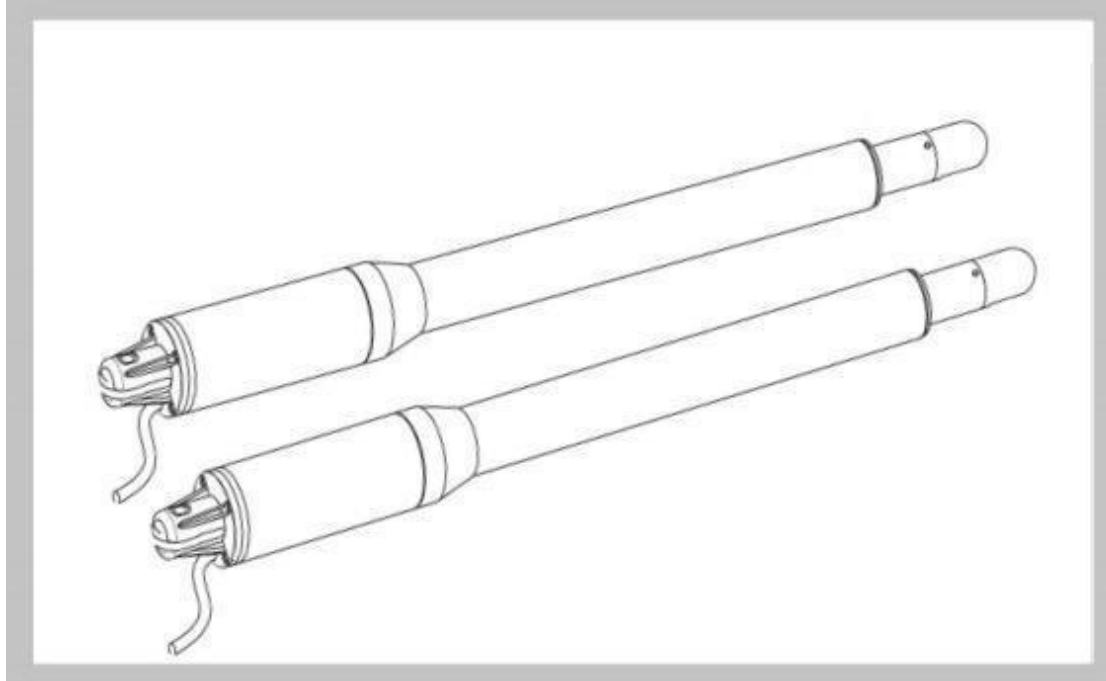


Siłowniki liniowe 24V

*Instrukcja montażu oraz użytkowania automatyki do bramy skrzydłowej DE200
/ DE250 siłowniki, centrala, piloty, fotokomórki, lampy ostrzegawcze.*



Uwaga

Przed rozpoczęciem instalacji należy przeczytać całą instrukcję

Środki ostrożności:

- Ten produkt musi być instalowany przez dobrze przeszkolony, wykwalifikowany personel, zgodnie z przepisami bezpieczeństwa dotyczącymi urządzeń do otwierania bram skrzydłowych w budynkach mieszkalnych i komercyjnych. Niewykwalifikowany personel może uszkodzić instrumenty i wyrządzić szkodę społeczeństwu.
- Przed instalacją lub wykonaniem jakichkolwiek prac konserwacyjnych należy odłączyć zasilanie elektryczne.
- Przed instalacją prosimy o dokładne zapoznanie się z instrukcją. Nieprawidłowa instalacja lub niewłaściwe użycie produktu może spowodować poważne szkody dla użytkowników i mienia.

- Jeżeli kabel elektryczny jest uszkodzony lub przerwany, należy go wymienić na całe i odpowiednio izolowane przewody, aby uniknąć porażenia prądem elektrycznym lub innych niebezpiecznych warunków.
- Trzymaj nadajniki bezprzewodowe poza zasięgiem dzieci.
- Nie pozwalaj dzieciom ani innym osobom stawać na drodze ramion silnika lub na drodze bramy podczas pracy.
- Nie używaj zdalnych nadajników bezprzewodowych, gdy bramy są poza zasięgiem wzroku. □ Nie instaluj produktów w środowiskach korozyjnych, łatwopalnych i/lub wybuchowych.
- Unikaj instalowania ramienia silnika w miejscu, w którym klucz do ręcznego zwalniania jest wystawiony na widok publiczny.

Wymagane narzędzia

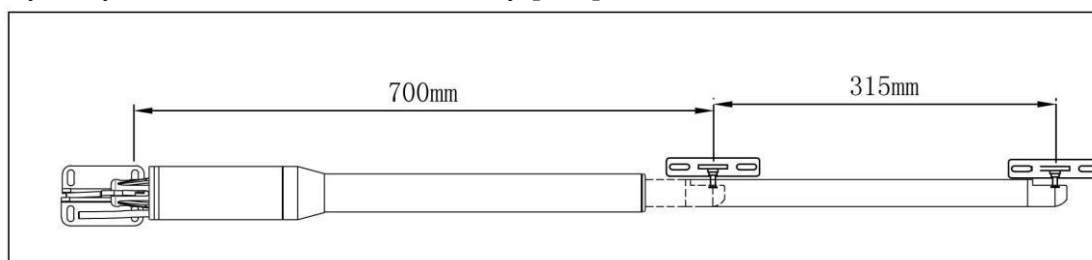


I. Skład zestawu:

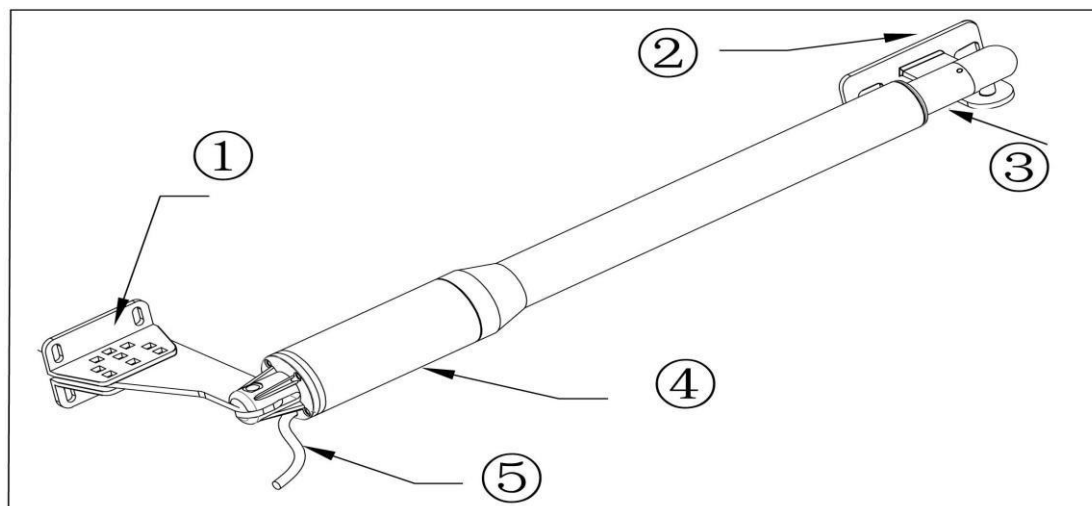
Lista produktów i akcesoriów



Wymiary siłownika do otwierania bramy [mm]



Nazewnictwo napędu do bram skrzydłowych



Pozycja 1: tylny wspornik

Pozycja 2: przedni wspornik

Pozycja 3: tłoczyisko siłownika **Pozycja**

4: Skrzynia z silnikiem

Pozycja 5: Kabel zasilający

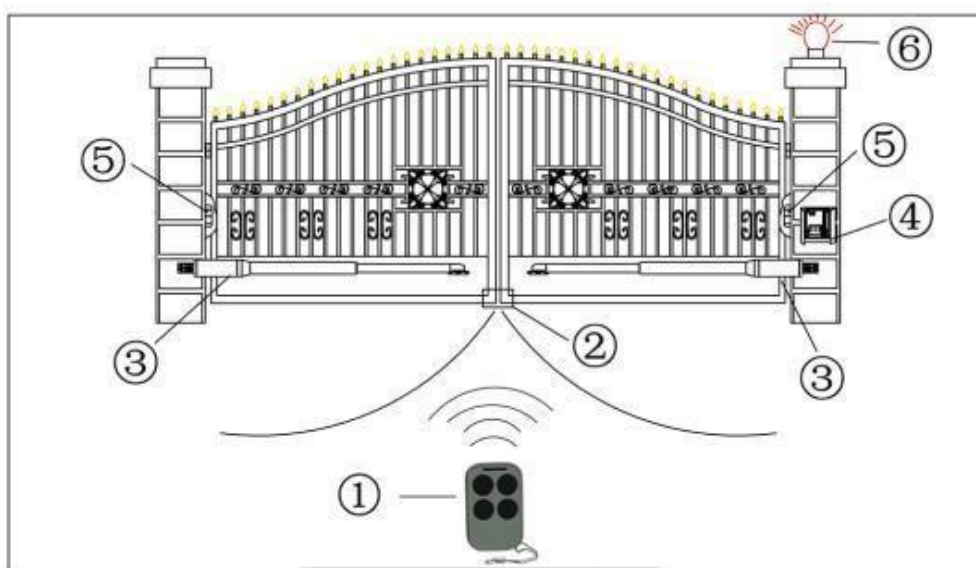
PARAMETRY TECHNICZNE

Parametry techniczne	DE200	DE250
Zasilanie silnika	24 V DC	24 V DC
Prędkość obrotowa	200 obr/min	200 obr/min
Maksymalny wysuw ramienia	300 mm	300 mm
Maksymalna szerokość skrzydła	2 metry	2,5 metra
Pamięć odbiornika radiowego	120 pilotów	120 pilotów
Maksymalny kąt otwarcia	110°	110°
Zasilanie	230 V AC	230 V AC
Prędkość wysuwu	16 mm/s	16 mm/s
Maksymalna masa skrzydła	150 kg	200 kg
Stopień ochrony	IP55	IP55
Temperatura pracy	-45°C / +50°C	-45°C / +50°C
Masa zestawu	15kg	15kg

PODSTAWOWE FUNKCJE AUTOMATYKI

- Otwieranie awaryjne: W przypadku awarii zasilania użyj klucza ręcznego, aby zwolnić i oddzielić siłownik od skrzydła bramy, otwórz lub zamknij bramę ręcznie.
- Gdy przy otwieraniu lub zamykaniu brama napotka przeszkodę brama zatrzymuje się (zabezpieczenie przeciążeniowe).
- Opcjonalnie: Sterowanie bramy może być podłączone do systemu solarnego, baterii zapasowej, ostrzegawczego światła błyskowego, fotokomórki, klawiatury i innych urządzeń kontroli dostępu.
- Kontrola prędkości: Prędkość otwierania i zamykania bramy można regulować.
- Miękki start: Sterowanie bramy jest wyposażone w funkcję łagodnego startu.
- Automatyczne zamykanie: Sterowanie bramy jest wyposażone w funkcję automatycznego zamykania z regulowanym opóźnieniem zamykania.
- Pojedyncza lub podwójna brama: Można otworzyć pojedyncze skrzydło lub oba skrzydła bramy.
- Wiele pilotów zdalnych: Do układu sterowania może łatwo doprogramować kilkadziesiąt dodatkowych pilotów do sterowania otwieraniem bramy skrzydłowej
- Zasilanie awaryjne: Można dołączyć zapasową baterię DC 24 V
- Urządzenia opcjonalne: Zamek bramy DC 24 V, fotokomórka, klawiatura, fotokomórka, przycisk, duża lub mała skrzynka sterownicza.
- Układ sterowania bramy można skonfigurować tak, aby umożliwiał płynną, bezgłośną pracę.
- Układ sterowania bramy można skonfigurować tak, aby domyślnie włączał stan otwarty lub stan zamknięty, w zależności od umiejscowienia dostarczonych wsporników sprzętowych.

