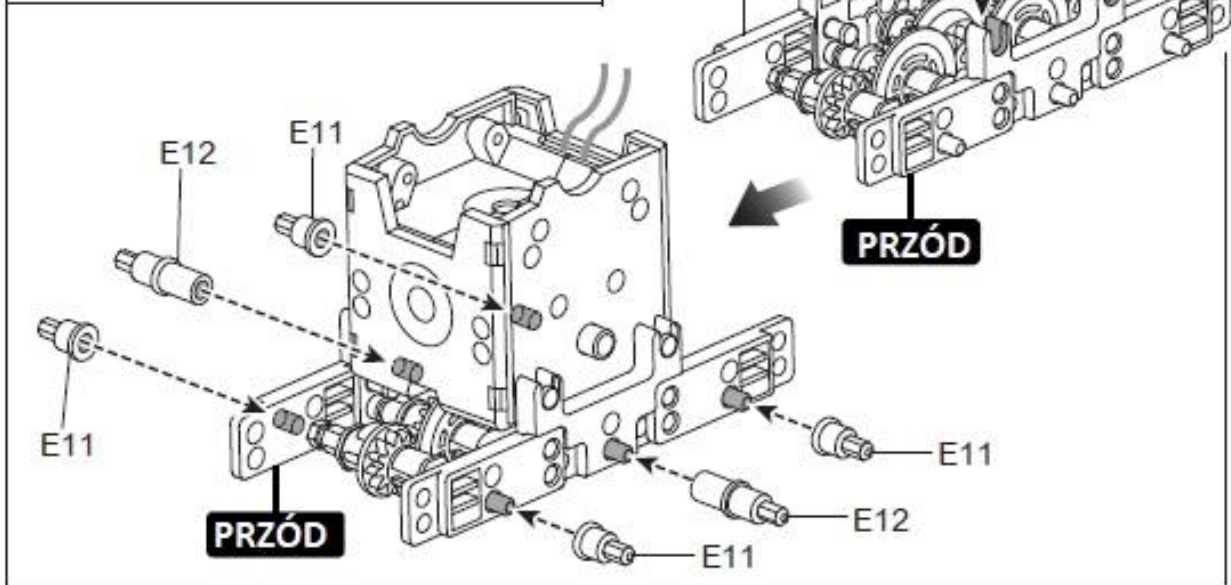
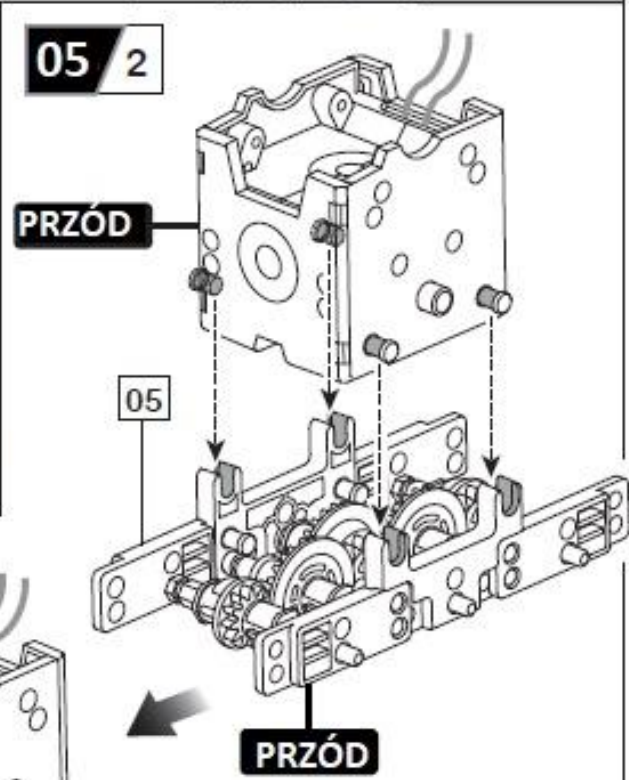
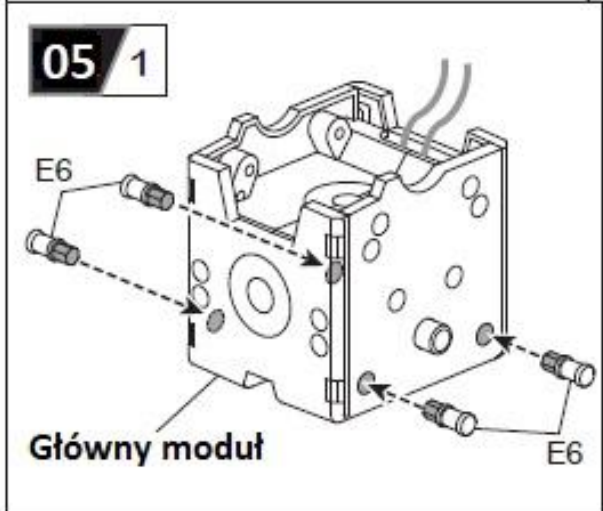
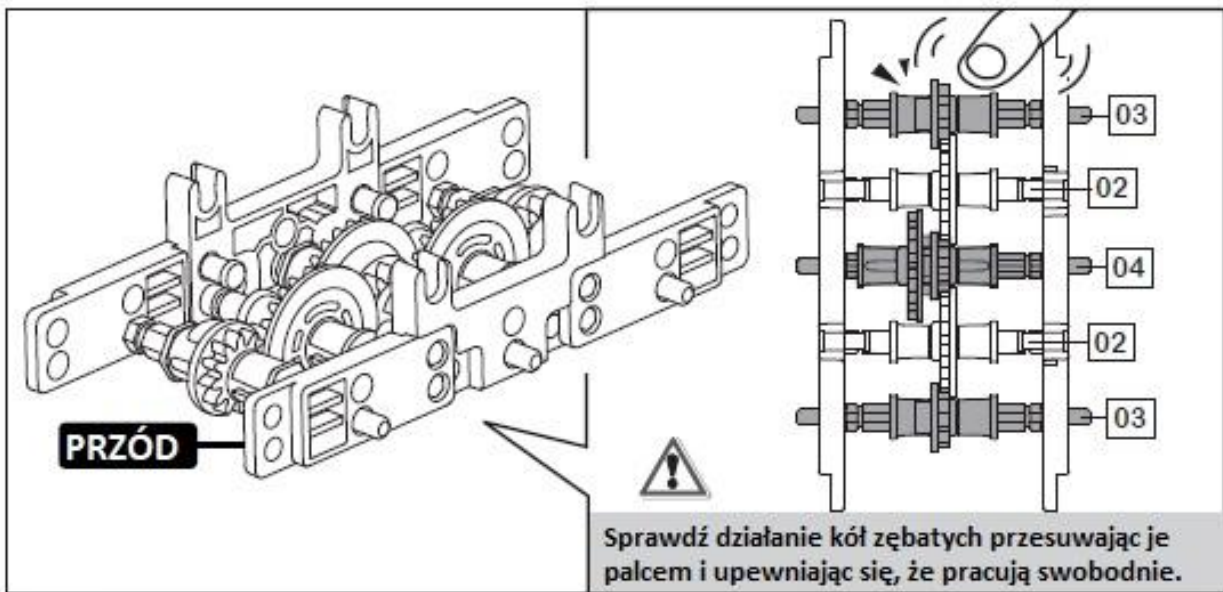
04 / 3



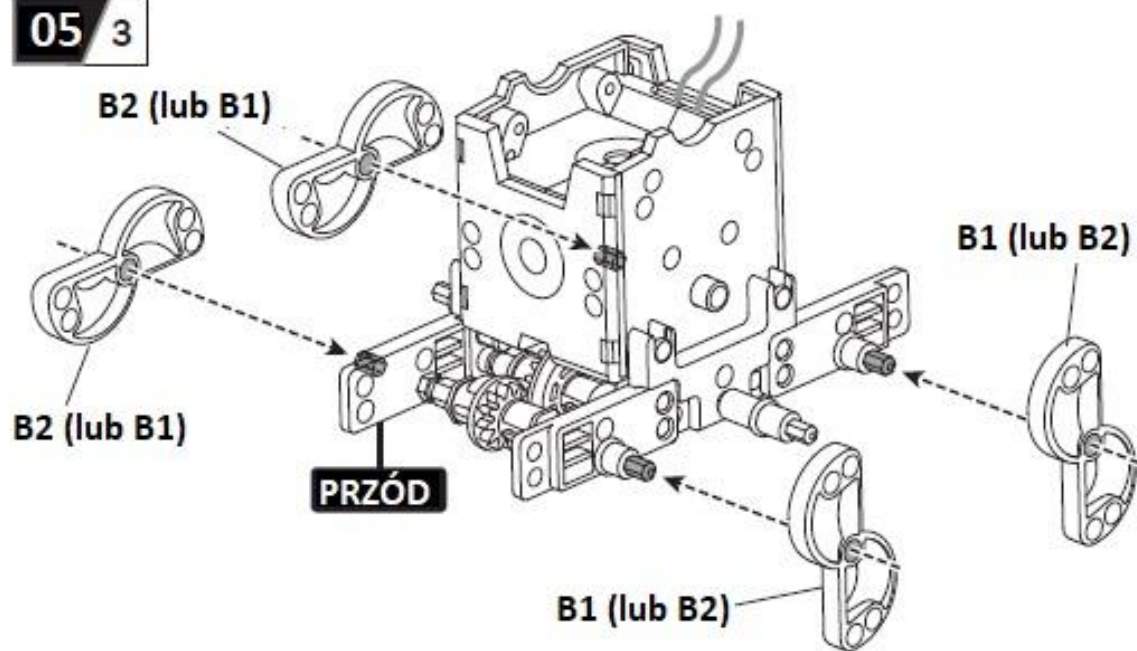
5. Montaż chrząszcza

Złożenie robota-chrząszcza		Poziom 1					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu chrząszcza.</p>						
	 <p>Moduł główny</p>	 <p>Panel</p>	 <p>B1 x3</p>				
 <p>B2 x3</p>	 <p>B3 x4</p>	 <p>B4 x2</p>	 <p>B8 x3</p>	 <p>C2 x3</p>	 <p>E6 x8</p>	 <p>E11 x4</p>	 <p>E12 x2</p>
 <p>E7 x6</p>	 <p>E1 x4</p>	 <p>E8 x2</p>	 <p>E3 x3</p>				
<p>01</p>  <p>x2</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p> <p>x2</p>						

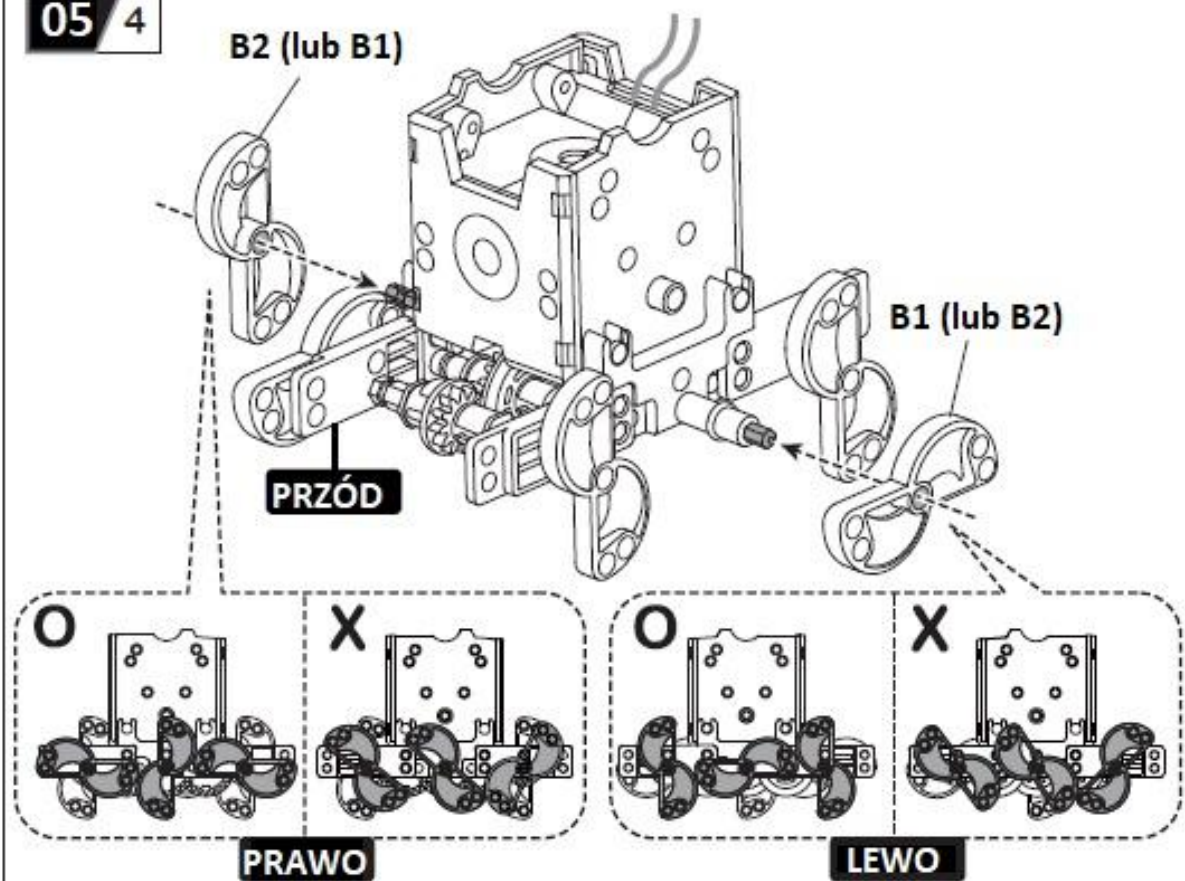




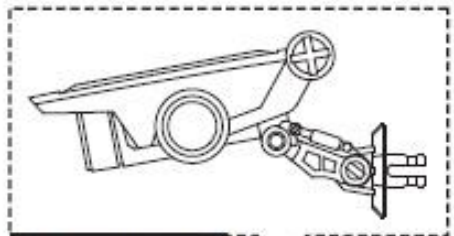
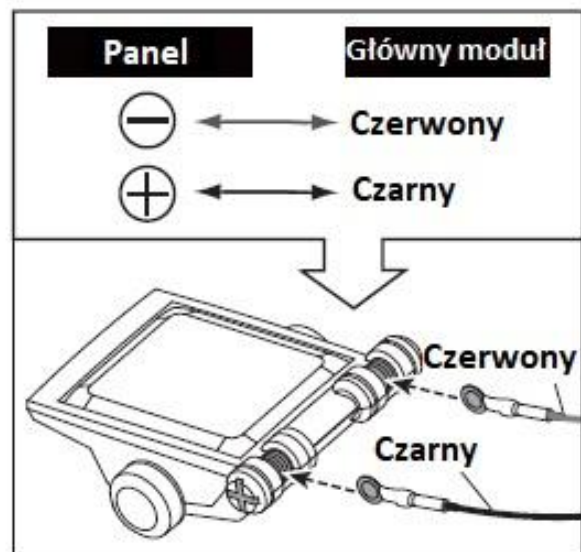
05 / 3



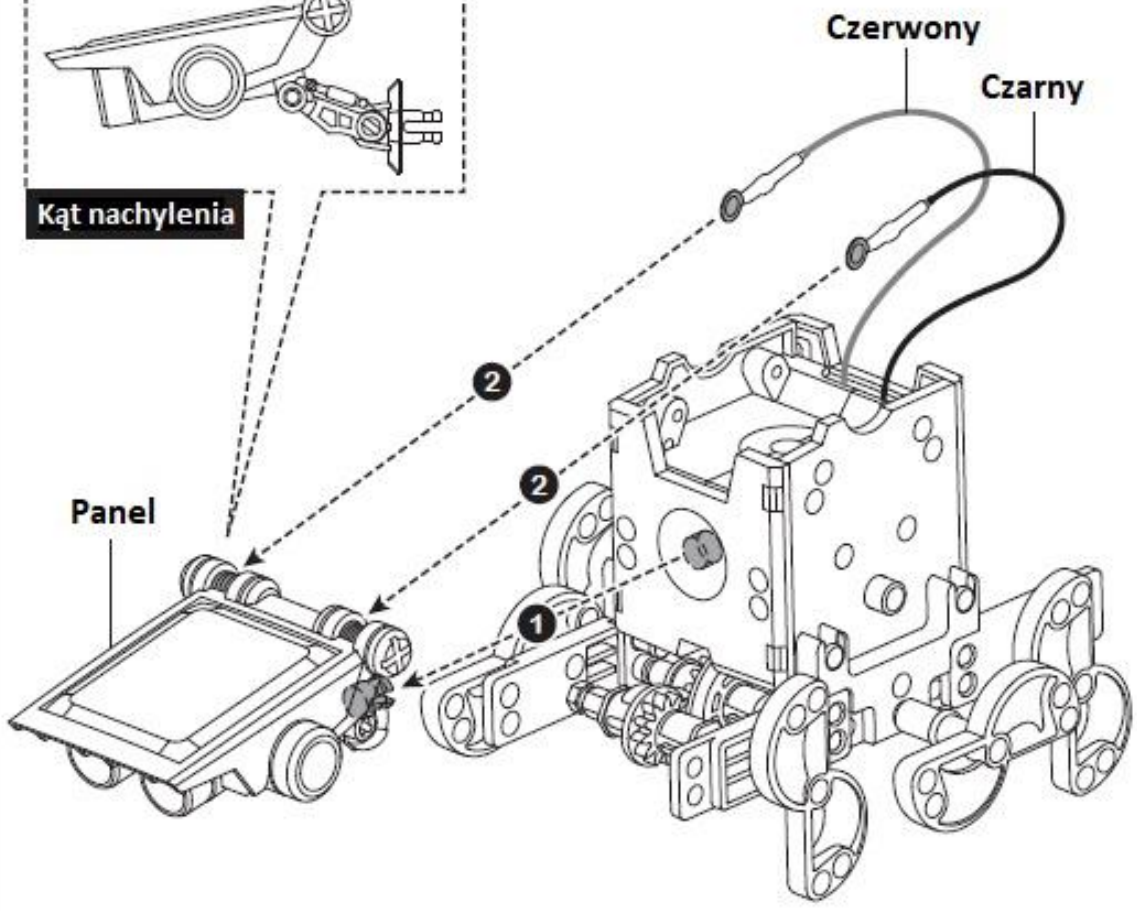
05 / 4



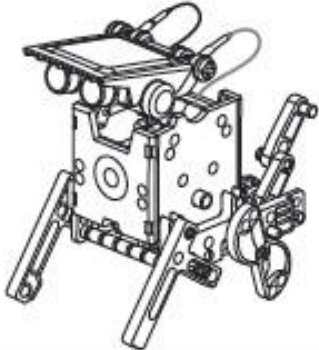
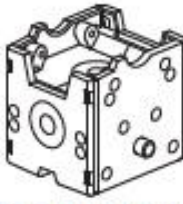

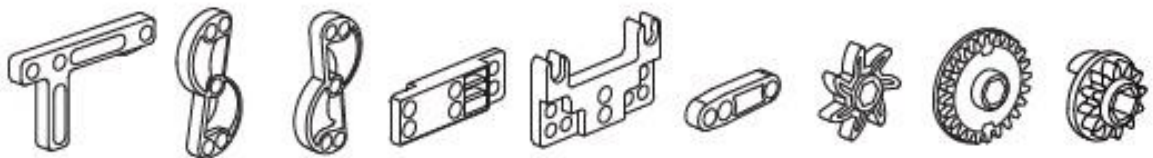

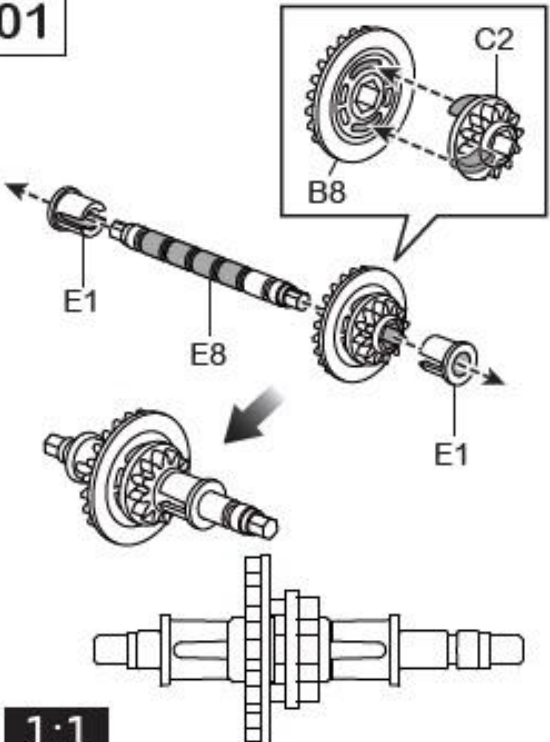
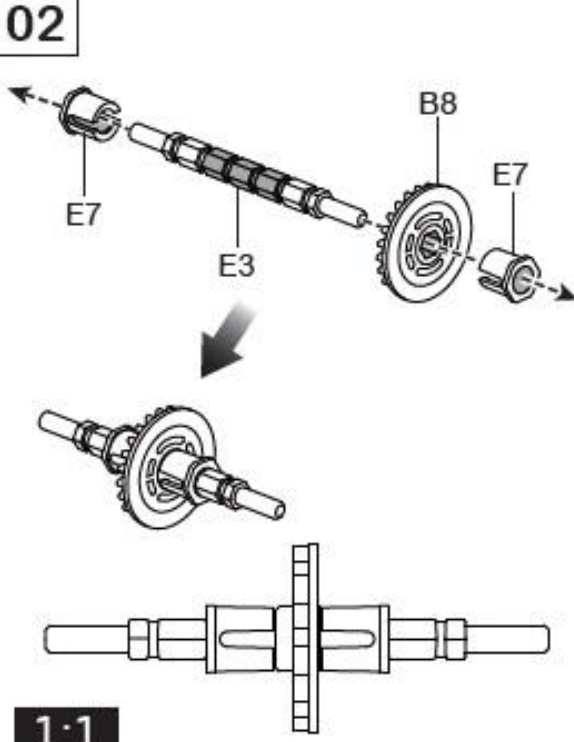
05 5

