

Robo Polar

Robôs composto por juntas, compreende uma configuração mecânica que mais se assemelha com o movimento de um braço humano. Possuem uma área de trabalho maior que a de qualquer outro tipo de robô, porém com uma baixa rigidez mecânica. Devido sua forma mecânica, os movimentos podem ser mais complexos.

- Reduz custo na produção
- Melhora a qualidade dos produtos
- Aumento de lucratividade
- Retorno de investimento mais baixo do mercado
- Opções de controle com servo motor ou motor de passo
- Alcance de 100 mm até 600 mm
- Otimização de tamanho e ponto de fixação
- Integração fácil e rápido