Montaż

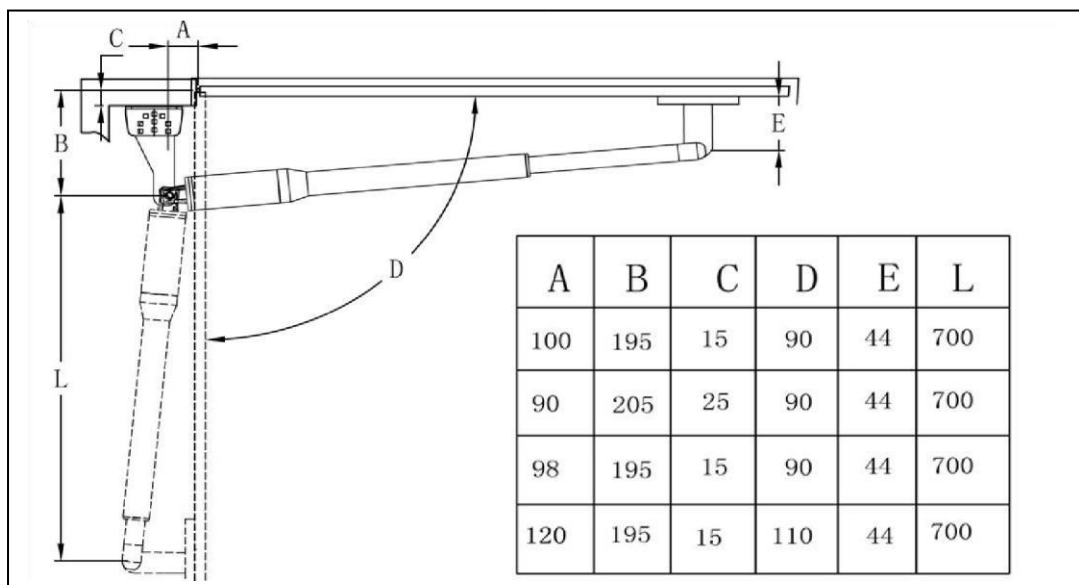


Opis instalacji elektrycznej:

1. Pilot 4. Centrala sterująca

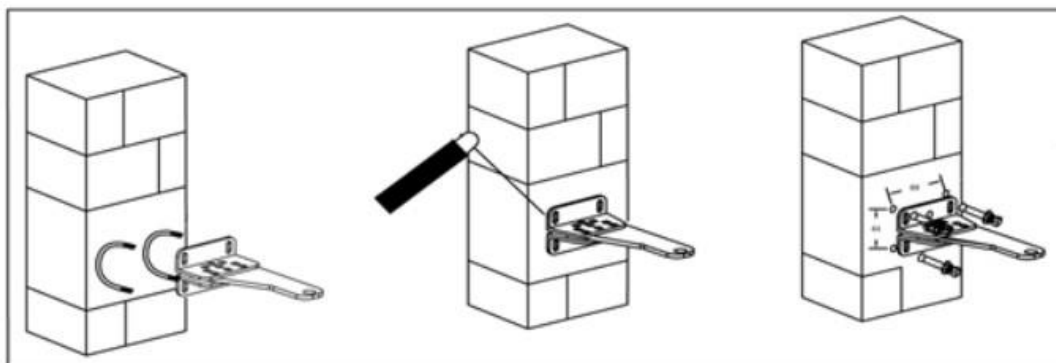
- 2. Stoper
- 3. Siłowniki
- 5. Fotokomórki
- 6. Lampa sygnalizacyjna

WYMIARY INSTALACYJNE



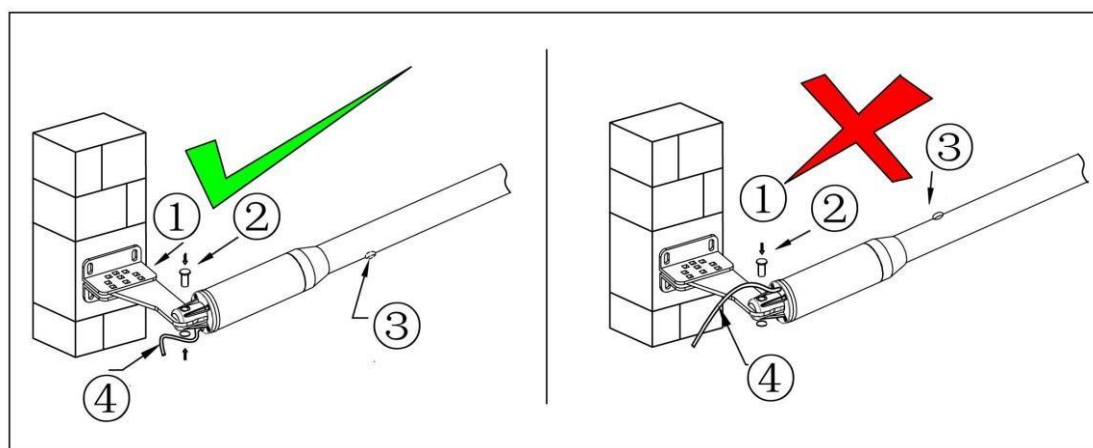
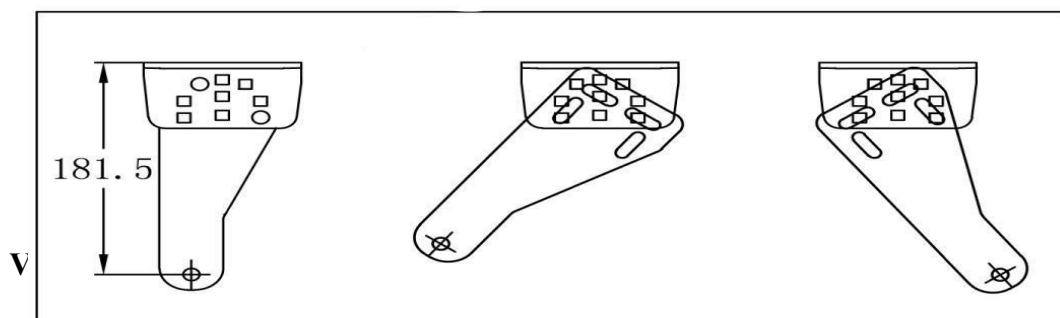
Na rysunku powyżej przedstawiono zalecane wymiary instalacyjne siłownika na bramie. Ponadto osoba przeprowadzająca montaż powinna zadbać o to, żeby siłownik pracował z wysuwem nie mniejszym jak 270 mm oraz kończył swoją pracę 10 mm przed osiągnięciem punktu maksymalnego wysuwu.

INSTALACJA MECHANICZNA



Na początku należy zamocować mocowanie tylne siłownika jednym ze sposobów, spośród przedstawionych na rysunku powyżej. Podczas montażu należy uwzględnić wymiary instalacyjne. Mocowania należy skrócić ze sobą za pośrednictwem dołączonych do zestawu śrub. W dalszym kroku należy przykręcić lub przyspawać mocowania do słupka.

Regulacja różnych kątów tylnego wspornika w celu dopasowania do różnych warunków instalacji.



Następnie należy przymocować siłownik do wspornika za pomocą trzpienia z zawleczką. Ważne jest, aby siłownik był zamontowany tak jak pokazano na rysunku powyżej po lewej stronie, tzn. tak, aby otwór drenażowy oraz zasilający były od spodu ramienia. Kabel nie może być narażony na nadmierne wyginanie.

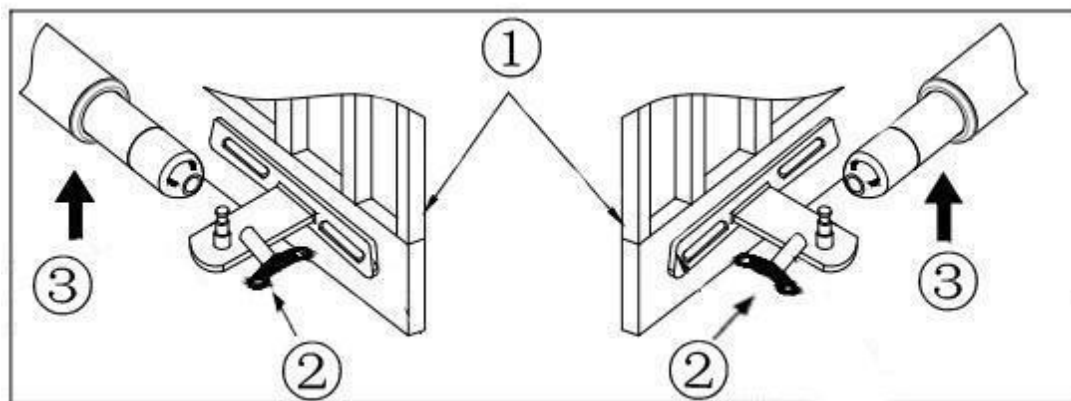
W dalszym ciągu należy wysunąć tłoczysko tak, aby było zgodne z zalecanymi wymiarami instalacyjnymi. W danych siłownikach tłoczysko jest wysuwane ręcznie poprzez obracanie nim ręcznie. Na przednim mocowaniu zaleca się pozostawić delikatny luz, aby w razie potrzeby można było doregulować punkt zaczepienia siłownika. Dalej za pomocą kluczyka rozblokować końcowe mocowanie, nasunąć

siłownik na mocowanie i zablokować tłoczysko z powrotem. Po podłączeniu siłowników do centrali należy uruchomić ich pierwszy cykl. Jeśli siłowniki wykonują pracę bez przeszkód to dokręcić mocowania.