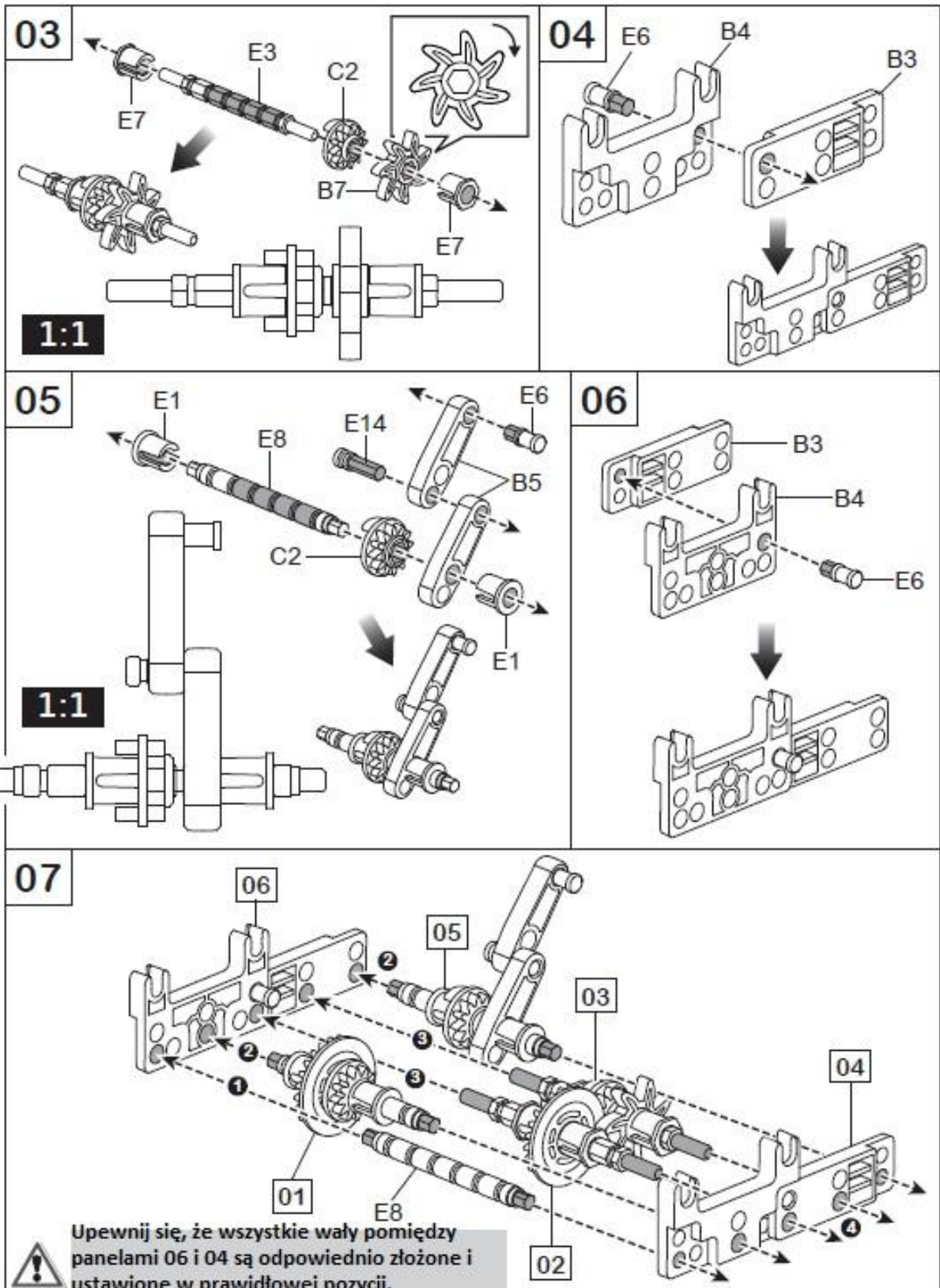


Kąt nachylenia

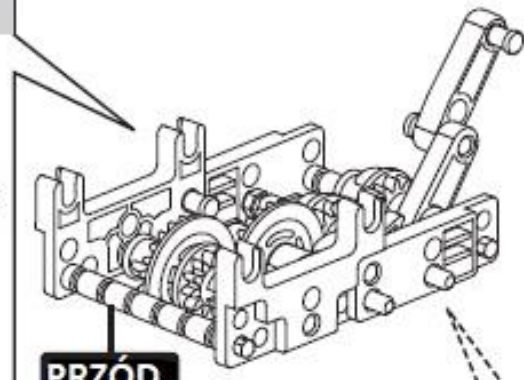
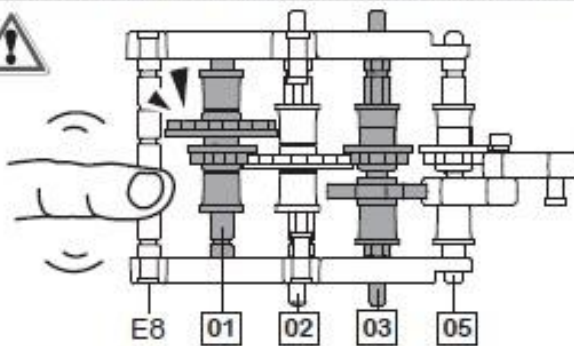


6. Montaż psa

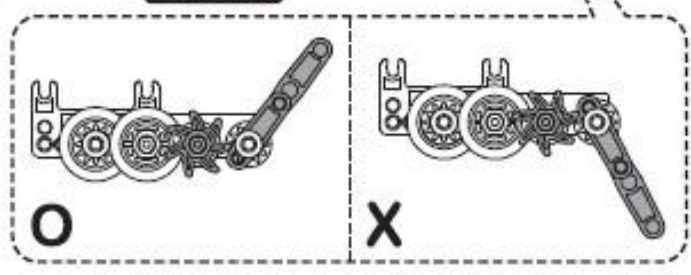
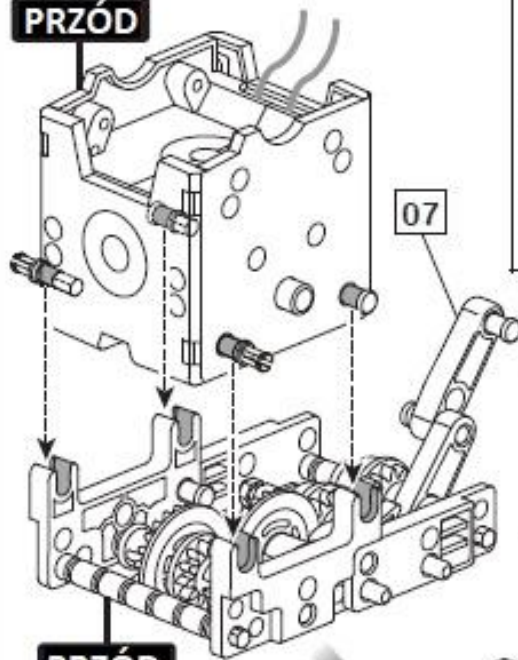
Złożenie robota-psa		Poziom 1
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu psa.</p>	
	 <p>Moduł główny</p>	 <p>Panel</p>
 <p>A8 x1 B1 x1 B2 x1 B3 x2 B4 x2 B5 x2 B7 x1 B8 x2 C2 x3</p>		
 <p>E6 x5 E14 x3 E10 x2 E11 x2 E7 x4 E1 x4 E8 x3 E3 x2</p>		
<p>01</p>  <p>1:1</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p>	



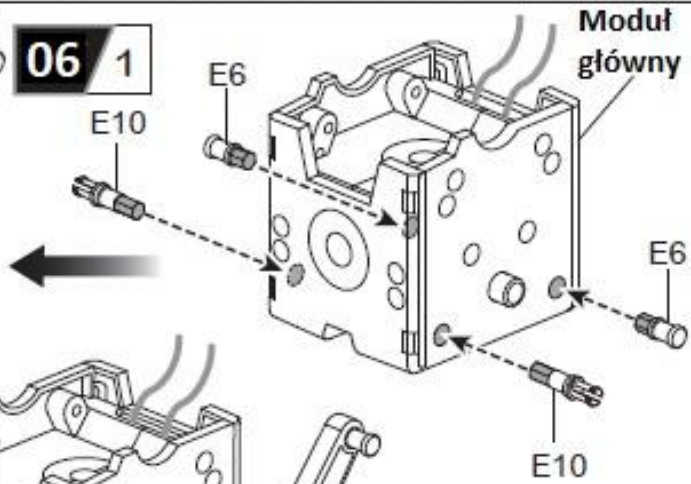
Sprawdź działanie kół zębatych przesuając je palcem i upewniając się, że pracują swobodnie.



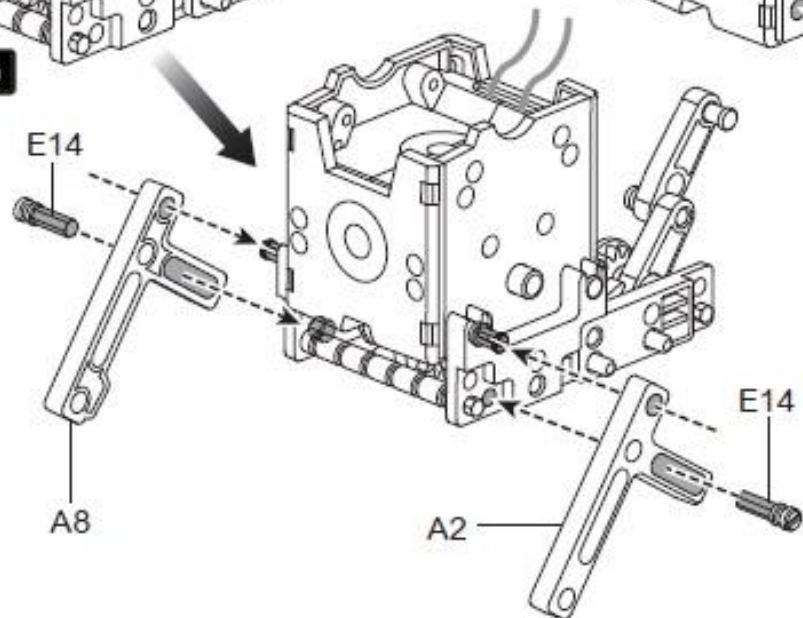
PRZÓD



06 1

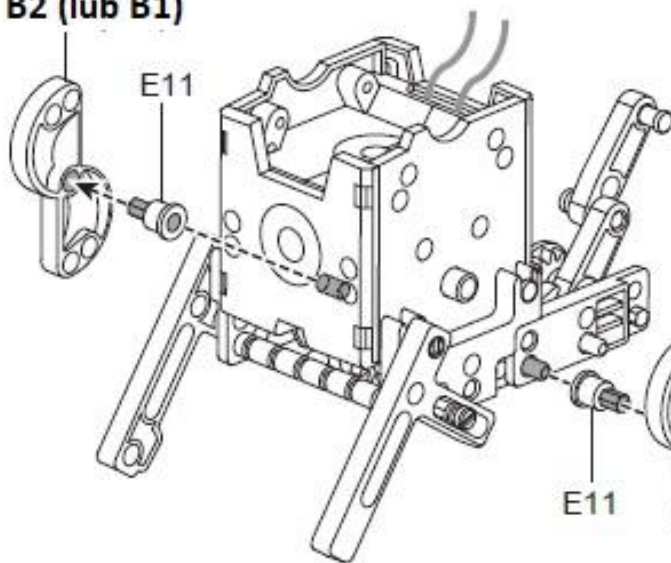


PRZÓD

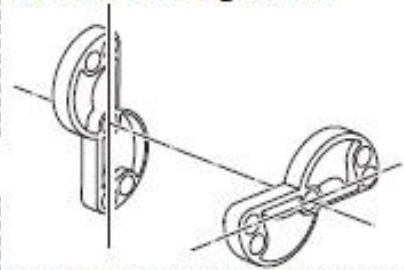


06 / 2

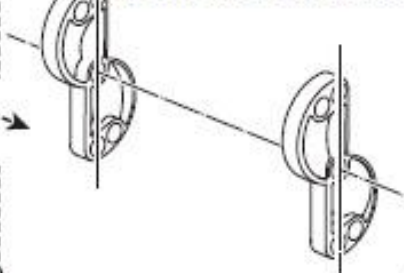
B2 (lub B1)



Ruch nr 1: potrząsanie i machanie ogonem



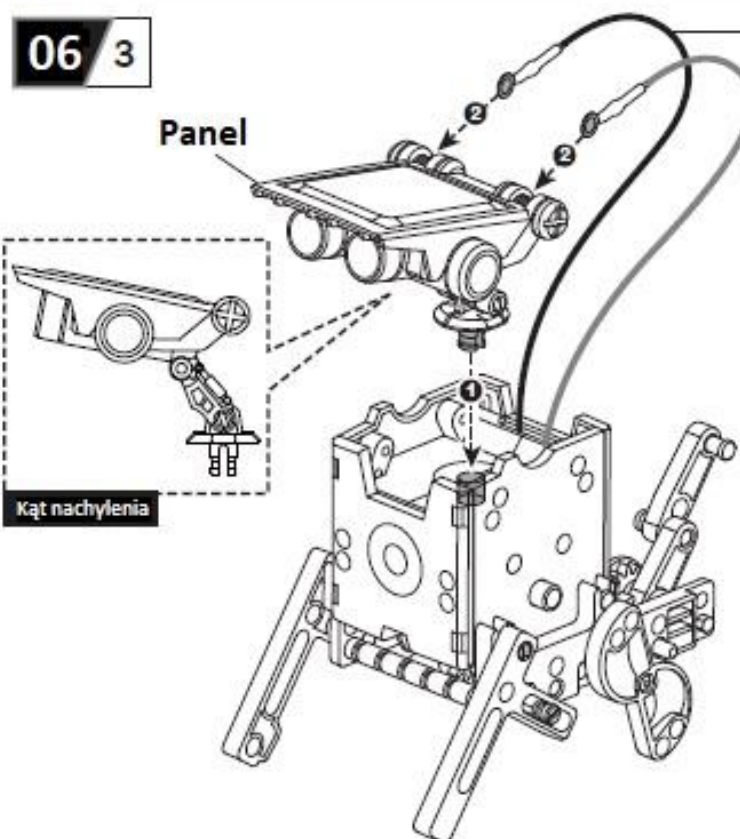
Ruch 2: skakanie i machanie ogonem



B1 (lub B2)

06 / 3

Panel



Czarny

Czerwony

Panel

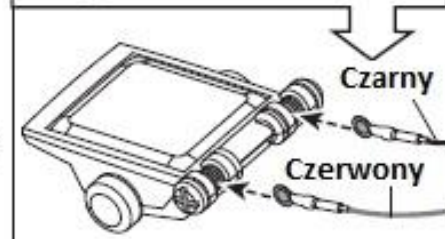
Moduł główny








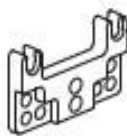










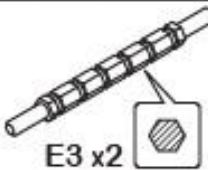
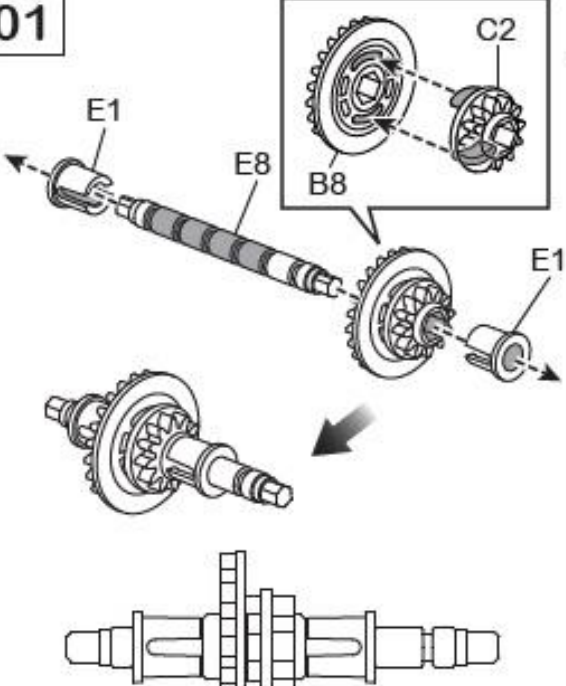
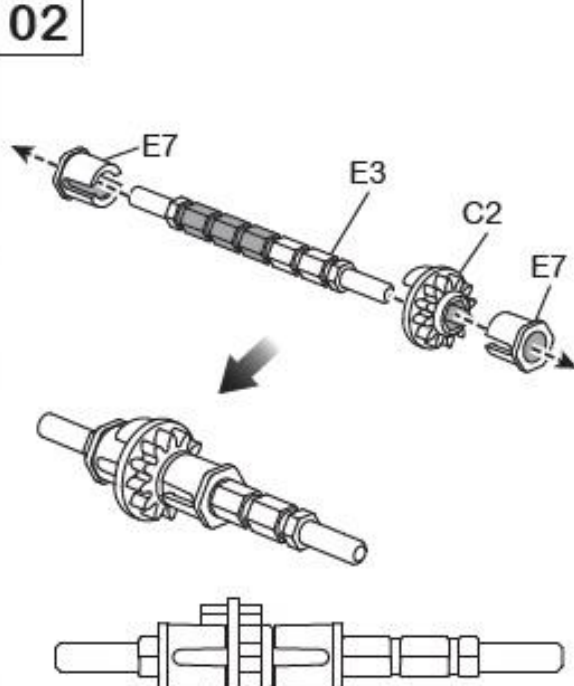
Czerwony

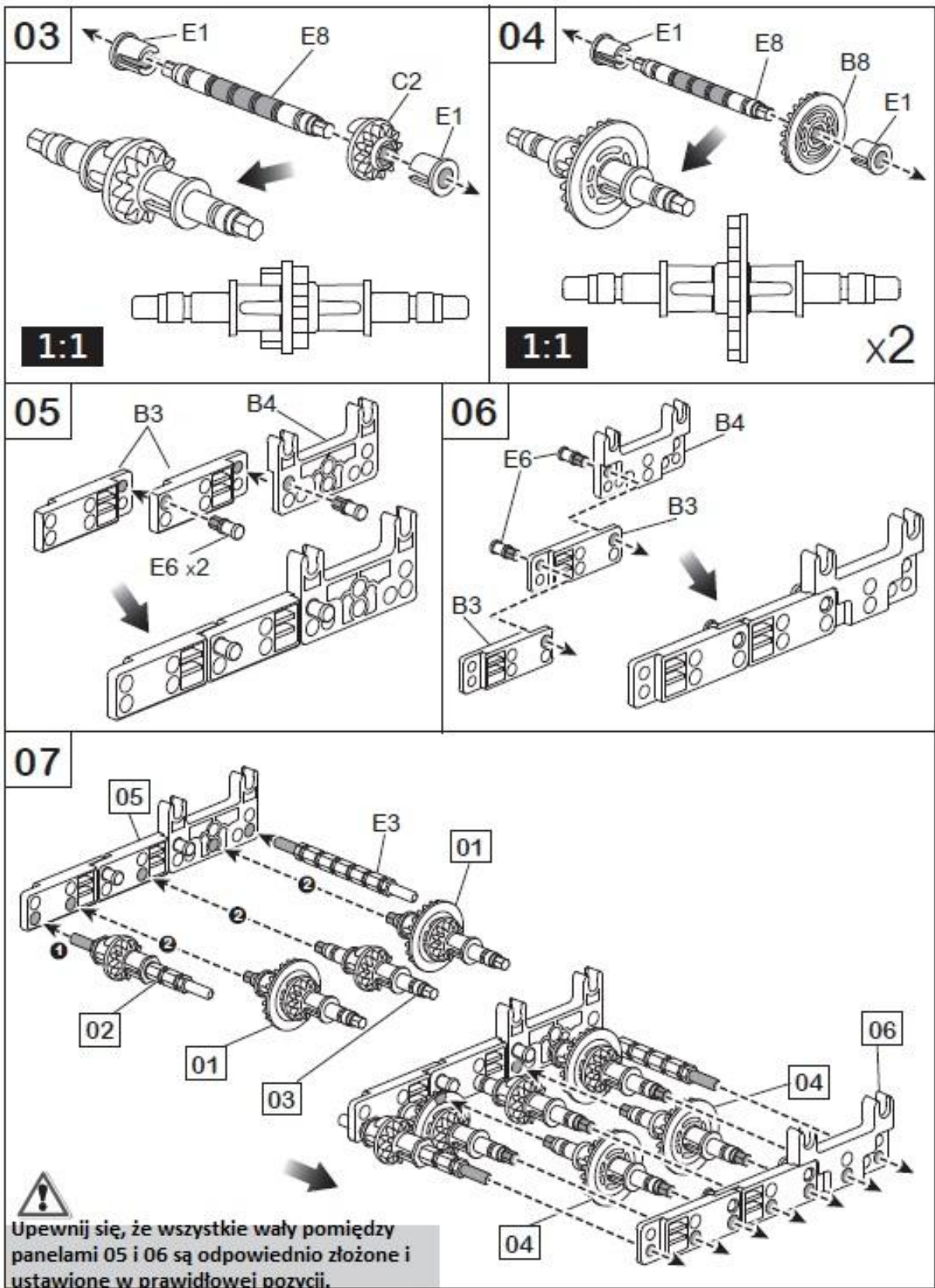


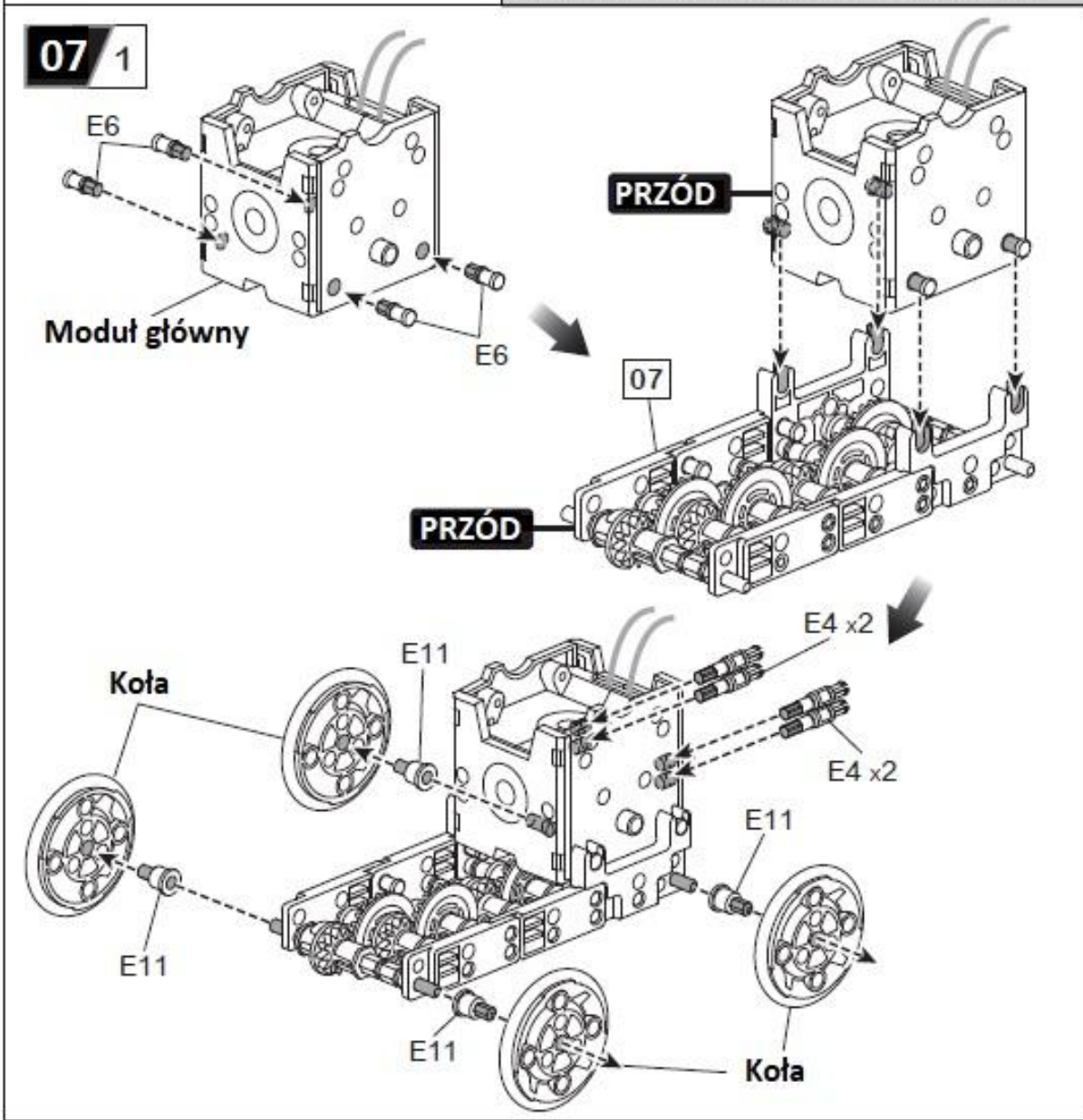
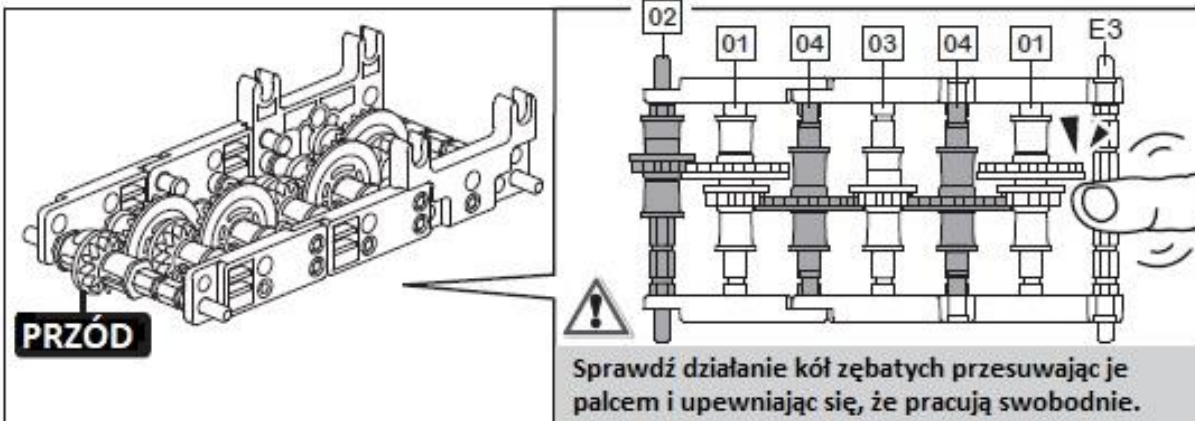
Czarny



