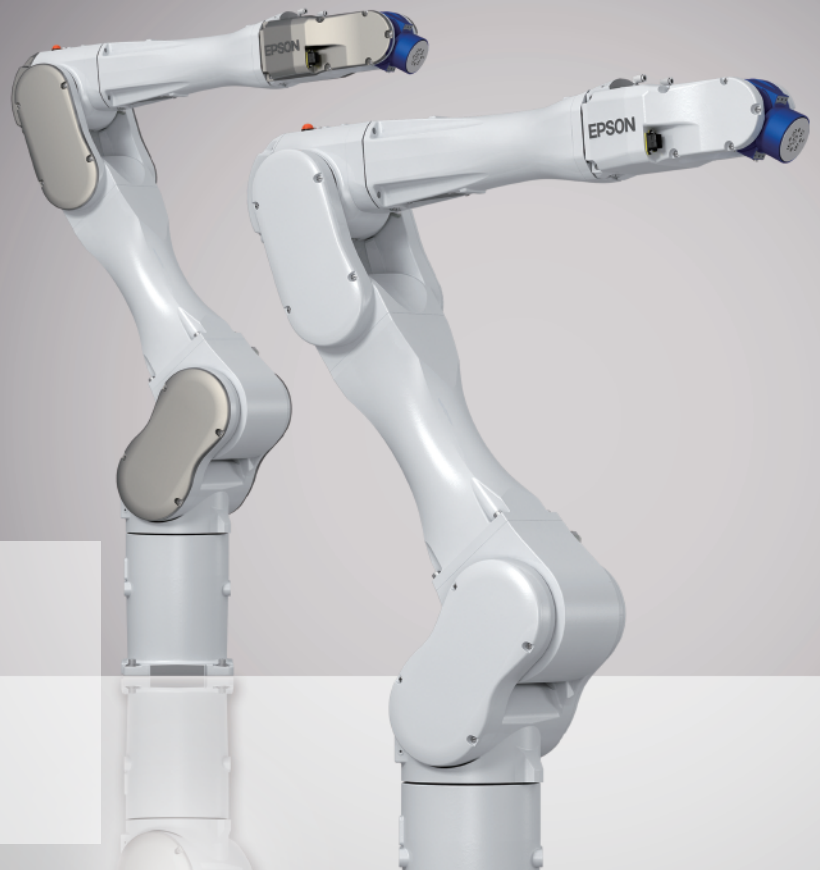


六軸機械手臂

C12

節省空間、精巧、功能強大

- 機械手臂輕巧靈活，適用於機台操作
- 荷重能力達 12 公斤，擴大其應用範圍



機型編號 C 12 - A 14 0 1 □ □ □

荷重
□ 12 : 12kg

機械手臂長度
□ 14 : 1400mm

制動設備
□ 1 : 所有關節皆配有制動器

安裝類型
□ □ : 桌上型

M/C 纜線出口方向
□ □ : 向後出線
□ B : 向下出線

環境
□ S : 標準機型
□ C : 無塵室機型

規格

機型名稱		C12XL
機型編號		C12-A1401□□□
機械手臂長度	P 點： 穿過 J1-J5 中心	1400 mm
	J1-J6 凸緣表面	1480 mm
荷重	額定	3 kg
	最大值	12 kg
重複性	關節 #1-6	± 0.05 mm
標準循環時間 *1		0.50 秒
最大運行速度	關節 #1	200 度 / 秒
	關節 #2	167 度 / 秒
	關節 #3	200 度 / 秒
	關節 #4	300 度 / 秒
	關節 #5	360 度 / 秒
	關節 #6	720 度 / 秒
容許的 慣性力矩 *2	關節 #4	0.70 kg · m ²
	關節 #5	0.70 kg · m ²
	關節 #6	0.20 kg · m ²
安裝環境		標準 / 無塵室和 ESD*3
安裝類型		桌上型 *4
重量 (不含纜線)		63 kg
適用的控制器		RC700-A
供客戶使用的安裝電線接頭		15 pin D-Sub, 8 pin(RJ45)CAT 5e
供客戶使用的氣送管		ø6 mm*2 / 容許壓力: 0.59 MPa (6 kgf/cm ²)
功率 *5		AC200-240V
功率消耗		2.5 kVA
纜線長度		3 / 5 / 10 / 15 / 20 m

*1: 循環時間是根據以加速度 120% 所進行的往覆弧形動作 (水平 300 mm, 垂直 25 mm), 最大荷重為 1 公斤 (以最大速度對路徑座標進行最佳化)。
 *2: 重心皆設於各手臂關節的中心。若重心不在各手臂關節的中心, 請透過「INERTIA」指令設定參數。
 *3: 符合 ISO Class 4 (ISO14644-1) 的無塵室標準。
 *4: 安裝類型若非桌上型, 則不在規格範圍內。如有需要, 請與經銷商聯繫。
 *5: 因操作環境和程式而異。