Na koniec należy w miejscu zamknięcia bramy zamontować ograniczniki ruchu. Czujniki przeciążeniowe w centrali rozłączą siłowniki jak tylko skrzydła oprą się o odbojniki. Ogranicznik powinien być ustawiony tak, aby zatrzymać pracę siłownika przed osiągnięciem pozycji maksymalnego wysuwu.

UWAGA: siłownik zawsze powinien znajdować się pod kątem ostrym względem skrzydła bramy

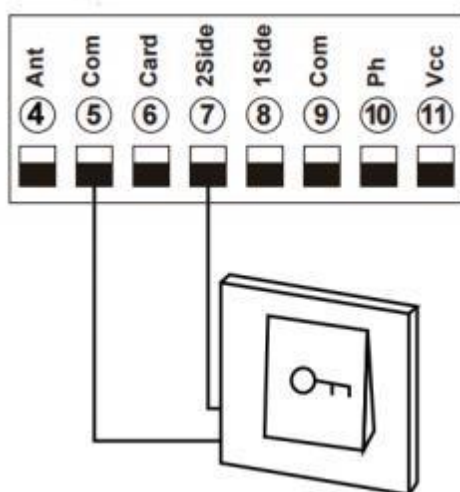
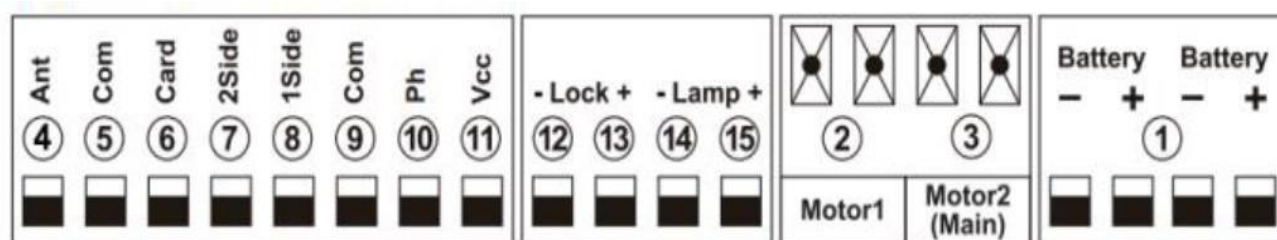
Ręczne otwarcie bramy.



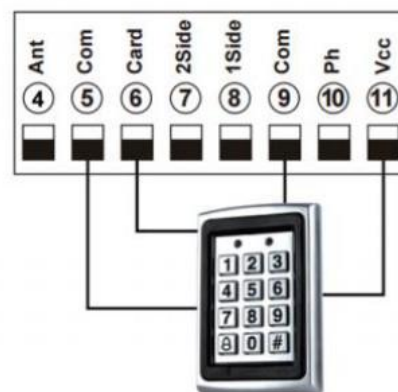
Zwolnij mocowanie przez odkręcenie śruby na czole siłownika. Zdejmij siłownik z bramy i odsuń na bok. Otwórz ręcznie skrzydło bramy

Centrala Instrukcja płyty sterującej EGA-18

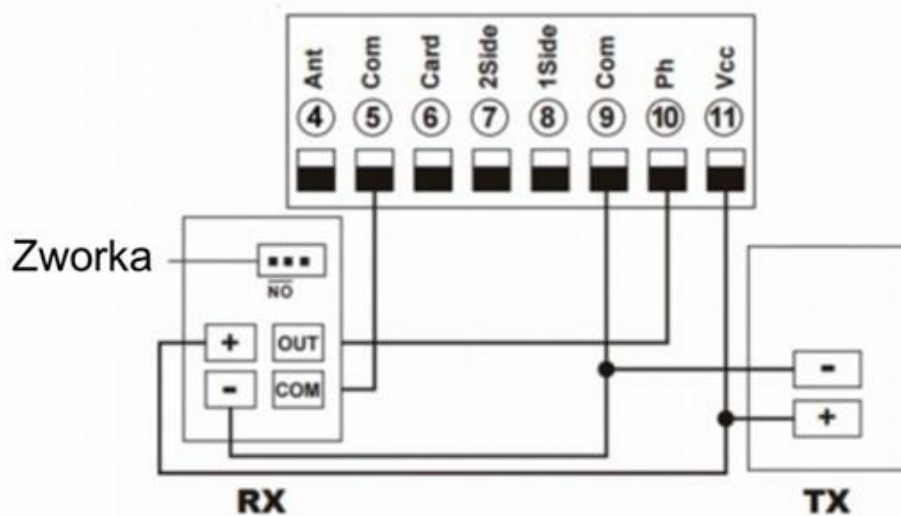
Diagram połączeń



Podłączenie karty dostępu



Podłączenie fotokomórki



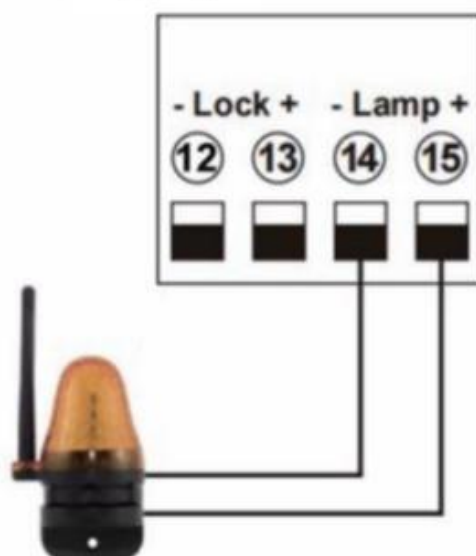
Podłącz zacisk ① VCC do „+” czujnika fotokomórki RX i TX.

Podłącz zacisk ⑨ COM do „-” czujnika fotokomórki RX i TX.

Podłącz zacisk ⑩ Ph do wyjścia „OUT” czujnika fotokomórki.

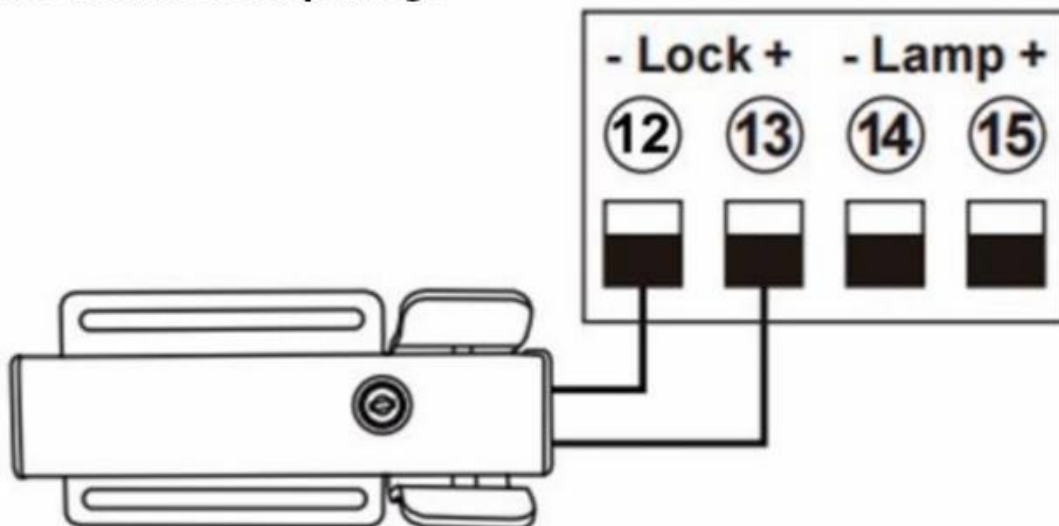
Podłącz zacisk ⑤ COM do zacisku „COM” czujnika fotokomórki.

Podłączenie lampy sygnalizacyjnej



Zaciski ⑭ i ⑮ (Lamp + / -) służą do podłączenia lampy sygnalizacyjnej (flash lamp).

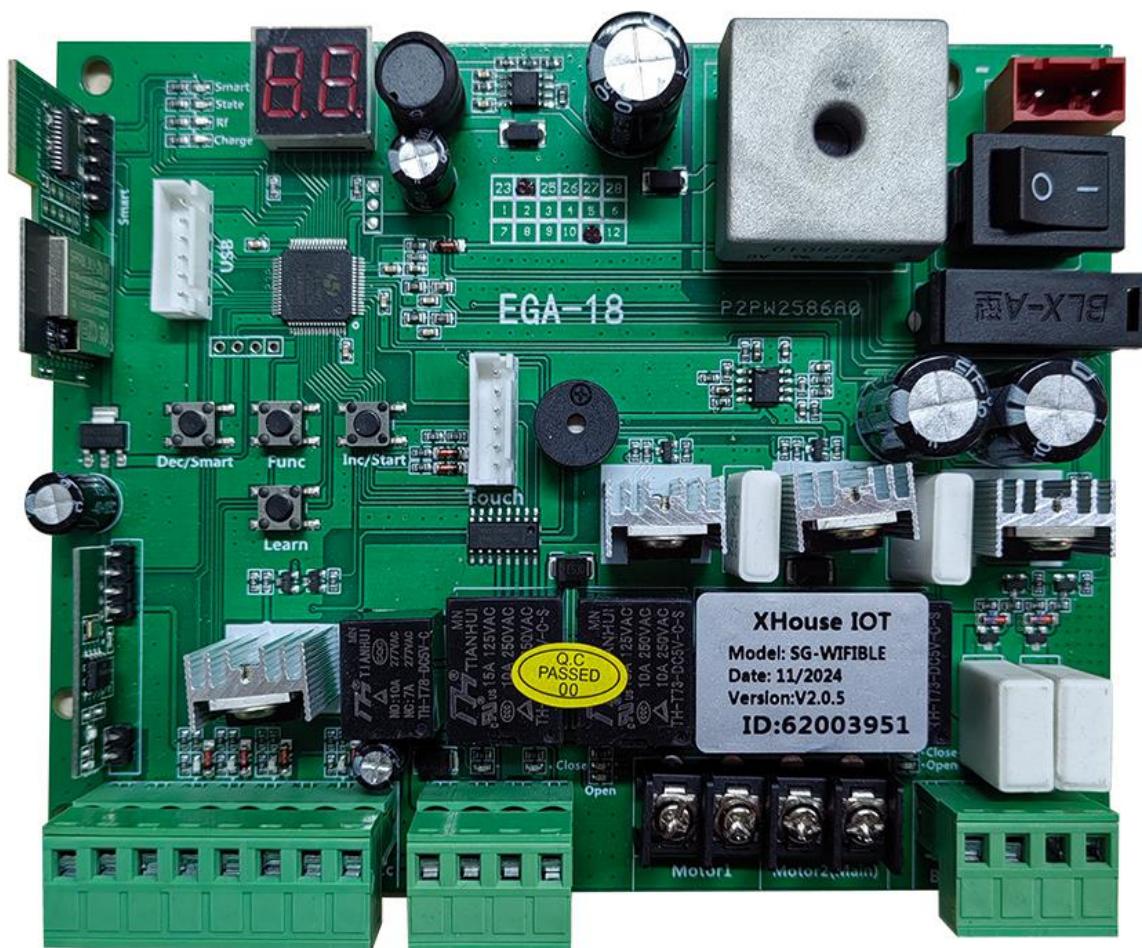
Podłączenie zamka elektrycznego



Zacisk LOCK- ⑫ służy do podłączenia zamka elektrycznego (przewód niebieski)
Zacisk LOCK+ ⑬ służy do podłączenia zamka elektrycznego (przewód czerwony)

Parametry techniczne centrali:

1. Zasilanie: AC 19,6-21,6 V DC 24-28 V
2. Napięcie wyjściowe: DC 24 V
3. Zasilanie awaryjne (opcja): 12 V akumulator kwasowo-ołowiowy x 2
4. Zastosowanie: Do podwójnego lub pojedynczego napędu bramy skrzydłowej DC24 V.
5. Pilot: Fabrycznie posiada kod zmienny.
6. Pamięć pilota: Do 128 szt.
7. Częstotliwość pilota: 433,92 MHz
8. Funkcje: łagodny start i powolne zatrzymanie, automatyczne zamykanie, sterowanie WiFi i Bluetooth, ustawianie parametrów za pomocą aplikacji itp.