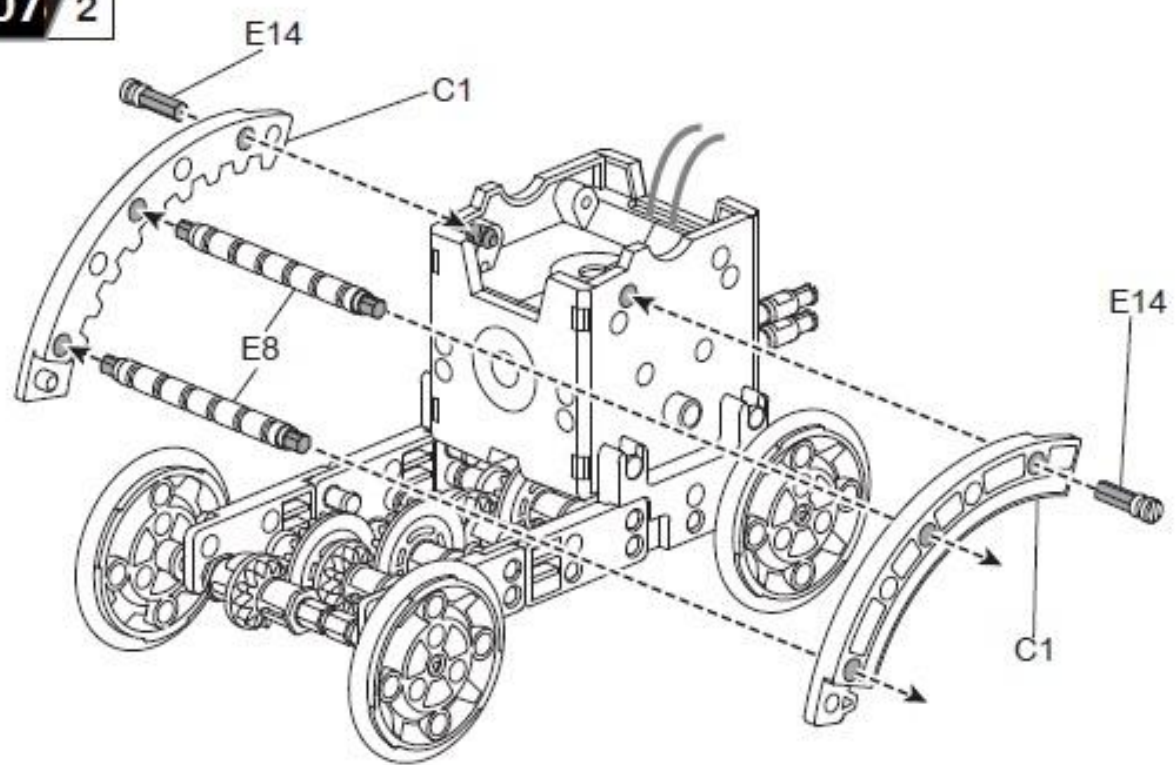
7. Montaż auta

Złożenie robota-auta		Poziom 2					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu auta.</p>						
	 <p>Moduł główny</p>	 <p>Panel</p>	 <p>Koło x4</p>				
 B3 x4	 B4 x2	 B8 x4	 C1 x2	 C2 x4	 E6 x8	 E14 x2	 E4 x4
 E11 x4	 E7 x2	 E1 x10	 E8 x7	 E3 x2			
<p>01</p>  <p>1:1 x2</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p>						

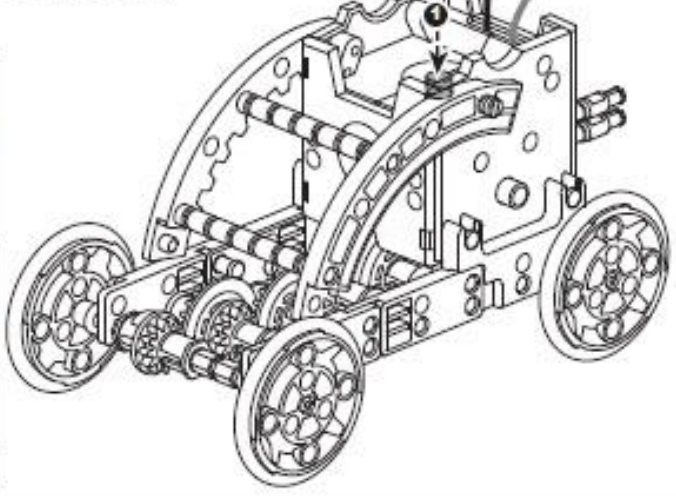
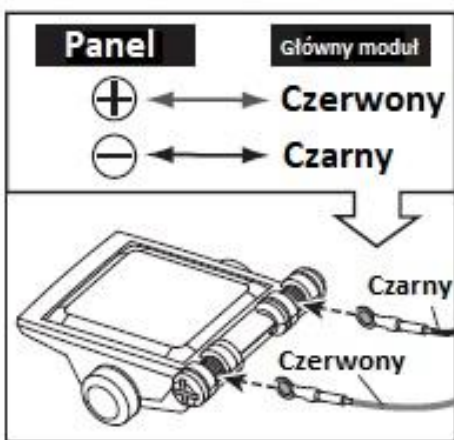
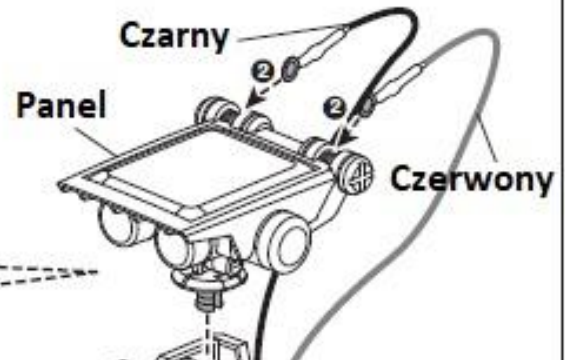




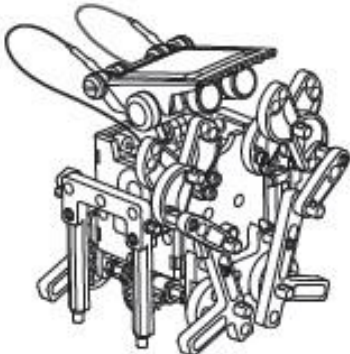
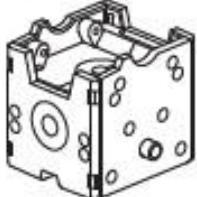





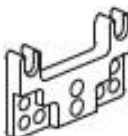












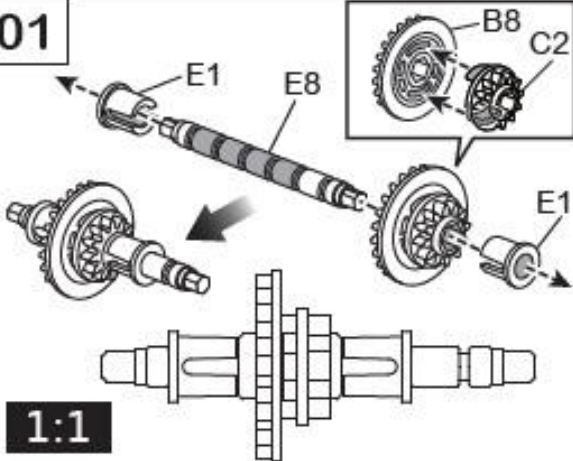
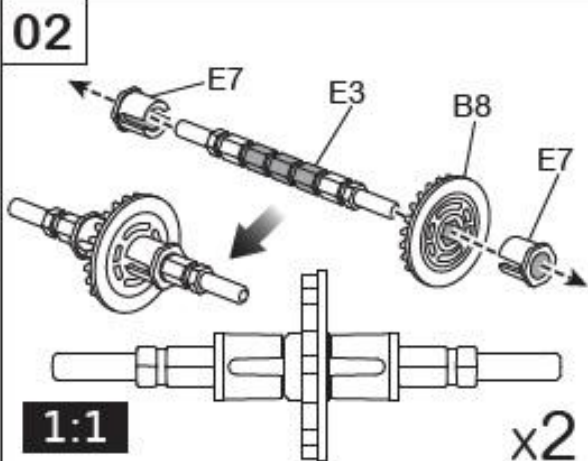
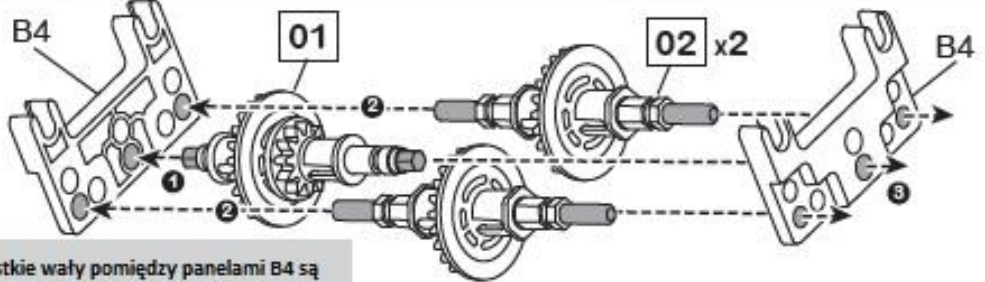
07 / 2



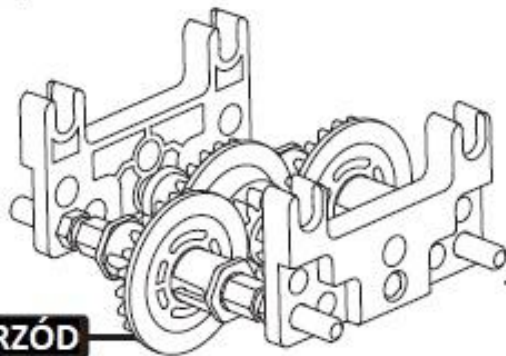
07 / 3



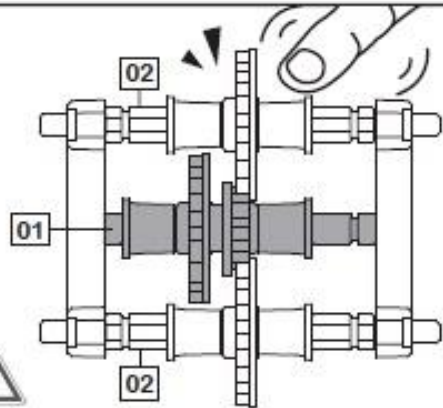
8. Montaż kraba

Złożenie robota-kraba		Poziom 2					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu kraba.</p>						
	 <p>Moduł główny</p>	 <p>Panel</p>	 <p>A2 x2</p>				
 <p>A8 x2</p>	 <p>B1 x2</p>	 <p>B2 x2</p>	 <p>B4 x2</p>	 <p>B5 x2</p>	 <p>B8 x3</p>	 <p>B9 x2</p>	 <p>C2 x1</p>
 <p>C7 x4</p>	 <p>E14 x4</p>	 <p>E5 x8</p>	 <p>E4 x10</p>	 <p>E7 x4</p>	 <p>E1 x2</p>	 <p>E8 x1</p>	 <p>E3 x2</p>
<p>01</p>  <p>1:1</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p> <p>x2</p>						
<p>03</p>  <p>Upewnij się, że wszystkie wały pomiędzy panelami B4 są odpowiednio złożone i ustawione w prawidłowej pozycji.</p>							

04

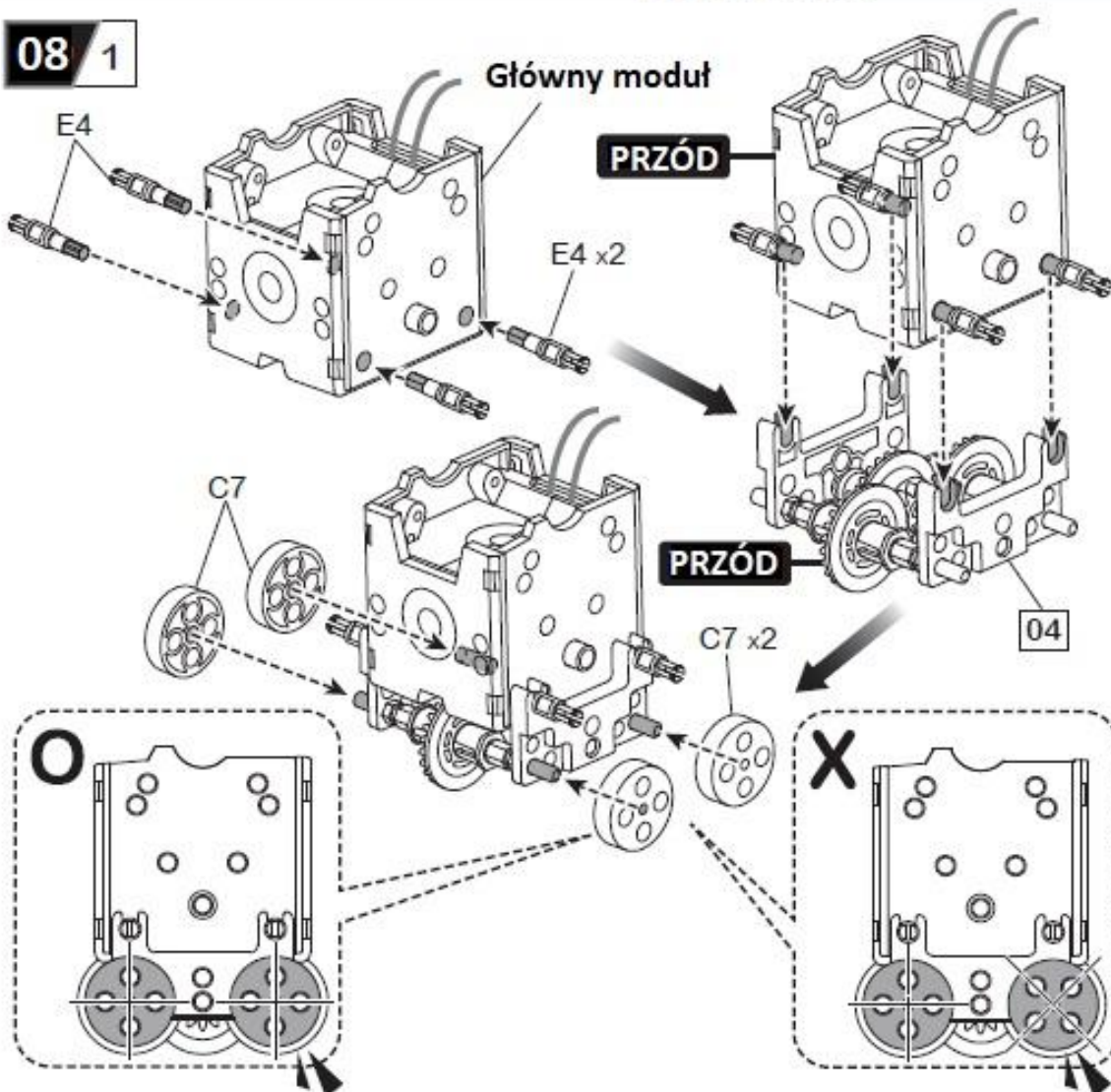


PRZÓD

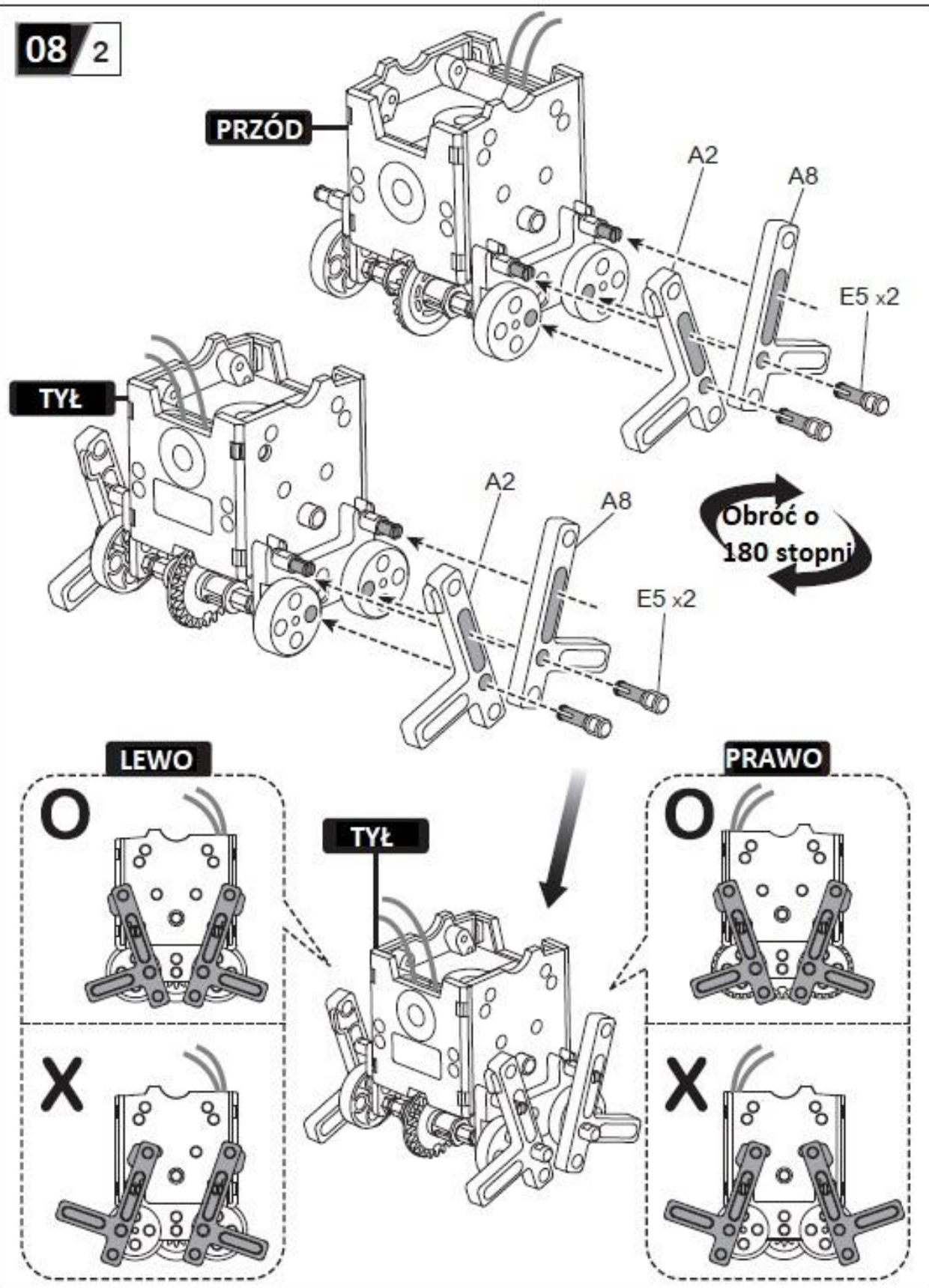


Sprawdź działanie kół zębanych przesuwając je palcem i upewniając się, że pracują swobodnie.

