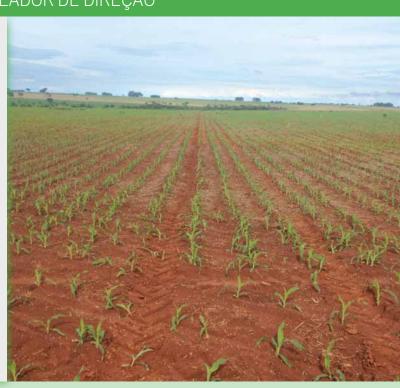


Compatível com todas as nossas aplicações para plantio, fertilização e pulverização, e também com todas a opções de nível de precisão de antena de acordo com as necessidades do cliente.

# CARACTERÍSTICAS DO VCOM COMO CONTROLADOR DE DIREÇÃO

O sistema está preparado para ser instalado em qualquer tipo de máquina e pode ser utilizado em todas as operações agrícolas. O atuador elétrico se instala abaixo do volante, possui um sistema de montagem rápido para poder retirar facilmente quando não se utiliza ou quer trocar de máquina. Pode ser instalado em tratores, pulverizadores autopropelidos e colheitadeiras. Durante a operação, o sistema de orientação funciona gerando as linhas guias para os modos de Reta AB, Curva AB e Curva Livre.

O sistema permite que se desenhe previamente as linhas guias no escritório para se alcançar um melhor aproveitamento da área, e em seguida exporta-las para o VCOM e utiliza-las como sistema de orientação para o piloto automático.





### **VANTAGENS**

uma precisão incrível.

A principal vantagem do sistema de controle elétrico é a rapidez e simplicidade de instalação, bem como a pouca intervenção nos componentes originais do trator.

O atuador elétrico move o volante da mesma forma que fazia o operador para levar a máquina sobre a linha da Guia, mas com

### OPÇOES DE GPS SEGUNDO A NECESSIDADE



**NVAG-STAR-10HZ:** GPS/GLONASS L1 10 Hz Precisão entre passadas 20 cm.\*

\*Ver cátalogo NVAG-STAR-10HZ



#### NVSM6L-D2L-OPG:

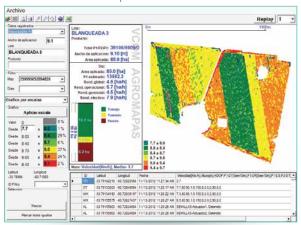
GPS/Glonass L1/L2 20 Hz. Opção Terrastar-C Precisão entre linhas 3 a5 cm.\*

\*Ver cátalogo NVSM6L-D2L-OPG

## REGISTRO DO TRABALHO

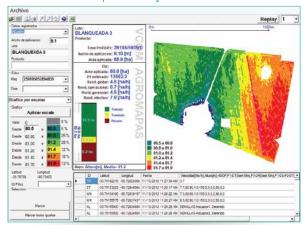
O sistema de piloto automático gera mapas georreferenciado que permitem conhecer o detalhe do trabalho realizado pelo operador. Dados como data, hora de início e fim do trabalho, velocidade, área trabalhada e elevação do terreno são armazenado durante o

Mapa de velocidade



trabalho. Nosso software Agromapas permite visualizar e analisar todos esses dado, gerando relatórios e mapas de pós aplicação de todas as variáveis registradas. Facilitando a tomada de decisão.

Mapa de elevação do terreno



### COMPONENTES DO SISTEMA



Interface

0

Motor elétrico





Engrenagens

Placas de ajuste