1. Akumulator 1 i 2: podłączyć do 2 akumulatorów kwasowo-ołowiowych 12 V.
2. MOTOR 1: zacisk Motor1 służy do podłączenia silownika 1 zainstalowanego na bramie, który otwiera skrzydło jako drugi i zamyka skrzydło jako pierwszy. Ten terminal łączony pierwszym niebieskim przewodem (liczonym od lewej do prawej strony);
3. MOTOR 2 (Opóźnienie) : Zacisk Motor2 służy do podłączenia silownika 2 zainstalowanego na bramie, który otwiera się jako pierwszy, a zamyka jako drugi. Ten terminal łączony pierwszym czerwonym przewodem (liczonym od lewej do prawej strony).

UWAGA: W przypadku pojedynczej bramy silnik należy podłączyć do zacisku Motor2.

4. Ant: podłączenie anteny.
5. COM: Wspólna masa . Służy do łączenia z COM lub GND.
6. Card: Służy do podłączania dowolnych urządzeń zewnętrznych, które będą służyć do otwierania bramy.
7. 2 SIDE: Podobnie jak „przycisk dwuskrzydłowy” na pilocie , służy do łączenia z dowolnymi urządzeniami zewnętrznymi obsługującymi bramę dwuskrzydłową.
8. 1 SIDE: Podobnie jak „przycisk jednoskrzydłowy” na pilocie, służy do podłączania dowolnych urządzeń zewnętrznych obsługujących bramę jednoskrzydłową

9. COM: Wspólna masa . Służy do łączenia z COM lub GND.
10. IR: terminal do podłączenia fotokomórki.
11. VCC: Wyjście służy do podłączenia czujnika fotokomórki itp. urządzeń, prąd wyjściowy ciągły $\leq 0.5A$.
12. Lock -: służy do podłączenia zamka elektrycznego
13. Lock +: służy do podłączenia **masy** zamka elektrycznego.
14. Lamp -: służy do podłączenia lampy ostrzegawczej +.
15. Lamp +: służy do podłączenia lampy ostrzegawczej -.
16. Power: Służy do podłączenia transformatora AC prądu przemiennego lub panelu słonecznego DC prądu stałego 24 V.
17. ON: przycisk włączania/wyłączania zasilania.
18. Menu: Jest to cyfrowy wyświetlacz pokazujący dane ustawień.
19. Touch: do podłączenia urządzenia z „touch button”, i podobnych urządzeń.
20. USB: do podłączenia urządzenia USB do upgrade the software
21. DEC/Smart: służy do zmniejszania wartości danych lub obsługi modułu inteligentnego.
22. FUN: Służy do zatwierdzania parametrów , danych.
23. INC/Start: służy do zwiększania wartości danych, ustawiania danych lub obsługi trybu sterowania jednym przyciskiem.
24. Learn: przycisk do zapisywania i wykasowania pilotów..

Pilot

Każdy pilot ma 4 przyciski, można ustawić je w różnych trybach pracy niezależnie za pomocą menu wyświetlacza cyfrowego L1, L2, L3 i L4,

0: Brak funkcji.

1: Podwójne bramy otwarte-Stop-Zamknij...

2: Pojedyncza brama otwarta-Stop-Zamknij...

3: Wyłączanie automatycznego zamykania bramy za pomocą pilota

4: Tylko otwieranie.

Programowanie nowego pilota:

Naciśnij przycisk Learn na panelu sterowania na około 1 sekundę, po czym przyciśnij przycisk na pilocie który chcesz dodać. Rozlegnie się krótki sygnał dźwiękowy. Na wyświetlaczu cyfrowym pojawi się numer pilota, co oznacza, że programowanie powiodło się.

Jeśli po naciśnięciu przycisku Learn płyta nie odbierze nowego sygnału zdalnego w ciągu 8 sekund, wskaźnik LED włączy się i nastąpi zakończenie programowania.

Uwaga: Ponieważ wyświetlacz cyfrowy może pokazywać tylko dwa słowa, jeśli sterownik nauczył się już więcej niż 99 sztuk pilota, od setnego pilota, na wyświetlaczu cyfrowym pojawi się A, aby zastąpić dziesięć i sto cyfr. Na przykład setny pilot pokaże A0, a 101-ty pilot pokaże A1. Jeśli sterownik nauczył się już więcej niż 109 sztuk pilota, od 110-tego pilota, na wyświetlaczu cyfrowym pojawi się b, aby zastąpić dziesięć i sto cyfr. Na przykład 110-ty pilot pokaże b0.

Maksymalna pojemność: 128 sztuk pilota. Jeśli cyfrowa dioda LED pokaże „-” i 5 razy wyemituje krótki sygnał dźwiękowy, oznacza to, że nie można nauczyć się więcej pilotów.

Usunięcie pilota:

Przytrzymaj, naciśnij przycisk Ucz się przez około 6 sekund. Jeśli rozlegnie się długi sygnał dźwiękowy, zwolnij przycisk, a na wyświetlaczu cyfrowym pojawi się 00, co oznacza pomyślne usunięcie wszystkich pilotów.

Opis funkcji płyty sterującej

Function	State
Włączenie	Na wyświetlaczu cyfrowym pojawi się EGA-18 00-U xx z dźwiękiem brzęczyka. Jeśli dioda LED wskaźnika świeci, oznacza to, że system działa prawidłowo.
Nauka ruchu automatycznego	Nowo zainstalowany silnik musi raz uruchomić automatyczne uczenie się jazdy, zanim będzie można normalnie przydzielić wysokie i niskie prędkości. Po zakończeniu automatycznego uczenia się ruchu silnik bramy automatycznie przydzieli wysoką i niską prędkość. Wysokie i niskie prędkości otwierania i zamykania można ustawić za pomocą menu wyświetlacza cyfrowego. 1. Przed rozpoczęciem automatycznego uczenia się ruchu brama musi być całkowicie zamknięta. 2. Wejdź do menu, wybierz Pr, ustaw 5 i potwierdź, aby rozpocząć automatyczne uczenie się ruchu Uwaga: Automatyczne uczenie się ruchu będzie działać z niską prędkością ustawioną w menu wyświetlacza cyfrowego; portu ani pilota nie można uruchomić podczas procesu uczenia się, w przeciwnym razie automatyczne uczenie się ruchu zostanie zakończone. Jeśli Pr ustawiono na 10, możesz również wejść do automatycznego uczenia się ruchu, ale tym razem działa ono z wysoką prędkością ustawioną w menu. Zaleca się wybranie 5, aby użyć niskiej prędkości do nauki ruchu bramy (skoku). Jeśli po automatycznym uczeniu się ruchu z niską prędkością okaże się, że rozkład wysokiej i niskiej prędkości bramy nie jest idealny, możesz spróbować użyć automatycznego uczenia się ruchu z wysoką prędkością.
Ustawienie czasu wolnego ruchu bramy	Po zakończeniu nauki ruchu automatycznego, centrala automatycznie ustawi czas pracy przy niskiej prędkości otwierania i zamykania od 0 do 5 poziomów. Im większa wartość, tym dłuższy czas pracy przy niskiej prędkości. 0 oznacza brak czasu pracy przy niskiej prędkości.
Ustawienie prędkości otwierania i zamykania	Można ustawić wysoką i niską prędkość otwierania i zamykania od 0 do 5 poziomów. Im większa wartość, tym wyższa prędkość.
Ustawianie siły przeciążeń silnika	Silniki napędów zatrzymują się, gdy brama jest całkowicie otwarta lub zamknięta. Podczas gdy brama się porusza i napotyka przeszkodę natychmiast się zatrzyma. Ustawienie przeciążenia silnika w wysokiej i niskiej prędkości można regulować za pomocą menu wyświetlacza cyfrowego.