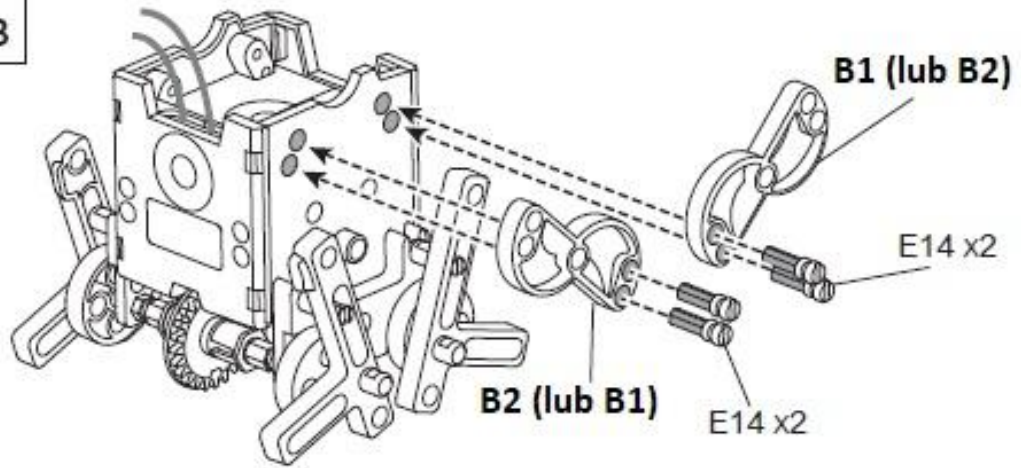
08 1



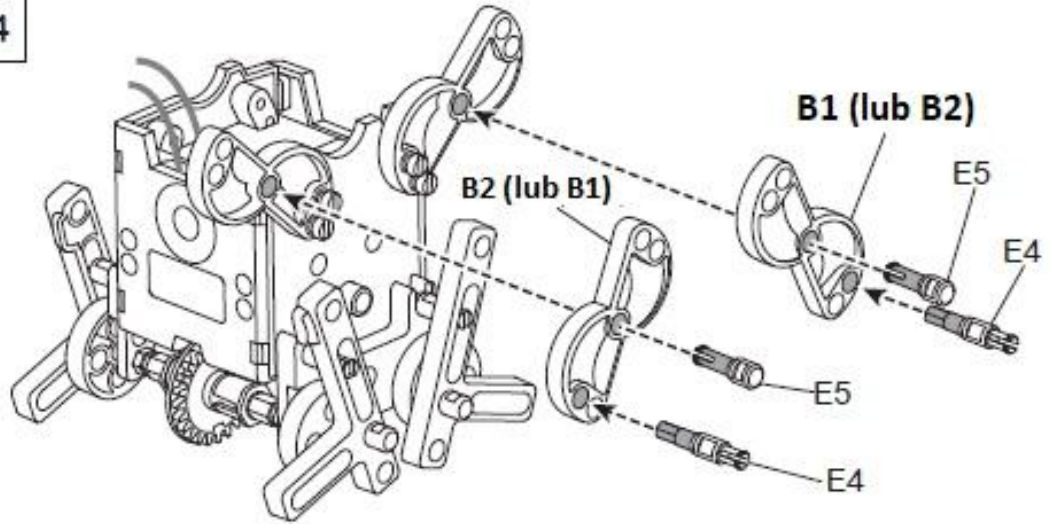
08 / 2



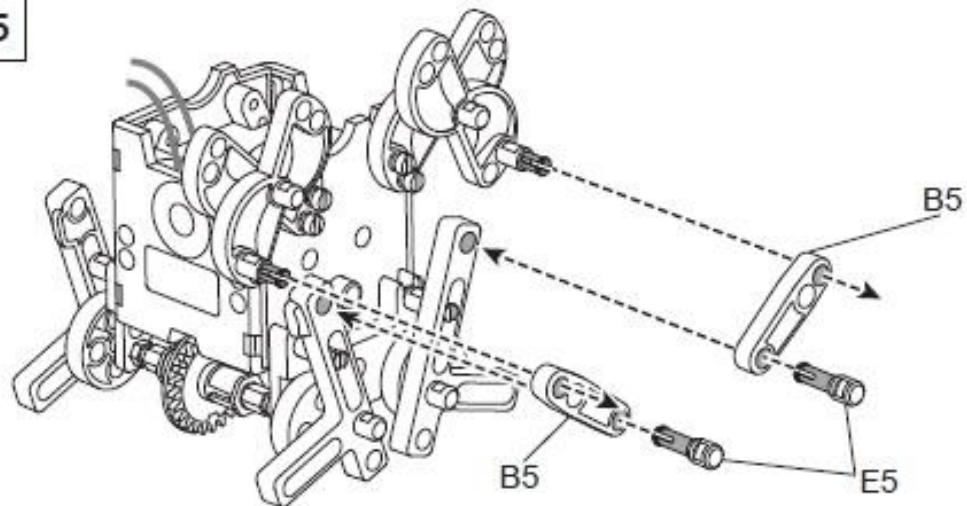
08 / 3



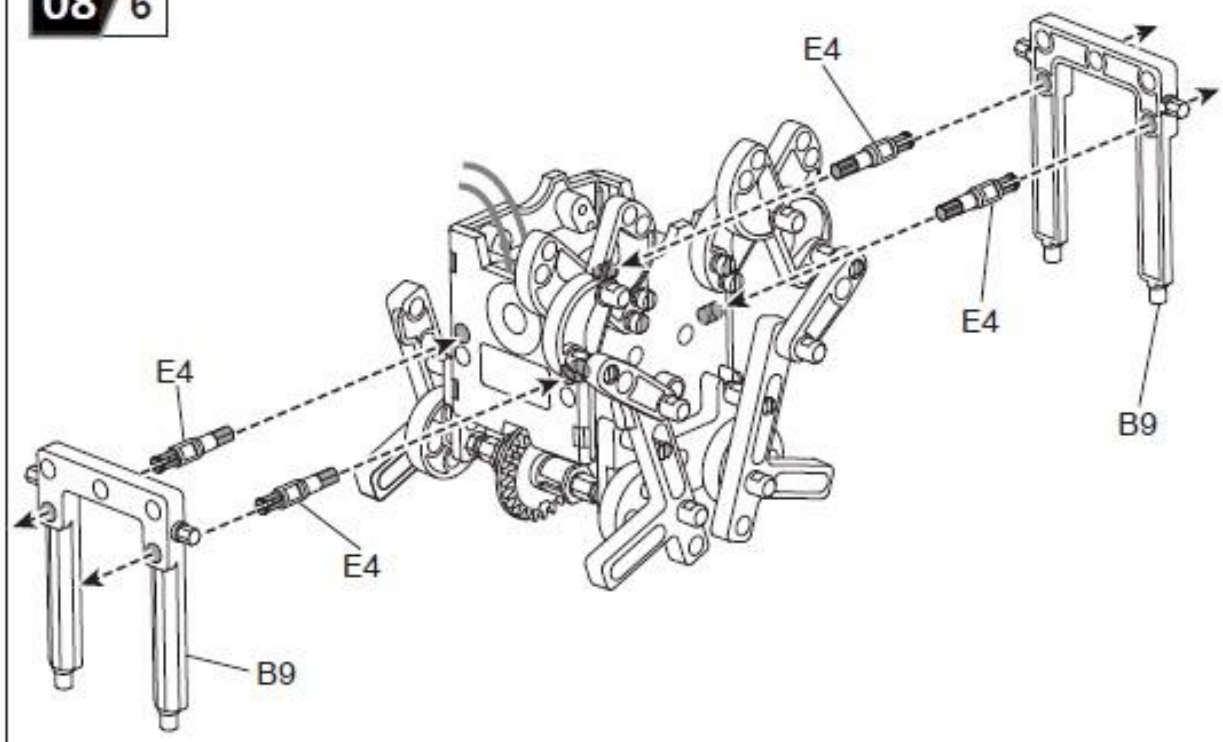
08 / 4



08 / 5

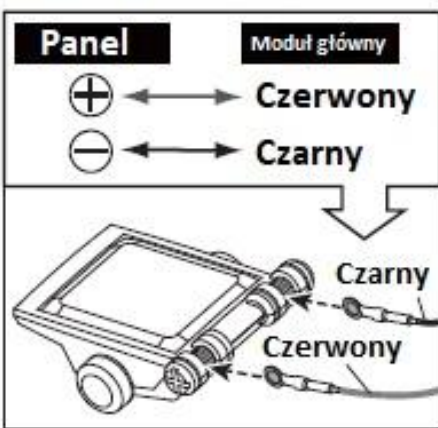
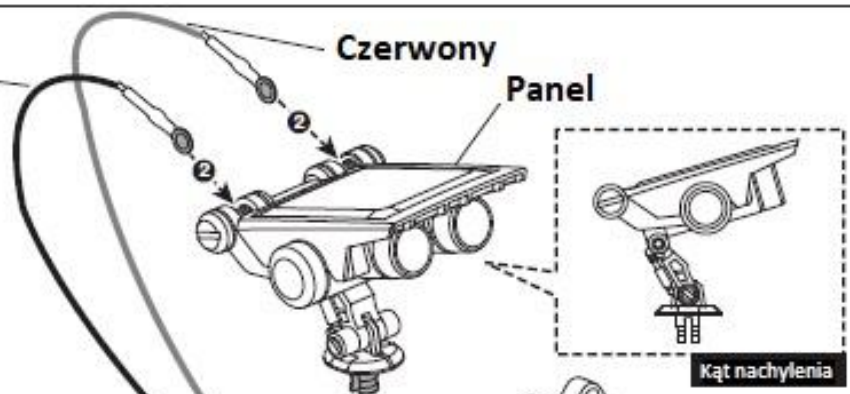


08 / 6

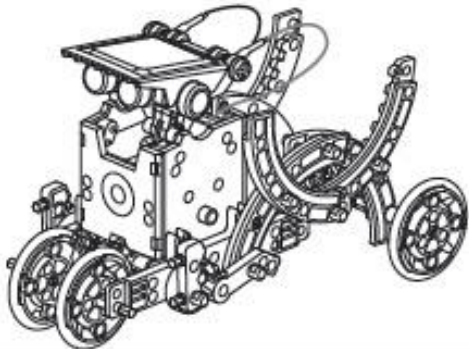
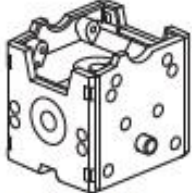




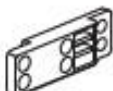
















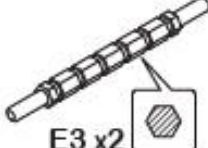
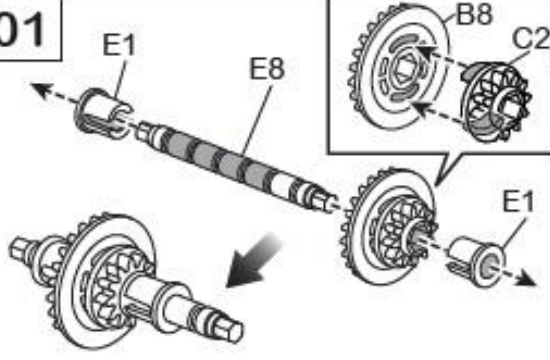
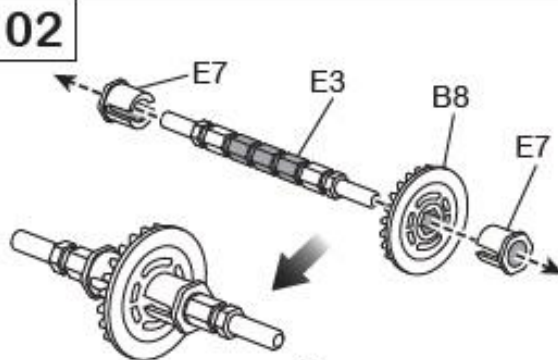
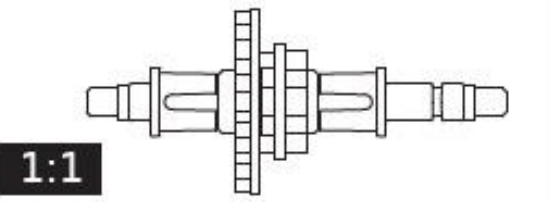
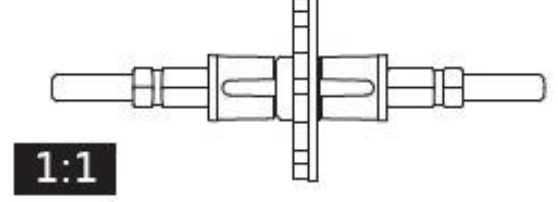


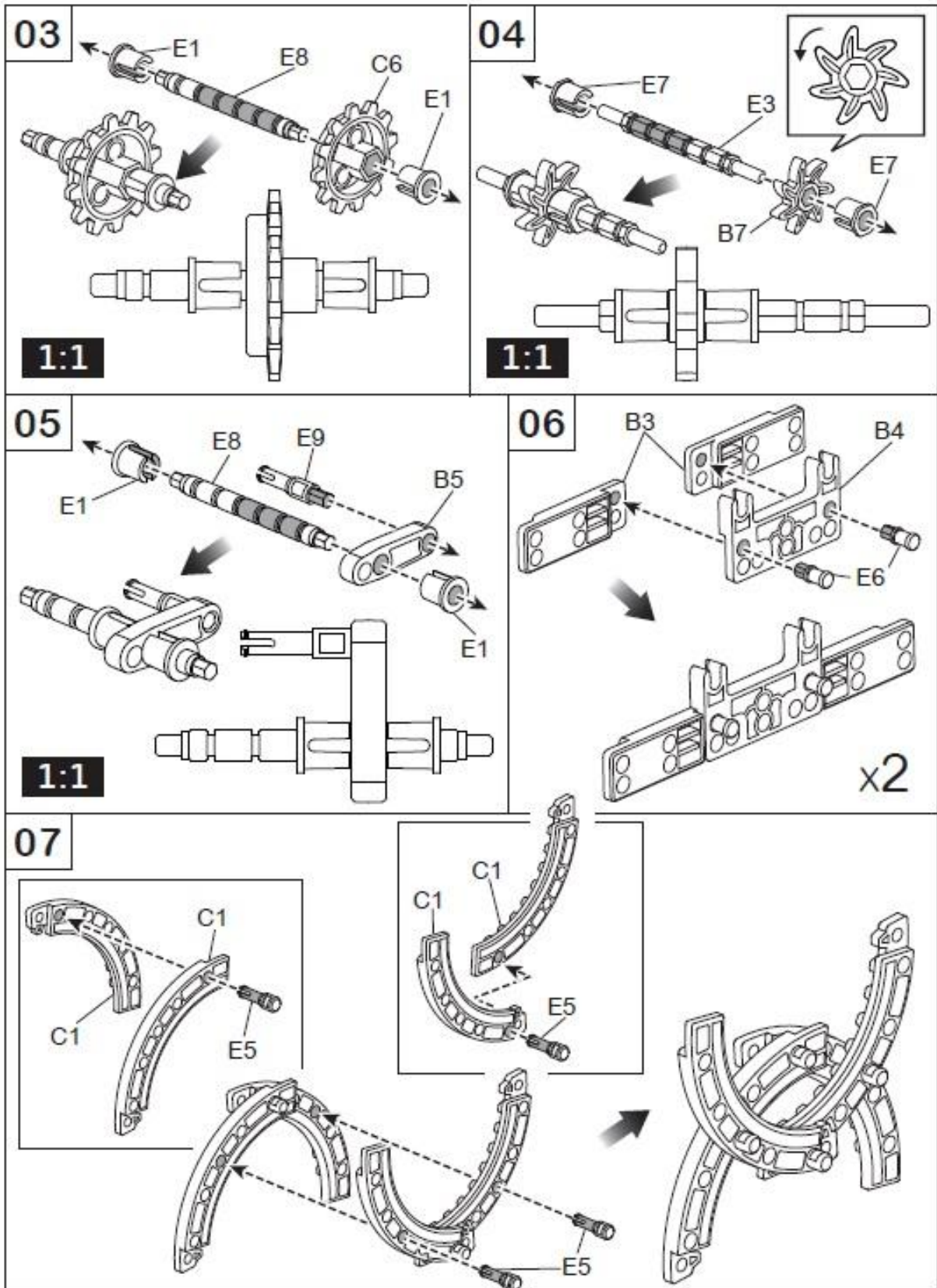
08 / 7

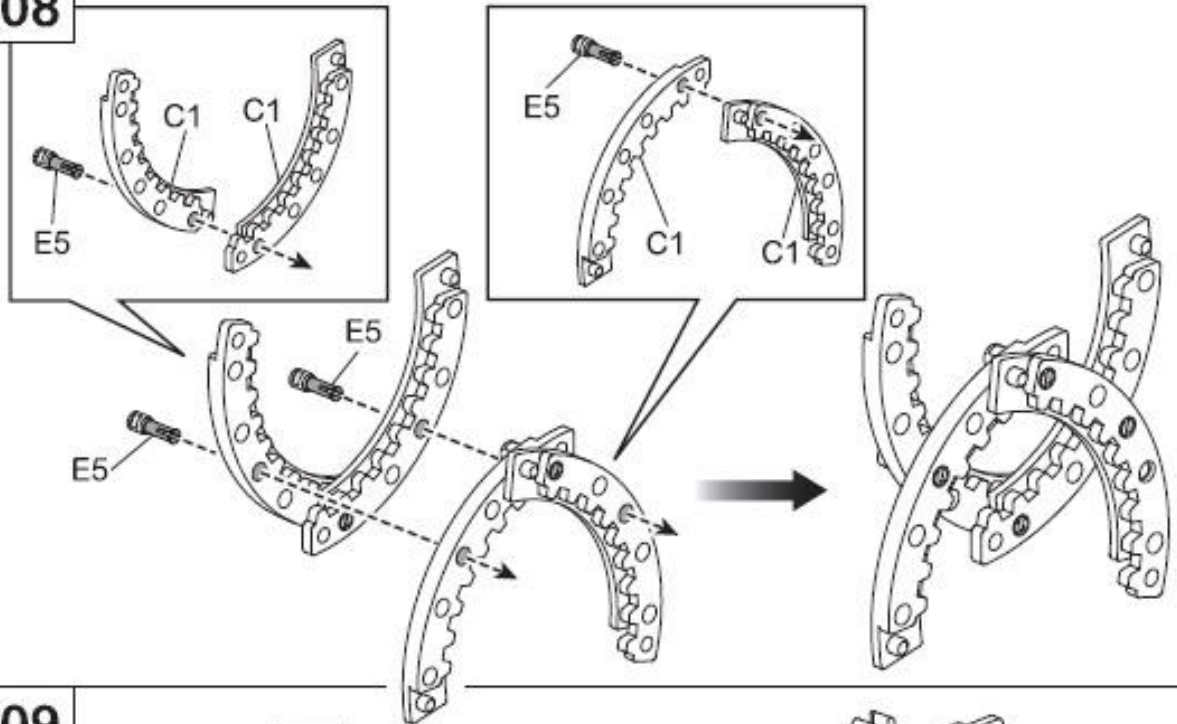
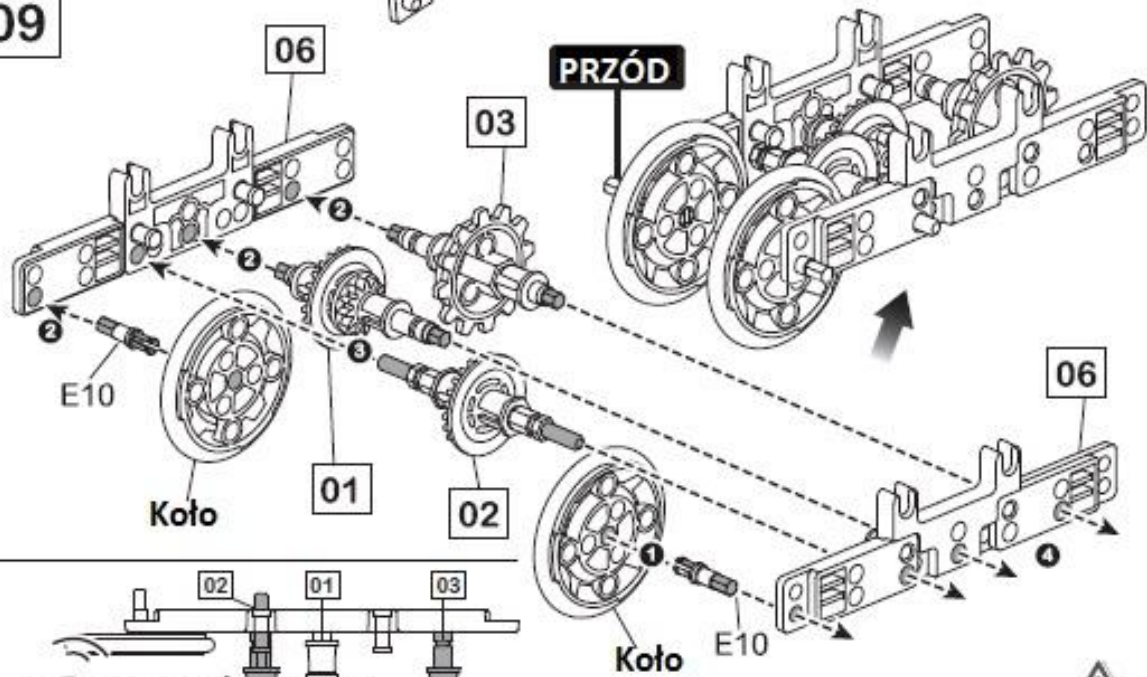
Czarny Czerwony Panel



9. Montaż ślizgającego robota

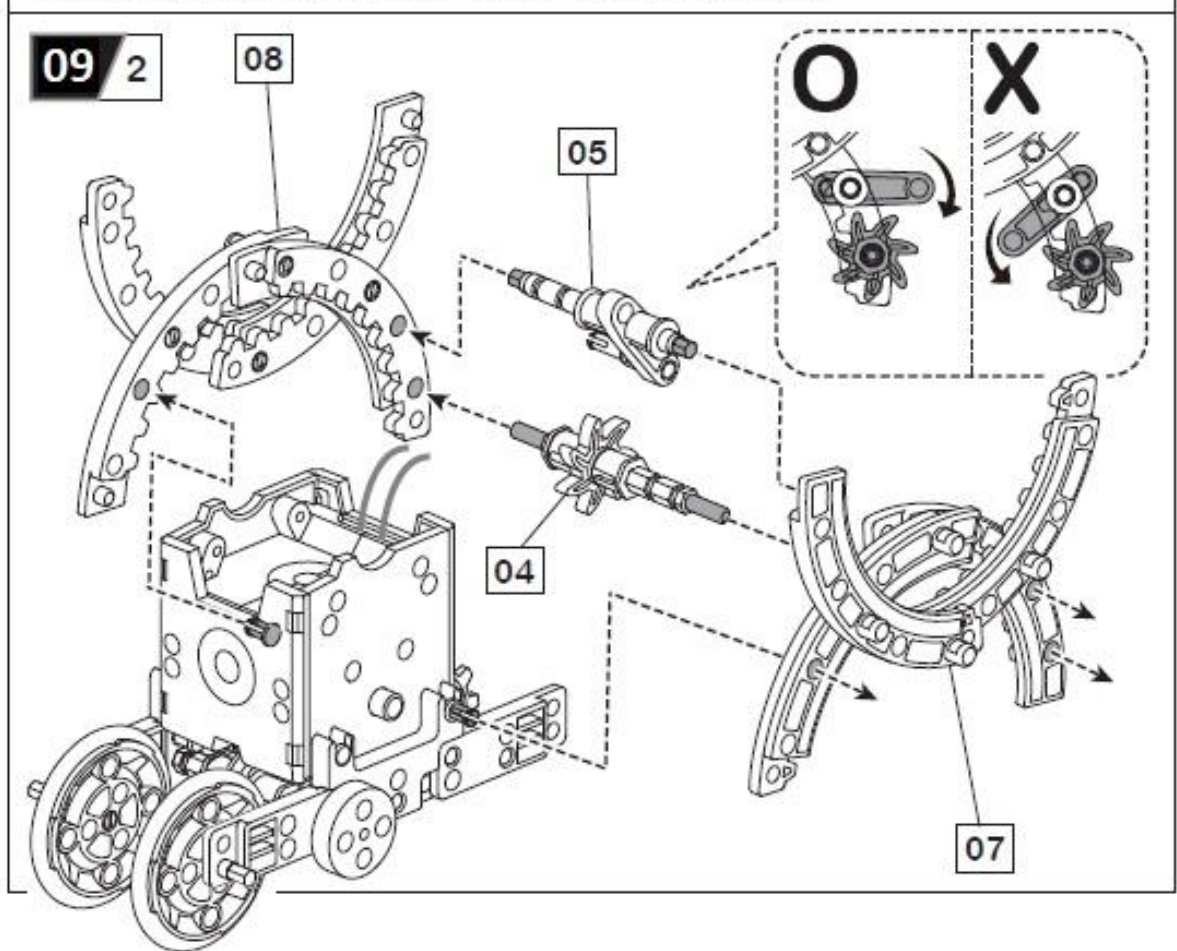
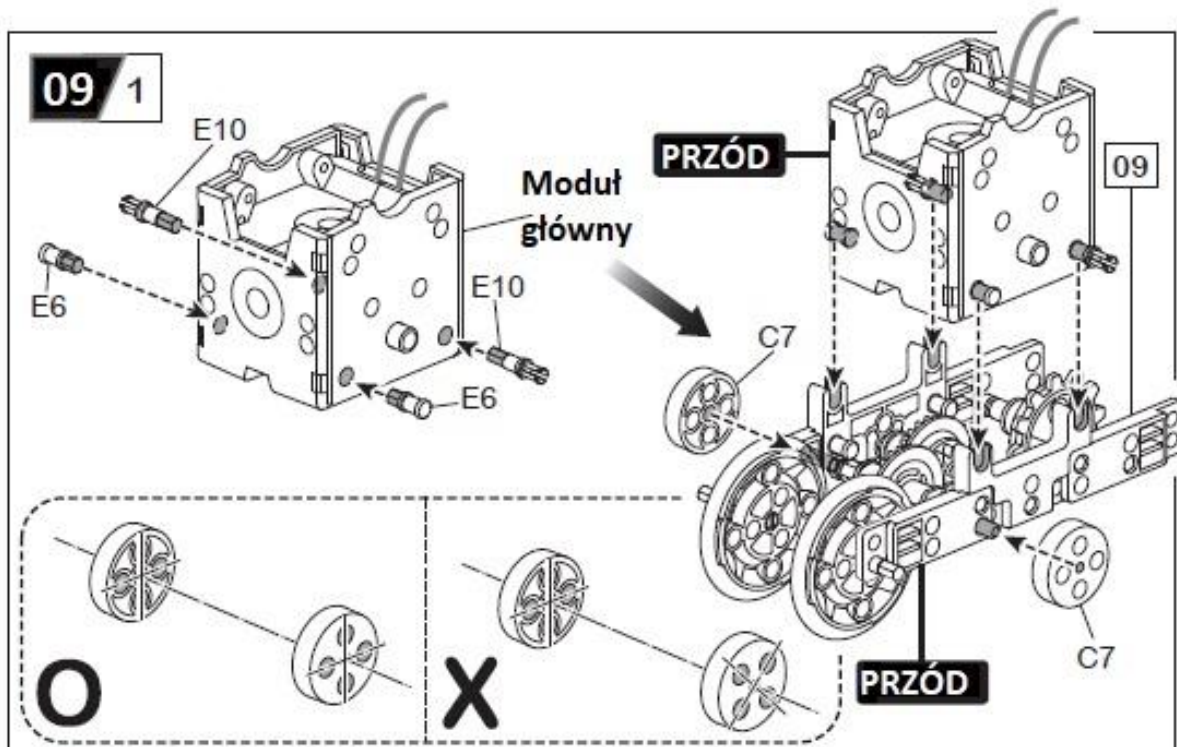
Złożenie ślizgającego robota		Poziom 2					
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu ślizgającego robota.</p>						
							