	Jeśli w menu H3 ustawiono 1, podczas gdy brama się zamyka i wykrywa przeszkodę, brama zatrzyma się i otworzy się całkowicie.
Tryby pracy	W menu H3 można ustawić tryb pracy bramy. 0 : tryb przeciążeniowy 1 : wyłącznik krańcowy.
Tryb pracy fotokomórki	Tryb pracy komórki jest ustawiany w menu, domyślna wartość to 1, jest to normalny tryb otwarty. 1. Podczas zamykania bramy, jeśli sygnał podczerwieni napotka przeszkodę, brama się zatrzyma i otworzy. 2. Jeśli ustawiono timer automatycznego zamykania po całkowitym otwarciu, brama zostanie automatycznie zamknięta. 3. Jeśli w świetle fotokomórki znajduje się jakaś przeszkoda, czynność zamykania bramy nie zostanie wykonana, a czas odliczania zawsze zostanie zresetowany.
Ustawienie czasu automatycznego zamknięcia po całkowitym otwarciu bramy	1. Funkcja automatycznego zamykania aktywuje się tylko po całkowitym otwarciu bramy. 2. Czas po którym brama zostanie automatycznie zamknięta od momentu pełnego otwarcia bramy można ustawić za pomocą menu wyświetlacza cyfrowego. 3. Gdy rozpocznie się odliczanie do automatycznego zamknięcia bramy, dioda LED STATE będzie migać jeden raz na sekundę. 4. Przycisk pilota można ustawić tak, aby anulować polecenie automatycznego zamykania. Uwaga: Anulowanie automatycznego zamykania pilotem działa tylko ten jeden raz, a brama może zamknąć się automatycznie następnym razem, gdy zostanie całkowicie otwarta.
Tryb lampy	Tryb 0: Podczas ruchu bramy lampa się zaświeci. Podczas zatrzymania bramy lampa się wyłączy. Tryb 1: Podczas ruchu bramy lampa się zaświeci. Po 30 sekundach lampa się wyłączy. Ponadto, niezależnie od trybu 0 lub 1, lampa zaświeci się również podczas odliczania do zamknięcia bramy.
Zabezpieczenie czasu pracy silnika	1. Jeśli silnik pracuje nieprzerwanie dłużej niż 60 s, silnik zatrzyma się w celu ochrony. 2. Jeśli silnik pracuje nieprzerwanie z niską prędkością dłużej niż 30 s, silnik zatrzyma się w celu ochrony.
Ustawienia 1Side terminal	Cyfrowe menu wyświetlacza umożliwia ustawienie trybu sterowania terminalem 1SIDE. 0: Bramy podwójne „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”; 1: Silnik 2 „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”(Ustawienia fabryczne)

	2: Tylko otwieranie. 3: Tylko zamykanie. 4: Tylko zatrzymywanie. Uwaga: tryb 1 ma zastosowanie tylko w silniku 2. Inny tryb można stosować w bramach podwójnych lub pojedynczych.
Ustawienia 2Side terminal	Cyfrowe menu wyświetlacza umożliwia ustawienie trybu sterowania terminalem 2 SIDE. 0: Podwójne bramy „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”.....(Ustawienia fabryczne) 1: Silnik 2 „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”..... 2: Tylko otwieranie. 3: Tylko zamykanie. 4: Tylko zatrzymywanie. Uwaga: tryb 1 ma zastosowanie tylko w silniku 2. Inny tryb można zastosować w podwójnych lub pojedynczych bramach.
Ustawienia terminala kart magnetycznych	Cyfrowe menu wyświetlacza umożliwia ustawienie trybu sterowania terminalem 2 SIDE. 0: Bramy podwójne „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”..... 1: Silnik 2 „Otwórz-Zatrzymaj-Zamknij”..... 2: Tylko otwieranie.(Ustawienia fabryczne) 3: Tylko zamykanie. 4: Tylko zatrzymywanie. Uwaga: tryb 1 dotyczy tylko silnika 2. Inny tryb można stosować w bramach podwójnych lub pojedynczych. Jeśli terminal z kartą magnetyczną zostanie uruchomiony w trybie 2, aby całkowicie otworzyć bramę, po przesunięciu karty przejdzie on w tryb automatycznego zamykania.
Touch port	Może połączyć przełącznik dotykowy ze sterowaniem, ma 2 kanały. 1. Sterowanie silnikiem 2 przez Otwórz-zatrzymaj-zamknij... 2. Sterowanie silnikiem 1 i silnikiem 2 przez Otwórz-zatrzymaj-zamknij...
Lock mode	1. 1. Tryb blokady można przełączać za pomocą menu. 2. 0: tryb NC, włączanie po zablokowaniu, używany do blokady elektromagnetycznej. 1: tryb NO, włączanie po odblokowaniu, używany do blokady elektrycznej. 3. 2. Czas wyjścia sterującego blokady elektrycznej można ustawić za pomocą menu. Ustawienie na 0 oznacza wyłączenie funkcji.
Czas opóźnienia przy 2 skrzydłach dla	Opóźnienie czasowe przy 2 skrzydłach do otwierania i zamykania można regulować oddzielnie w menu. Jeśli użytkownik ustawił 0, oznacza to, że funkcja opóźnienia jest nieaktywna.

otwierania I zamykania	Jeśli funkcja opóźnienia jest aktywna, podczas otwierania drzwi, silnik 2 otwiera się pierwszy, a następnie silnik 1 otwiera się później; podczas zamykania drzwi, silnik 1 zamyka się pierwszy, a następnie silnik 2 zamyka się. W przypadku systemu pojedynczej bramy ta funkcja nie działa.
Tryb bramy	1. Tryb bramy można przełączać za pomocą menu. 0 to bramy podwójne, czyli system otwierania bram podwójnych. 1 to brama pojedyncza, czyli system otwierania bram pojedynczych. 2. Jeśli system to system bramy pojedynczej, wszystkie elementy sterujące bramami podwójnymi działają tylko na bramie głównej (silnik 2) 3. Jeśli jest to system bramy pojedynczej, silnik musi być podłączony do portu silnika 2.
Funkcja inteligentnej ładowarki do akumulatora zapasowego	1. System obsługuje dwa 12-woltowe akumulatory kwasowo-ołowiowe połączone szeregowo. 2. System ma wbudowaną funkcję równoważenia akumulatorów, która automatycznie monitoruje napięcie dwóch akumulatorów podczas ładowania, aby zapobiec uszkodzeniu lub niewystarczającemu napięciu dwóch akumulatorów z powodu braku równowagi. Uwaga: Zasilacz portu zasilania musi być prawidłowo podłączony, a napięcie wejściowe musi odpowiadać napięciu akumulatora, aby można było go normalnie naładować.
Uaktualnij system płyty sterującej za pomocą urządzenia USB	1. Przed uaktualnieniem systemu, sprawdź, czy dokument dysku U jest w formacie FAT32. Jeśli nie, sformatuj dysk U w formacie FAT32. 2. Skopiuj plik uaktualnienia do katalogu głównego dysku U i nazwij go EGA-18.bin. 3. Włóż dysk U do modułu "upgrade", a następnie podłącz moduł "upgrade" do portu USB. 4. Wejdź do menu, wybierz Pr i ustaw 5, a następnie potwierdź. W tym momencie system zostanie ponownie uruchomiony, na wyświetlaczu pojawi się UP, a uaktualnienie zostanie rozpoczęte. Po zakończeniu uaktualnienia system zostanie automatycznie ponownie uruchomiony.
Smart module port	Inteligentny moduł XH-SG-WIFIBLE można podłączyć zewnętrznie, aby realizować funkcje takie jak sterowanie, odczyt informacji i ustawienia. Inteligentny moduł obejmuje funkcje WiFi, Bluetooth i 2.4G. 1. Dodaj funkcję sterowania Bluetooth w aplikacji telefonu: Naciśnij i przytrzymaj przycisk DEC/SMART przez 5 sekund, brzęczyk zabrzmi dwa razy. Zwolnij przycisk, a moduł przejdzie w tryb sieciowy dopasowania Bluetooth. 2. Dodaj funkcję sterowania WiFi w aplikacji telefonu: Naciśnij i przytrzymaj przycisk DEC/SMART przez 10 sekund, brzęczyk zabrzmi długim sygnałem

	dźwiękowym. Zwolnij przycisk, a moduł przejdzie w tryb sieciowy dopasowania AP. 3. Zaprogramuj nadajnik karty USB 2.4G: Naciśnij przycisk DEC/SMART raz, brzęczyk zabrzmi i przejdzie w tryb programowania. Włącz kartę USB 2.4G i automatycznie prześlij sygnał. Jeśli inteligentna dioda LED mignie trzy razy, oznacza to, że operacja programowania zakończyła się powodzeniem. W przeciwnym razie po 8 sekundach wyjdź z trybu programowania. 4. Jeśli chcesz usunąć kartę USB 2.4G, naciśnij i przytrzymaj przycisk Learn przez 6 sekund, aż usłyszysz dźwięk brzęczyka z długim sygnałem dźwiękowym, a następnie zwolnij przycisk. Po tym czasie wszystkie piloty i karty USB nie będą mogły sterować bramą. 5. Gdy zaprogramowana karta USB 2.4G znajdzie się w zasięgu odbioru modułu, zostanie ona uruchomiona, aby otworzyć bramę raz. Funkcje WiFi i Bluetooth obsługują połączenie z aplikacją telefonu, która może realizować funkcje takie jak sterowanie bramą za pomocą telefonu komórkowego, dodawanie i zarządzanie pilotami oraz ustawienia parametrów menu. Zapoznaj się z instrukcją obsługi aplikacji, aby uzyskać szczegółowe informacje o funkcjach.
Factory Reset	Przywrócenie ustawień do stanu fabrycznego. Zobacz tabela poniżej

USTAWIENIE CENTRALI STERUJĄCEJ

Aby rozpocząć programowanie parametrów pracy centrali należy nacisnąć i

przytrzymać przycisk FUN przez 3 sekundy. Wyświetlacz cyfrowy pokaże P0. Przyciskami [INC/START] i [DEC/SMART] można wybrać parametr, który ma być ustawiany. Ponowne wciśnięcie przycisku FUN pozwoli

zedytować konkretny parametr. Wartość można zmieniać pokrętkami [INC/START] i [DEC/SMART]. Po ustawieniu wartości wybranego parametru zatwierdzić ją przyciskiem FUN. Centrala potwierdzi wybór sygnałem dźwiękowym.

Po zakończeniu ustawiania menu naciśnij przycisk [LEARN], aby wyjść z ustawień menu i zamknąć wyświetlacz.

Item	Function description	Range	Default	Explanation
A0	<u>Próg siły przeciążeniowej na wysokich obrotach silnika 2 przy otwieraniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika

A1	<u>Próg siły przeciążeniowej na wysokich obrotach silnika 2 przy zamykaniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A2	<u>Próg siły przeciążeniowej na niskich obrotach silnika 2 przy otwieraniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A3	<u>Próg siły przeciążeniowej na niskich obrotach silnika 2 przy zamykaniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A4	<u>Próg siły przeciążeniowej na wysokich obrotach silnika 1 przy otwieraniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A5	<u>Próg siły przeciążeniowej na wysokich obrotach silnika 1 przy zamykaniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A6	<u>Próg siły przeciążeniowej na niskich obrotach silnika 1 przy otwieraniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A7	<u>Próg siły przeciążeniowej na niskich obrotach silnika 1 przy zamykaniu</u>	0~20 level	10	Wartość siły, po przekroczeniu której zostanie odłączone zasilanie siłownika
A8	Wrażliwość na przeciążenie	0-3 level	0	Im większa wartość, tym dłuższy czas wykrywania przeciążenia. Wartość ustawienia od 0 do 3
B0	Ustawienie czasu pracy silnika 2 z małą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	2	Ustawienie 0-5, 0 znaczy brak czasu wolnego otwierania bramy
B1	Ustawienie czasu pracy silnika 2 z małą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	2	Ustawienie 0-5, 0 znaczy brak czasu wolnego zamykania bramy

B2	Ustawienie czasu pracy silnika 1 z małą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	2	Ustawienie 0-5, 0 znaczy brak czasu wolnego otwierania bramy
B3	Ustawienie czasu pracy silnika 1 z małą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	2	Ustawienie 0-5, 0 znaczy brak czasu wolnego zamykania bramy
C0	<u>Czas autozamyknięcia przy pełnym otwarciu bramy</u>	0-99 seconds	0	Ustawienie 0-99 sekund, 0 znaczy że funkcja autozamykania jest nieaktywna.
C1	<u>Czas autozamykania po użyciu karty</u>	0~99 seconds	0	Ustawienie 0-99 sekund, 0 znaczy że funkcja autozamykania jest nieaktywna.
D0	Ustawienie prędkości pracy silnika 2 z dużą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	5	Setting speed of high speed for opening, setting from 0-5
D1	Ustawienie prędkości pracy silnika 2 z dużą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	5	Setting speed of high speed for closing, setting from 0-5
D2	Ustawienie prędkości pracy silnika 2 z małą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	2	Ustawienia dla małej prędkości przy otwieraniu, ustawienia od 0 do 5
D3	Ustawienie prędkości pracy silnika 2 z małą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	2	Ustawienia dla małej prędkości przy zamykaniu, ustawienia od 0 do 5
D4	Ustawienie prędkości pracy silnika 1 z dużą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	5	Ustawienia dla dużej prędkości przy otwieraniu, ustawienia od 0 do 5
D5	Ustawienie prędkości pracy silnika 1 z dużą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	5	Ustawienia dla dużej prędkości przy zamykaniu, ustawienia od 0 do 5
D6	Ustawienie prędkości pracy silnika 1 z małą prędkością <u>przy otwieraniu</u>	0-5 level	2	Ustawienia dla małej prędkości przy otwieraniu, ustawienia od 0 do 5
D7	Ustawienie prędkości pracy silnika 1 z małą prędkością <u>przy zamykaniu</u>	0-5 level	2	Ustawienia dla małej prędkości przy zamykaniu, ustawienia od 0 do 5

F2	Tryb pracy fotokomórki	0-1	1	0 : NC mode. 1 : NO mode.
F3	Tryb pracy lampy	0-1	0	0: Migające światło i silnik będą działać i zatrzymywać się w tym samym czasie. 1: Migające światło wyłączy się 30 sekund po zatrzymaniu silnika.
F6	Tryb blokady	0: NC 1: NO	1	NC mode: Normalnie zamknięty , zasilanie włączone kiedy zamknięty, używany do blokady elektromagnetycznej. NO mode: Normalnie otwarty , zasilanie włączone kiedy otwarty, używany do blokady elektrycznej..
F7	Ustawienie czasu pracy zamka elektrycznego	0~5 seconds	2	Służy do ustawiania czasu pracy zamka elektrycznego. Ustawienie od 0 do 5 sekund. 0 oznacza, że zamek elektryczny jest wyłączony.
G1	Ustawienia terminala kart magnetycznych	0-4	2	0: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram podwójnych 1: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram pojedynczych 2: Tylko otwarte. 3: Tylko zamknięte. 4: Tylko zatrzymane.
G3	Ustawienie terminala jednostronnego	0-4	1	0: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram podwójnych 1: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram pojedynczych 2: Tylko otwarte. 3: Tylko zamknięte. 4: Tylko zatrzymane.
G4	Ustawienie terminala dwustronnego	0-4	0	0: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram podwójnych 1: Całkowicie otwarte-zatrzymane-zamkniętedla bram pojedynczych 2: Tylko otwarte. 3: Tylko zamknięte. 4: Tylko zatrzymane.
H0	Opóźnienie czasowe otwarcia bramy	0 15	2	0 oznacza brak opóźnienia czasowego przy otwieraniu 2 bramek
H1	Opóźnienie czasowe zamknięcia bramy	0 15	2	0 oznacza brak opóźnienia czasowego przy otwieraniu 2 bramek
H2	Tryb bramy	0~1	0	0: podwójna brama (Motor 1 and 2).

				1: pojedyncza brama (Motor 2).
H3	Tryb graniczny	0~1	0	0: przeciążeniowy. 1: Wyłącznik krańcowy.
L1	Przycisk A funkcje (Pilot)	0-4	2	0: Brak funkcji. 1: Podwójne bramy otwierają się-zatrzymują - zamykają... 2: Pojedyncza brama otwiera się-zatrzymuje - zamyka.. 3: Wyłącz automatyczne zamykanie za pomocą pilota 4: Tylko otwieranie.
L2	Przycisk B funkcje (Pilot)	0-4	1	0: Brak funkcji. 1: Podwójne bramy otwierają się-zatrzymują - zamykają... 2: Pojedyncza brama otwiera się-zatrzymuje - zamyka... 3: Wyłącz automatyczne zamykanie za pomocą pilota 4: Tylko otwieranie.
L3	Przycisk C funkcje (Pilot)	0-4	0	0: Brak funkcji. 1: Podwójne bramy otwierają się-zatrzymują - zamykają... 2: Pojedyncza brama otwiera się-zatrzymuje - zamyka... 3: Wyłącz automatyczne zamykanie za pomocą pilota 4: Tylko otwieranie.
L4	Przycisk D funkcje (Pilot)	0-4	0	0: Brak funkcji. 1: Podwójne bramy otwierają się-zatrzymują - zamykają... 2: Pojedyncza brama otwiera się-zatrzymuje - zamyka... 3: Wyłącz automatyczne zamykanie za pomocą pilota 4: Tylko otwieranie.
Pr	Wyzwalanie nauki jazdy automatycznej	0-10	0	Ustawienie od 0 do 10. Ustawienie 5 uruchomi naukę jazdy automatycznej z małą prędkością. Ustawienie 10 uruchomi funkcję automatycznej nauki jazdy z dużą prędkością.
PU	Upgrade system przez złącze USB	0-10	0	Ustawienie od 0 do 10. Ustawienie 5 spowoduje aktywację aktualizacji systemu. 0 oznacza brak aktualizacji systemu.
Po	Factory reset	0-10	0	Ustawienie od 0 do 10. Ustawienie 5 spowoduje zresetowanie operacji. 0 oznacza brak resetowania.

Jeżeli chcesz obsługiwać dwa napędy położone obok siebie jednym pilotem musisz zaprogramować pilot w inny sposób.

Dodajemy pilot w obu centralach

Do pierwszej bramy programujemy przyciski 1 i 2 pilota (ustawienia L1-->wartość 1 i L2-->wartość 2) a przyciski 3 i 4 pilota programujemy na zero (ustawienia L3-->wartość 0 i L4-->wartość 0)

Do drugiej bramy programujemy przyciski 3 i 4 pilota (ustawienia L3-->wartość 1 i L4-->wartość 2) a przyciski 1 i 2 pilota programujemy na zero (ustawienia L1-->wartość 0 i L2-->wartość 0)

Informacje na wyświetlaczu cyfrowym płyty sterującej pokazują:

1. Podczas otwierania bramy wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „OP”, silnik 2 jest „OP.”, a otwarte podwójne bramy będą wyświetlać „O.P.”
2. Podczas zamykania bramy wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „CL”, silnik 2 jest „CL.”, a otwarte podwójne bramy będą wyświetlać „C.L.”
3. Po zatrzymaniu się bramy wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „--”, silnik 2 jest „--.”, a podwójne bramy będą wyświetlać „--.”
4. Gdy silnik pracuje z dużą prędkością i uruchamia zabezpieczenie przeciążeniowe, wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „OH”, a silnik 2 jest „OH.”, a podwójne bramy będą wyświetlać „O.H.”
5. Gdy silnik pracuje z małą prędkością i uruchamia zabezpieczenie przeciążeniowe, wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „OL”, a silnik 2 jest „OL.”, a podwójne bramy będą wyświetlać „O.L.”
6. Gdy silnik osiągnie maksymalny czas pracy, wyświetlacz cyfrowy pokaże, że silnik 1 jest „EC”, a silnik 2 jest „EC.”, a bramy podwójne będą wyświetlać „E.C.”
7. Gdy aktywowana jest belka bezpieczeństwa, wyświetlacz cyfrowy pokaże „PH”
8. Gdy brama jest całkowicie otwarta, silnik 1 pokaże „LO”, a silnik 2 pokaże „L.O”
9. Gdy brama jest całkowicie otwarta, silnik 1 pokaże „LC”, a silnik 2 pokaże „L.C”
10. Anuluj automatyczne zamykanie, wyświetlacz cyfrowy pokaże „CC”

Identyfikacja kierunku silnika:

Gdy silnik pracuje, jeśli wskaźnik LED kierunku silnika jest niebieski, silnik powinien być w trybie „otwierania”. Gdy wskaźnik LED kierunku silnika jest CZERWONY, silnik powinien być w trybie „zamykania”.

Instrukcja dla Smart Module

Wyszukaj „XHouse IOT” i pobierz aplikację z Google Play lub App Store



FOR Android & IOS

- Lub zeskanuj ten kod QR, aby pobrać aplikację „XHouse IOT” i zainstalować ją.
Zarejestruj konto dla „XHouse IOT” i zaloguj się.

Dodaj urządzenie.

Krok 1. Włącz urządzenie, otwórz aplikację. Naciśnij „⊕” w prawym górnym rogu, aby dodać urządzenie, a następnie wybierz „Swinging Gate”, która ma pomarańczowy cykl w prawym górnym rogu. (Rys. 1 i 2)

★ Jeśli w prawym górnym rogu znajduje się szare kółko, oznacza to, że urządzenie już zostało dodane. Użytkownik musi nacisnąć i przytrzymać przycisk „Dec/Smart” przez około 5 sekund na płycie sterującej, a następnie powtórzyć krok 1.

★ Jeżeli pojawi się komunikat „Proszę przejść do trybu sieciowego i dodać urządzenia”, użytkownik musi nacisnąć i przytrzymać przycisk „Dec/Smart” przez około 5 sekund na płycie sterującej, a następnie powtórzyć krok 1..

Krok 2. Wybierz Wi-Fi, kliknij „Połącz” i wprowadź hasło. (Rys. 3)

(Jeśli nie można połączyć się z Wi-Fi, użytkownik może również wybrać „Dodaj Bluetooth” i użyć funkcji Bluetooth do sterowania bramą. Proszę wykonać krok 4).

Krok 3. Dodaj urządzenie pomyślnie. Użytkownik może zmodyfikować nazwę urządzenia i Przycisk z “⚙️” w prawym górnym rogu. (Rys. 5)

Krok 4. Dodaj Bluetooth: Jeśli sieć WiFi ulegnie awarii, możesz wybrać opcję Bluetooth Add. Podczas sterowania urządzeniem za pomocą trybu Bluetooth, aplikacja mobilna musi być blisko urządzenia w zasięgu Bluetooth przez około 10 m, aby się połączyć i sterować nim. (Rys. 3 i Rys. 4).