<p>Moduł główny Panel Koło x4</p>							
							
A1 x1	A7 x1	B3 x4	B4 x2	B5 x1	B8 x2	B7 x1	C2 x1
							
C1 x8	C6 x1	C7 x2	E6 x6	E5 x12	E10 x4	E9 x1	E12 x2
							
E7 x4	E1 x6	E8 x3	E3 x2				
<p>01</p> 		<p>02</p> 					
							
<p>1:1</p>		<p>1:1</p>					

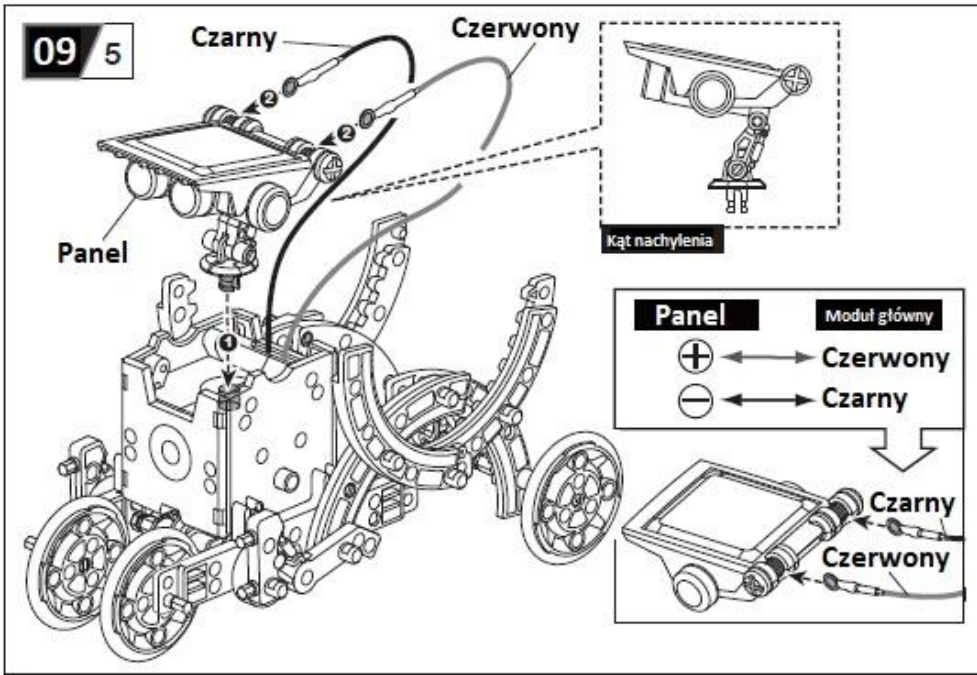
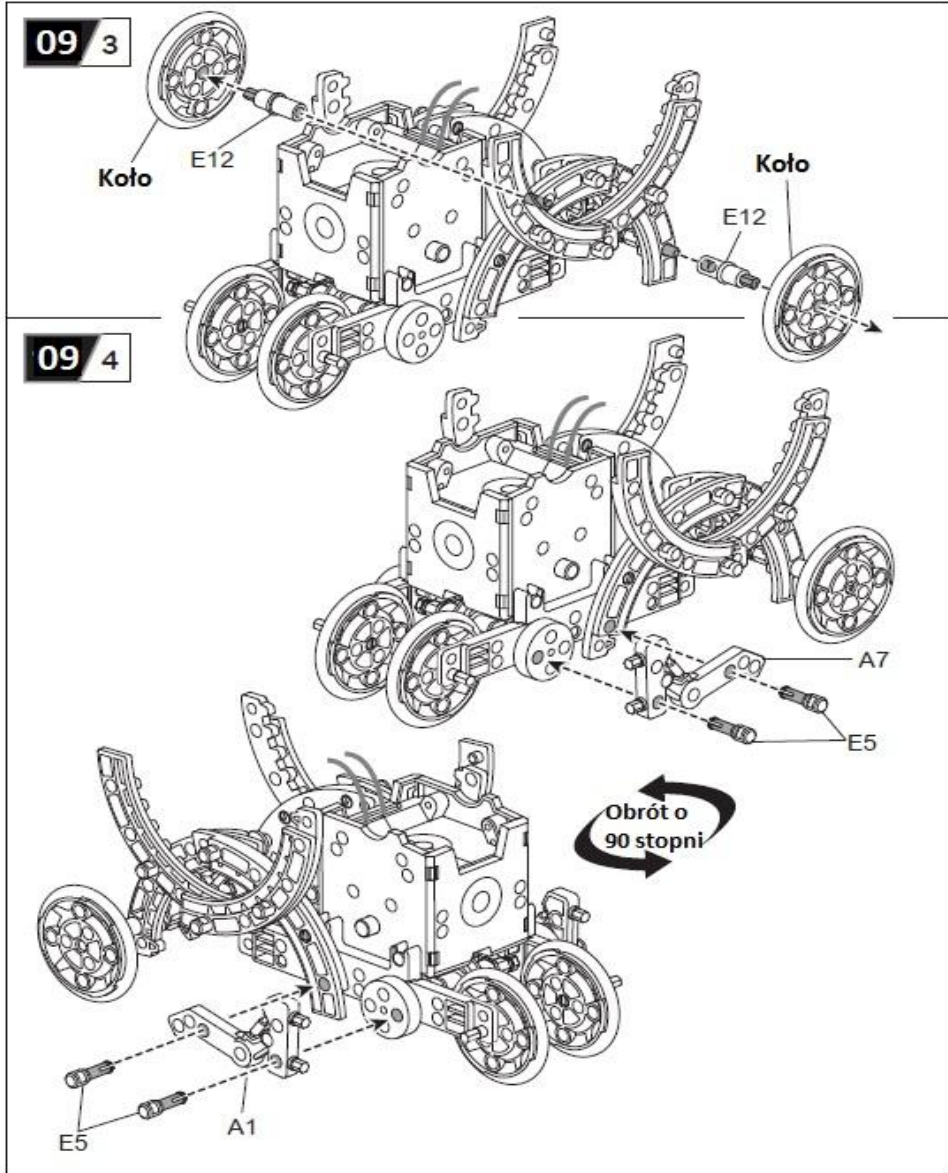


08**09**

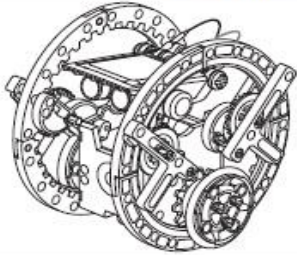
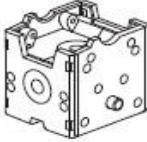


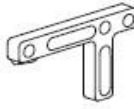








! Sprawdź działanie kół zębatych przesuwając je palcem i upewniając się, że pracują swobodnie.

! Upewnij się, że wszystkie wały pomiędzy panelami 06 są odpowiednio złożone i ustawione w prawidłowej pozycji.

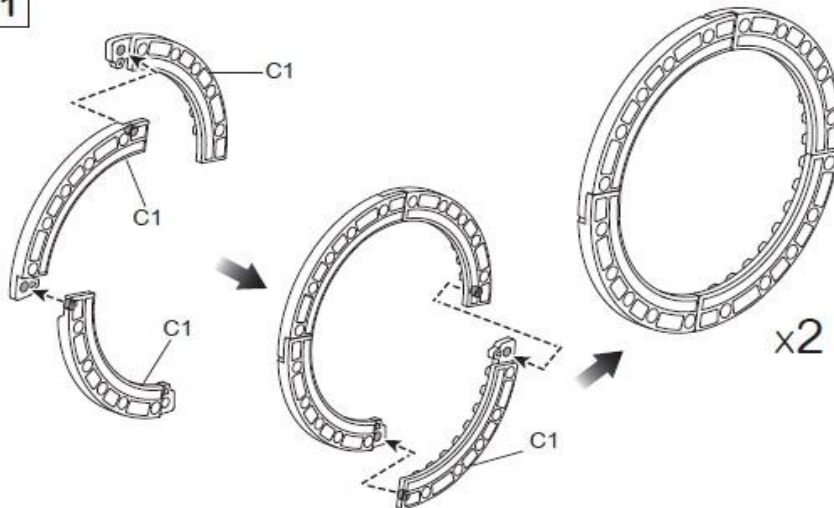




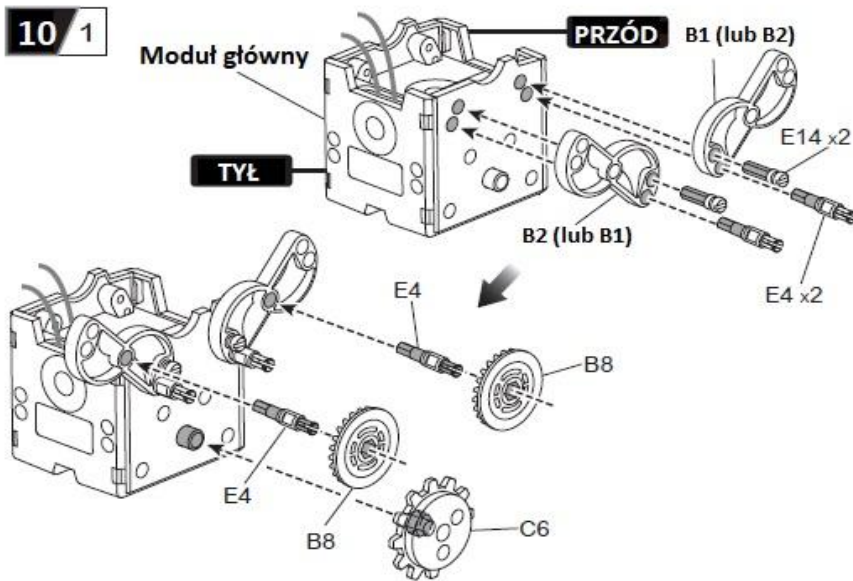
10. Montaż rolki

Złożenie robota-rolki		Poziom 2				
	Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu rolki.					
						
						
						

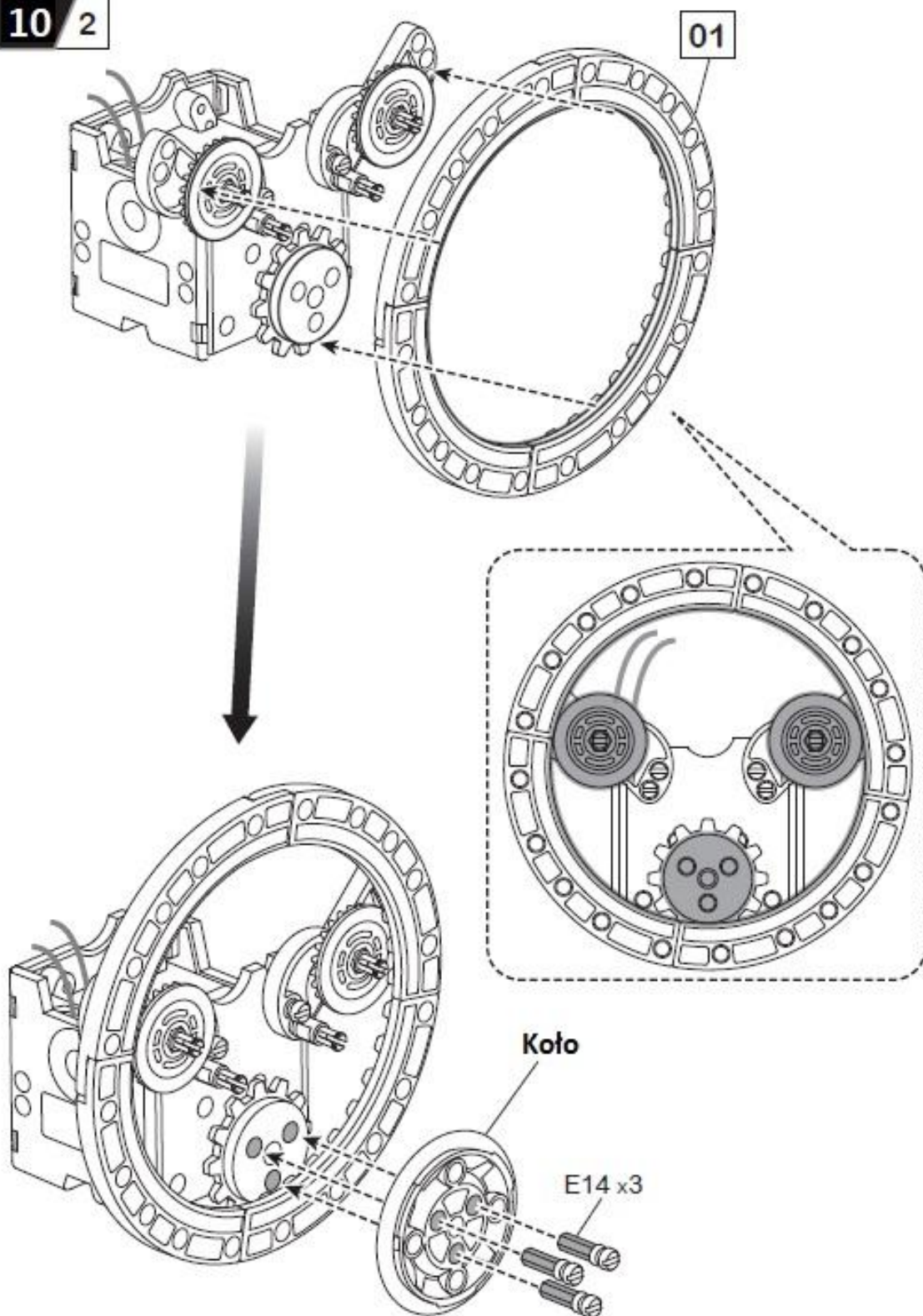
01



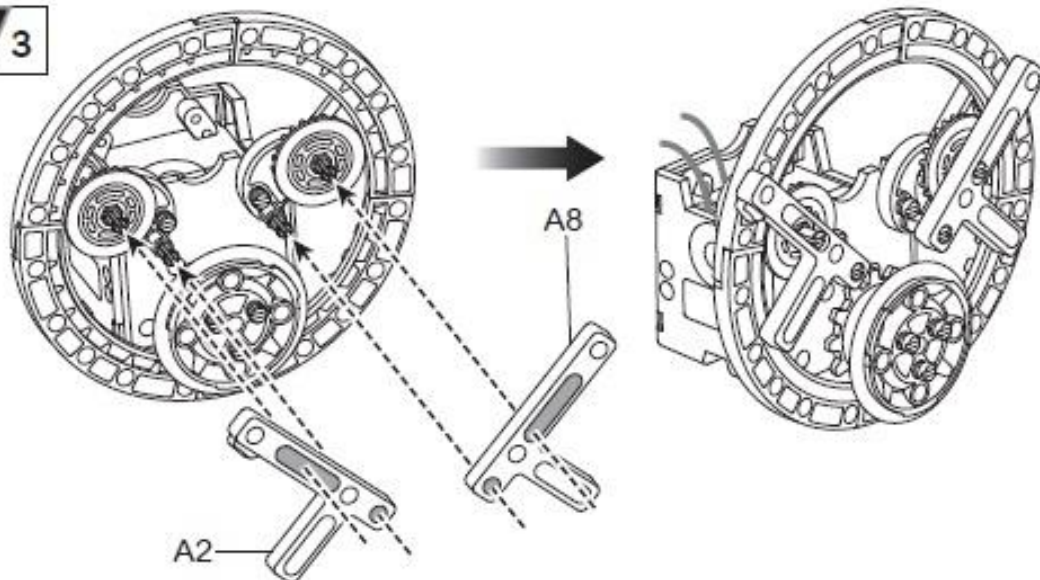
10 / 1



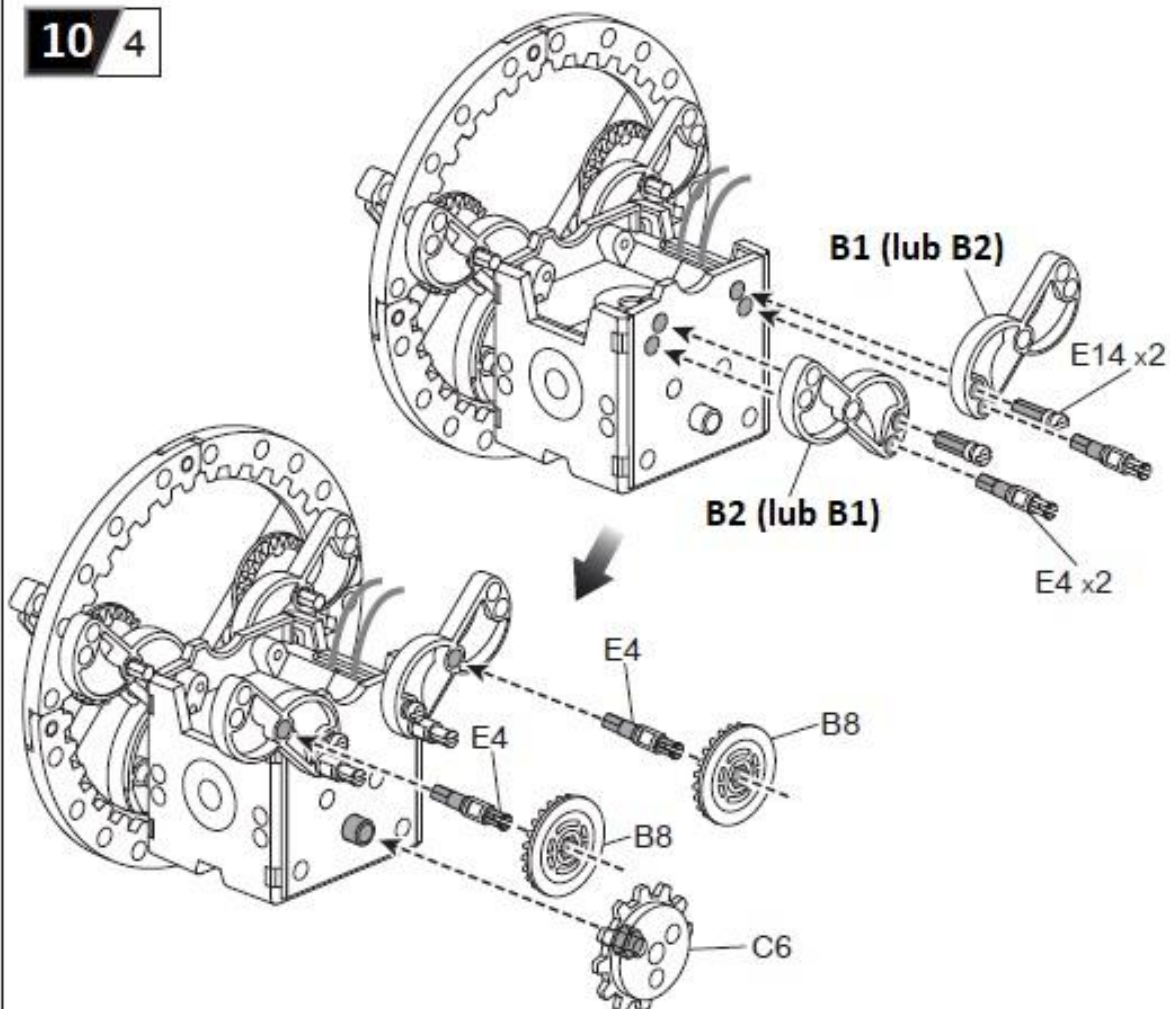
10 / 2



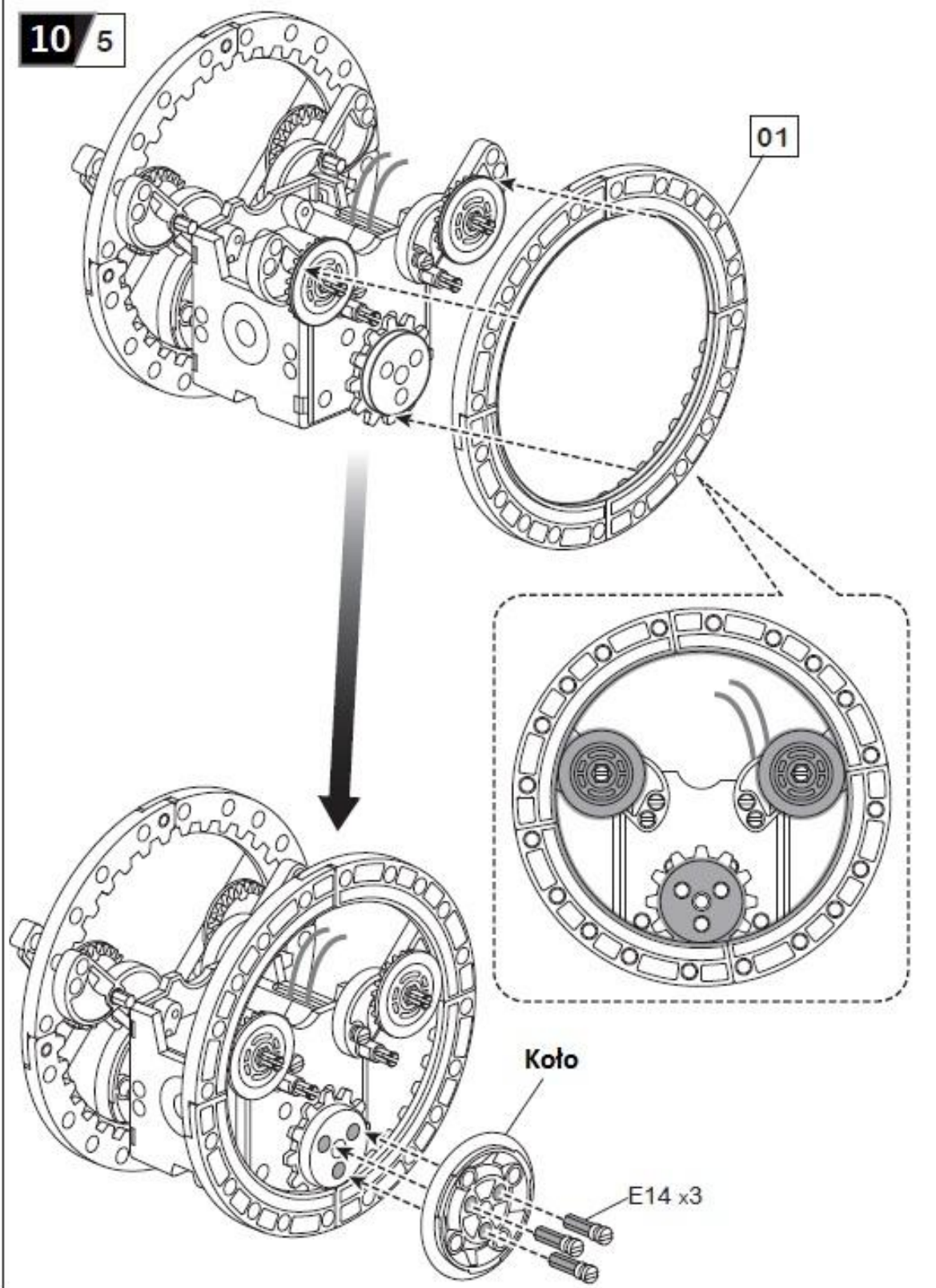
10 / 3



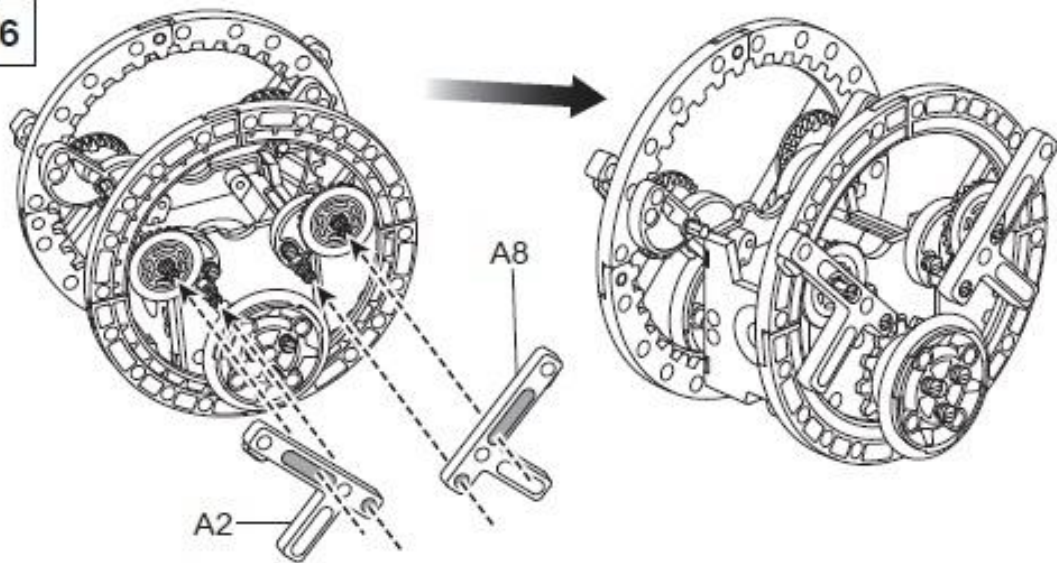
10 / 4



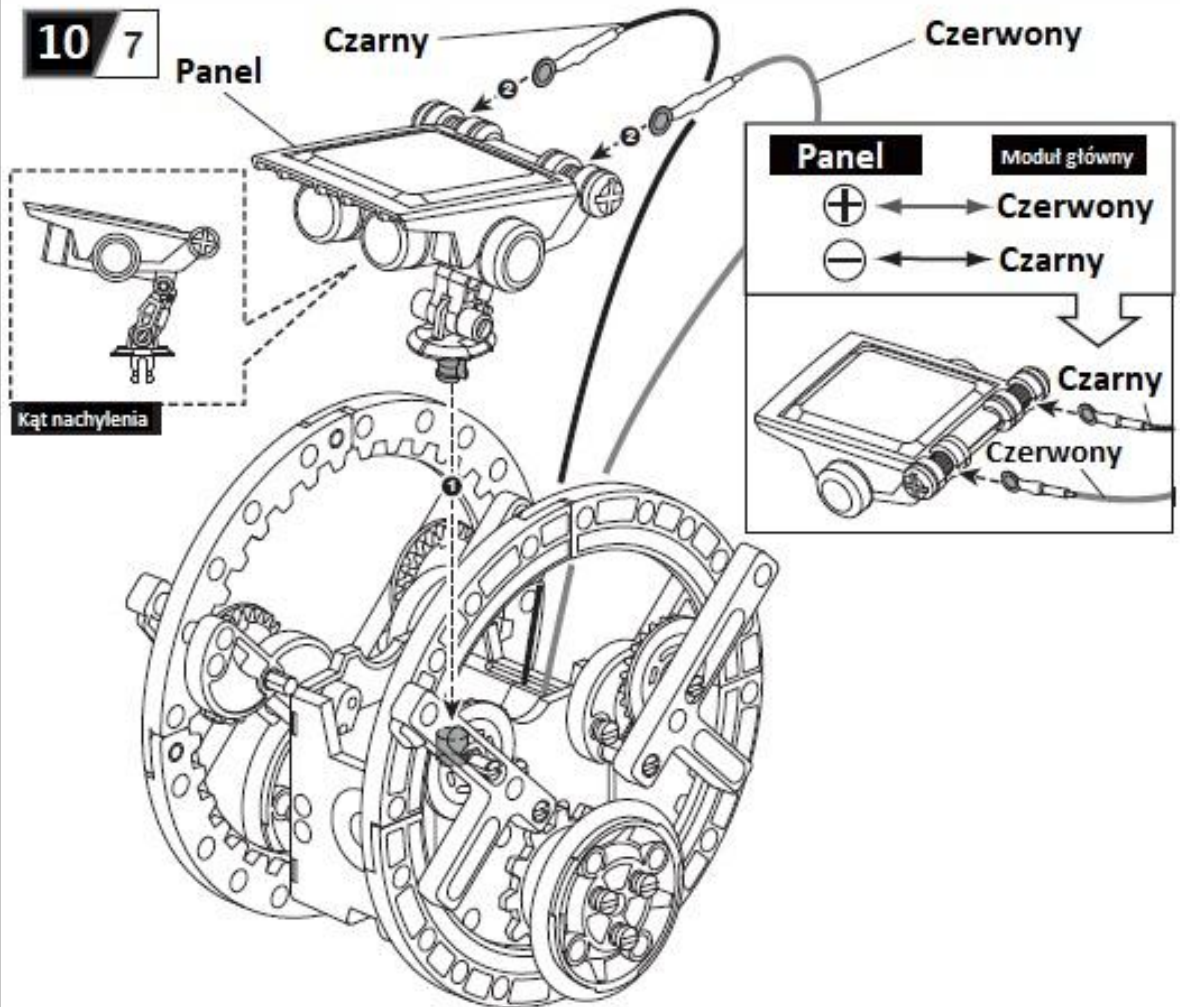
10 / 5



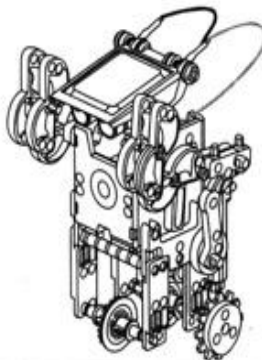
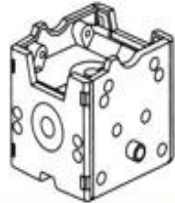