Fig 1

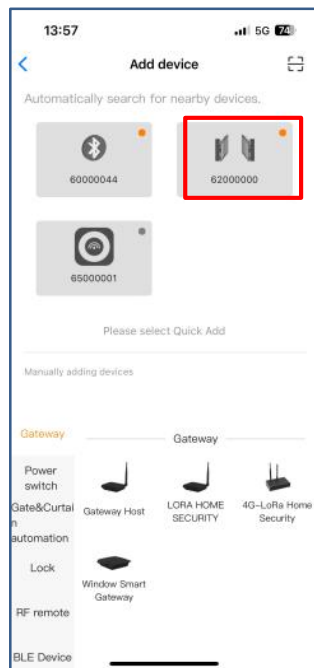


Fig 2

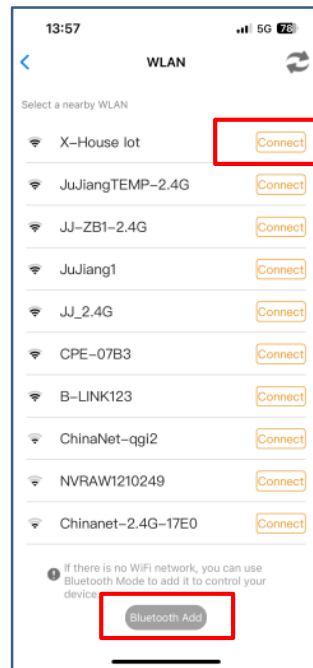


Fig 3

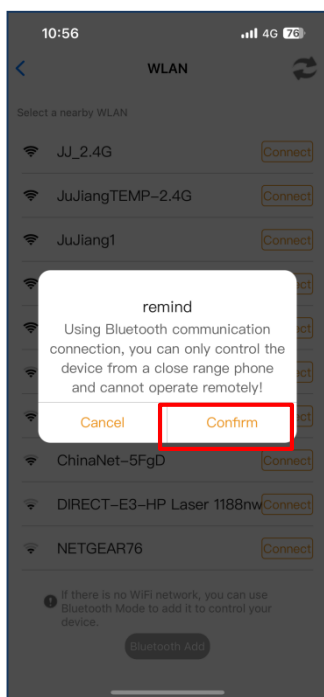


Fig 4

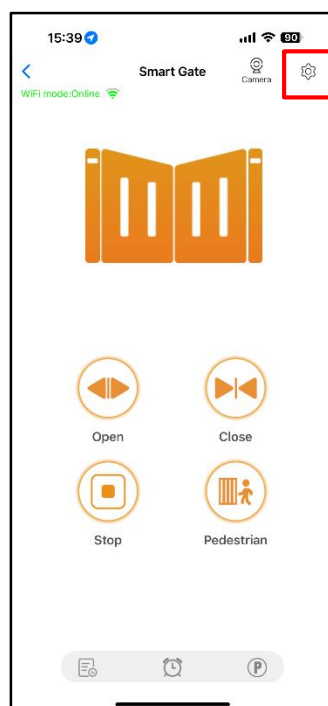


Fig 5

Urządzenie obsługuje tryb pracy WiFi i Bluetooth

- ★ Gdy urządzenie zostanie pomyślnie połączone z siecią WiFi, obsługuje zdalne sterowanie i ustawienia urządzenia za pomocą aplikacji telefonu komórkowego. (Rys. 5)
- ★ Gdy urządzenie jest offline lub telefon komórkowy nie ma sieci, jeśli użytkownik znajduje się w odległości 10 metrów od urządzenia i otworzy aplikację, automatycznie przełączy się ona w tryb Bluetooth, aby sterować urządzeniem. (Rys. 6)
- ★ Urządzenie nawiąże połączenie Bluetooth z telefonem komórkowym, aby uzyskać kontrolę Bluetooth z bliskiej odległości (tylko telefon komórkowy jednego użytkownika może nawiązać połączenie Bluetooth w tym samym czasie).

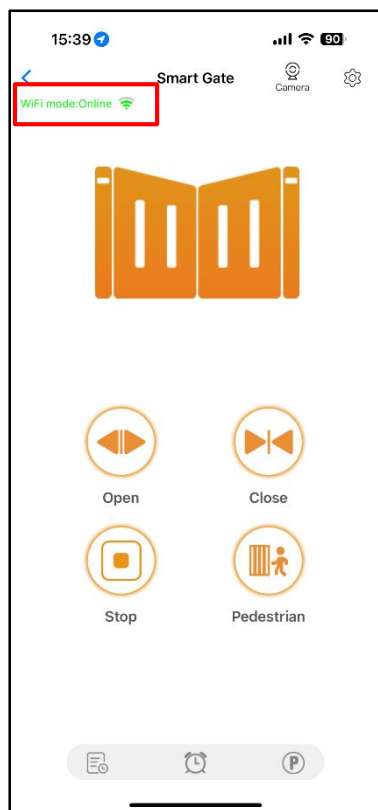


Fig 5

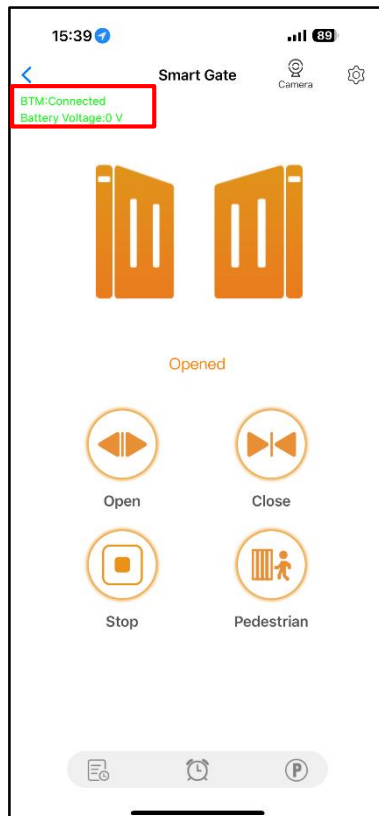


Fig 6

Zmień sieć WiFi lub przełącz tryb Bluetooth na tryb WiFi

Jeśli użytkownik musi przełączyć się na korzystanie z nowej sieci WiFi lub chce przełączyć tryb sterowania z trybu Bluetooth na tryb WiFi, wykonaj następujące czynności.

Krok 1. Wybierz urządzenie, naciśnij „ ” w prawym górnym rogu. Kliknij „Ustaw/modyfikuj WiFi”. (Rys. 7)

Krok 2. Wybierz nowe WiFi i połącz je. Następnie kliknij „Odśwież”. (Rys. 8)

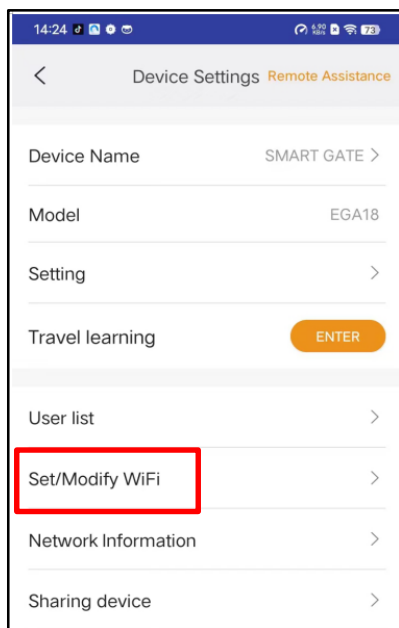


Fig 7

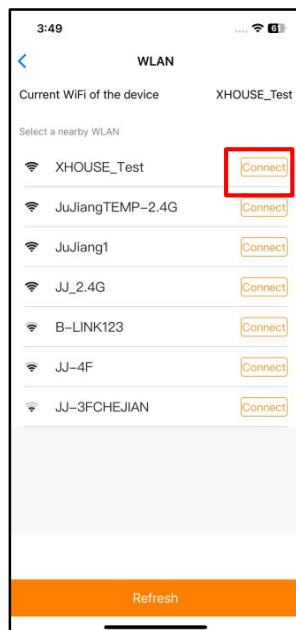


Fig 8

Udostępniij urządzenie

Krok 1. Otwórz aplikację, wybierz urządzenie. Naciśni “⊕” w prawym górnym rogu, następnie wybierz „Udostępnianie urządzenia”, zostanie utworzony kod QR. (Rys. 9)

Krok 2. Nowy użytkownik pobierze aplikację i otworzy ją, naciśnij „Skanuj” w prawym górnym rogu, aby zeskanować kod QR. (Rys. 10)

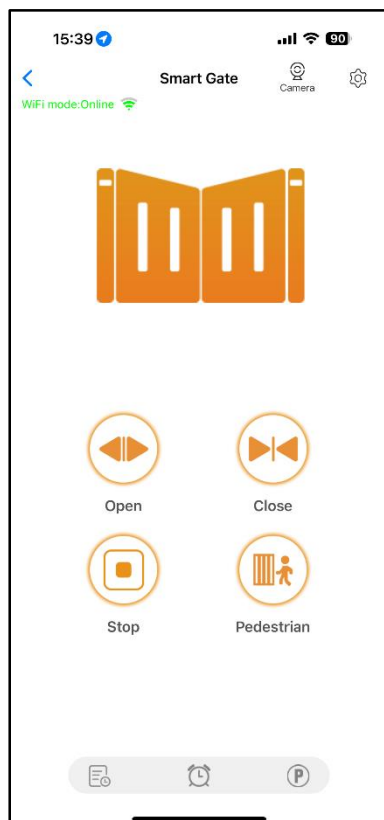


Fig 9



Fig 10

Ustawienia urządzeń

Użytkownik może ustawić parametry z poziomu aplikacji dla panelu sterowania.

Krok 1. Wybierz urządzenie, naciśnij “⚙️” w prawym górnym rogu. Kliknij „Ustawienia”. (Rys. 11)

Krok 2. Ustaw parametry w aplikacji. (Rys. 12)

Uwaga: Podczas gdy użytkownik chce ustawić parametry, urządzenie musi połączyć się z Wi-Fi. Jeśli nie, użytkownik musi użyć funkcji Bluetooth i umieścić aplikację telefonu tak blisko urządzenia, jak to możliwe, aby ustawić parametry. Po wykonaniu tej czynności kliknij przycisk „Synchronizuj”

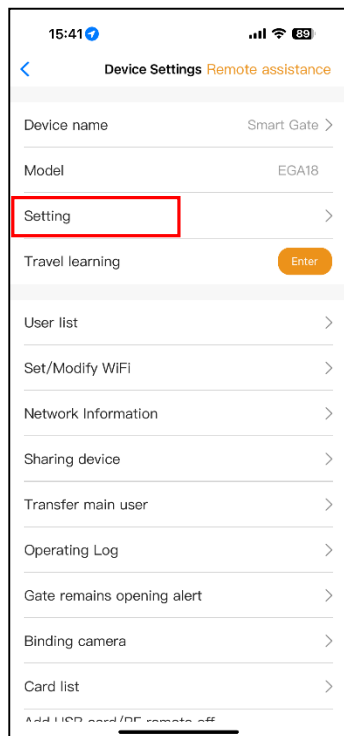


Fig 11

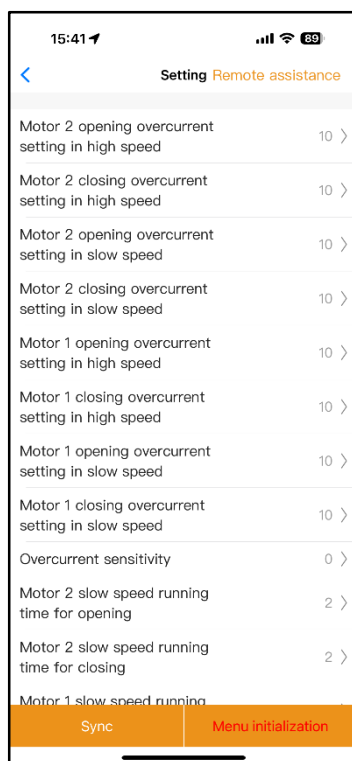


Fig 12

Pomoc zdalna

Gdy Twój sprzęt ulegnie awarii, ustawienia parametrów muszą zostać ponownie dostosowane. W tym momencie możesz bezpośrednio zainicjować przycisk „Pomoc zdalna” i udostępnić kod QR lub kod weryfikacyjny dostawcy usług instalacyjnych w celu wykonania usługi zdalnej..

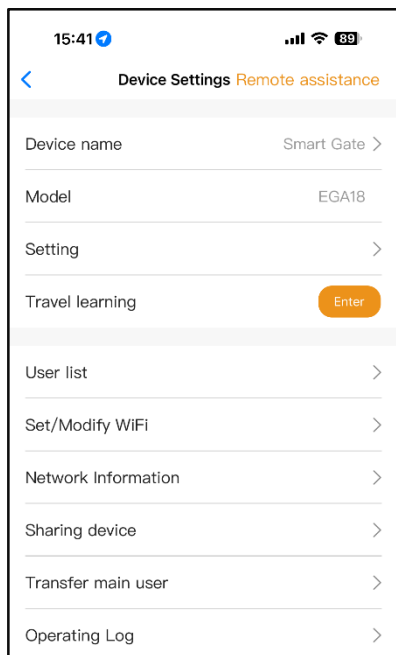


Fig 13

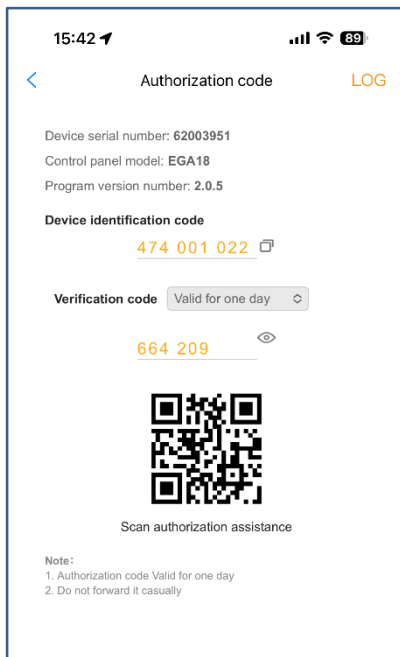


Fig 14

Dodaj kartę USB / zdalne sterowanie RF poza miejscem

Gdy użytkownik musi dodać pilota RF lub kartę USB, aby otworzyć bramę, może użyć funkcji „Dodaj kartę/pilot”, aby to zrobić, i zeskanować kod QR z pilota lub wprowadzić numer identyfikacyjny karty USB. Nie trzeba otwierać skrzynki sterującej, aby je zaprogramować.

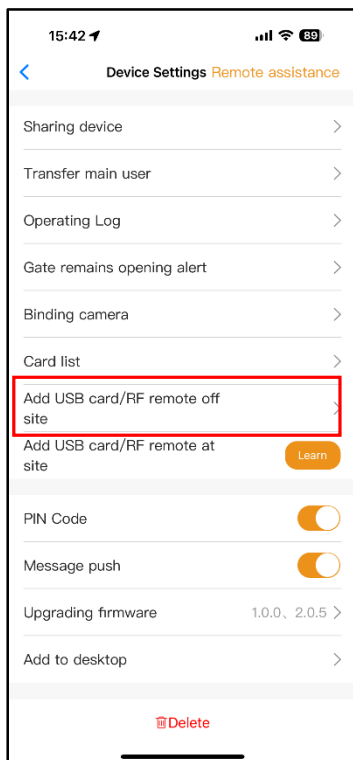


Fig 15

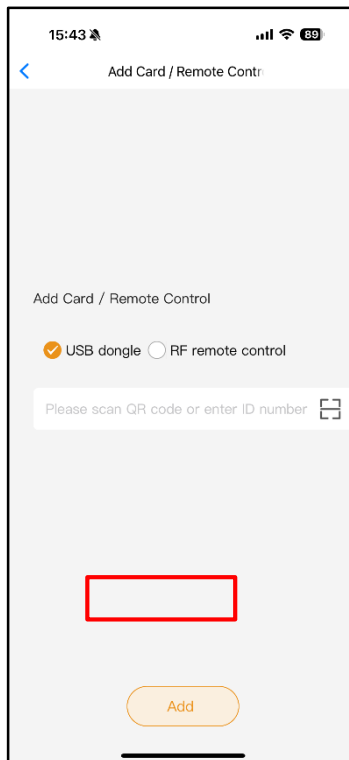


Fig 16

Dodaj kartę USB/pilot RF na miejscu

Gdy użytkownik musi dodać pilota RF lub kartę zbliżeniową USB, aby otworzyć drzwi, można bezpośrednio użyć funkcji „Dodaj kartę zbliżeniową/pilota RF”, kliknąć przycisk „Naucz się” i kliknąć „Rozpocznij naukę”. Nie trzeba otwierać skrzynki sterowniczej, a płyta sterownicza przejdzie w stan nauki kodu, a następnie nacisnąć przycisk pilota lub włączyć kartę USB, aby przesłać sygnał.

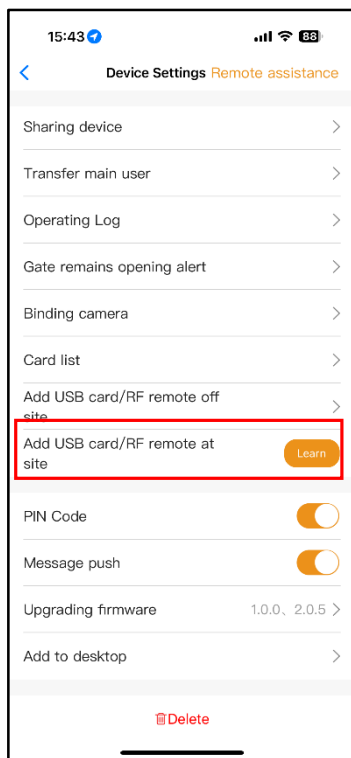


Fig 17

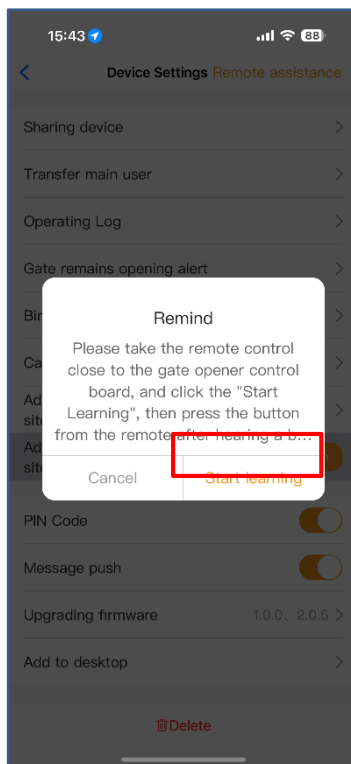


Fig 18

Zarządzanie kartą USB i pilotem RF

Lista kart może zarządzać kartą USB i pilotem RF. Użytkownik może synchronizować wszystkie karty i piloty z listą kart w celu zarządzania i usuwać je, gdy nie są już potrzebne lub zostaną utracone.

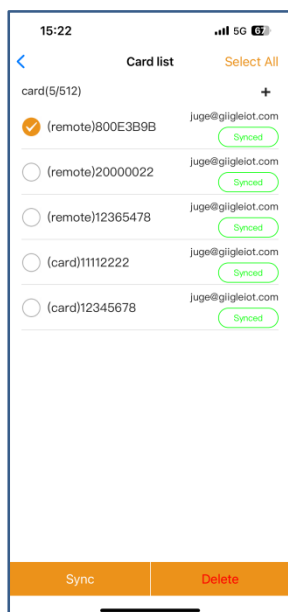


Fig 19

Wiązanie z kamerą

Krok 1. Otwórz aplikację, wybierz urządzenie. Naciśnij „” w prawym górnym rogu, a następnie wybierz „Binding camera”.

Krok 2. Wybierz „Kamerę IP” i naciśnij „OK”, aby potwierdzić.

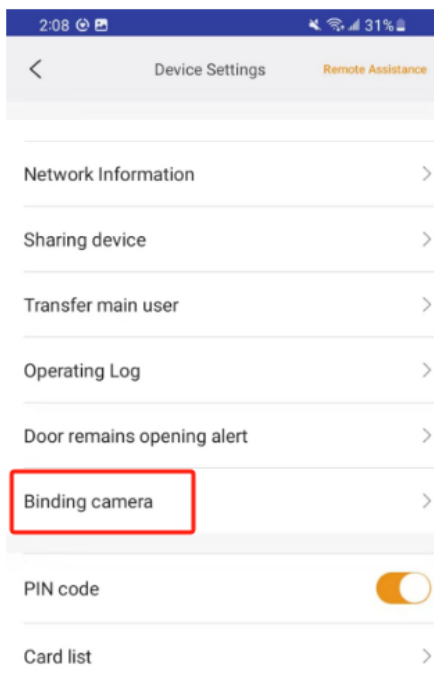


Fig 20

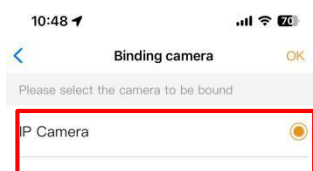


Fig 21