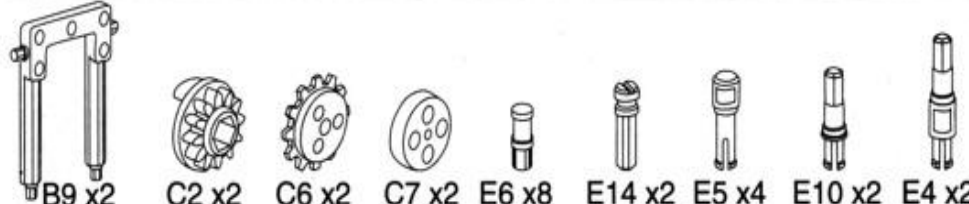
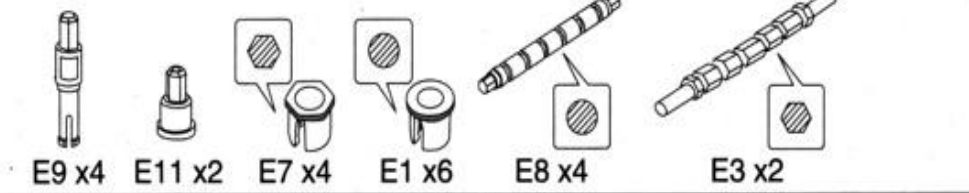
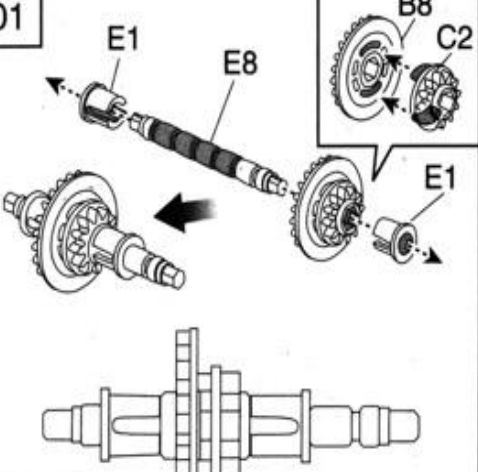
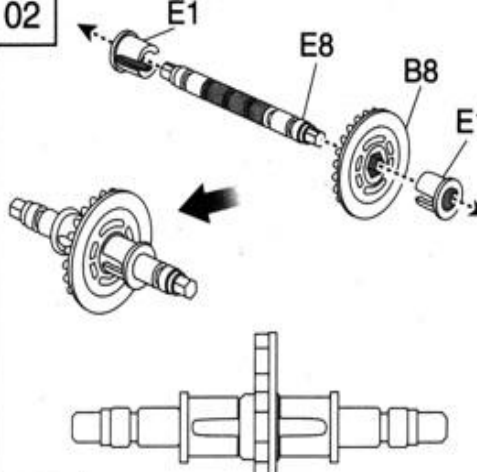
10 / 6

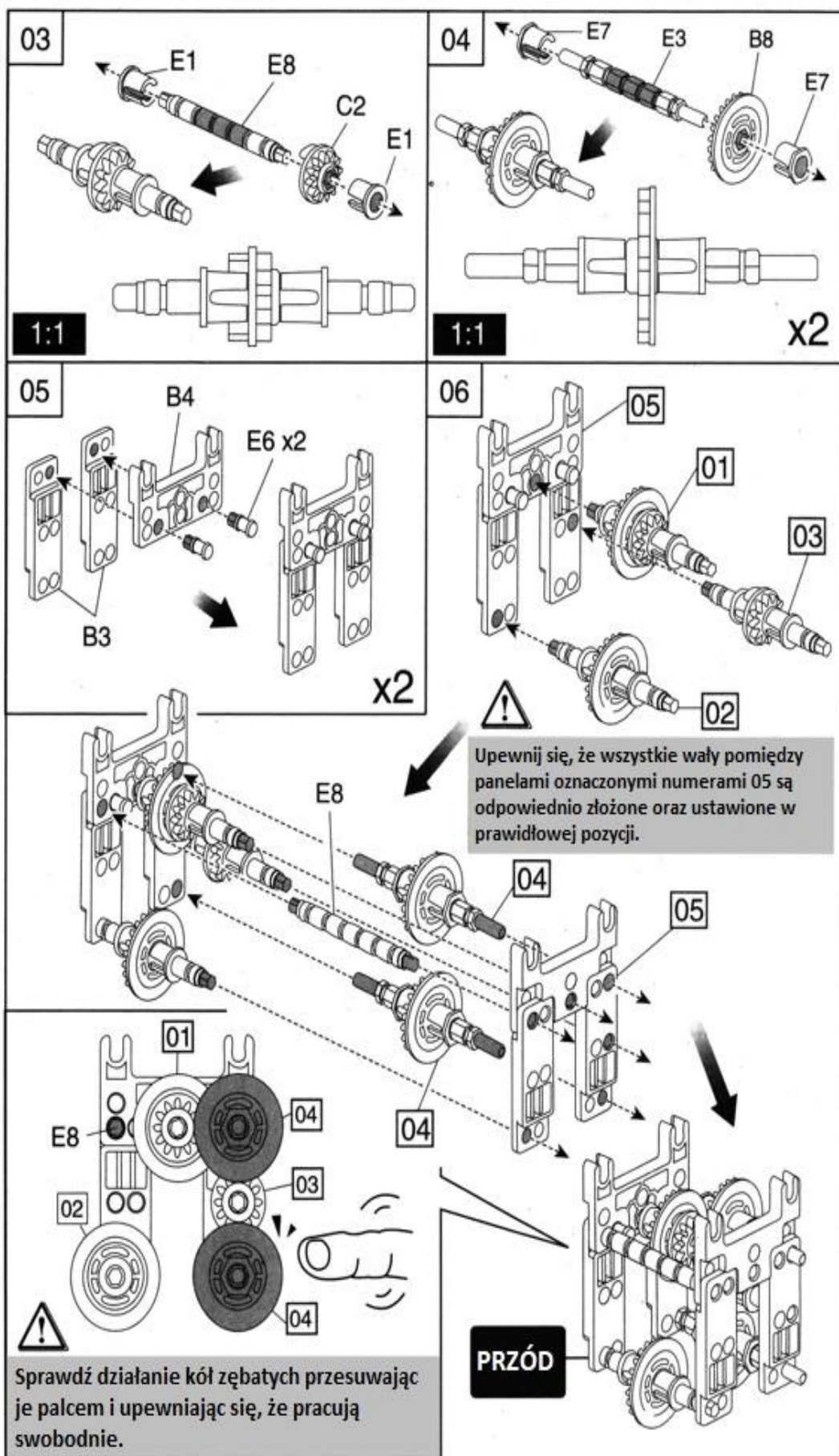


10 / 7

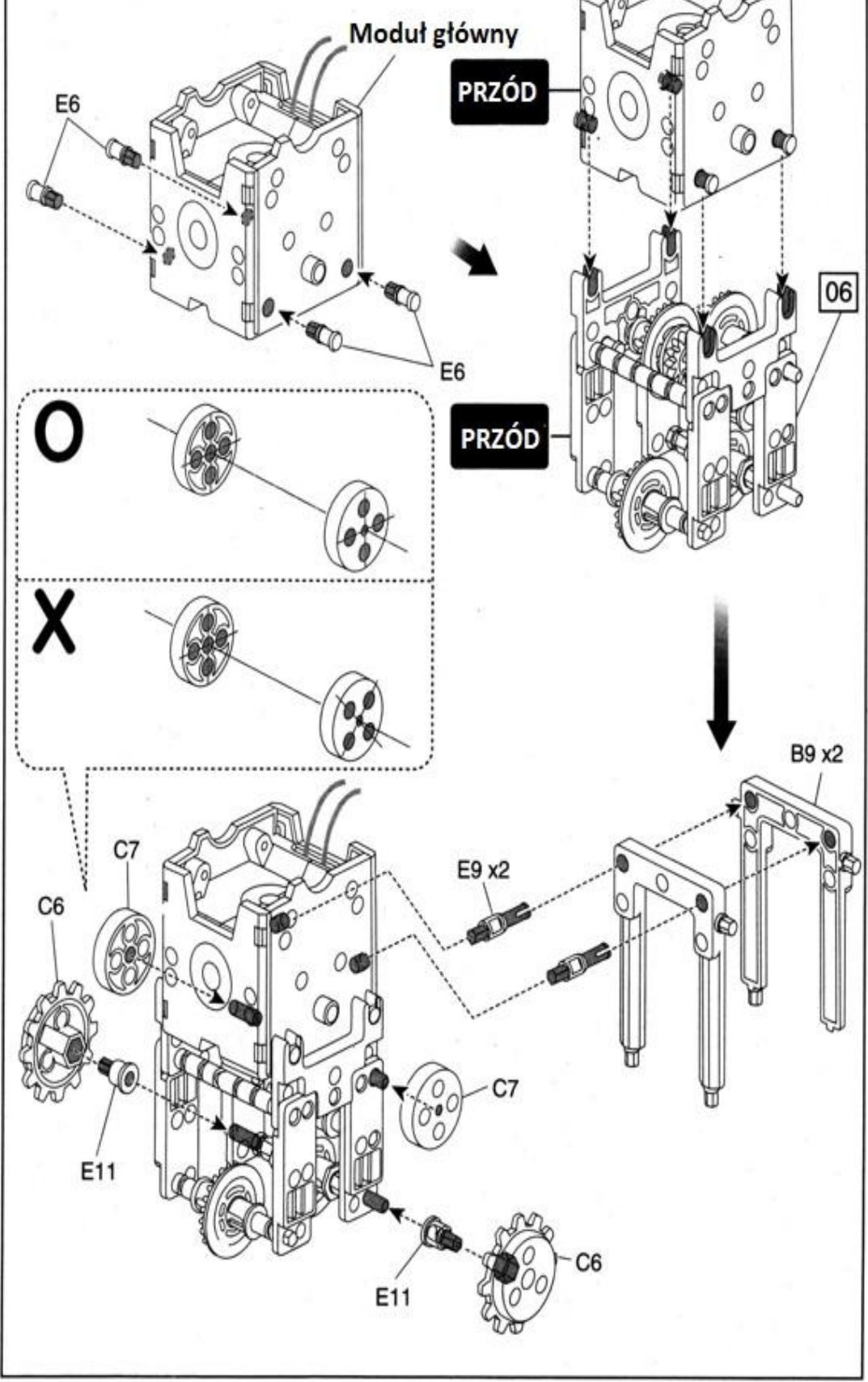


11. Montaż zombie

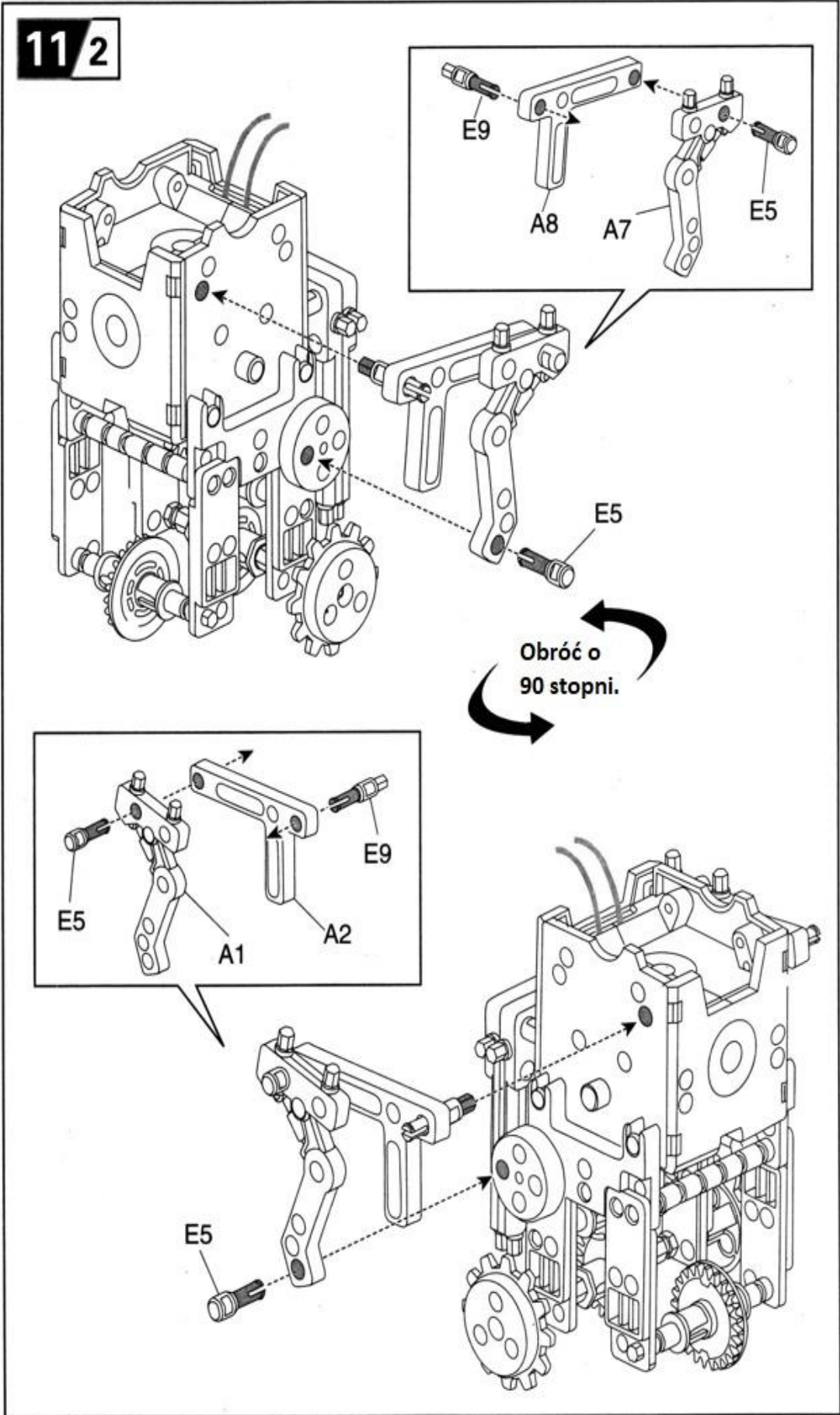
Złożenie robota-zombie		Poziom 2
	<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu zombie.</p>	
	 <p>Główny moduł</p>	 <p>Panel</p>
 <p>A2 x1 A7 x1 A8 x1 B1 x3 B2 x3 B3 x4 B4 x2 B8 x4</p>		
 <p>B9 x2 C2 x2 C6 x2 C7 x2 E6 x8 E14 x2 E5 x4 E10 x2 E4 x2</p>		
 <p>E9 x4 E11 x2 E7 x4 E1 x6 E8 x4 E3 x2</p>		
<p>01</p>  <p>1:1</p>	<p>02</p>  <p>1:1</p>	



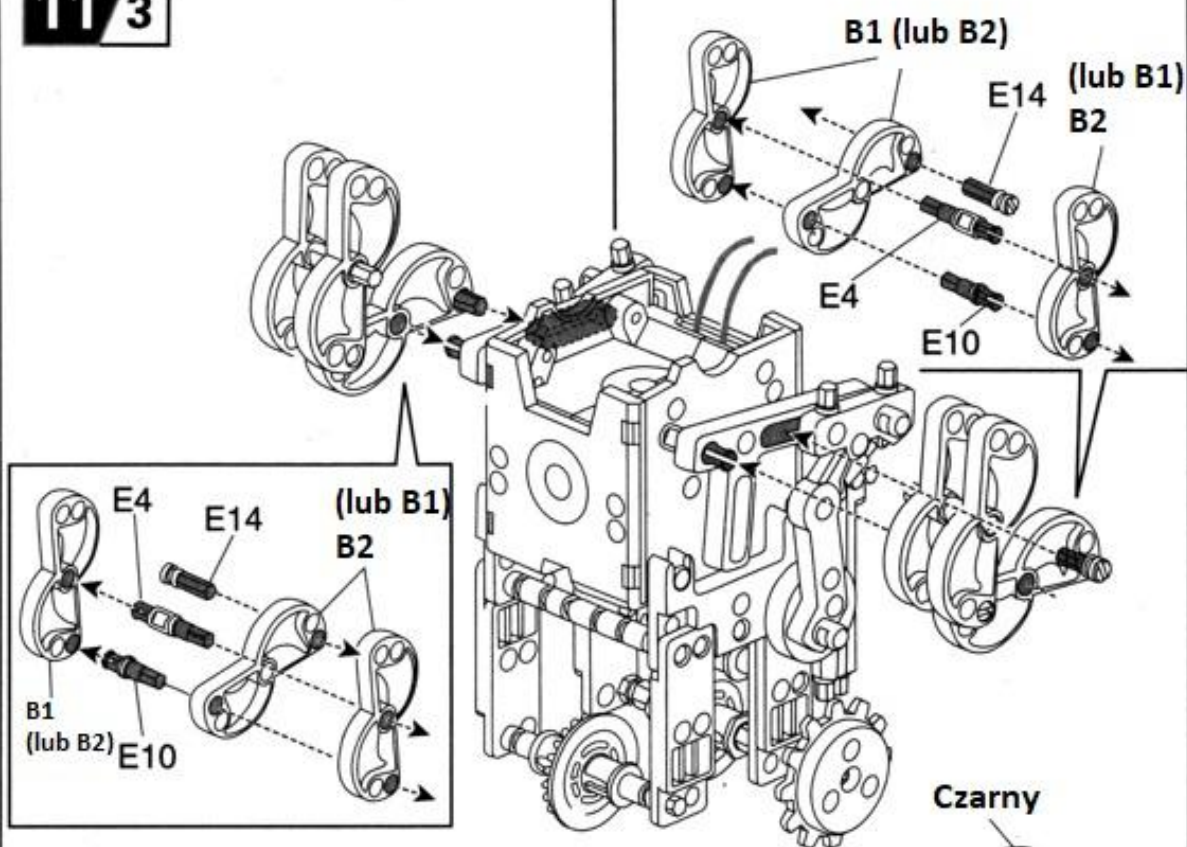
11/1



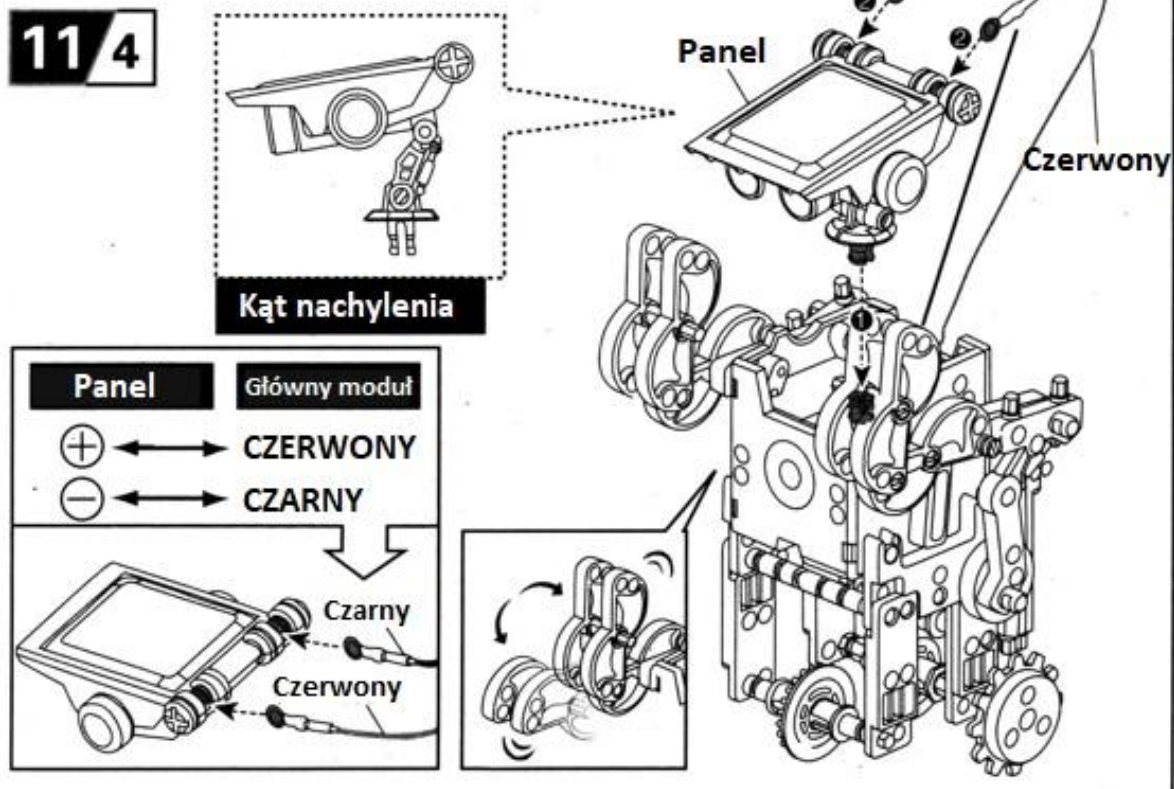
11/2



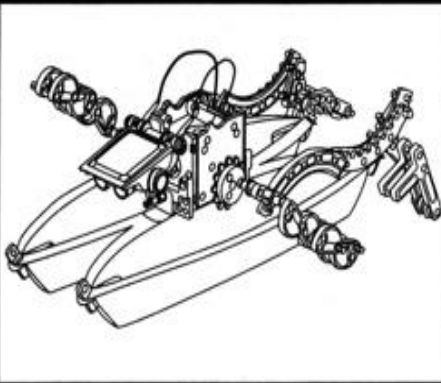
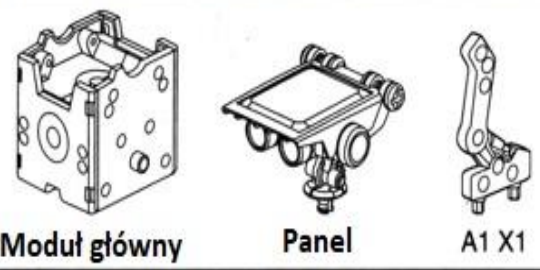
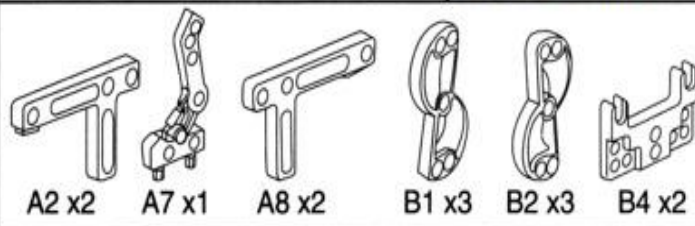
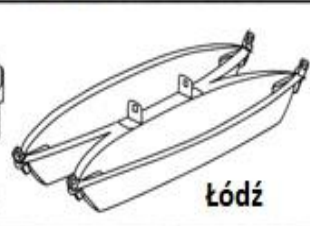
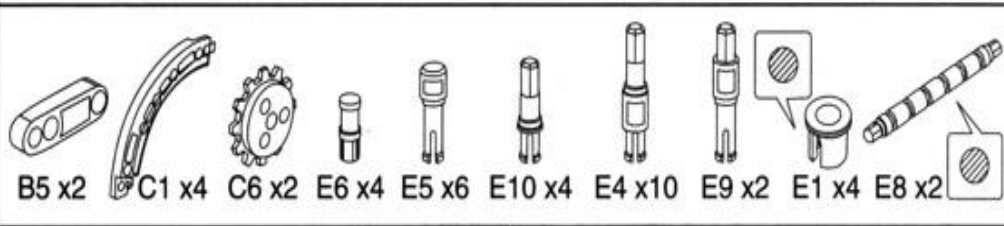
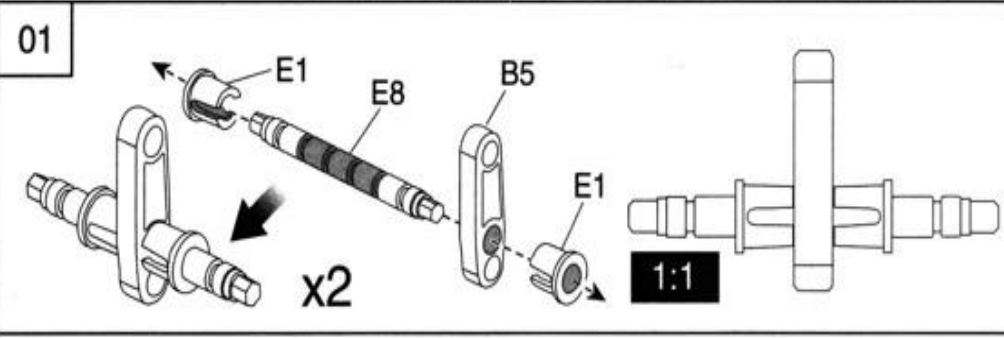
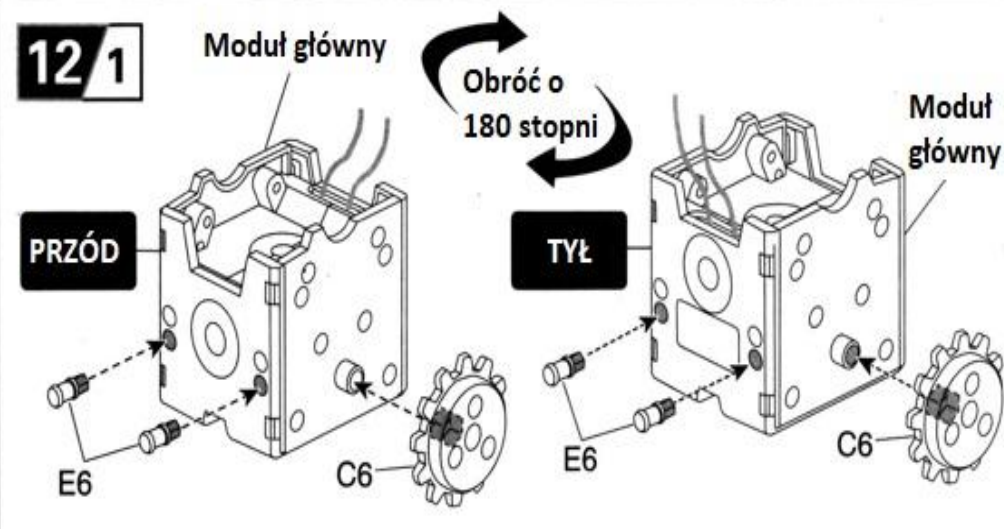
11/3



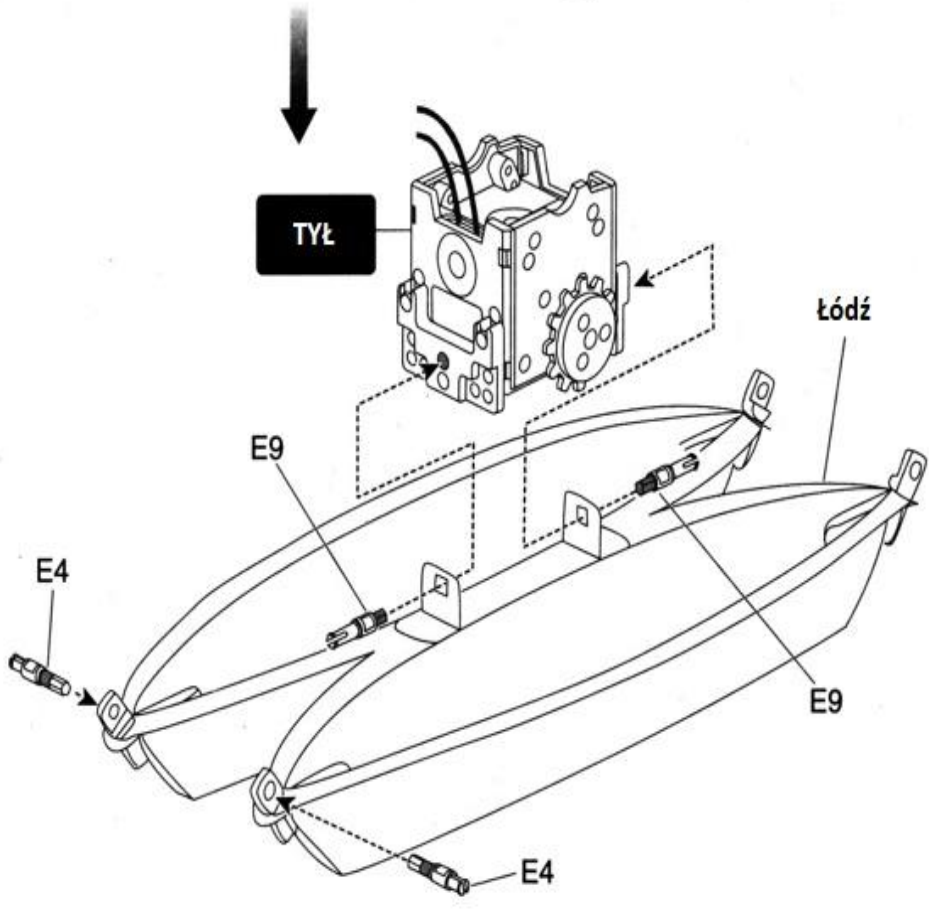
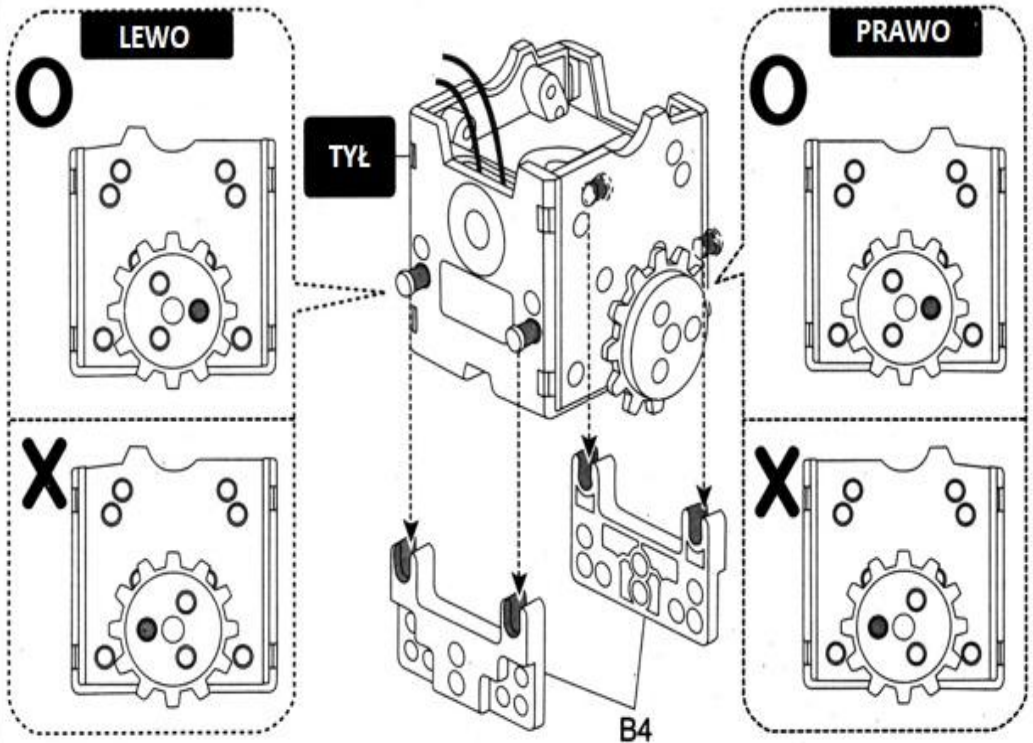
11/4



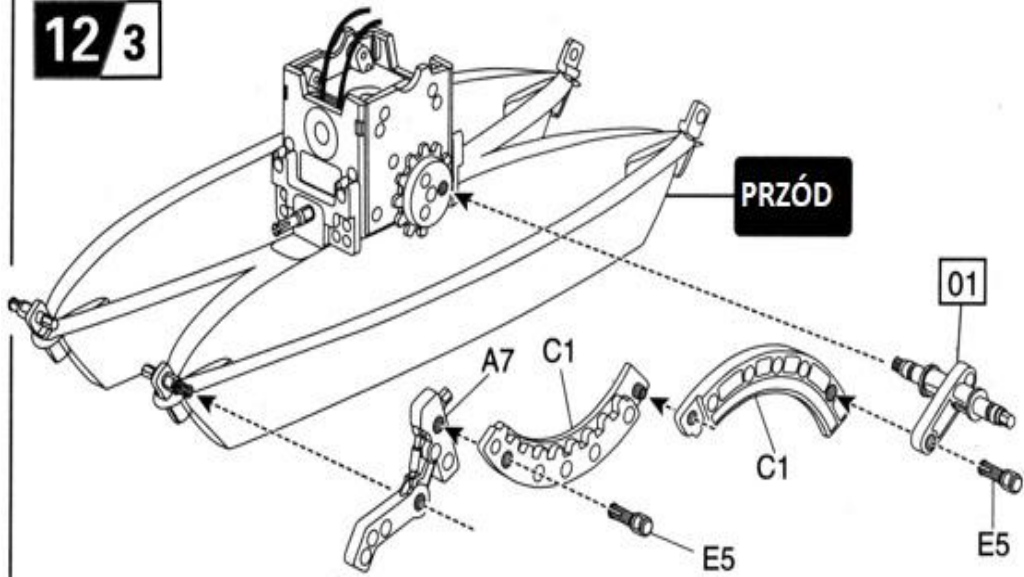
12. Montaż surfującego robota

Złożenie surf-robota		Poziom 2
		<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu surf-robota.</p>  <p>Moduł główny Panel A1 X1</p>
 <p>A2 x2 A7 x1 A8 x2 B1 x3 B2 x3 B4 x2</p>		 <p>Łódź</p>
 <p>B5 x2 C1 x4 C6 x2 E6 x4 E5 x6 E10 x4 E4 x10 E9 x2 E1 x4 E8 x2</p>		
01	 <p>x2 1:1</p>	
12/1	<p>Moduł główny</p> <p>Obróć o 180 stopni</p> <p>PRZÓD TYŁ</p> <p>Moduł główny</p>  <p>E6 C6 E6 C6</p>	

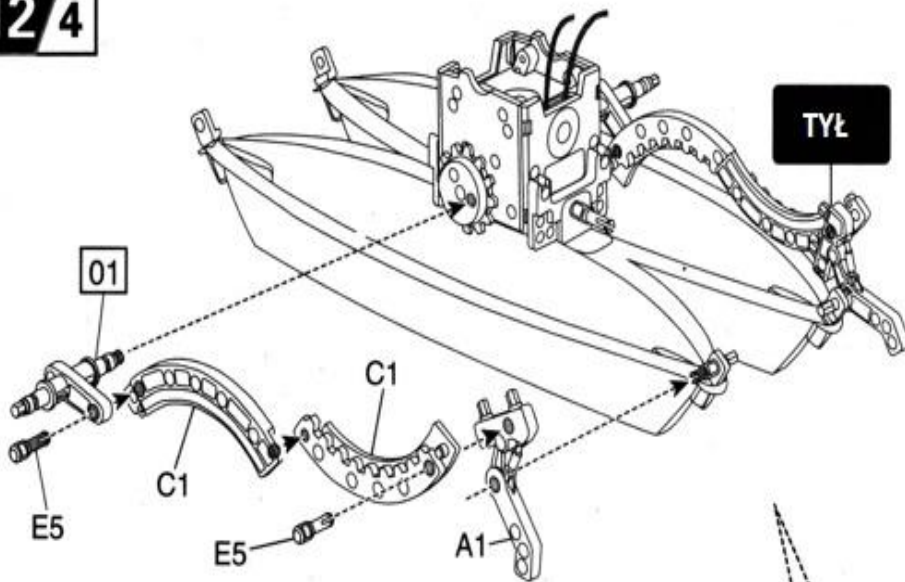
12/2



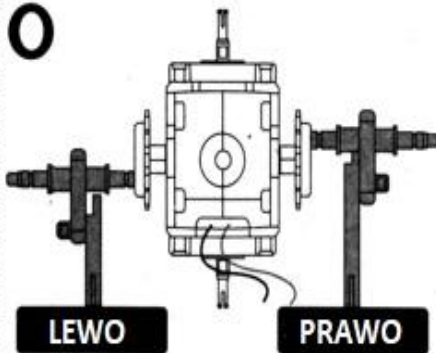
12/3



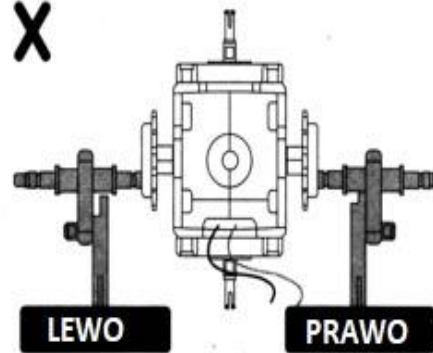
12/4



O

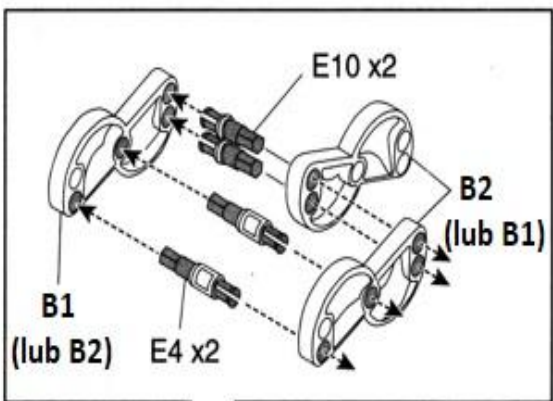
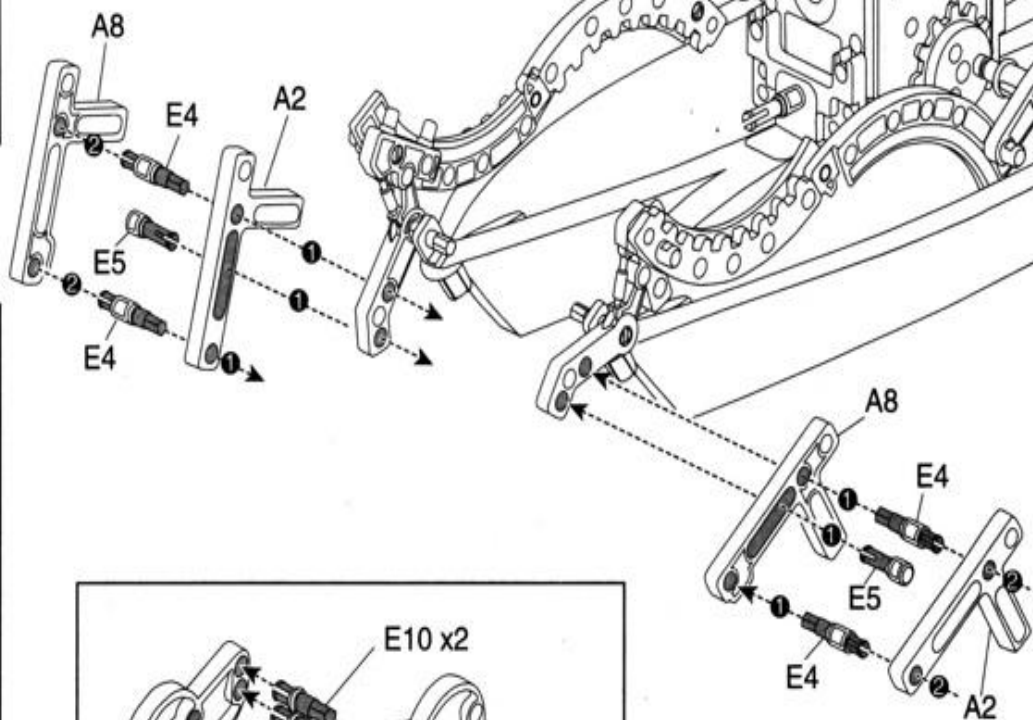


X



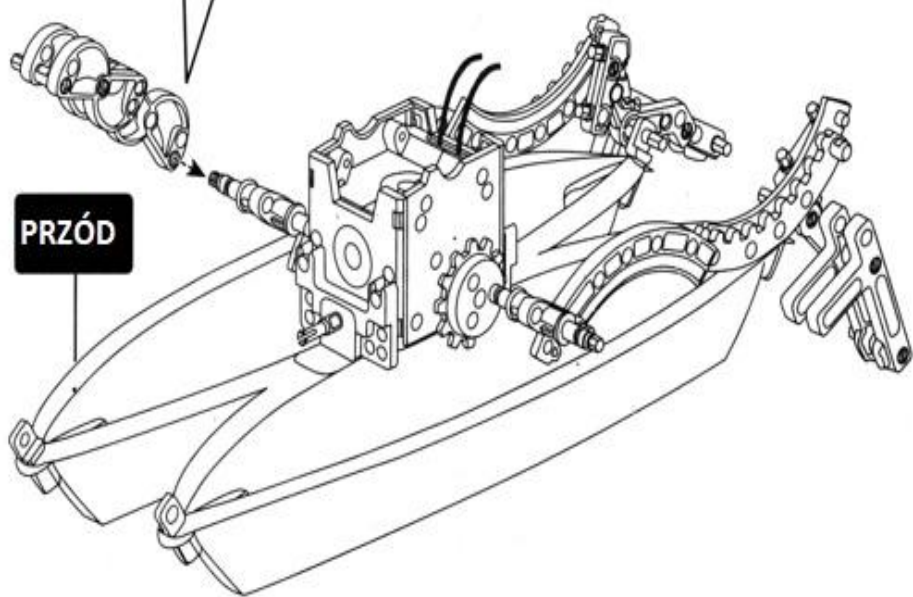
12/5

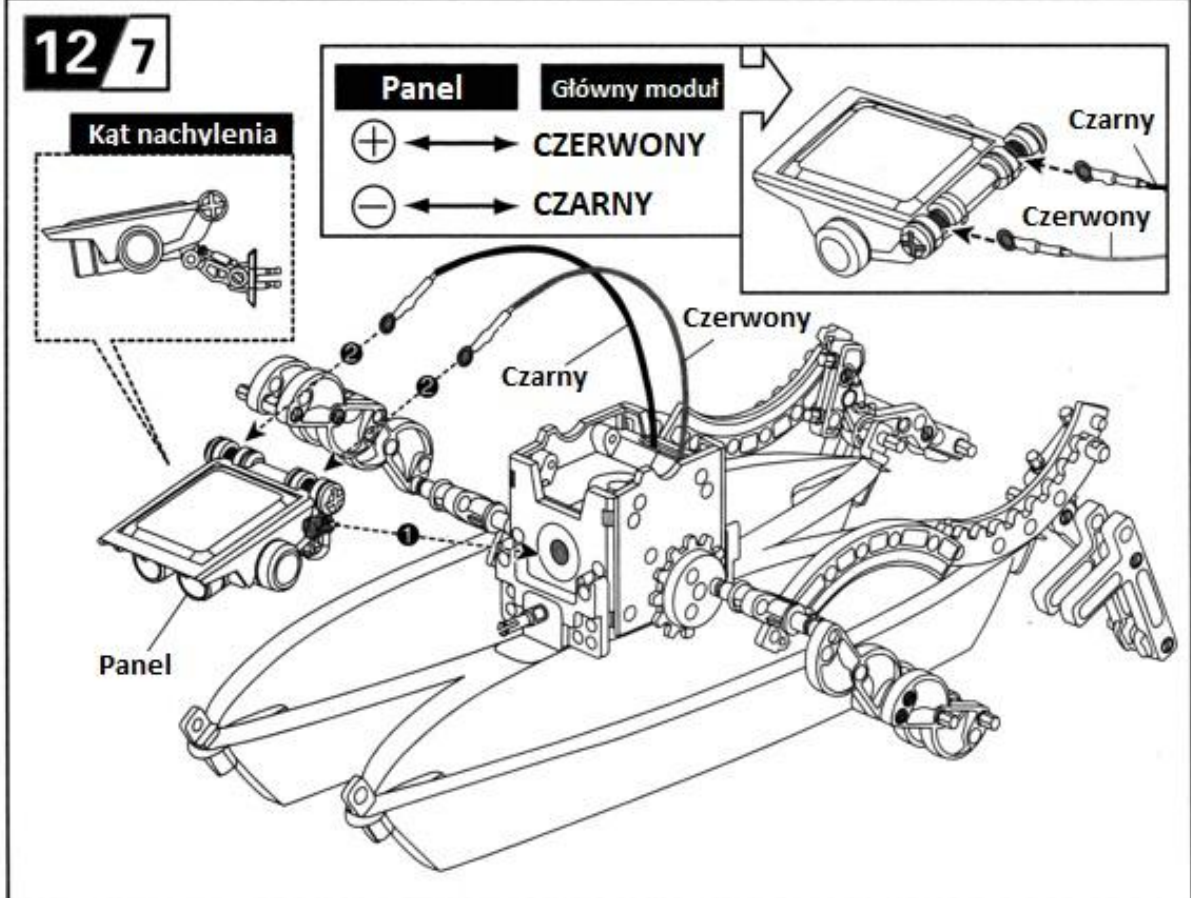
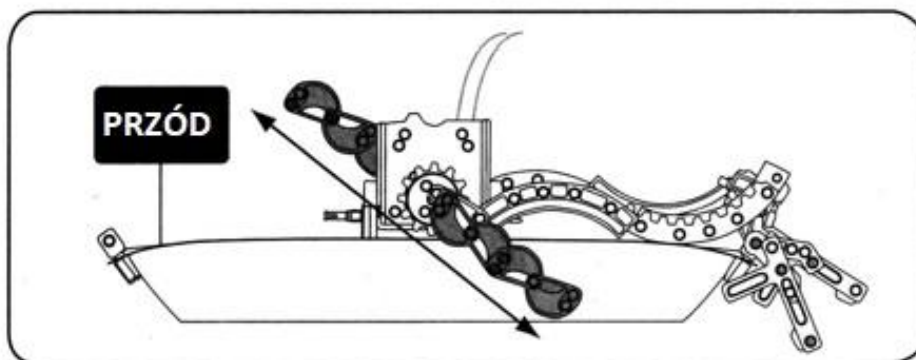
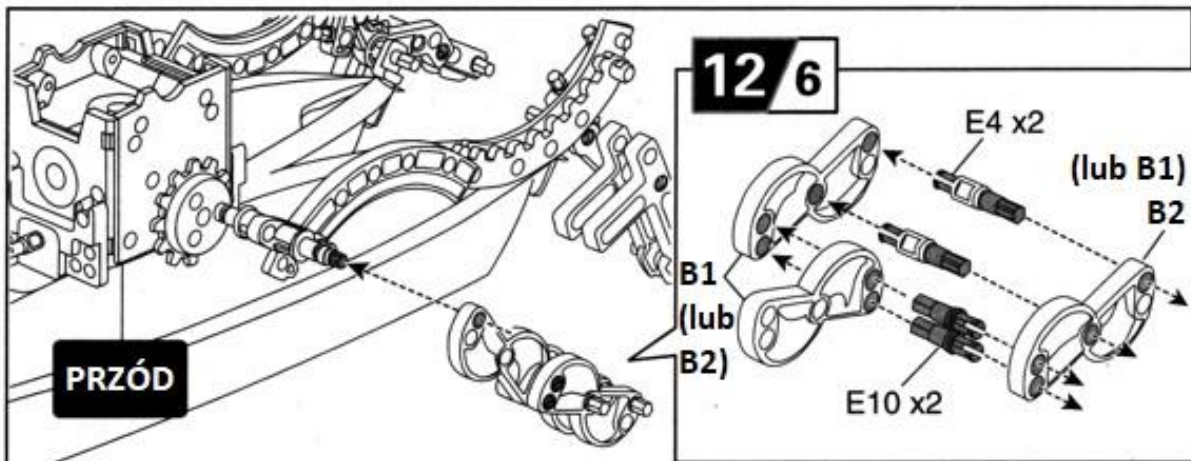
TYŁ



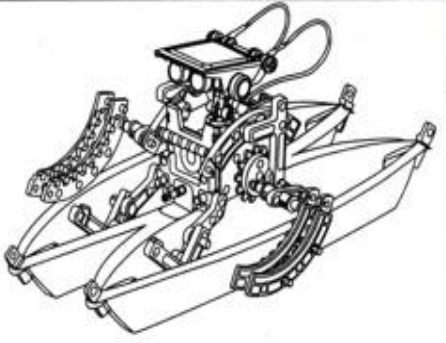
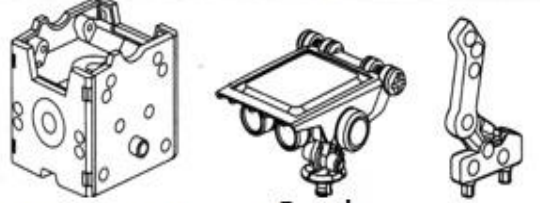
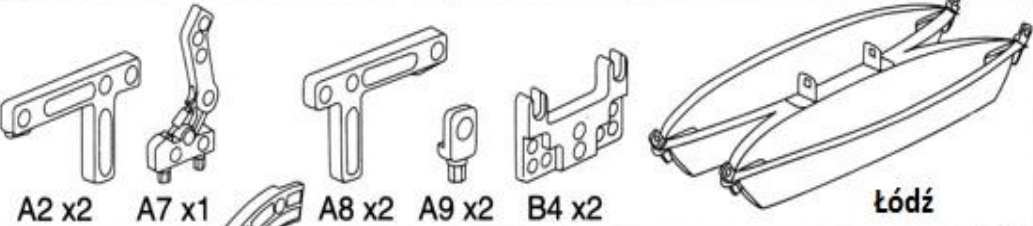
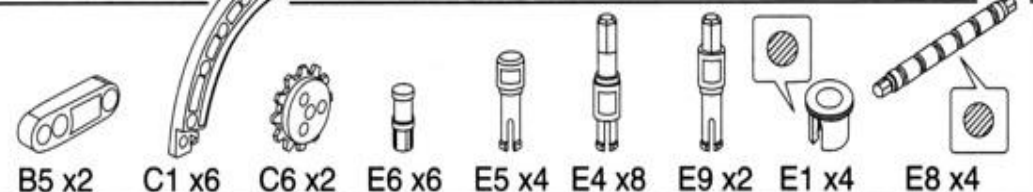
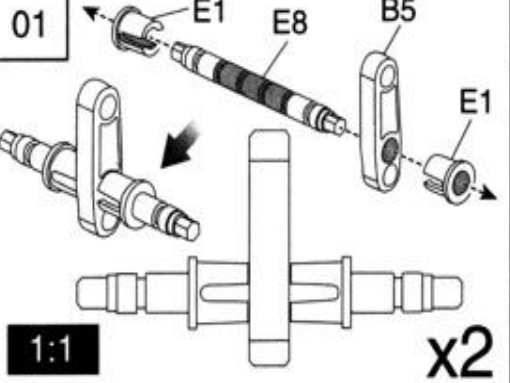
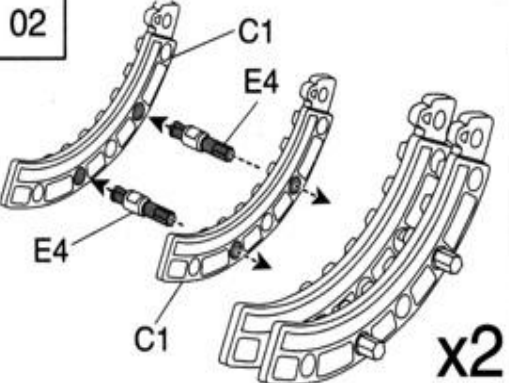
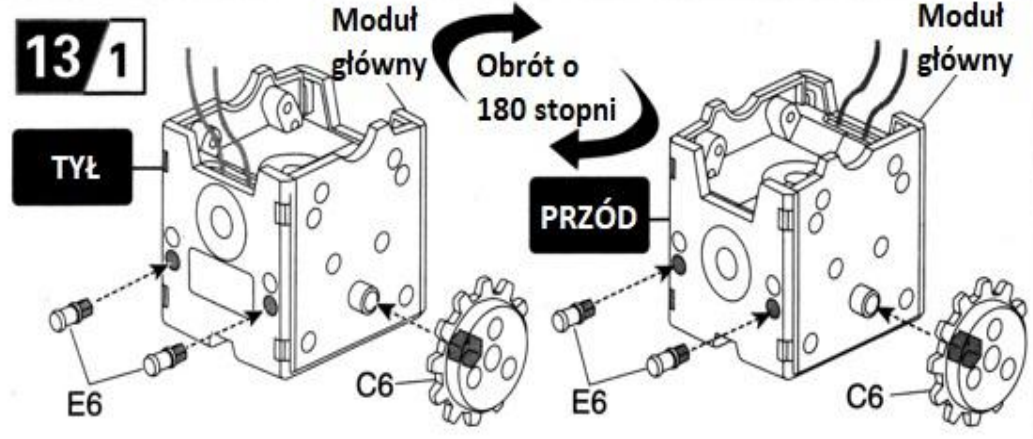
Obróć o
180 stopni

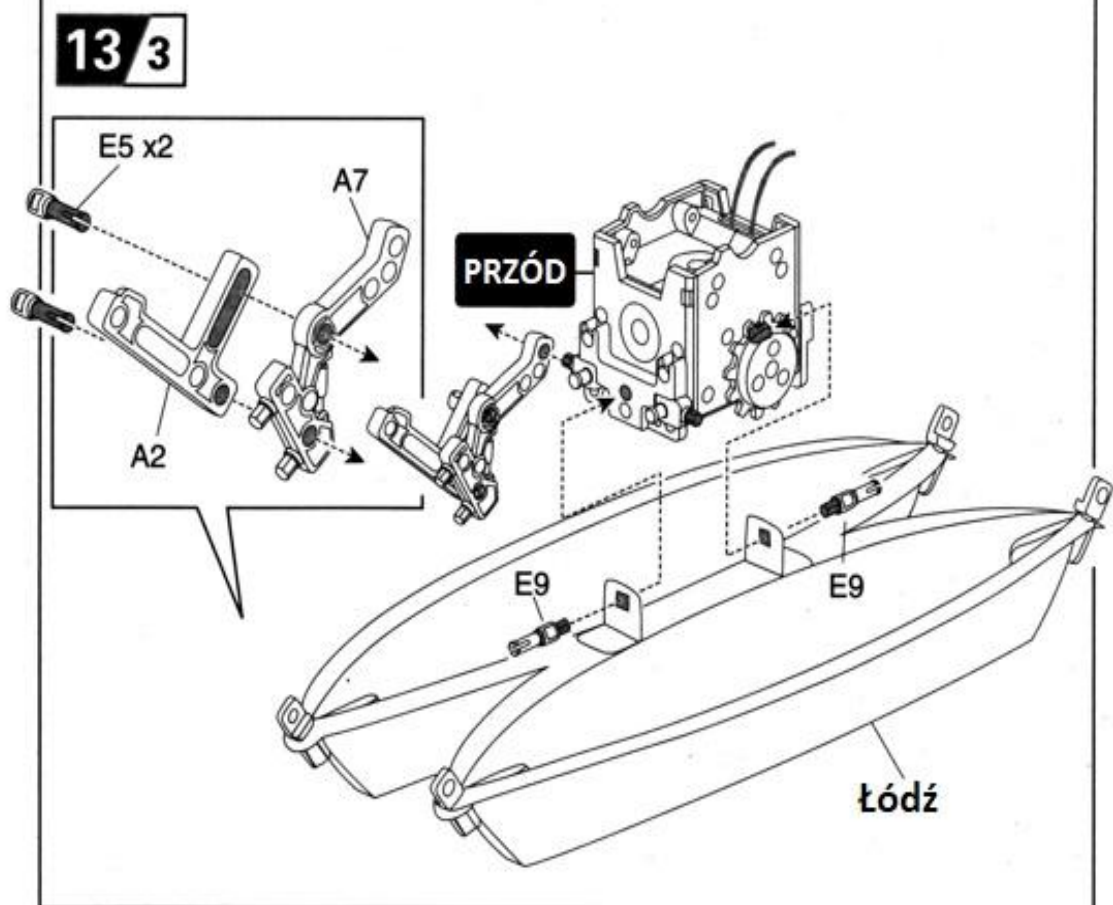
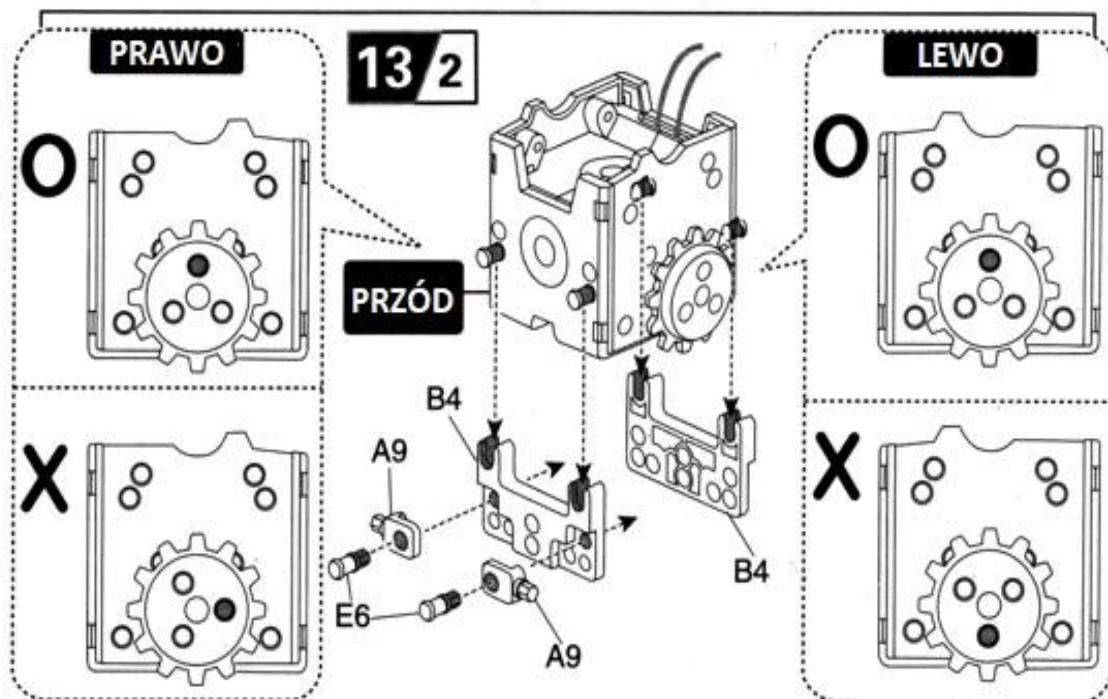
PRZÓD

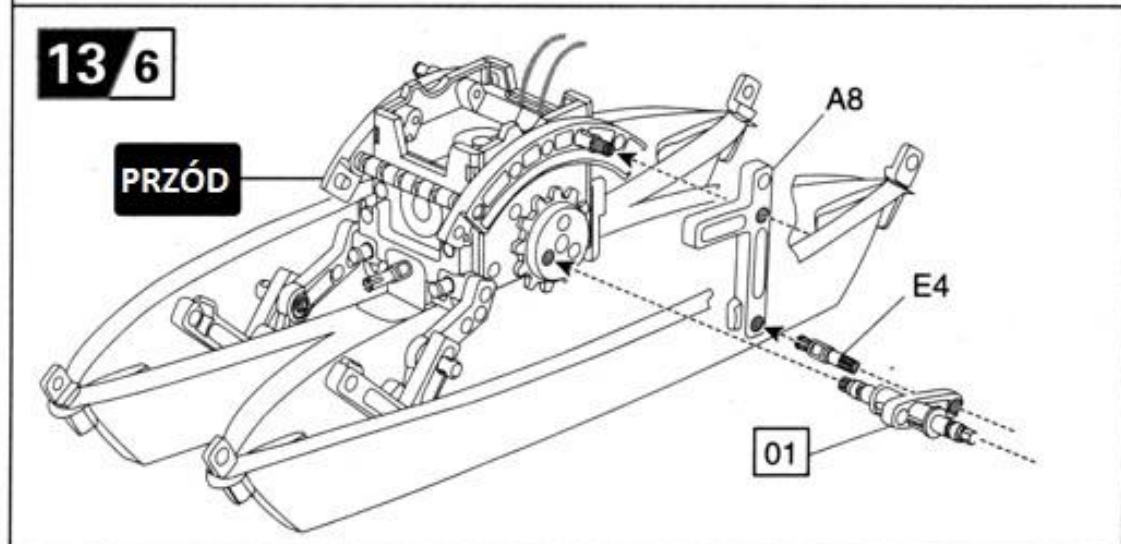
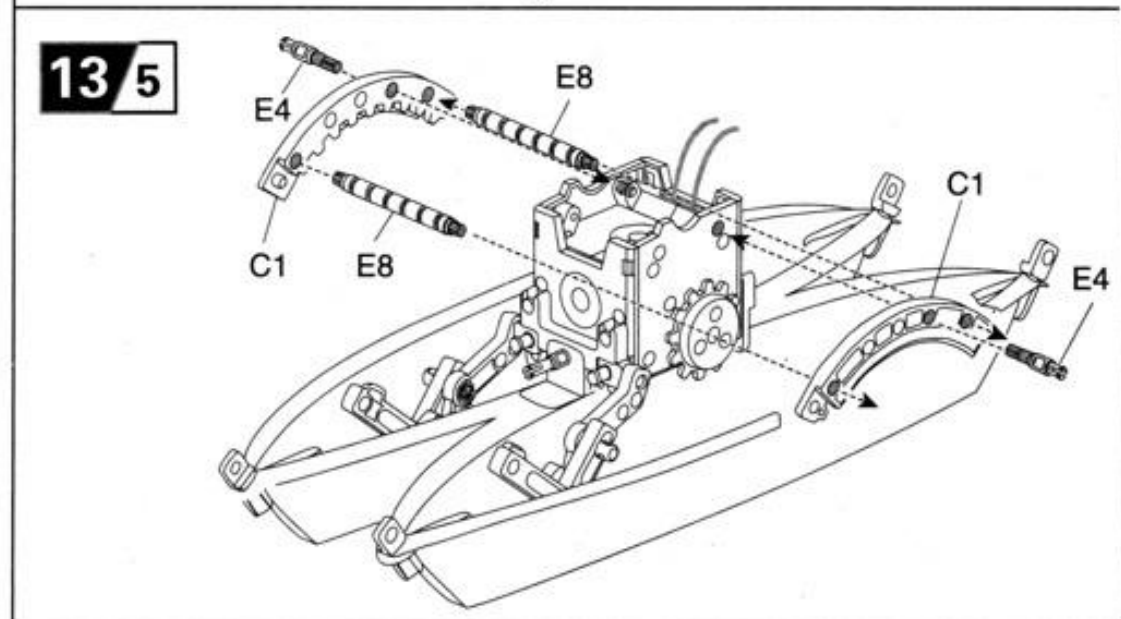
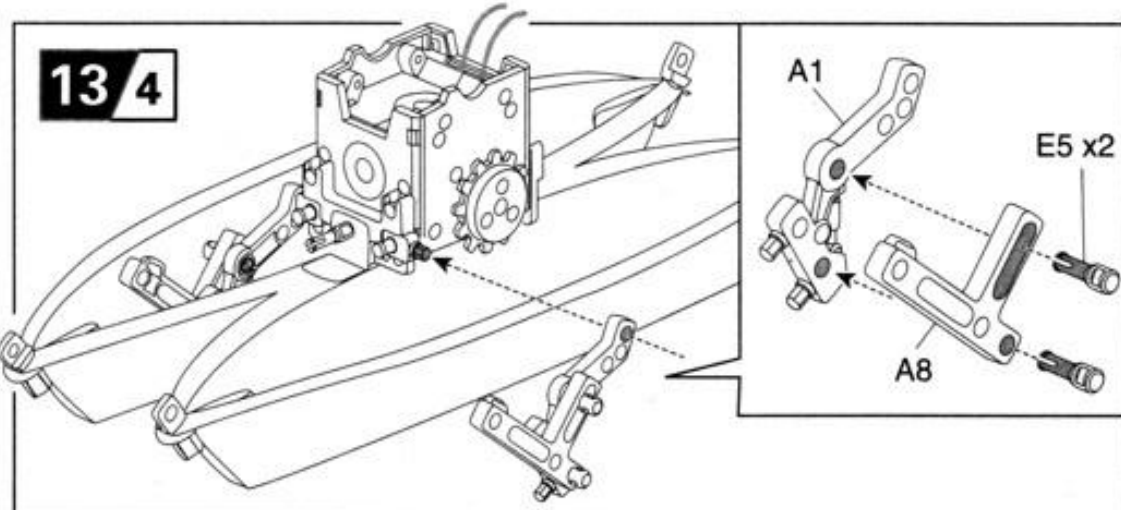


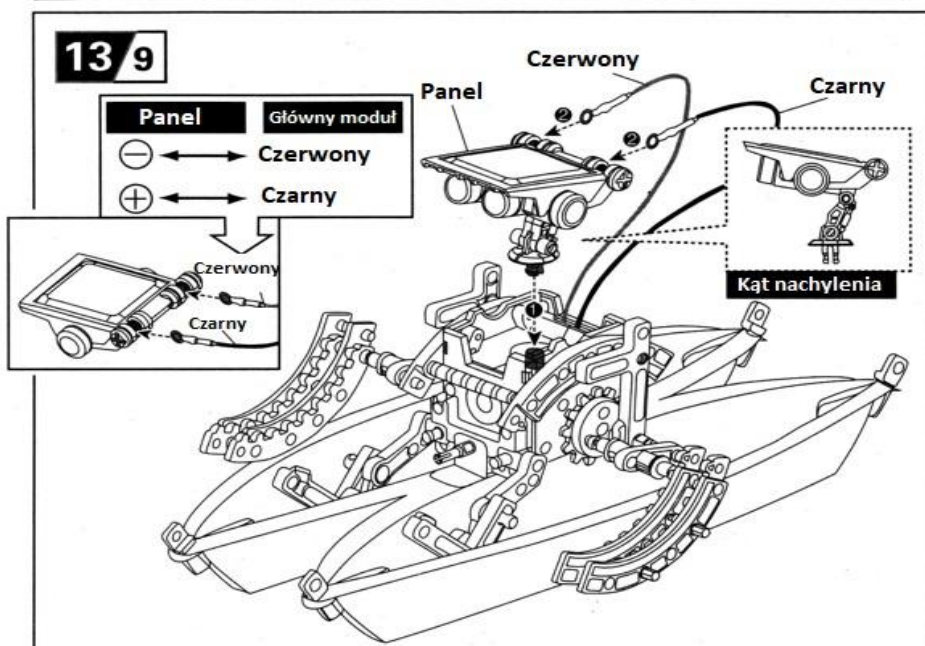
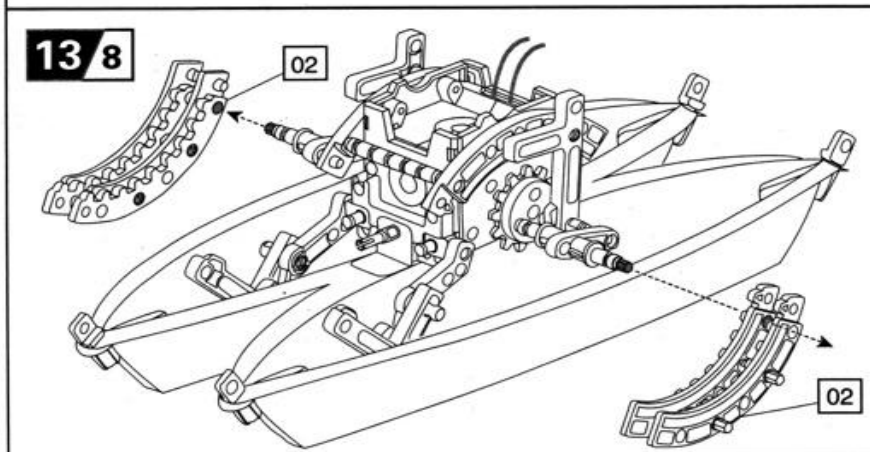
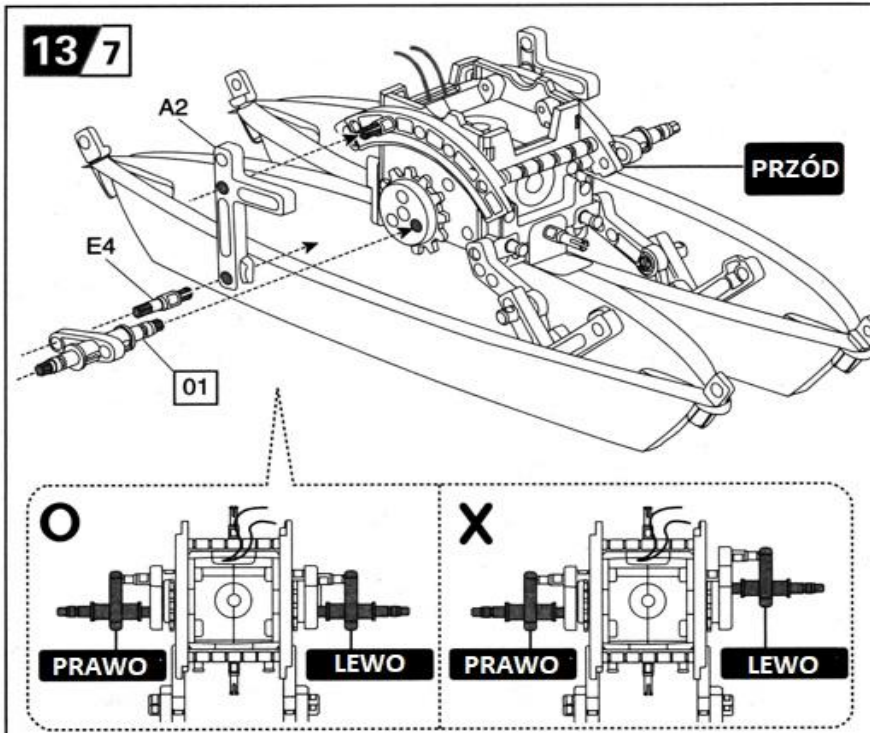


13. Montaż łodzi z wiosłami

Złożenie robota-łodzi z wiosłami		Poziom 2
		<p>Przygotuj poniższe elementy przed przystąpieniem do montażu robota-łodzi z wiosłami.</p>  <p>Główny moduł Panel A1 x1</p>
 <p>A2 x2 A7 x1 A8 x2 A9 x2 B4 x2 Łódź</p>		
 <p>B5 x2 C1 x6 C6 x2 E6 x6 E5 x4 E4 x8 E9 x2 E1 x4 E8 x4</p>		
<p>01</p>  <p>1:1 x2</p>	<p>02</p>  <p>x2</p>	
<p>13 1</p>  <p>Moduł główny Obrót o 180 stopni Moduł główny</p> <p>TYŁ PRZÓD</p> <p>E6 C6 E6 C6</p>		







PORADY



1. Robot będzie pracował najefektywniej pod bezpośrednim światłem słonecznym podczas słonecznego dnia.
2. W przypadku działania wewnątrz pomieszczeń, należy użyć lampy halogenowej min. 50W. Robot nie będzie działał poprawnie w zachmurzony dzień, zacienionych pomieszczeniach, pod niebezpośrednio padającym światłem słonecznym lub pod wpływem fluorescyjnego światła.